nginx 1.11.7 内存分配策略

66

作者 MeteorKL

github: https://github.com/MeteorKL

nginx对内存的管理均统一完成,

例如,在特定的生命周期统一建立内存池(如main函数系统启动初期即分配1024B大小的内存池),需要内存时统一分配内存池中的内存,在适当的时候释放内存池的内存(如关闭http链接时调用ngx_destroy_pool进行销毁)。

在nginx中,很多地方使用到了共享内存,所以nginx也实现了一个slab分配器来优化 SLAB分配器拥有较高的处理效率,同时也有效的避免内存碎片的产生,其核心思想是预分配。 其按照SIZE对内存进行分类管理的,当申请一块大小为SIZE的内存时,分配器就从SIZE集合中分配一个内存块(BLOCK)出去,当释放一个大小为SIZE的内存时,则将该内存块放回到原有集合,而不是释放给操作系统。 当又要申请相同大小的内存时,可以复用之前被回收的内存块(BLOCK),从而避免了内存碎片的产生。

ngx_pool

./src/core/ngx_palloc.h/.c

特点: 所有内存块的生命周期和 pool 一样(除了 large 内存块可以单独释放),方便统一管理比如一个 http 连接就可以用这样一个 pool,关闭 http 连接时调用 ngx_destroy_pool 进行销毁

开发者只需要考虑内存的申请而不需要考虑内存的释放

创建 pool:设置大内存块和小内存块的界限,小内存块最大不能超过虚拟内存的一页(比如x86是 4095),也不能大于该pool节点

销毁 pool: 执行清理函数,释放大内存块,释放pool节点

重置 pool: 释放大内存块, 重置last指针和failed

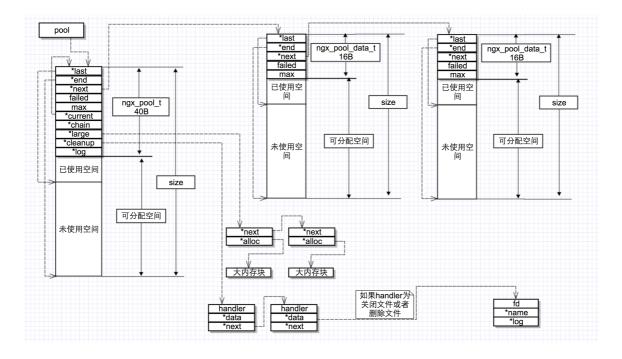
向pool申请小内存块:遍历pool每个节点,如果未使用空间大于size就分配,如果所有节点的未使用空间都不够,那就新建一个节点

新建pool节点:如果分配小内存失败5次及以上,将 current 指针前移,下次分配小内存直接从这里 开始

向pool申请大内存块: 直接向操作系统申请,结构本身放在pool节点里面有两种方式: 1.插入一个ngx_large到large头节点,alloc指向新申请的内存2.如果前三个large节点中有alloc指向null,则将alloc指向新申请的内存,否则1

可以释放pool中的指定大内存块

常用清理函数: 关闭文件, 删除文件



pool 相关

创建 pool

```
ngx_pool_t *
ngx_create_pool(size_t size, ngx_log_t *log);

// 为pool申请内存,内存起始地址为 NGX_POOL_ALIGNMENT (默认为16字节) 的整数倍
p = ngx_memalign(NGX_POOL_ALIGNMENT, size, log);

// 设置大内存和小内存的界限,小内存最大不能超过虚拟内存的一页(比如x86是4095),也不能大于该pool节点可以分配的空间
    size = size - sizeof(ngx_pool_t);
    p->max = (size < NGX_MAX_ALLOC_FROM_POOL) ? size :
NGX_MAX_ALLOC_FROM_POOL;

// 其它参数
p->d.last = (u_char *) p + sizeof(ngx_pool_t);
p->d.end = (u_char *) p + size;
p->current = p;
p->log = log;
```

销毁 pool

```
void
ngx_destroy_pool(ngx_pool_t *pool)
    // 执行清理函数
    for (c = pool -> cleanup; c; c = c -> next) {
        if (c->handler) {
             ngx\_log\_debug1(NGX\_LOG\_DEBUG\_ALLOC, pool->log, \emptyset,
                             "run cleanup: %p", c);
             c->handler(c->data);
        }
    }
    // 释放大内存块
    for (l = pool \rightarrow large; l; l = l \rightarrow next) {
        if (l->alloc) {
             ngx_free(l->alloc);
        }
    }
    // 释放pool节点
    for (p = pool, n = pool->d.next; /* void */; p = n, n = n->d.next) {
        ngx_free(p);
        if (n == NULL) {
            break;
        }
    }
```

重置 pool

```
void
ngx_reset_pool(ngx_pool_t *pool)

// 释放大内存块
for (l = pool->large; l; l = l->next) {
    if (l->alloc) {
        ngx_free(l->alloc);
    }
}

// 重置last指针和failed
for (p = pool; p; p = p->d.next) {
    p->d.last = (u_char *) p + sizeof(ngx_pool_t);
    p->d.failed = 0;
}
```

申请和释放内存

向pool申请内存

```
void *
ngx_palloc(ngx_pool_t *pool, size_t size) // 内存对齐

void *
ngx_pnalloc(ngx_pool_t *pool, size_t size) // 不考虑内存对齐

void *
ngx_pcalloc(ngx_pool_t *pool, size_t size) // 内存对齐并初始化为0
```

向pool申请小内存块

```
// 遍历pool每个节点,如果未使用空间大于size就分配
// 如果所有节点的未使用空间都不够,那就新建一个节点
// 通过align参数来决定是否进行内存对齐
static ngx_inline void *
ngx_palloc_small(ngx_pool_t *pool, size_t size, ngx_uint_t align)
    m = p->d.last;
    if (align) {
        m = ngx_align_ptr(m, NGX_ALIGNMENT); // #define NGX_ALIGNMENT
sizeof(unsigned long)
    }
    if ((size_t) (p->d.end - m) >= size) {
        p->d.last = m + size;
        return m;
    }
    #define ngx_align_ptr(p, a)
    (u_char *) (((uintptr_t) (p) + ((uintptr_t) a - 1)) & ~((uintptr_t) a - 1))
```

新建pool节点

```
static void *

ngx_palloc_block(ngx_pool_t *pool, size_t size)

psize = (size_t) (pool->d.end - (u_char *) pool);

m = ngx_memalign(NGX_POOL_ALIGNMENT, psize, pool->log);

m += sizeof(ngx_pool_data_t);

m = ngx_align_ptr(m, NGX_ALIGNMENT);

new->d.last = m + size;

// 如果分配小内存失败5次及以上, 将 current 指针前移, 下次分配小内存直接从这里开始
for (p = pool->current; p->d.next; p = p->d.next) {

    if (p->d.failed++ > 4) {

        pool->current = p->d.next;

    }

}
```

向pool申请大内存块

```
static void *
ngx_palloc_large(ngx_pool_t *pool, size_t size)
   // p里面存储着大内存块的数据
   p = ngx_alloc(size, pool->log);
   // 如果 large 链表的前3项中有 alloc 是指向 null 的, 那么将该 alloc 指向 p
   n = 0;
   for (large = pool->large; large; large = large->next) {
       if (large->alloc == NULL) {
           large->alloc = p;
           return p;
       }
       if (n++ > 3) {
           break;
       }
   }
   // 新建一个 ngx_pool_large_t 结构,结构本身保存在小内存块中,然后将该结构插入到
large 链表的头部
   large = ngx_palloc_small(pool, sizeof(ngx_pool_large_t), 1);
   if (large == NULL) {
       ngx_free(p);
       return NULL;
   large->alloc = p;
   large->next = pool->large;
   pool->large = large;
void *
ngx_pmemalign(ngx_pool_t *pool, size_t size, size_t alignment)
   向内存池申请大内存,新建 ngx_pool_large_t 直接挂在到large链表的头部,其中的 alloc
指向新分配的内存,
```

释放pool中的指定大内存块

清理函数相关

添加清理函数

```
ngx_pool_cleanup_t *
ngx_pool_cleanup_add(ngx_pool_t *p, size_t size)
// 每次插入也是插入到头节点
```

运行关闭文件函数

```
void
ngx_pool_run_cleanup_file(ngx_pool_t *p, ngx_fd_t fd)

// 关闭保存在该 pool 中的所有文件
for (c = p->cleanup; c; c = c->next) {
    if (c->handler == ngx_pool_cleanup_file) {
        cf = c->data;
        if (cf->fd == fd) {
            c->handler(cf);
            c->handler = NULL;
            return;
        }
    }
}
```

pool中常见的清理函数 (cleanup->handler)

还有许多其它的清理函数在别的文件中定义

```
void
ngx_pool_cleanup_file(void *data) // 关闭文件
void
ngx_pool_delete_file(void *data) // 删除并关闭文件
```

ngx_slab

./src/core/ngx_slab.h/.c

基于页的内存分配

特点:预分配,按照SIZE对内存进行分类管理

min_size; //最小分配空间, 默认为8字节

min_shift; //最小分配空间对应的位移数, 默认为3

// 每个 slot 的状态

// 每个 slot // 空闲页的数量 *start; // page**/** *end; // page数组的开始地址 // page数组的最后字节

初始化 slab: 初始化一些静态全局变量,

最大分配空间为页大小的一半(如果大于最大分配空间直接分配几页)

精确分配大小(不同的size对应不同的内存分配方案)

计算对应位移数

页位移数减去最小位移数,得出需要的 slot 数量

每个slot的next指针指向自己 计算当前内存空间可以放下多少个页

page申请: 遍历free.next链表, 寻找节点能够分配足够的页, 如果该节点还有剩余的页, 就将剩余的

页继续保存在该节点中, 否则删除该节点

page释放:修改next和pre,插入到free.next后面

内存申请:

size >最大分配空间(即页大小的一半),直接从free链表里面去申请,done size <=最小分配空间(默认为8字节), shift = pool->min_shift; slot = 0; size在最大分配空间和最小分配空间之间的, 找到对应的slot, $size=8\sim16$, slot=1 $size=16\sim32$, slot=2 $size=32\sim64$, slot=3

小于精确分配大小:

根据slab确定bitmap大小

遍历bitmap, 0表示未占用, 1表示占用

找到一个能用的,标记对应bitmap位为1,这时如果该页全部被占用,就从slot链表里面移除

等于精确分配大小:

遍历slab

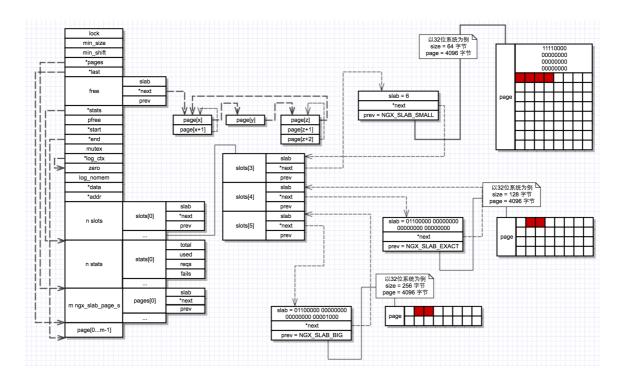
大于精确分配大小:

以32位系统为例,slab的高16位表示bitmap,低16位表示该slot对应的shift

如果没有可用的页,则新建一个页,并根据size对它进行切割,插入到对应的slot链表的头部

内存释放:

找到对应的bitmap位,如果为1则标记为0,如果该bitmap已经满了,则插入到对应的slot链表头部



slab 相关

初始化 slab

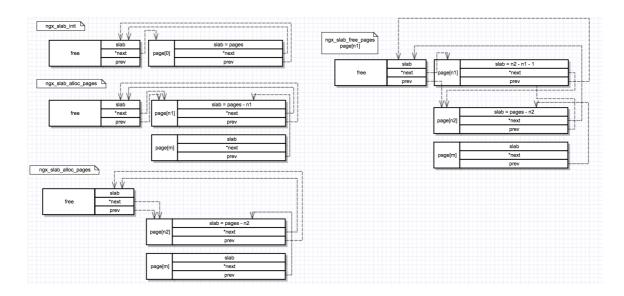
```
void
ngx_slab_init(ngx_slab_pool_t *pool)

// 初始化一些静态全局变量,最大分配空间为页大小的一半,精确分配大小,计算对应位移数
if (ngx_slab_max_size == 0) {
    ngx_slab_max_size = ngx_pagesize / 2;
    ngx_slab_exact_size = ngx_pagesize / (8 * sizeof(uintptr_t));
    for (n = ngx_slab_exact_size; n >>= 1; ngx_slab_exact_shift++) {
        /* void */
    }
}
```

申请和释放内存

```
void *
ngx_slab_alloc(ngx_slab_pool_t *pool, size_t size)
    ngx_shmtx_lock(&pool->mutex);
    p = ngx_slab_alloc_locked(pool, size);
    ngx_shmtx_unlock(&pool->mutex);
void *
ngx_slab_alloc_locked(ngx_slab_pool_t *pool, size_t size)
    // size 大于 ngx_slab_max_size 直接分配多个 page, 否则计算对应的 slot
    size > ngx_slab_max_size
       // 从空闲页链表中分配几个连续的页
        goto done;
    // 默认 slot[0] 0~8字节 slot[1] 8~16字节 slot[2] 16~32字节 slot[3] 32~64
字节
    pool->min_size < size <= ngx_slab_max_size</pre>
       shift = 1;
        for (s = size - 1; s >>= 1; shift++) { /* void */ }
        slot = shift - pool->min_shift;
    size <= pool->min_size // 默认为8字节
        shift = pool->min_shift;
        slot = 0
    shift < ngx_slab_exact_shift</pre>
    shift == ngx_slab_exact_shift
    shift > ngx_slab_exact_shift
void *
ngx_slab_calloc(ngx_slab_pool_t *pool, size_t size)
void
ngx_slab_free(ngx_slab_pool_t *pool, void *p)
void
ngx_slab_free_locked(ngx_slab_pool_t *pool, void *p)
```

申请和释放 page



申请 page

释放 page

```
static ngx_slab_page_t *
ngx_slab_alloc_pages(ngx_slab_pool_t *pool, ngx_uint_t pages)
```