

Cognome	Nome
Matricola	Firma

AVVERTENZE

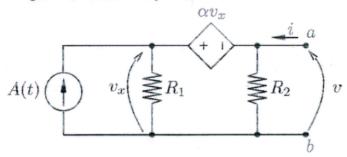
- La prova dura 2.5 ore
- I punteggi massimi per ogni quesito sono indicati nella tabella sottostante; un punteggio complessivo inferiore a 16 punti invalida la prova.

Esercizio	E1a 4 punti	E1b 2 punti	E1c 2 punti	E2 10 punti	E3 10 punti		Voto Finale
Voto							

Riportare i risultati e i passaggi salienti nel riquadro relativo ad ogni esercizio

Ela

Per il bipolo composito in Figura 1 si determini l'equivalente di Thevénin ai morsetti a e b.



Figura

$$\alpha V_X + = V_X - V$$
 $V_X = \frac{V}{1-\alpha}$ $(\alpha \neq 1)$

$$N = \frac{V}{R_2} + \frac{Vx}{R_1} - Alt = \frac{1}{R_1} \frac{V}{1-\alpha} + \frac{N}{R_2} - Alt$$

$$V = \frac{R_2 R_1 (1-\alpha)}{R_2 + R_1 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_1 R_2 (1-\alpha)}{R_2 + R_1 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_2 R_2 (1-\alpha)}{R_2 + R_1 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_1 R_2 (1-\alpha)}{R_2 + R_1 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_2 R_2 (1-\alpha)}{R_2 + R_1 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_2 R_2 (1-\alpha)}{R_2 + R_2 (1-\alpha)} \frac{1}{\nu} + \frac{R_2 R_2 (1-\alpha)}$$

Ryn = RiR2(1-0)

R2+R1(1-0)

 $E_{Jh} = \frac{R_1 R_2 (1-\alpha)}{R_1 + R_1 (1-\alpha)} A(t)$

-			
	1	1	
E7.			3

Per il circuito in Figura 1 si discuta l'esistenza del modello equivalente di Norton ai morsetti a e b in funzione del parametro α . Per i valori di α tali che il modello equivalente di Norton non è definito, in quale bibolo degenera il bipolo composito in Figura 1?

Equivalent monton è mon definito se Rh =0 overs se RiRz(1-a)=0 () x=1.

Le d=1 V=Rhi+Em=0, quindi ni othère in corts arants.

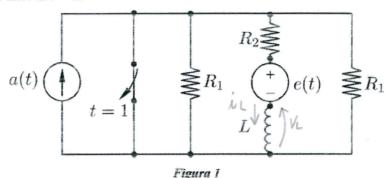
E1c

Si colleghi ai morsetti a e b del circuito in Figura 1 un resistore. Che valore di resistenza è necessario scegliere affinché il resistore inserito dissipi la potenza massima? Giustificare la risposta.

In home at teoreme inerenti se "manimo trasferimento di phense attive", è manimo sceptien $R \equiv R_{M}$.

Il circuito in Figura 2 opera a regime per $t=1^-$. Determinare la corrente $i_L(t)$ per $t\geq 1$ assumendo

- $e(t) = E \operatorname{per} t < 1,$
- e(t) = 0 per t > 1,
- $a(t) = A\cos(\omega t),$
- apertura del tasto in t = 1.



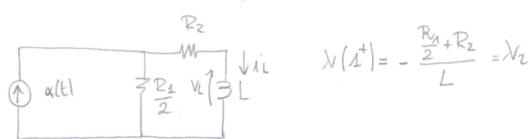
$$V_{L} + e(H) + R_{2}I_{L} = 0$$

$$L \frac{diL}{dt} = -R_{2}I_{L} - e(H)$$

$$\frac{diL}{dt} = -R_{2}I_{L} - e(H)$$

Per t>1

HI=-ER



$$\lambda \left(\mathbf{1}^{+}\right) = -\frac{\mathbb{R}_{1}}{2} + \mathbb{R}_{2} = \lambda_{2}$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{R_{1} + 2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

$$\frac{dic}{dt} = \frac{1}{L} \left(-(R_{1/2} + R_{2})i_{L} + \frac{2H_{1}}{2} + \frac{2H_{1}}{2} \right)$$

poidu V(t), a(t) e e(t) seus eventuslanente discontimui me Cran toti e non a sono relocusui algestida tre gli repeni ed ii -> 11 (1) = 11 (1)

$$\int_{L} = \frac{A}{2} + \frac{R_{1}}{2} \int_{L} = \frac{R_{1}A}{2}$$

$$\frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}+} \int_{L} \frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}+} \frac{AR_{1}}{4wL^{2}} \left(2R_{2}+R_{1}-J2wL\right)$$

$$\frac{2R_{2}+R_{1}+}{2WL} \int_{L} \frac{2R_{2}+R_{1}+}{4wL^{2}} \frac{AwL^{2}}{2R_{2}+R_{1}} \cos wt + 2wL \sin wt$$

$$\frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}+} \int_{L} \frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}} \left(2R_{2}+R_{1}\right) \cos wt + 2wL \sin wt$$

$$\frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}+} \int_{L} \frac{AR_{1}}{2R_{1}+} \frac{AR_{1}}{2R_{1}+} \left(2R_{2}+R_{1}\right) \cos wt + 2wL \sin wt$$

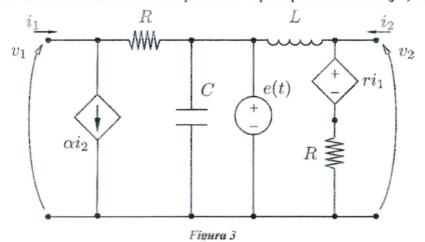
$$\frac{AR_{1}}{2R_{2}+R_{1}+} \int_{L} \frac{AR_{1}}{2R_{1}+} \frac$$

$$AL(1) = -\frac{E}{R_2} = K + \gamma \left((2R_2 + R_1) \cos \omega + 2\omega l \beta \omega \omega \right)$$

$$K = -\left(\frac{E}{R_2} + 8\left((2R_2 + R_4)\cos\omega + 2\omega l \varkappa u\omega\right)\right)$$

Il doppio bipolo lineare affine in Figura 3 evolve in regime sinusoidale permanente alla pulsazione ω e al generatore di tensione e(t) è associato il fasore \overline{E} .

- 1. Determinarne la rappresentazione mediante la matrice $Z(j\omega)$ e il vettore dei termini noti.
- 2. Si disegni lo schema equivalente in cui si evidenzino il doppio bipolo lineare e i generatori impressivi opportunamente connessi alla porte.
- 3. Discutere l'esistenza di valori finiti della pulsazione ω per i quali la matrice $Z(j\omega)$ non è definita.



Prove samplia:

$$-\overline{l_1} = 0, \ \overline{e} = 0, \ \overline{l_2} \neq 0$$

$$\overline{V_1} = 0, \ \overline{e} = 0, \ \overline{l_2} \neq 0$$

$$\overline{V_2} = 0$$

$$\overline{V_1} = 0, \ \overline{e} = 0, \ \overline{l_2} \neq 0$$

$$\overline{V_2} = 0$$

$$\overline{V_1} = 0, \ \overline{e} = 0, \ \overline{l_2} \neq 0$$

$$\overline{V_2} = 0$$

$$\overline{V_3} = 0, \ \overline{l_2} \neq 0$$

$$\overline{V_2} = 0, \ \overline{V_2} = 0$$

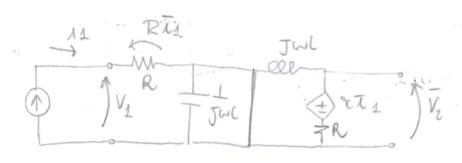
$$\overline{V_3} = 0, \ \overline{V_2} = 0$$

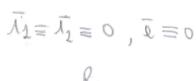
$$\overline{V_3} = 0, \ \overline{V_2} = 0, \ \overline{V_2} = 0$$

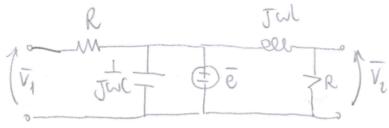
$$\overline{V_3} = 0, \ \overline{V_2} = 0, \ \overline{V_$$

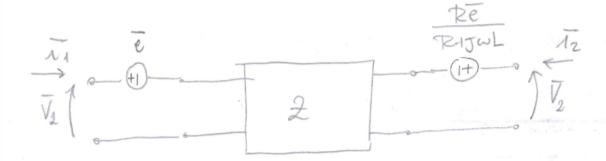
$$\bar{V}_{2} = \frac{RJ\omega L}{R+J\omega L} \bar{L}_{2}$$

$$-\lambda_1 \neq 0$$
, $e \equiv 0$, $\lambda_2 \equiv 0$









Te DB è definite in repperenbarent eq. Therenin