

Capitolul 1

Automate finite.

Rolul lor în modelarea activităților din analiza lexicală[1]

Un *program de recunoaștere* pentru un limbaj este acel program care primește la intrare un șir "X" și răspunde "DA" dacă "X" este o secvență a limbajului, respective "NU", în caz contrar. Pentru a analiza programul de recunoaștere corespunzător unei expresii regulate (program gen analizor lexical) trebuie contruită, în prealabil, o diagramă de tranziții generalizată numită **automat finit** (AF).

Un AF poate fi determinist (AFD) sau nedeterminist (AFN). Nedeterminarea constă, în principiu, în faptul că, din cel puțin o stare sunt posibile mai multe tranziții pentru același simbol de intrare.

Atât AFD cât și AFN pot recunoaște limbaje specificate prin expresii regulate. De obicei AFD conduc la programe mai rapide dar numărul lor de stări este mai mare.

Există metode de transformare (conversie) a expresiilor regulate în ambele tipuri de automate. Conversia este mai simplă în cazul AFN.

În exemplele ce urmează în acest paragraf se va utiliza următoarea expresie regulată[1]:

$(a|b)^*abb$ – mulțimea tuturor șirurilor compuse din caractere a și b care se termină cu secvența abb (ex: abb, aabb, babb, aaabb, ...)

1.1 Definiția unui AFN

Un AFN este un model matematic reprezentat prin următorul cvintet:

AFN = $\langle S, A, f_t, s_o, F \rangle$, unde:

- **S** este **mulțimea stărilor**;
- **A** reprezintă mulțimea simbolurilor de intrare (**alfabetul** de intrare);
- **f_t** se numește **funcție de tranziție** și pune în corespondență perechi „stare-simbol” cu ”stări”, adică: $f_t : S \times A \rightarrow S$;
- **s_o** este **starea inițială** (de start); $s_o \in S$;
- **F** este **mulțimea stărilor finale** (acceptoare); $F \subseteq S$.

Un AFN se poate reprezenta ca un graf orientat etichetat numit **graf de tranziție** în care nodurile corespund stărilor automatului iar etichetele descriu funcția de transfer (f_t). Se poate remarca asemănarea dintre un *graf de tranziție* și o *diagramă de tranziție*. Deosebirile de principiu sunt următoarele:

- același caracter se poate utiliza pentru a eticheta două sau mai multe tranziții din aceeași stare;
- este permisă utilizarea ca etichetă a simbolului ε (șirul vid).

În fig. 1.1 se prezintă un *exemplu* de AFN corespunzător expresiei regulate: $(a|b)^*abb$. Nedeterminismul se manifestă în starea 0 în care, pentru simbolul de intrare a, sunt posibile 2 tranziții: se poate rămâne în starea 0 sau se poate trece în starea 1.

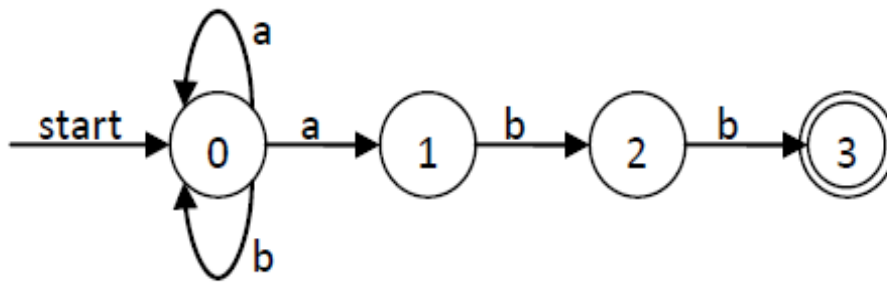


Fig. 1.1 Un prim exemplu de AFN pentru expresia: $(a|b)^*abb$

În calculator, funcția de tranziție se poate implementa în mai multe moduri. O modalitate potrivită este sub forma unei **tabele de tranziții** care au câte o linie pentru fiecare stare, câte o coloană pentru fiecare simbol de intrare (inclusiv pentru simbolul ε , dacă este necesar) (fig. 1.2). Intrarea în tabelă corespunzătoare liniei i și simbolului de intrare a este mulțimea de stări pentru care există tranziții din starea i etichetate cu simbolul a .

Stare	Simbol intrare	
	a	b
0	{0,1}	{0}
1	-	{2}
2	-	{3}
3	-	-

Fig 1.2 Tabela de tranziții corespunzătoare AFN din fig. 1.1

Se spune că un AFN *acceptă* un șir de intrare "X" dacă și numai dacă există un drum în graful de tranziții începând din starea de start până la o stare acceptoare astfel încât etichetele pe drumul respectiv să formeze șirul "X". Drumul respectiv se numește **cale de acceptare** pentru șirul "X". Aceluiași șir de intrare îi pot corespunde mai multe căi de acceptare într-un AFN. Totalitatea șirurilor acceptate de un AFN reprezintă **limbajul definit de automatul respectiv**.

1.2 Definiția unui AFD

Un AFD este un caz particular de AFN la care se impun următoarele restricții asupra funcției de transfer f_t .

- 1) din nici o stare nu pleacă tranziții etichetate cu ε ;
- 2) pentru orice stare s și pentru orice simbol de intrare a , există cel mult un arc etichetat cu a care pleacă din s .

În concluzie, un AFD va avea cel mult o tranziție din fiecare stare pentru orice simbol de intrare. Aceasta înseamnă ca AFD conține cel mult o cale de acceptare (recunoaștere) pentru un șir de intrare dat.

În fig. 1.3 se prezintă un algoritm pentru simularea (parcurea) unui AFD, având starea inițială s_0 , mulțimea stărilor acceptoare F și funcția de transfer f_t . Algoritmul se aplică asupra unui șir de intrare "X", terminat prin caracterul special **eof** și generează la ieșire

raspunsul "DA" în cazul în care șirul "X" este acceptat și "NU" în caz contrar. Funcția carurm furnizează următorul caracter din intrare iar procedura gen generează rezultatul final.

```

s:=s0;
c:= carurm;
while (c≠eof) and (∃ tranziție de ieșire din s pt c) do begin
    s:= ft(s,c);
    c:= carurm;
end while;
if (s ∈ F) and (c=eof) then
    gen ("da")
else
    gen("nu");

```

Fig. 1.3 Simularea unui AFD

1.3 Construirea unui AFD echivalent cu un AFN dat

Datorită faptului că funcția de transfer f_t este multiplu definită pentru anumite stări, simularea prin program a funcționării unui AFN este dificilă. Din acest motiv se preferă intercalarea unei etape intermediare de transformare a **AFN** într-un **AFD echivalent** (ambele recunosc același limbaj) urmând ca, în final, să se realizeze programul care simulează funcționarea AFD.

Ideea pe care se bazează algoritmul de transformare este aceea că fiecare stare din AFD corespunde unei mulțimi de stări din AFN reprezentând toate stările în care s-ar putea ajunge din starea de start pe toate căile posibile, pentru un șir de intrare "X". În continuare se va nota cu N automatul nedeterminist și cu D, cel determinist echivalent.

Se va contrui tabela de tranziții pentru D notată **Dtranz** și, implicit, mulțimea stărilor AFD, notată **Dstări**. Fiecare stare a lui D corespunde unei mulțimi de stări din N. "Dtranz" va fi astfel contruită încât va simula, în paralel, toate tranzițiile care se pot efectua în N pentru un șir de intrare dat. Evidența mulțimilor de stări din AFN se realizează prin intermediul operațiilor definite în tab. 1.1.

Operatia	Descriere
$\varepsilon_inchidere(s)$	Mulțimea stărilor AFN caere pot fi atinse din starea „s” utilizând numai tranziții ε .
$\varepsilon_inchidere(T)$	Mulțimea stărilor AFN care pot fi atinse numai prin tranziții ε din toate stările s componente ale mulțimii de stări T.
$f_t(T, a)$	Mulțimea stărilor AFN la care există o tranziție din oricare stare s a mulțimii T, pentru simbolul de intrare a.

Tab. 1.1. Operații asupra starilor AFN

Înainte de a vedea primul simbol de intrare, automatul N poate să fie în oricare din stările mulțimii $\varepsilon_inchidere(s_o)$. Să presupunem că pentru o secvență dată de simboluri de intrare, s-a ajuns la stările din mulțimea T. Dacă a este următorul simbol de intrare, N se poate deplasa, la citirea acestui sinbol, în oricare din stările mulțimii $f_t(T, a)$ și, implicit, la oricare din stările conținute în $\varepsilon_inchidere(f_t(T, a))$. Algoritmul de determinare a mulțimii "Dstări" și de construire a tabelului "Dtranz" este prezentat în fig. 1.4.

* se calculează $\varepsilon_inchidere(s_0)$ și se consideră această mulțime ca fiind prima stare, nemarcată, a mulțimii "Dstări";

```

while *  $\exists$  o stare nemarcată  $T \in Dstări$  do begin
    * marchează  $T$ ;
    for * orice simbol de intrare  $a$  do begin
         $U := \varepsilon\_inchidere(f_t(T, a))$ ;
        if *  $U \notin Dstări$  then
            * adaugă  $U$  la  $Dstări$ , ca nemarcată;
        end if;
         $Dtranz[T, a] := U$ ;
    end for;
end while;

```

Fig. 1.4 Determinarea mulțimii stărilor și a tabelii de tranziții corespunzătoare AFD echivalent cu un AFN dat

O stare din D este o stare acceptoare dacă ea reprezintă o mulțime de stări AFN de care aparține cel puțin o stare acceptoare a lui N . Pentru calculul lui $\varepsilon_inchidere(T)$ se poate aplica algoritmul schițat în fig. 1.5.

```

* introdu toate stările din  $T$  în stivă;
* inițializează  $\varepsilon\_inchidere(T)$  cu  $T$ ;
while * stiva nu este goală do begin
    * extrage starea din vârful stivei, notată  $t$ ;
    for * orice stare  $u$ , cu arc de la  $t$  la  $u$  etichetat cu  $\varepsilon$  do
        if *  $u \notin \varepsilon\_inchidere(T)$  then begin
            * adaugă  $u$  la  $\varepsilon\_inchidere(T)$ ;
            * introdu  $u$  în stivă;
        end if;
    end for;
end while;

```

Fig. 1.5 Algoritmul pentru calculul mulțimii $\varepsilon_inchidere(T)$

Exemplu: Se consideră AFN din figura 1.6

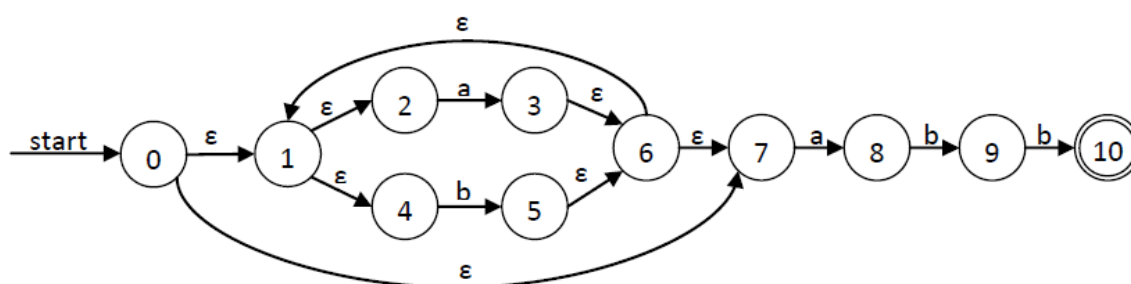


Fig. 1.6 AFN corespunzător expresiei $(a|b)^*abb$

Se aplică algoritmul din figura 1.4:

$\varepsilon_inchidere(0) = \{0, 1, 2, 4, 7\}$

$A = \{0, 1, 2, 4, 7\}$ – starea de start a AFD

$Dstări = \{A\}$ A, nemarcată

Ciclul 1

- marchează A => Dstări={A}

1) Pentru „A” și „a”:

$$f_t(A,a)=\{3,8\}$$

U = $\varepsilon_{\text{închidere}}(\{3,8\}) = \{1,2,3,4,6,7,8\}$ - nu există în Dstări

$$B = \{1,2,3,4,6,7,8\}$$

$$\text{Dstări} = \{\underline{A}, B\}$$

$$\text{Dtranz}[A,a]=B$$

2) Pentru „A” și „b”:

$$f_t(A,b) = \{5\}$$

U = $\varepsilon_{\text{închidere}}(\{5\}) = \{1,2,4,5,6,7\}$ - nu există în Dstări

$$C = \{1,2,4,5,6,7\}$$

$$\text{Dstări} = \{\underline{A}, B, C\}$$

$$\text{Dtranz}[A,b] = C$$

Ciclul 2

- marchează B => Dstări = {A, B, C}

1) Pentru „B” și „a”:

$$f_t(B,a)=\{3,8\} \Rightarrow \text{conduce la B, existentă în Dstări}$$

$$\text{Dtranz}[B,a]=B$$

2) Pentru „B” și „b”:

$$f_t(B,b)=\{5,9\}$$

U = $\varepsilon_{\text{închidere}}(\{5,9\})=\{1,2,4,5,6,7,9\}$ - nu exista în Dstări

$$D = \{1,2,4,5,6,7,9\}$$

$$\text{Dstări} = \{\underline{A}, \underline{B}, C, D\}$$

$$\text{Dtranz}[B,b]=D$$

Ciclul 3

- marchează C => Dstări = {A, B, C, D }

1) Pentru „C” și „a”:

$$f_t(C,a) = \{3,8\} \Rightarrow \text{conduce la B, existentă în Dstări}$$

$$\text{Dtranz}[C,a]=B$$

2) Pentru „C” și „b”:

$$f_t(C,b)=\{5\} \Rightarrow \text{Conduce la C, existentă în Dstări}$$

$$\text{Dtranz}[C,b] = C$$

Ciclul 4

- marchează D => Dstări = {A, B, C, D}

1) Pentru „D” și „a”:

$$f_t(D,a) = \{3,8\} \Rightarrow \text{conduce la B, existentă în Dstări}$$

$$\text{Dtranz}[D,a]=B$$

2) Pentru „D” și „b”:

$$f_t(D,b)=\{5,10\}$$

U = $\varepsilon_{\text{închidere}}(\{5,10\})=\{1,2,4,5,6,7,10\}$ - nu exista în Dstări

$$E = \{1,2,4,5,6,7,10\}$$

$$\text{Dstări} = \{\underline{A}, \underline{B}, \underline{C}, \underline{D}, E\}$$

$$\text{Dtranz}[D,b]=E$$

Ciclul 5

- marchează E => Dstări = { A, B, C, D, E }

1) Pentru "E" și "a":

$f_t(E, a) = \{3, 8\} \Rightarrow$ conduce la B, existentă în Dstări
 $Dtranz[E, a] = B$

2) Pentru "E" și "b":

$f_t(E, b) = \{5\} \Rightarrow$ Conduce la C, existentă în Dstări
 $Dtranz[E, b] = C$

Concluzie:

Toate stările din Dstări sunt marcate => algoritmul se încheie.

Dtranz este prezentată sub forma tabelului de tranziții în fig. 1.7

Stare	Simbol intrare	
	a	b
A	B	C
B	B	D
C	B	C
D	B	E
E	B	C

Fig. 1.7 Tabela de tranziții Dtranz pentru AFD echivalent cu AFN din fig 1.6

În Fig. 1.8 este prezentat AFD corespunzător tabelului Dtranz care este echivalent cu AFN inițial. Singura stare finală a AFN, starea 10 care aparține de starea E a AFD. Rezultă că E este singura stare finală a AFD.

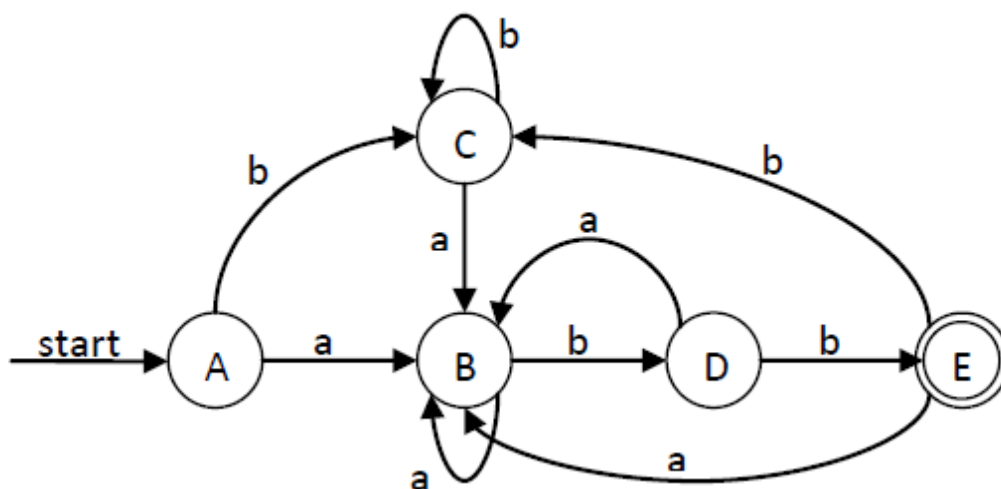


Fig. 1.8 AFD rezultat, echivalent cu AFN din fig. 1.6

1.4 Construirea unui AFN echivalent cu o expresie regulată

Există mai multe modalități de realizare a unui program de recunoaștere corespunzător unei expresii regulate. O primă modalitate, descrisă și analizată în acest paragraf, constă în construirea unui AFN echivalent cu expresia regulată urmată de simularea comportării AFN pentru un șir de intrare dat. Dacă viteza de execuție este importantă se poate include, ca etapă intermediară, transformarea AFN într-un AFD echivalent conform algoritmului din fig. 1.4, urmată de simularea comportării AFD utilizând algoritmul din § 1.2 (fig. 1.3).

O altă alternativă, principal diferită, care va fi prezentată în § 1.10, constă în construirea AFD direct din expresia regulată, fără a mai apela la construirea, în prealabil, a unui AFN echivalent.

Algoritmul prezentat în continuare urmărește cazurile parcurse la definiția unei expresii regulate. La început se construiesc AFN-uri care recunosc simbolul ϵ și orice simbol din alfabet. Pe baza acestor AFN elementare se realizează în continuare AFN-uri pentru expresii care conțin operații de reuniune (alternativă), de produs (concatenare) și de închidere Kleene (operația stea). Fiecare pas în construcție va avea un număr de stări cel mult egal cu dublul numărului de simboluri și de operatori din expresia regulată inițială.

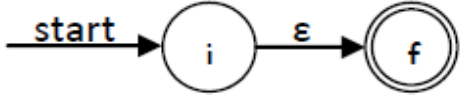
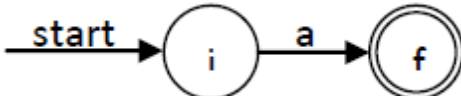
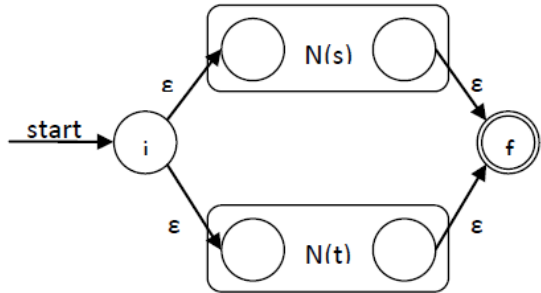
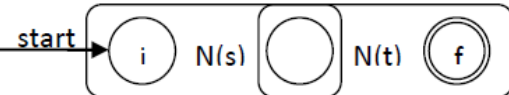
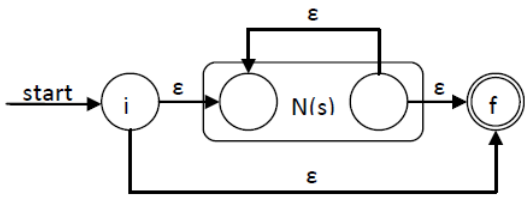
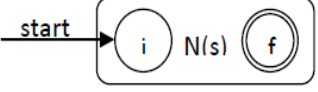
Regulile utilizate pentru construirea automatelor elementare, cât și cele corespunzătoare operațiilor de bază sunt prezentate sintetic în tab. 1.2. i și f reprezintă starea inițială respectiv starea finală a automatului construit. Notăția $N(r)$ desemnează automatul corespunzător expresiei regulate r .

Metoda de construire propriu-zisă a AFN, denumită **Construcția lui Thompson**, constă din următoarele operații:

- se descompune expresia dată, r , în subexpresiile constituente;
- se utilizează regulile 1 și 2 (tab. 1.2) pentru a construi AFN corespunzător tuturor simbolurilor de bază din r ;
- Pornind de la structura sintactică a expresiei r , se combină AFN construite anterior, utilizând regulile 3-6 (tab. 1.2), până se ajunge la AFN pentru întreaga expresie.

De fiecare dată când construcția introduce o nouă stare, aceasta trebuie să primească un nume (număr) distinct. Se poate verifica faptul că AFN produs pentru o expresie r are următoarele proprietăți:

- 1) $N(r)$ are cel mult de 2 ori atâtea stări cât este *numărul de simboluri plus numărul de operatori din r* .
- 2) $N(r)$ are exact o stare de start și o stare finală (acceptoare); niciun arc nu intră în starea de start și nici un arc nu părăsește starea finală (starea finală nu are tranziții de ieșire). Această proprietate este valabilă atât pentru automatul final cât și pentru automatele componente.
- 3) Fiecare stare din $N(r)$ are cel mult o tranziție de ieșire etichetată cu un simbol din alfabet sau cel mult două tranziții de ieșire etichetate cu ϵ .

Regula nr:	Expresia regulată	AFN-rezultat (echivalent)	Observații
1	ϵ (simbolul vid)	 $N(\epsilon)$	
2	a (orice simbol din alfabet, $a \in A$)	 $N(a)$	Dacă același simbol apare de mai multe ori în expresia regulată, se construiește care un asemenea AFN, distinct, pentru fiecare apariție a simbolului.
3	$s t$ (reuniune) limbajul acceptat $L(s) L(t)$ $L(s)UL(t)$	 $N(s t)$	Se introduc doua stari noi, starile de start si acceptoare din $N(s)$ si $N(t)$ isi pierd statutul care l-au avut
4	st (concatenare) limbajul acceptat $L(s)L(t)$	 $N(st)$	Starea de start a lui $N(s)$ devine stare de start pentru $N(st)$ iar starea finală a lui $N(t)$ devine stare finală $N(st)$; nu se introduc stari noi ci numărul de stări din automat scade cu unu prin contopirea stării finale a lui $N(s)$ cu cea inițială a lui $N(t)$.
5	s^* (închidere Kleene) limbajul acceptat $(L(s))^*$	 $N(s^*)$	„i” și „f” sunt stări noi
6	(s) Limbajul acceptat: $L(s)$	 $N((s))$	Același automat ca și pentru expresia „s”.

Tab. 1.2 Regulile de construire a unui AFN echivalent cu o expresie regulată

Exemplu: $r = (a|b)^*abb$

Mai întâi se realizează arborele sintactic al expresiei, reprezentat în fig. 1.9.

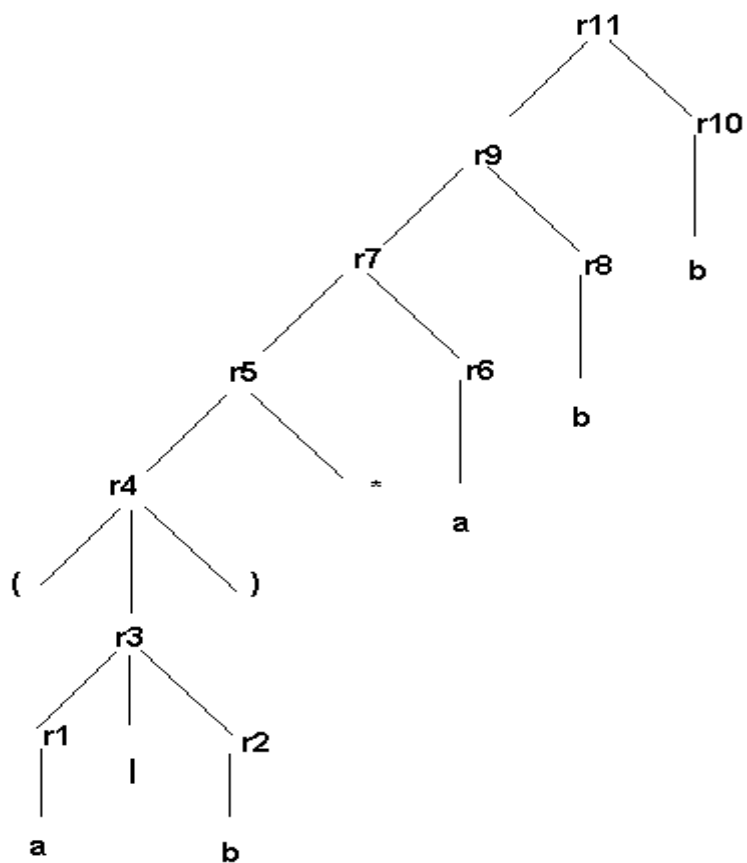


Fig 1.9 Arborele sintactic corespunzător expresiei $(a|b)^*abb$

În continuare, se contruiesc succesiv AFN corespunzător expresiilor constituente:
 r_1, r_2, \dots, r_{11} .

$r_1 = a$



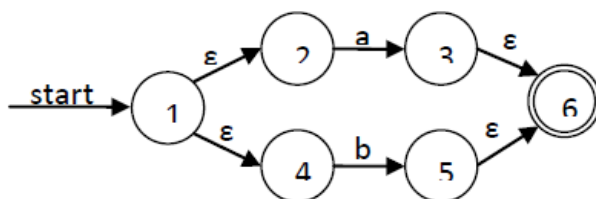
$N(r_1)$:

$r_2 = b$



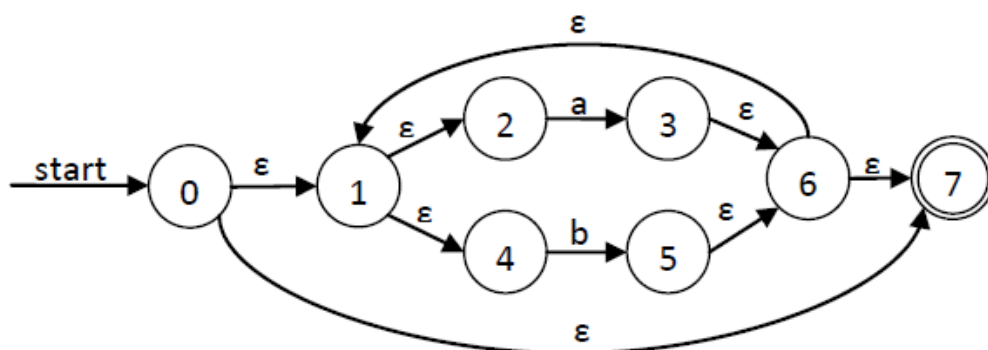
$N(r_2)$:

$r_3 = r_1 | r_2$



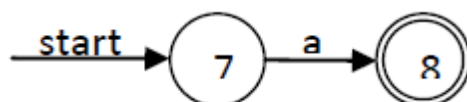
$N(r_3)$:
 $r_4 = (r_3)$
 $N(r_4) \equiv N(r_3)$

$r_5 = r_4^*$



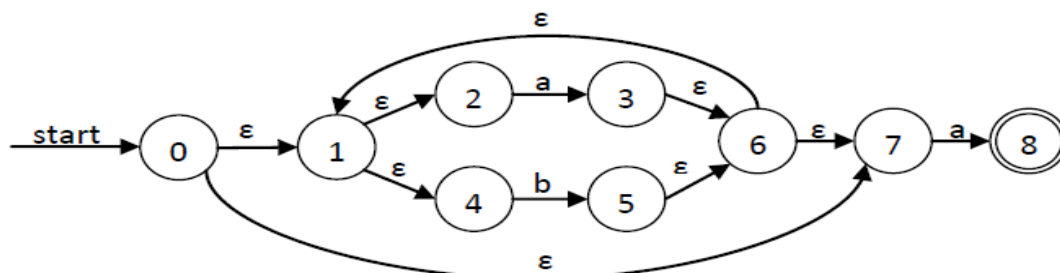
$N(r_5)$:

$r_6 = a$



$N(r_6)$:

$r_7 = r_5 r_6$

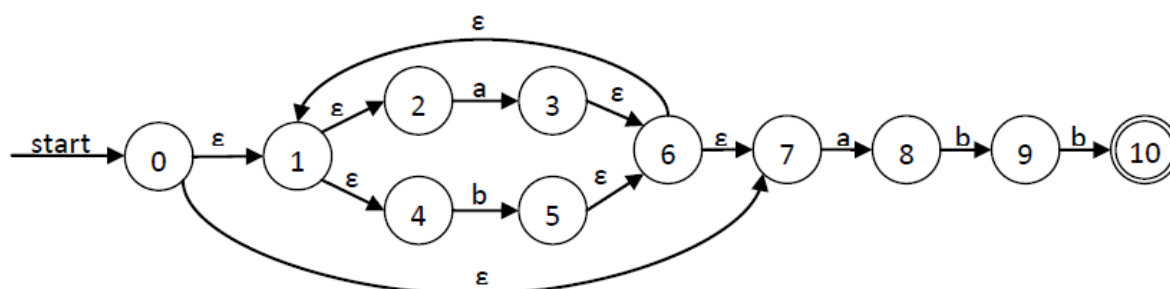


$N(r_7)$:

AFN corespunzător expresiilor r_8 și r_{10} sunt similăre cu $N(r_6)$ iar $N(r_9)$ se obține analog cu $N(r_7)$. În final:

$r_{11} = r_9 r_{10} = (a|b)^* abb$

$N(r_{11})$:



Urmărind structura sintactică a expresiei regulate de la care se pornește, metoda prezentată este un algoritm **dirijat de sintaxă**. AFN obținut pe această cale are relativ multe

stări în comparație cu cele obținute prin alte metode. Acest dejavantaj este însă compensat de simplitatea și **naturalețea** mecanismului de construcție.

1.5 Algoritm pentru simularea comportării unui AFN

Se consideră un AFN notat N , construit dintr-o expresie regulată conform algoritmului prezentat în § 1.4. Se va prezenta un algoritm care stabilește dacă N acceptă (recunoaște), sau nu, un șir de intrare dat, X . Pentru a măări eficiența acestui calcul, se utilizează proprietățile suplimentare ale unui AFN construit pentru o expresie regulată conform algoritmului anterior. Starea inițială a automatului este notată cu s_0 iar mulțimea stărilor finale este F . Se consideră de asemenea, că șirul de intrare se termină cu caracterul special **eof**. Algoritmul este prezentat în fig. 1.10.

```

S := ε_închidere (s0);
a := carurm;
while (a ≠ eof) and (∃ tranziție de ieșire din s pt. c) do
  begin
    s := ε_închidere (ft(S, a);
    a := carurm;
  end;
if (S ∩ F ≠ Φ) and (a = eof) then
  gen („da”)
else
  gen („nu”);

```

Fig. 1.10 Descrierea algoritmului care simulează comportarea unui AFN

Structurile de date necesare pentru implementarea eficientă a acestui algoritm sunt două stive și un șir de cifre binare, indexat de stările lui N . Într-o stivă se ține evidența mulțimii curente a stărilor nedeterminate iar a doua, se utilizează pentru calculul mulțimii de stări următoare. Pentru calculul mulțimii $\varepsilon_închidere$, se poate aplica algoritmul din fig. 1.5. Vectorul de cifre binare înregistrează dacă o stare este prezentă într-o stivă pentru a se evita dublare ei. Timpul de căutare a unei stări în vector este constant. După calculul complet al stării următoare se poate schimba rolul stivelor. Deoarece fiecare stare din N are cel mult două tranziții de ieșire, rezultă că fiecare stare produce, după efectuarea unei tranziții, cel mult două stări noi. Notăm cu $|N|$ numărul de stări din automat și cu $|X|$ numărul de simboluri din șirul X (lungimea sa). Timpul necesar pentru calculul mulțimii de stări următoare este proporțional cu $|N|$ iar timpul total de simulare va fi proporțional cu $|N| \times |X|$.

Exemplu:

Se consideră AFN din fig 1.6, șirul X fiind format dintr-un singur caracter, a .

$S = \varepsilon_închidere(0) = \{0, 1, 2, 4, 7\}$
 $f_t(S, a) = \{3, 8\} \Rightarrow S = \varepsilon_închidere(\{3, 8\}) = \{1, 2, 3, 4, 6, 7, 8\}$

$F = \{10\} \Rightarrow S \cap F = \Phi \Rightarrow$ algoritmul generează („nu”).

1.6 Considerații de eficiență a algoritmilor prezentați

Dându-se o expresie regulată \underline{r} și un sir de intrare \underline{X} există, din cele prezentate până acum, două metode pentru a determina dacă $X \in L(r)$ și anume:

- 1) Aplicând algoritmul prezentat în § 1.4, se construiește AFN corespunzător lui r . Notând cu $|r|$ lungimea expresiei r , timpul necesar pentru construirea unui AFN este de ordinul lui $|r|$ și se notează $\theta(|r|)$. Tabela de tranziții pentru N poate fi înregistrată într-un spațiu de memorie, deasemenea proportional cu $|r|$. Utilizând algoritmul din fig. 1.10, se poate stabili dacă N acceptă șirul X , într-un timp $\theta(|r| \times |X|)$, cu un consum de spațiu de memorie $\theta(|r|)$.
- 2) AFN rezultat pentru o expresie regulată r se transformă într-un AFD echivalent, utilizând algoritmul din § 1.3. Implementând funcția de tranziție printr-o tabelă de tranziție, se poate determina dacă șirul de intrare X este recunoscut de automat, aplicând algoritmul din fig.1.3, într-un timp $\theta(|X|)$ – proporțional cu lungimea șirului și independent de numărul de stări din AFD. Rezultă că procedeul este foarte rapid și trebuie aplicat atunci când timpul de execuție este critic. Consumul de spațiu de memorie este $\theta(2^{|r|})$ și în anumite situații particulare, poate să fie foarte mare. Pentru exemplificare, se consideră expresia regulată:

$$(a|b)^*a \underbrace{(a|b)(a|b)\dots(a|b)}_{n-1 \text{ paranteze}}$$

care descrie șirul cu proprietatea că al n -lea caracter, numărat de la capătul din dreapta, este a . La această expresie nu se poate renunța la lungime (nu poate fi scrisă mai concentrat). În această situație, numărul de stări din AFD este 2^n , pentru că trebuie ținut cont de ultimele n caractere din șirul de intrare pentru a identifica poziția caracterului a . Astfel de expresii sunt totuși rare.

O variantă a metodei 2), bazându-se tot pe AFD, constă în construirea parțială a tabelii de tranziții, utilizând tehnica numită „evaluarea leneșă a tranziției”. În acest caz tranzițiile sunt calculate în timpul execuției, analog cu simularea AFN dar o tranziție de stare pentru un anumit caracter de intrare nu se calculează decât atunci când este absolut necesar. Tranzițiile calculate se înregistrează într-o zonă care funcționează ca o **memorie cache**: de fiecare dată când urmează să se realizeze o tranziție, se consultă mai întâi memoria cache. Dacă tranziția nu este găsită, ea se calculează și se înregistrează. În momentul în care memoria cache se umple, se șterge o tranziție calculată anterior. În felul acesta, cerințele de spațiu sunt proporționale cu lungimea expresiei regulate, la care se adaugă dimensiunea memoriei cache, fiind de același ordin cu cele de la AFN. Performanțele de viteză sunt apropiate de cele ale AFD (nu se strică în mod spectaculos) pentru că, în majoritatea cazurilor, tranziția necesară va fi găsită în memoria cache.

1.7 Proiectarea analizatoarelor lexicale bazată pe automate de tip AFN

Se consideră tiparele reprezentate prin expresiile regulate $r_i, i=1, n$. AFN corespunzătoare se notează cu $N(r_i), i=1, n$. Aceste automate parțiale se combină într-un automat unic, în care se introduce o unică stare de start, cu tranziții ε spre fiecare din cele n automate parțiale (fig. 1.11).

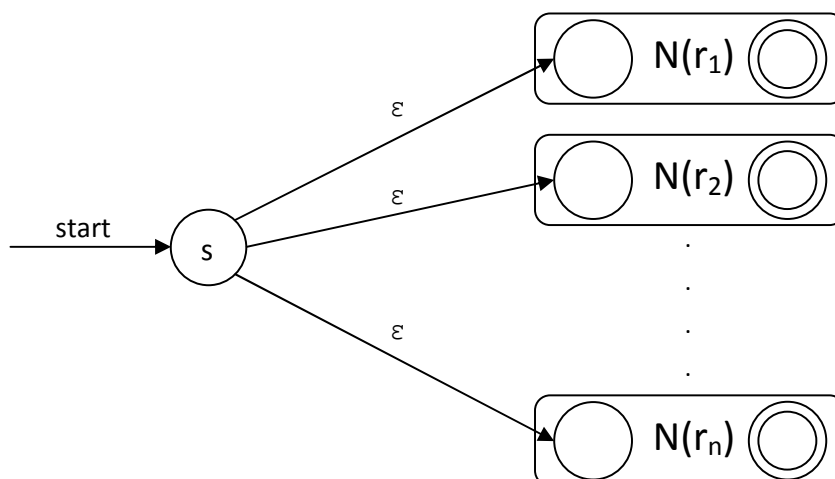


Fig. 1.11 Structura AFN combinat

Pentru a simula comportarea AFN combinat, algoritmul din fig. 1.10, elaborat pentru simularea unui singur AFN, se modifică astfel încât să se asigure recunoașterea celui mai lung prefix din fișierul de intrare care corespunde unui tipar. Pentru aceasta, atunci când se găsește o mulțime de stări ce include o stare acceptoare, se continuă simularea până se ajunge la “terminare”, adică la o mulțime de stări din care nu mai există tranziții de ieșire corespunzătoare simbolului de intrare curent. Dacă se adaugă o stare acceptoare la mulțimea curentă de stări, se înregistrează poziția curentă de intrare și tiparul x_i corespunzător acestei stări acceptoare (fiecare AFN parțial are o singură stare acceptoare). În cazul în care mulțimea curentă de stări conține o stare acceptoare, se păstrează ultima stare acceptoare întâlnită. La realizarea condiției de terminare, pointerul de anticipare este retras la ultima poziție de stare acceptoare înregistrată. Tiparul cu care s-a făcut corespondența pentru acea stare, identifică atomul găsit iar lexema este constituită de șirul dintre cei doi pointeri care gestionează tamponul de intrare. Specificarea poate fi astfel făcută încât să existe întotdeauna un tipar care să se pună în corespondență cu intrarea (eventual cel de eroare).

Exemplu: Se dă programul Lex de mai jos, constând din 3ER și nici o definiție regulată:

```
a      {}      /* se omit acțiunile */
abb    {}
a*b+   {}
```

Cei trei atomi de mai sus sunt recunoscuți de automatele din figura 1.12(a).

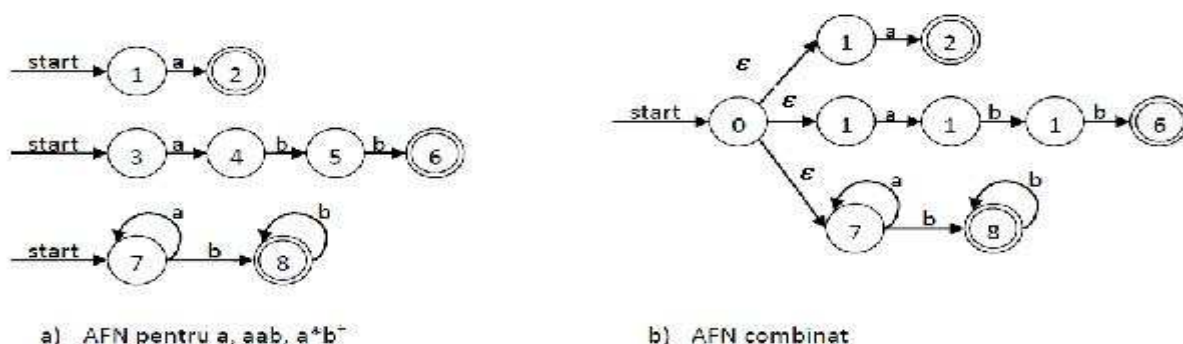


Fig. 1.12 AFN care recunoaște cele trei tipare diferite

Al treilea automat este simplificat față de cel care ar rezulta prin *Construcția lui Thompson*. Conform metodei de mai sus, cele trei automate se transforma în AFN combinat din fig. 1.12(b).

În continuare se analizează comportarea AFN combinat pentru șirul de intrare aaba utilizând algoritmul de simulare din figura 1.10, modificat conform propunerii anterioare.

În fig. 1.13 se prezintă corespondența mulțimilor de stări și tipare pe măsură ce se prelucrează caracterele din intrare.

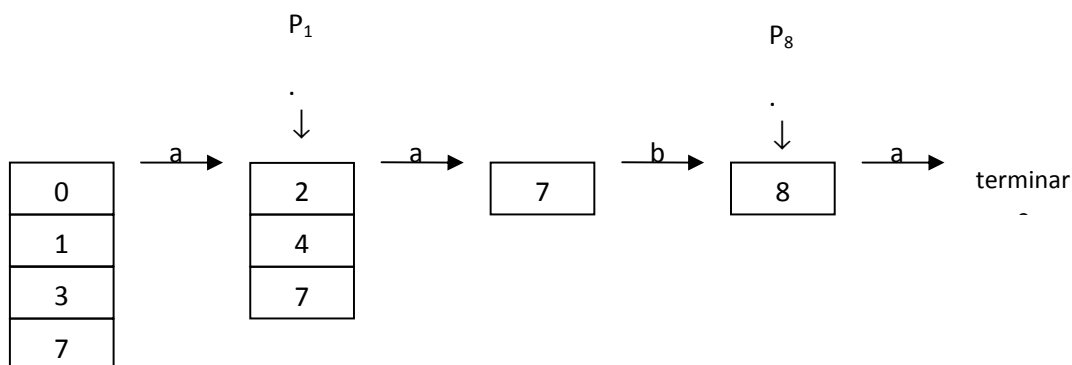


Fig. 1.13 Secvența de mulțimi de stări la prelucrarea intrării aaba

Se observă că mulțimea inițială de stări este $\{0, 1, 3, 7\}$. Stările 1, 3 și 7 au fiecare o tranziție la a în stările 2, 4 și respectiv 7. Deoarece starea 2 este stare acceptoare pentru primul tipar, după ce s-a citit primul a se înregistrează faptul că primul tipar poate fi recunoscut.

Deoarece există o tranziție din starea 7 în starea 7, la al doilea caracter din intrare și o alta din starea 7 în starea 8 la al treilea caracter din intrare, b, se continuă efectuarea tranzițiilor. Starea 8 este stare acceptoare pentru al treilea tipar. Din starea 8 nu mai sunt posibile tranziții la următorul caracter din intrare, a, astfel că s-a ajuns la „terminare”. Deoarece ultima corespondență a apărut după ce s-a citit al treilea caracter din intrare, se va recunoaște al treilea tipar, corespunzător cu lexema aab.

Rolul lui **acțiune_i**, asociat cu tiparul $\underline{p_i}$ în specificarea lex este următorul: când se recunoaște un exemplar al lui $\underline{p_i}$, ANLEX execută programul asociat, **acțiune_i**. Trebuie remarcat, totuși, faptul că **acțiune_i** nu va fi executat automat la intrarea AFN într-o stare care include starea acceptoare pentru $\underline{p_i}$, ci numai atunci când $\underline{p_i}$ se dovedește a fi tiparul care produce cea mai lungă corespondență.

1.8 Proiectarea analizoarelor lexicale bazată pe automate de tip AFD

O altă abordare pentru construirea unui ANLEX dintr-o specificare Lex este utilizarea, pentru a realiza corespondența de tipare, a unui AFD. Situația este complet analoagă cu simularea modificată a AFN din paragraful precedent. La conversia unui AFN în AFD, într-o submulțime dată de stări nedeterminate, pot exista mai multe stări acceptoare. Într-o astfel de situație, are prioritate starea acceptoare corespunzătoare tiparului listat primul în specificarea Lex. Ca și în cazul simulării AFN, singura modificare ce trebuie realizată este efectuarea în continuare a tranzițiilor de stare până se ajunge într-o stare care, pentru simbolul curent de

intrare, nu mai are stare următoare. Lexema căutată este cea corespunzătoare ultimei poziții din intrare pentru care AFD a intrat într-o stare acceptoare.

Exemplu: Prin conversia AFN din fig. 1.12 în AFD se obține tabela de tranziții din fig. 1.14. Stările AFD au fost numite prin liste de stări ale AFN. Ultima coloană indică unul din tiparele recunoscute la intrarea în acea starea a AFD. De exemplu, între stările AFN 2, 4 și 7, numai 2 este acceptoare și anume este starea acceptoare a automatului pentru ER **a**. Deci starea AFD 247 recunoaște tiparul **a**.

STARE	SIMBOL INTRARE		Tipar anunțat
	a	b	
0137	247	8	nimic
247	7	58	a
8	-	8	$a*b^+$
7	7	8	nimic
58	-	68	$a*b^+$
68	-	8	abb

Fig. 1.14 Tabela de tranziții pentru AFD

Se observă că șirul **abb** corespunde cu 2 tipare, **abb** și $a*b^+$, recunoscute în stările AFN 6 și respectiv 8. Din acest motiv, starea 68 a AFD din ultima linie a tabelului de tranziții, include 2 stări acceptoare ale AFN. Deoarece, în regulile de traducere pentru specificarea Lex, **abb** apare înainte de $a*b^+$, în starea AFD 68 se va recunoaște tiparul **abb**.

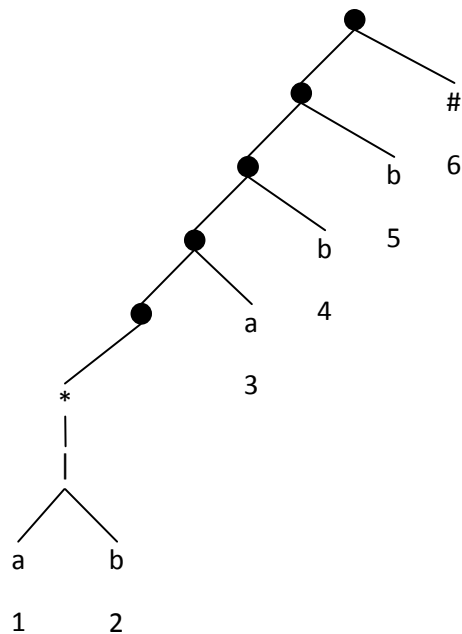
Pentru șirul de intrare aaba, AFD intră în stările sugerate de simularea AFN prezentată în fig. 1.13. Pentru un al doilea exemplu (șirul de intrare **aba**), AFD din fig. 1.14 pornește din starea 0137. La intrarea a trece în starea 247, apoi, pentru b, trece în 58, iar la intrarea a, nu are stare următoare. Astfel se ajunge la terminare, trecând prin stările AFD 0137, 247 și 58. Ultima dintre acestea include starea AFN 8, care este acceptoare. Deci, în starea 58, AFD anunță că s-a recunoscut tiparul $a*b^+$ și selectează ca lexemă prefixul **ab** al intrării, care a condus la starea 58.

1.9 Stări importante ale unui AFN

O stare a unui AFN este **importantă** dacă are o tranziție de ieșire diferită de ε . De exemplu, la conversia unui AFN în AFD, se utilizează numai stările importante din submulțimea T când se determină $\varepsilon_închidere(f_t(T, a))$ (mulțimea de stări accesibile din T , la intrarea a). Mulțimea $f_t(s, a)$ este nevidă numai dacă starea s este importantă. Pe parcursul construcției, două submulțimi pot fi identificate (se pot confunda) dacă au aceleași stări importante și dacă, fie amândouă includ, fie nici una nu include stări acceptoare ale AFN.

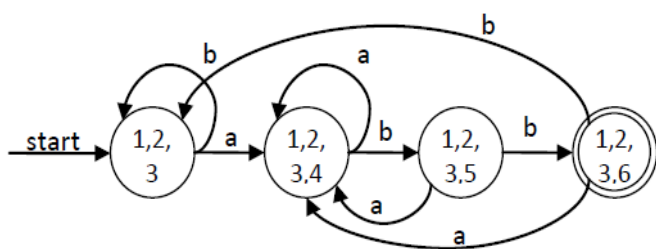
Când construcția submulțimilor este aplicată unui AFN obținut din ER prin *algoritmul lui Thompson*, se pot exploata proprietățile speciale ale AFN. În acest algoritm se construiește o stare importantă atunci când în ER apare un simbol din alfabet. De exemplu, pentru expresia $(a|b)*abb$ se construiesc stări importante pentru fiecare a și pentru fiecare b .

În plus, AFN rezultat are exact o stare acceptoare care însă nu este importantă pentru că nu are tranziții care să o părăsească. Această unică stare acceptoare a automatului se poate transforma în stare importantă prin concatenarea expresiei regulate, la dreapta, cu simbolul # și prevăzând o tranziție de la starea acceptoare la cea corespunzătoare # -lui. Expresia **E#** se numește **augmentată**. În acest fel se pot neglija stările neimportante în timpul construcției. Când construcția este gata, oricare stare a AFD cu o tranziție la # trebuie să fie stare acceptoare.

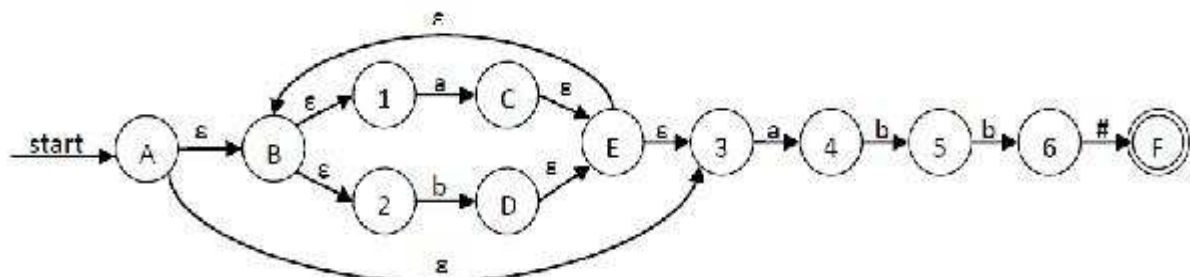


$(a|b)^* a b b$
1 2 3 4 5

a) Arborele de sintaxă
pentru $(a|b)^*abb\#$



b) AFD rezultat



c) AFN subintelect

Fig. 1.15 AFD și AFN construite din $(a|b)^*abb$ pe baza stărilor importante

O *ER augmentată* se reprezintă printr-un arbore de sintaxă cu simbolurile de bază ca frunze și operatorii ca noduri interioare. Un nod interior se va numi **nod-cat**, **nod-sau** sau **nod-stea** după cum este etichetat de un operator de concatenare, de | sau, respectiv de *. În fig. 1.15(a) se prezintă un astfel de arbore de sintaxă cu *noduri-cat* marcate prin puncte.

Frunzele din arborele sintactic pentru ER sunt etichetate prin simboluri din alfabet sau prin ϵ . Fiecărei frunze neetichetate prin ϵ îi atașăm un număr întreg unic care va reprezenta poziția frunzei precum și poziția simbolului în expresie. Un simbol repetat va avea mai multe astfel de poziții.

Stările numerotate în AFN din fig. 1.15(c) corespund poziției frunzelor în arborele de sintaxă din fig. 1.15(a). Aceste stări sunt stări importante ale AFN. Stările neimportante sunt desemnate prin litere mari. Aplicând transformarea **AFN** \Rightarrow **AFD** în aceste condiții, rezultă AFD din fig. 1.15(b), cu o stare mai puțin decât anterior.

AFD din fig. 1.15(b) poate fi obținut din AFN din fig. 1.15(c) construind submulțimile de stări și identificând submulțimile ce conțin aceleași stări importante. Față de AFD obținut anterior (§ 1.3) din același AFN, rezultă o stare mai puțin.

1.10 Construirea unui AFD echivalent cu o expresie regulată

1.10.1 Funcții utilizate în procesul de construcție

În acest paragraf se arată modul de construire a unui AFD direct dintr-o ER augmentată $(r)\#$. Se începe prin a construi un arbore sintactic T pentru $(r)\#$ și apoi, prin traversări peste T, se calculează patru funcții: **anulabil**, **primapoz**, **ultimapoz** și **pozurm**. AFD se va construi din funcția **pozurm**. Primele trei funcții sunt definite pe nodurile arborelui sintactic și se utilizează pentru a calcula **pozurm**, care este diferită pe mulțimea pozițiilor.

Pe baza echivalenței între stările importante ale AFN și pozițiile frunzelor din arborele de sintaxă al ER, se poate scurtcircuita construirea AFN, construind direct AFD ale cărui stări corespund mulțimilor de poziții din arbore.

Tranzițiile ϵ conțin informații referitoare la situațiile posibile ale simbolului, în sensul că fiecare simbol din șirul de intrare la AFD poate fi pus în corespondență cu anumite poziții. Mai concret, un simbol de intrare \underline{c} poate fi pus în corespondență numai cu poziții la care există un \underline{c} , dar nu orice poziție având un \underline{c} poate fi pusă în corespondență cu o anumită apariție a lui \underline{c} în șirul de intrare.

Noțiunea de poziție pusă în corespondență cu un simbol de intrare va fi definită prin funcția **pozurm**, pe pozițiile arborelui de sintaxă, și anume: dacă **i** este o poziție, atunci **pozurm(i)** este mulțimea pozițiilor **j** pentru care există un șir de intrare de forma $\dots c d \dots$ astfel încât **i** corespunde acestei apariții a lui **c**, iar **j**, acestei apariții a lui **d**.

Exemplu: În fig. 1.15(a), $\text{pozurm}(1) = \{1, 2, 3\}$ pentru că, dacă apare la intrare un **a** corespunzător poziției 1 atunci, în continuare, poate apare din nou un **a** corespunzător următoarei aplicări a operatorului * sau, poate apare un **b** (din același motiv) sau un **a** corespunzător începutului șirului **abb**.

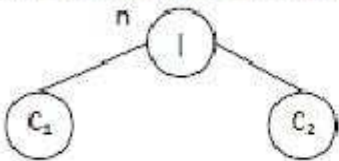
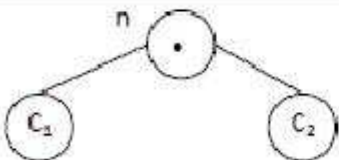
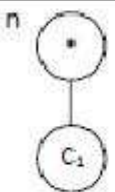
Pentru a calcula funcția **pozurm**, trebuie să se cunoască ce poziții pot fi puse în corespondență cu primul sau cu ultimul simbol al unui șir generat de o subexpresie dată a unei ER. De exemplu, dacă subexpresia este de forma r^* , atunci fiecare poziție care poate fi

prima în \underline{r} , va urma fiecărei poziții care poate fi ultima în \underline{r} . Pentru o subexpresie de forma rs , fiecare primă poziție din \underline{s} urmează fiecărei ultime poziții din \underline{r} .

La fiecare nod n al arborelui sintactic corespunzător ER, se definește o funcție $\text{primapoz}(n)$ care dă submulțimea pozițiilor corespunzătoare cu primul simbol al unui șir generat de subexpresia cu rădăcina în n . Analog, se definește o funcție $\text{ultimapoz}(n)$, care furnizează mulțimea pozițiilor corespunzătoare ultimului simbol dintr-un astfel de șir. De exemplu, dacă n este rădăcina întregului arbore (fig. 1.15(a)), atunci $\text{primapoz}(n) = \{1, 2, 3\}$ și $\text{ultimapoz}(n) = \{6\}$. În continuare se prezintă algoritmi de calcul pentru aceste funcții.

Pentru a calcula primapoz și ultimapoz trebuie să se cunoască nodurile care sunt rădăcini ale unor subexpresii generând limbaje ce includ șirul vid. Astfel de noduri se numesc *anulabile* și vor fi precizate cu ajutorul funcției logice $\text{anulabil}(n)$ care este *adevărată* dacă nodul este în această categorie și *falsă* în caz contrar.

În tab. 1.3 se prezintă regulile de calcul pentru funcțiile **anulabil** și **primapoz**. Există o regulă de bază referitoare la expresiile formate dintr-un simbol de bază și trei reguli inductive care permit să se determine valorile funcțiilor parcurgând arborele sintactic de la frunze.

Nod n	$\text{anulabil}(n)$	$\text{primapoz}(n)$
n este o frunză cu eticheta ε	TRUE	Φ
n este o frunză cu eticheta cu poziția i	FALSE	$\{i\}$
	$\text{anulabil}(c_1) \text{ OR } \text{anulabil}(c_2)$	$\text{primapoz}(c_1) \cup \text{primapoz}(c_2)$
	$\text{anulabil}(c_1) \text{ AND } \text{anulabil}(c_2)$	IF $\text{anulabil}(c_1)$ THEN $\text{primapoz}(c_1) \cup \text{primapoz}(c_2)$ ELSE $\text{primapoz}(c_1)$
	TRUE	$\text{primapoz}(c_1)$

Tab. 1.3 Regulile pentru calculul funcțiilor **anulabil** și **primapoz**

Regulile pentru **ultimapoz** sunt aceleași ca și cele pentru **primapoz**, dar cu C_1 și C_2 inversate.

Ultima regulă pentru **anulabil** arată că dacă n este un *nod-stea* cu fiul C_1 , atunci $\text{anulabil}(n)$ este *true*, deoarece închiderea unei expresii generează un limbaj care-l include, cu certitudine pe ε . Ca un alt exemplu, a patra regulă pentru **primapoz** arată faptul că, dacă într-o expresie rs , r generează ε ($\text{anulabil}(c_1)$ este *true*), atunci primele poziții ale lui s „se văd prin” r , fiind, de asemenea, prime poziții și pentru rs ; în caz contrar numai primele poziții ale lui r ($\text{primapoz}(c_1)$) sunt și primepoziții pentru rs . Celelalte

reguli pentru **anulabil** și **primapoz**, ca și cele pentru **ultimapoz**, se utilizează în mod similar.

Funcția **pozurm(i)** arată ce poziții pot urma poziției **i** în arborele de sintaxă. Toate modalitățile în care o poziție o poate urma pe alta se definesc cu următoarele două reguli:

- Dacă **n** este un *nod-cat* cu fiul stâng C_1 și fiul drept C_2 iar **i** este o poziție în **ultimapoz(C_1)**, atunci toate pozițiile din **primapoz(C_2)** se includ în **pozurm(i)**.
- Dacă **n** este un *nod-stea* iar **i** este o poziție în **ultimapoz(n)**, atunci toate pozițiile din **primapoz(n)** se includ în **pozurm(i)**.

Dacă s-au calculat **primapoz** și **ultimapoz** pentru fiecare nod dintr-un arbore; funcția **pozurm** pentru fiecare poziție se poate calcula făcând o traversare spre adâncime a arborelui sintactic.

Exemplu: În fig. 1.16 se arată valorile funcțiilor **primapoz** și **ultimapoz** în toate nodurile arborelui din fig. 1.15(a); **primapoz(n)** este scrisă în stânga nodului, iar **ultimapoz(n)**, în dreapta. De exemplu, **primapoz** de la frunza din extremitatea stângă etichetată cu **a** este {1} deoarece această frunză este etichetată cu poziția 1. Similar, **primapoz** la a doua frunză este {2}. Conform celei de a doua reguli de mai sus, **primapoz** pentru părintele acestor frunze este {1, 2}.

Nodul etichetat ***** este singurul nod „anulabil”. Deci, prin condiția din **IF**, a celei de-a patra reguli, **primapoz** pentru părintele acestui nod (cel care reprezintă $(a|b)^*a$), este reuniunea lui {1, 2} cu {3} care sunt **primapoz** a fiilor drept și stâng. Pe de altă parte, condiția **ELSE** se aplică pentru **ultimapoz** a acestui nod, deoarece frunza din poziția 3 nu este “anulabilă”. Deci **ultimapoz** pentru parintele *nodului-stea* este doar {3}.

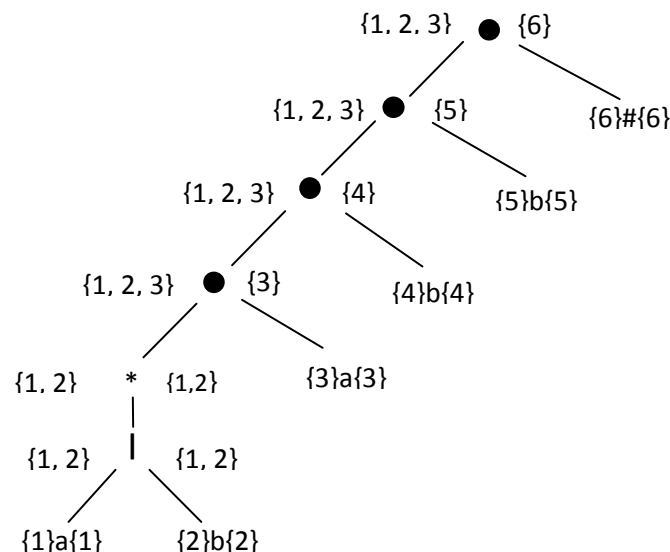


Fig. 1.16 **primapoz** și **ultimapoz** pe nodurile din arborele de sintaxă pentru $(a|b)^*abb\#$

Funcția **pozurm** se calculează de jos în sus, pentru fiecare nod al arborelui sintactic. La *nodul-stea* se adaugă 1 și 2 atât la **pozurm(1)** cât și la **pozurm(2)**, pe baza regulii 2. La nodul părinte al *nodului-stea*, se adaugă 3 atât la **pozurm(1)** cât și la **pozurm(2)**, utilizând regula 1. La următoarele 2 *noduri-cat* se adaugă 5 la **pozurm(4)** și respectiv 6 la **pozurm(5)**, utilizând aceeași regulă. Construcția completă a lui **pozurm** este prezentată în tab. 1.4.

Nod	pozurm
1	{1, 2, 3}
2	{1, 2, 3}
3	{4}
4	{5}
5	{6}
6	-

Tab. 1.4 Funcția **pozurm**

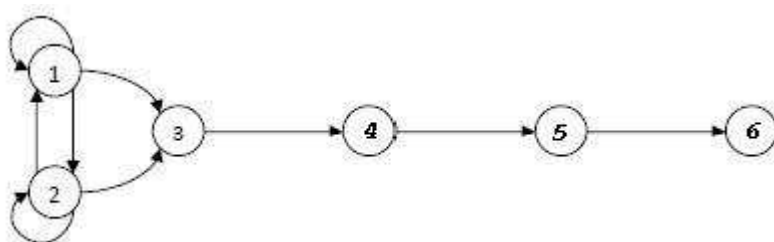


Fig. 1.17 Graf orientat ilustrând funcția **pozurm**

Funcția **pozurm** se poate reprezenta ca un graf orientat având câte un nod pentru fiecare poziție și un arc orientat de la nodul **i** la nodul **j** dacă **j** este în **pozurm(i)** (fig. 1.17).

Este interesant de remarcat faptul că această diagramă ar deveni un AFN fără tranziții ϵ pentru ER respectivă, dacă:

1. toate pozițiile din **primapoz** pentru rădăcină devin stări de start;
2. fiecare arc orientat (i, j) este etichetat prin simbolul din poziția **j**;
3. poziția asociată cu **#** devine singura stare acceptoare.

1.10.2 Algoritm pentru construcția unui AFD dintr-o expresie regulată r

Intrare: O expresie regulată r .

Ieșire: Un AFD notat cu D care recunoaște $L(r)$

Metoda:

1. Se construiește arborele de sintaxă T , pentru expresia regulată augmentată $(r)\#$.
2. Se construiesc funcțiile **anulabil**, **primapoz**, **ultimapoz** și **pozurm** prin traversări în adâncime ale arborelui T .
3. Se construiește $D_{stări}$ (mulțimea de stări ale lui D) și D_{tranz} (tabela de tranziții pentru D) conform procedurii din fig. 1.18.

Stările din $D_{stări}$ sunt mulțimi de poziții, fiecare fiind inițial nemarcată. O stare devine marcată la tratarea tranzițiilor sale de ieșire. Starea de start a lui D este **primapoz(răd)**, iar stările acceptoare sunt toate cele care conțin poziții asociate cu marcajul de sfârșit, **#**.

```

* inițial, singura stare nemarcată în  $D_{stări}$  este  $primapoz(răd)$ , unde
  răd este rădăcina arborelui sintactic pentru(r)#;
while * există stare nemarcată  $T$  în  $D_{stări}$  do begin
  * marchează  $T$ ;
  for * orice simbol de intrare  $a$  do begin
    * fie  $U$  mulțimea pozițiilor care sunt în  $pozurm(p)$  pentru
      orice poziție  $p \in T$ , astfel că simbolul din poziția  $p$  este  $a$ ;
    if * ( $U \neq \emptyset$ ) and ( $U \notin D_{stări}$ ) then
      *adaugă  $U$  ca stare nemarcată la  $D_{stări}$ ;
       $Dtranz[T, a] := U$ 
    end
  end
end
end

```

Fig. 1.18 Construcția unui AFD

Exemplu: Să se construiască un AFD pentru expresia $(a|b)^*abb$. Arborele de sintaxă pentru $((a|b)^*abb)\#$ este prezentat în fig. 1.15(a). Funcția **anulabil** este adevărată numai pentru nodul etichetat *. Funcțiile **primapoz** și **ultimapoz** sunt prezentate în fig. 1.16 iar **pozurm**, în tab. 1.4.

Din fig. 1.16 \Rightarrow **primapoz**($răd$) = {1, 2, 3}. Se notează această mulțime cu A și se introduce ca primă stare nemarcată în $D_{stări}$.

Se consideră simbolul de intrare a . Pozițiile corespunzătoare lui a din A sunt 1 și 3; \Rightarrow Starea $B = \text{pozurm}(1) \cup \text{pozurm}(3) = \{1, 2, 3, 4\}$ care nu este în $D_{stări}$ și, ca atare, se adaugă. De asemenea, $Dtranz[A, a] = B$.

Se consideră simbolul de intrare b . Dintre pozițiile din A , numai poziția 2 este asociată cu b . \Rightarrow $\text{pozurm}(2) = \{1, 2, 3\} = A$ care este în $D_{stări}$. $Dtranz[A, b] = A$.

Se continuă apoi cu $B = \{1, 2, 3, 4\}$. Stările și tranzițiile care se obțin în final sunt cele din figura 1.15(b).

1.11 Minimizarea numărului de stări ale unui AFD

Se poate determina teoretic faptul că fiecare mulțime regulată este recunoscută de un AFD cu un număr minim de stări, unic până la numele stărilor. În continuare se va arăta cum se poate construi acest AFD minimal, reducând numărul de stări dintr-un AFD dat, la un minimum posibil, fără a afecta limbajul necunoscut. Se presupune că se dă un AFD notat D , care are mulțimea de stări S , alfabetul de intrare A și include tranziții de ieșire din fiecare stare pentru toate simbolurile din alfabet. Dacă această ultimă condiție nu este îndeplinită, se introduce o stare suplimentară notată **m**, numită **stare moartă**, prevăzută cu tranziții de la **m** la **m** pentru oricare simbol de intrare și adăugând tranziții de la **s** la **m** pentru simbolul de intrare a dacă nu există tranziție de ieșire din **s** pentru acest simbol de intrare ($a \in S$).

Se spune că un șir **w** **distinge** starea s de starea t dacă, pornind AFD din starea s și furnizându-i la intrare șirul **w** se ajunge într-o stare acceptoare iar când se pornește din t , pentru același șir de intrare, se ajunge într-o stare neacceptoare, *sau invers*. De exemplu, **e** distinge oricare stare acceptoare de orice stare neacceptoare iar în AFD din fig. 1.8, stările A și B sunt distinse de șirul de intrare **bb**, deoarece, pentru șirul **bb**, A conduce la starea neacceptoare C iar din B , se merge în starea acceptoare E .

Funcționarea algoritmului de minimizare se bazează pe găsirea tuturor grupelor de stări care pot fi distinse de un anumit șir de intrare. Fiecare grup, format din stări care nu pot

fi distinse de nici un șir de intrare, va fi reprezentat în automatul minimizat printr-o singură stare. Algoritmul lucrează prin rafinarea unei partiții a mulțimii de stări. Fiecare grup de stări din partiție constă din stări care încă nu au fost distinse una de alta, iar oricare pereche de stări alese din grupuri diferite, au fost distinse de un anumit șir de intrare avut în vedere anterior.

Inițial, partiția constă din două grupuri: stările acceptoare (F) și stările neacceptoare (S-F). Pasul fundamental al algoritmului constă în considerarea unui grup oarecare de stări, de exemplu $A = \{s_1, s_2, \dots, s_k\}$ și a unui simbol de intrare a și verificarea tranzițiilor din stările s_1, s_2, \dots, s_k pentru intrarea a . Dacă aceste tranziții se efectuează la stări care cad în două sau mai multe grupe diferite ale partiției curente, atunci A trebuie divizată astfel încât tranzițiile din submulțimile obținute, pentru simbolul de intrare a , să se limiteze la un singur grup al partiției curente. *Exemplu:* s_1 și s_2 merg, pentru simbolul de intrare a , la t_1 și t_2 care sunt în grupe diferite ale partiției curente $\Rightarrow A$ trebuie divizat în cel puțin 2 submulțimi astfel încât o submulțime va conține pe s_1 , iar cealaltă pe s_2 . Se remarcă faptul că t_1 și t_2 au fost distinse anterior, de un șir notat de exemplu w , iar s_1 și s_2 sunt distinse de șirul aw .

Acest proces de divizare a grupurilor din partiția curentă se repetă până când nici un grup nu mai trebuie împărțit (nu se mai pot crea grupuri noi). Se poate arăta că stările care nu sunt divizate în grupuri diferite prin acest procedeu, nu vor fi distinse, cu certitudine, de orice șir de intrare. În acest moment s-a ajuns la partiția finală, fiecare grup de stări din această partiție reprezentând câte o stare din automatul minimizat. Se renunță, de asemenea, la *starea moartă* și la stările care nu pot fi atinse din starea de start. Se poate arăta că **AFD obținut prin acest procedeu, acceptă același limbaj de intrare și este minim din punct de vedere al numărului de stări.**

Algoritmul pentru minimizarea numărului de stări a unui AFD:

Intrare: Un AFD notat D , cu mulțimea de stări S , alfabetul de intrare A , cu tranziții definite pentru toate stările și toate elementele alfabetului, cu starea de start s_0 și mulțimea de stări acceptoare F .

Ieșire: Un AFD notat D_{min} , care acceptă același limbaj ca și D și are un număr minim posibil de stări.

Metoda:

- 1) Se construiește o partiție inițială Π a mulțimii de stări, cu 2 grupuri: stările acceptoare F și stările neacceptoare $S-F$.
- 2) Din partiția Π , pe baza procedurii din fig. 1.19, se construiește o nouă partiție, Π_{nou} .
- 3) **Dacă** $\Pi_{nou} = \Pi$, se consideră $\Pi_{final} := \Pi$ și se trece la pasul 4; **altfel**, se consideră $\Pi := \Pi_{nou}$ și se repetă pasul 2.
- 4) Se alege câte o stare din fiecare grup al partiției Π_{final} ca reprezentativă pentru acel grup. Aceste stări reprezentative vor fi stările AFD redus, D_{min} . Fie s o altfel de stare. Presupunem ca există o tranziție în D , pentru intrarea a , de la s la t . Fie r reprezentantă grupului t (în particular r poate fi chiar t). În aceste condiții, D_{min} va avea o tranziție de la s la r pentru simbolul de intrare a . Se alege ca stare de start pentru D_{min} reprezentanta grupului ce conține starea de start s_0 a lui D , iar stările acceptoare ale lui D_{min} sunt acelea care conțin stări din F . De remarcat faptul că, datorită modului în care s-a alcătuit partiția inițială, fiecare grup din Π_{final} constă fie numai din stări din F , fie nu au nici o stare din F .
- 5) Dacă D_{min} are o *stare moartă*, adică o stare m care nu este acceptoare și are tranziții de ieșire spre ea însăși pentru toate simbolurile de intrare, atunci se elimină m din D_{min} . De asemenea se îndepărtează toate stările care nu pot fi atinse din starea de start. Toate tranzițiile spre m , din alte stări, devin nedefinite.

```

for * oricare grup G din  $\Pi$  begin
  * partiționată G în subgrupe astfel încât 2 stări s și t din G
    sunt în același subgrup doar dacă, pentru oricare simbol de
    intrare a, stările s și t au traziții de ieșire etichetate a
    spre stări din același grup al lui  $\Pi$ ;
  * înlocuiește G, în  $\Pi_{nou}$ , prin mulțimea subgrupelor obținute
end

```

Fig. 1.19 Construirea lui Π_{nou}

Exemplu: Se condideră AFD din fig. 1.8. Partiția inițială Π constă din două grupe: starea acceptoare, (E) și stările neacceptoare (A, B, C, D). Rezultă $\Pi = \{(E), (A, B, C, D)\}$. Pentru a construi Π_{nou} conform algoritmului din fig. 1.19, se consideră mai întâi (E). Deoarece acest grup constă dintr-o singură stare, nu mai poate fi partiționat \Rightarrow (E) este inclus în Π_{nou} . Algoritmul consideră apoi grupul (A, B, C, D). Pentru simbolul de intrare a, fiecare dintre aceste stări are o tranziție la B \Rightarrow ele ar putea rămâne toate în același grup. Pentru simbolul de intrare b în schimb, A, B și C merg la membri ai grupului (A, B, C, D) din Π iar D merge la E, membru al altui grup \Rightarrow în Π_{nou} , grupul (A, B, C, D) trebuie divizat în 2 noi grupuri (A, B, C) și (D) \Rightarrow $\Pi_{nou} = \{(E), (A, B, C), (D)\}$

La următoarea aplicare a procedurii din fig. 1.19, în continuare, simbolul de intrare a nu provoacă noi divizări. Deoarece, pentru simbolul de intrare b, A și C au tranziții la C iar B are tranziție la D, membru al altui grup din partiție, (A, B, C) trebuie divizat în 2 noi grupuri (A, C) și (B) \Rightarrow următorul $\Pi_{nou} = \{(E), (A, C), (B), (D)\}$

În continuare, nici unul din grupurile care constau dintr-o singură stare nu mai poate fi divizat. Singura posibilitate privind o nouă partiționare ar fi divizarea grupului (A, C). Dar atât A cât și C merg în aceeași stare B pentru simbolul de intrare a și merg la aceeași stare C pentru simbolul b $\Rightarrow \Pi_{nou} = \Pi = \Pi_{final}$.

Pentru grupul (A, C) se alege ca reprezentant pe A, iar B, D și E vor reprezenta grupurile singulare respective. Se obție automatul redus a cărui tabelă de tranziții este prezentată în fig 1.20, iar AFD corespunzător este în fig. 1.21.

Stare	Simbol intrare	
	a	b
A	B	A
B	B	D
D	B	E
E	B	A

Fig. 1.20 Tabela de tranziții pentru AFD redus

Starea A este starea de start iar starea E este singura stare acceptoare. Nu exista o stare moartă iar toate stările pot fi atinse din starea de start A.

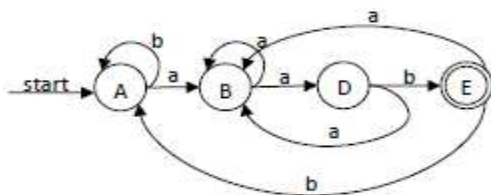


Fig. 1.21 AFD redus