Fondamenti di Automatica

Corso di laurea in Ingegneria Informatica, AA 2023/2024

Esercitazione del 07/05/2024

Prof. Fredy Ruiz

Responsabile delle esercitazioni: Mattia Alborghetti

Esercizio 1

Si consideri la seguente funzione di trasferimento

$$L(s) = \frac{1+s}{\left(1 - \frac{1}{5}s\right)(1+10s)}.$$

di un sistema lineare tempo invariante senza autovalori nascosti.

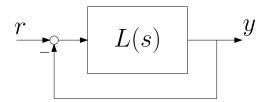


Figura 1: Un generico sistema retroazionato (retroazione negativa).

- 1.1. Calcolare guadagno, tipo, poli e zeri di L(s) e studiare la stabilità del sistema con funzione di trasferimento L(s)
- 1.2. Tracciare i diagrammi di Bode di modulo e fase della risposta in frequenza associata alla funzione di trasferimento L(s)
- 1.3. Tracciare qualitativamente il diagramma polare della risposta in frequenza associata a L(s)
- 1.4. Si supponga ora che il sistema con funzione di trasferimento L(s) venga retroazionato come in Figura. Studiare la stabilità del sistema retroazionato

Esercizio 2

Si consideri la seguente funzione d'anello

$$L(s) = \frac{s - 2}{(s + 1)(s + 10)}.$$

di un sistema lineare tempo invariante senza autovalori nascosti.

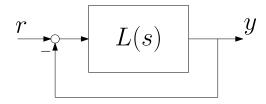


Figura 2: Un generico sistema retroazionato (retroazione negativa).

- 2.1. Calcolare guadagno, tipo, poli e zeri di L(s) e studiare la stabilità del sistema con funzione di trasferimento L(s)
- 2.2. Tracciare i diagrammi di Bode di modulo e fase della risposta in frequenza associata alla funzione di trasferimento L(s)
- 2.3. Tracciare qualitativamente il diagramma polare della risposta in frequenza associata a L(s)
- 2.4. Si supponga ora che il sistema con funzione di trasferimento L(s) venga retroazionato come in Figura. Studiare la stabilità del sistema retroazionato

Esercizio 3

Si consideri la seguente funzione di trasferimento

$$G(s) = 10 \frac{2s+1}{(200s+1)(0.02s+1)}$$

di un sistema lineare tempo invariante senza autovalori nascosti.

- 3.1. Calcolare guadagno, tipo, poli e zeri di G(s) e studiare la stabilità del sistema con funzione di trasferimento G(s)
- 3.2. Tracciare i diagrammi di Bode di modulo e fase della risposta in frequenza associata alla funzione di trasferimento G(s)
- 3.3. Tracciare qualitativamente il diagramma polare della risposta in frequenza associata a G(s)
- 3.4. Si supponga ora che il sistema con funzione di trasferimento G(s) venga retroazionato come in Figura. Studiare la stabilità del sistema retroazionato.

Esercizio 4 TE: 250621

Si consideri la seguente funzione di trasferimento

$$G(s) = 10 \frac{1 - s}{(2s + 1)(0.5s + 1)}$$

- 4.1. Calcolare guadagno, tipo, poli e zeri di G(s) e studiare la stabilità del sistema con funzione di trasferimento G(s)
- 4.2. Tracciare i diagrammi di Bode di modulo e fase della risposta in frequenza associata alla funzione di trasferimento G(s)
- 4.3. Tracciare qualitativamente il diagramma polare della risposta in frequenza associata a G(s)
- 4.4. Si supponga ora che il sistema con funzione di trasferimento G(s) venga retroazionato come in Figura. Studiare la stabilità del sistema retroazionato (dove $L(s) = \mu G(s)$) al variare di μ .
- 4.5. Calcolare i margini di fase e di guadagno

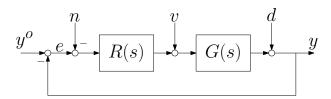
Esercizio 5 Bonus

Dato un sistema dinamico a tempo continuo senza autovalori nascosti con funzione di trasferimento

$$G(s) = 10 \frac{1+s}{(1+2s)(1+0.1s)}$$

5.1. Tracciare i diagrammi di Bode (modulo e fase) di $G(j\omega)$ e dire se il sistema con funzione di trasferimento G(s) è asintoticamente stabile

Si consideri adesso il sistema retroazionato in figura, con R(s) = 1.



- 5.2. Studiare la stabilità del sistema retroazionato. Dire se il criterio di Bode è applicabile
- 5.3. Tracciare il diagramma di Nyquist (qualitativo)
- 5.4. Determinare i margini di fase e di guadagno
- 5.5. Dire quanto vale l'errore statico a regime per $n(t) = sca(t), y^{o}(t) = 0; v(t) = 0; d(t) = 0.$