## ROS Installation

بسم الله الرحمن الرحيم

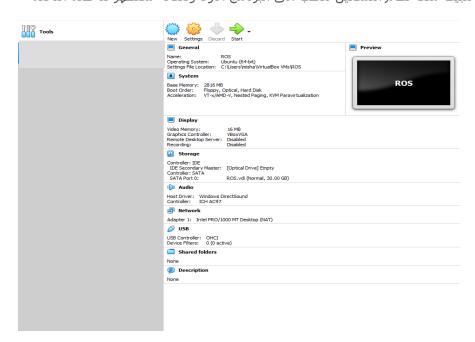
أولا نحمل برنامج <u>virtualbox</u> وهو برنامج يسمح لك بتشغيل نظام تشغيل على ويندوز او ماك على حاسبك الشخصي

وهو ملف نظام التشغيل الذي سنستخدمه مع البرنامج السابق وهو نظام تشغيل لينكس نسخة اوبينتو يفضل تنزيل نسخة 16.04 لأنها المشروحة هنا وأيضا تحتوي على مصادر لكثر من النسخ الاخرى

<u>ubuntu</u>

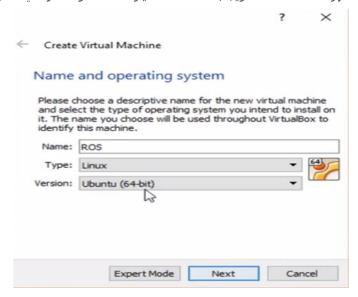
بعد تثبيت البرنامج السابق يجب ان ننزل

بعد تثبيت ملف نظام التشغيل نذهب الى البرنامج الأول ونفتحه ستظهر لنا هذه النافذة

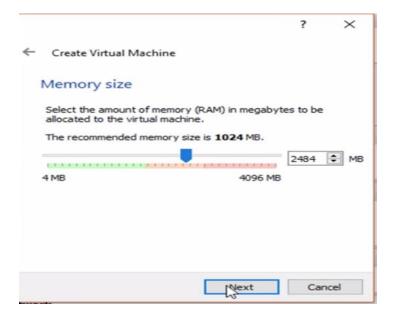




نضغط على جديد ثم ستظهر لنا هذه النافذة ويجب ان نحدد الخيارات كما هو ظاهر في الصورة ثم نضغط التالي

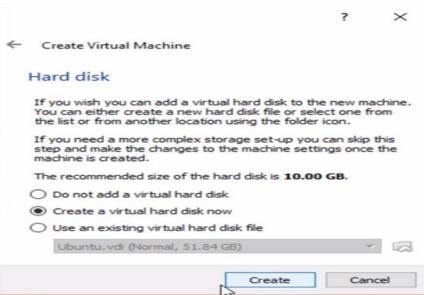


ثم ستظهر لنا نافذة اخرى ويجب ان نحدد الخيارات كما هو ظاهر في الصورة وهو لتحديد مساحة الذاكرة العشوائية المخصصة لنظام التشغيل ثم نضغط التالي

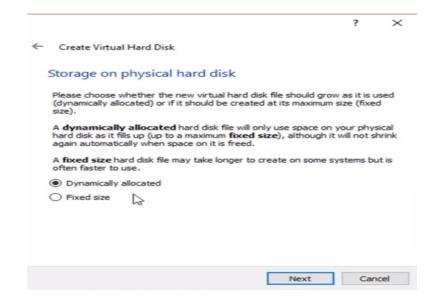




ثم ستظهر لنا نافذة اخرى ويجب ان نحدد الخيارات كما هو ظاهر في الصورة وهذا سيسمح لنا بتحديد مكان مخصص لنظام التشغيل ثم نضغط صنع

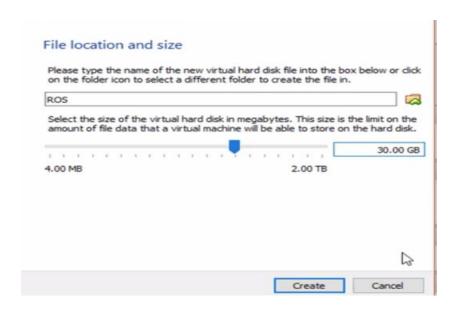


ثم ستظهر لنا نافذة اخرى ويجب ان نحدد الخيارات كما هو ظاهر في الصورة ثم نضغط التالي



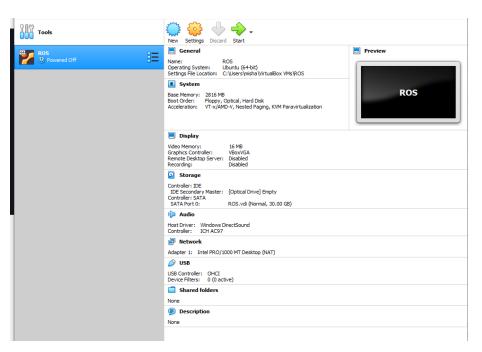


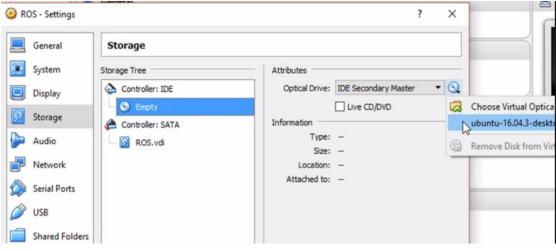
م ستظهر لنا نافذة اخرى ويجب ان نحدد الخيارات كما هو ظاهر في الصورة وهذا سيسمح لنا بتحديد سعة المكان مخصص سابقا لنظام التشغيل ثم نضغط صنع





بعدها سيظهر لنا نظام التشغيل باسم روز كما سميناه سابقا لكن قبل ان نضغط ابدأ نذهب الى الإعدادات ثم الى التخزين ثم نختار الملف كما في الصورة الثانية ثم نضغط اوكي

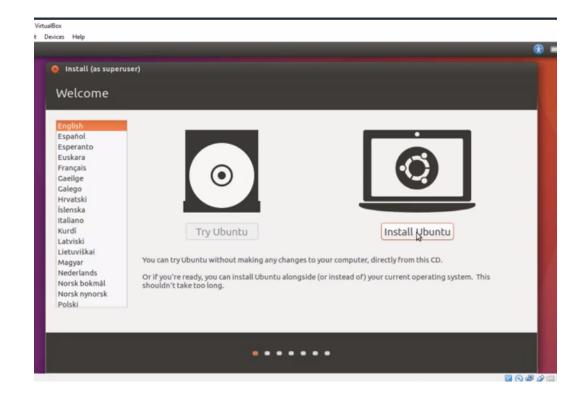






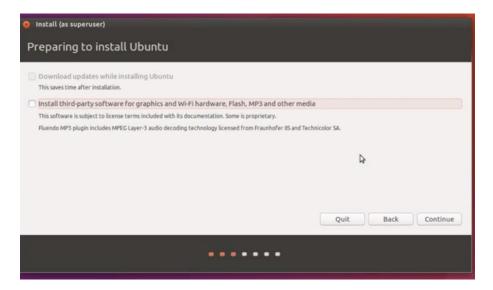
بعدها نضغط ابدأ ثم سيبدأ نظام التشغيل ثم اتبع الخطوات التالية

## نضغط على تنزيل اوبينتو

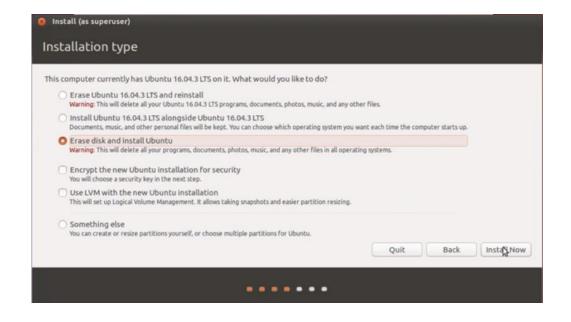




هنا نضغط على كمل بدون تحديد أي خيار



هنا نحدد الخيار كما في الصورة ثم نضغط تنزيل الان

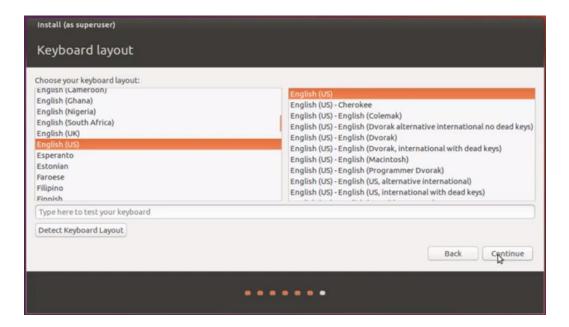




هنا حدد منطقتك الزمنية

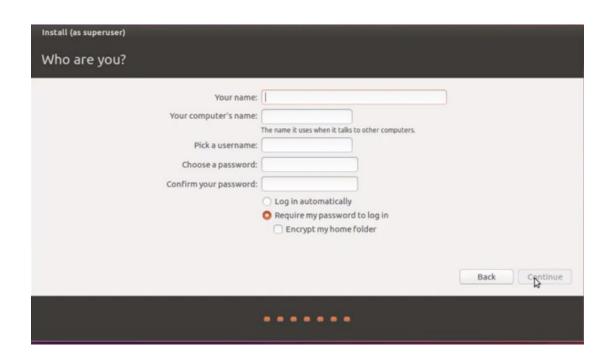


هنا حدد لغة لوحة المفاتيح





هنا اكتب اسمك واسم حاسبك كما تراه مناسب ثم اضغط أكمل بعدها سيبدأ تحميل قد يستغرق بعض الوقت ثم سيطلب منك إعادة تشغيل بعدها نظام التشغيل سيكون جاهز لك





بعد ما ثبتنا نظام التشغيل الخطوة التالية هي ان نثبت روز على نظام التشغيل وهو هدفنا من البداية

أولا نفتح

ctrl+Alt+t بالضغط على New terminal

بعدها نكتب الأوامر التالية بالترتيب بعد كل امر نكتبه نضغط Enter

بين امر واخر قد يتطلب بعض التحميل فالرجاء الانتظار

اغلب الأوامر ستجدها في هذا الموقع وأيضا يحتوي على شروحات مهمة

<u>wiki</u>

ros-user@SP:~\$ sudo apt update

ros-user@SP:-\$ sudo sh -c 'echo "deb http://packages.ros.org/ros/ubuntu \$(lsb\_release -sc) main" > /etc/apt/sources.list.d/ros-latest.list'
ros-user@SP:-\$ sudo apt-key adv --keyserver hkp://ha.pool.sks-keyservers.net:80 --recv-key 421C365BD9FF1F717815A3895523BAEEB01FA116

ros-user@SP:-\$ sudo apt-get update

ros-user@SP:-\$ sudo apt install ros-kinetic-desktop

ros-user@SP:~\$ sudo rosdep init

ros-user@SP:~\$ rosdep update

ros-user@SP:~\$ cd /opt/ros/

ros-user@SP:/opt/ros\$ cd kinetic/

ros-user@SP:/opt/ros/kinetic\$ source setup.bash
ros-user@SP:/opt/ros/kinetic\$ roscore