## Análise no $\mathbb{R}^n$ II

## Definições e teoremas

2º quadrimestre - 2023 Yuri Alexandre Aoto

**Definição 1.** Um intervalo compacto em  $\mathbb{R}^n$  é um conjunto do tipo:

$$I = I_1 \times I_2 \times \dots \times I_n$$

$$= [a_1, b_1] \times [a_2, b_2] \times \dots \times [a_n, b_n]$$

$$= \{(x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n : x_i \in I_i\},$$

$$(1)$$

onde cada  $I_i = [a_i, b_i] \ (a_i, b_i \in \mathbb{R}) \ \acute{e} \ um \ intervalo \ real.$ 

Observação 2. A definição acima se estende naturalmente para intervalos abertos, semiabertos e não-limitados.

**Definição 3.** A medida (n-dimensional) do intervalo compacto  $I = I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_n$ , onde  $I_i = [a_i, b_i] \ (a_i, b_i \in \mathbb{R}), \ \acute{e}$ 

$$\mu(I) = \mu(I_1)\mu(I_2)\cdots\mu(I_n)$$
  
=  $(b_1 - a_1)(b_2 - a_2)\cdots(b_n - a_n)$ . (2)

**Definição 4.** a) Uma partição do intervalo  $I = [a,b] \subset \mathbb{R}$  é um conjunto finito  $\mathcal{P} = \{x_0, x_1, \dots, x_m\}$  tal que

$$a = x_0 < x_1 < x_2 < \dots < x_n = b. (3)$$

b) Uma partição do intervalo  $I = I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_n \subset \mathbb{R}^n$  é o produto cartesiano

$$\mathcal{P} = \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2 \times \dots \times \mathcal{P}_n, \tag{4}$$

onde cada  $\mathcal{P}_i = \{x_{0_i}, x_{1_i}, \cdots, x_{m_i}\}$  é uma partição de  $I_i$ .

- **Observação 5.** a) O conjunto de todas as partições do intervalo  $I \subset \mathbb{R}^n$  é representado por  $\mathfrak{p}(I)$ ;
  - b) Se  $\mathcal{P}$  e  $\mathcal{P}'$  são partições de I tais que  $\mathcal{P}'\supseteq\mathcal{P}$ , dizemos que  $\mathcal{P}'$  é uma partição mais fina que (ou um refinamento de)  $\mathcal{P}$ ;
  - c) Se  $\mathcal{P} = \mathcal{P}_1 \times \mathcal{P}_2 \times \cdots \times \mathcal{P}_n$  é uma partição do intervalo  $I = I_1 \times I_2 \times \cdots \times I_n \subset \mathbb{R}^n$ , essa partição divide I em  $k = m_1 m_2 \cdots m_n$  subintervalos de  $\mathbb{R}^n$ , onde  $m_i$  é o número de pontos na partição  $\mathcal{P}_i = \{x_{0_i}, x_{1_i}, \cdots, x_{m_i}\}$ . Cada um desses subintervalos é do tipo:

$$\mathcal{I}_{\alpha} = [x_{j_1-1}, x_{j_1}] \times [x_{j_2-1}, x_{j_2}] \times \dots \times [x_{j_n-1}, x_{j_n}], \tag{5}$$

onde  $\alpha \in \{1, ..., k\}$  para alguma ordem dos multi-índices  $\{j_1 j_2 ... j_n\}$ .

**Definição 6.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto  $e \ f : I \to \mathbb{R}$  função limitada. Se  $\mathcal{P}$ é uma partição de I, sejam  $\mathcal{I}_{\alpha}$  os k subintervalos correspondentes (como na Observação 5). Se, para cada  $\alpha$ , tomamos  $x_{\alpha} \in \mathcal{I}_{\alpha}$ , o número real

$$S(\mathcal{P}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} f(x_{\alpha})\mu(\mathcal{I}_{\alpha}), \qquad (6)$$

é uma soma de Riemann para f com relação à partição  $\mathcal{P}$ . Além disso, se considerarmos

$$m_{\alpha}(f) = \inf\{f(x) : x \in \mathcal{I}_{\alpha}\}\tag{7}$$

e

$$M_{\alpha}(f) = \sup\{f(x) : x \in \mathcal{I}_{\alpha}\}, \tag{8}$$

os seguintes números são chamados de somas de Riemann inferior e superior, respectivamente:

$$s(\mathcal{P}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} m_{\alpha}(f)\mu(\mathcal{I}_{\alpha})$$
(9)

$$S(\mathcal{P}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} M_{\alpha}(f)\mu(\mathcal{I}_{\alpha}). \tag{10}$$

**Definição** 7 (Função integrável por Riemann). Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto e  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada. Dizemos que f é integrável por Riemann (ou que é Riemann-integrável) se existe  $A \in \mathbb{R}$  tal que, dado  $\varepsilon > 0$  qualquer, existe  $\mathcal{P}_{\varepsilon} \in \mathfrak{p}(I)$  tal que se  $\mathcal{P} \supseteq \mathcal{P}_{\varepsilon}$ , teremos

$$|\mathcal{S}(\mathcal{P}, f) - A| < \varepsilon, \tag{11}$$

para qualquer soma de Riemann  $S(\mathcal{P}, f)$ .

Observação 8. Usamos as possíveis notações para o valor A da Definição 7:

$$A = \int_{I} f$$

$$= \int_{I} f(x)dx$$

$$= \int_{I} f(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n})d(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n})$$

$$= \int_{I} f(x_{1}, x_{2}, \dots, x_{n})dx_{1}dx_{2} \dots dx_{n}$$

$$(12)$$

Observação 9. O conjunto de todas as funções integráveis por Riemann definidas no interválo I será denotado por  $\mathfrak{R}(I)$ .

**Definição 10.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto e  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada. Os números

$$\int_{I} f = \sup\{s(\mathcal{P}, f) : \mathcal{P} \in \mathfrak{p}(I)\}$$
(13)

e

$$\bar{\int}_{I} f = \inf\{S(\mathcal{P}, f) : \mathcal{P} \in \mathfrak{p}(I)\}, \qquad (14)$$

são chamados de integrais inferior e superior, respectivamente, da função f.

Observação 11. Notações análogas às descritas na Observação 8 valem para as ingrais superior e inferior.

**Definição 12** (Condição de Riemann). Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto  $e f : I \to \mathbb{R}$  função limitada. Dizemos que f satisfaz a condição de Riemann em I se, para qualquer  $\varepsilon > 0$ , existe  $\mathcal{P}_{\varepsilon} \in \mathfrak{p}(I)$  tal que se  $\mathcal{P} \supseteq \mathcal{P}_{\varepsilon}$  então

$$S(\mathcal{P}, f) - s(\mathcal{P}, f) < \varepsilon. \tag{15}$$

**Teorema 13.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto e  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada. As seguintes condições são equivalentes:

- $i)\ f\ satisfaz\ a\ condição\ de\ Riemann\ em\ I;$
- ii)  $\underline{\int}_I f = \overline{\int}_I f$ ;
- $iii) \ f \in \mathfrak{R}(I).$

**Definição 14** (Conjuntos com medida zero). Dizemos que um conjunto  $T \subset \mathbb{R}^n$  tem medida n-dimensional zero (ou simplesmente medida zero, ou ainda medida nula) se, para qualquer  $\varepsilon > 0$ , T pode ser coberto com uma coleção enumerável de intervalos abertos de dimensão n, cujas medidas somem um valor menor que  $\varepsilon$ :

$$\forall \ \varepsilon > 0, \quad \exists \ \{I_i\}_{i=1}^{\infty} \ com \ T \subset \bigcup_{i=1}^{\infty} I_i \quad : \quad \sum_{i=0}^{\infty} \mu(I_k) < \varepsilon.$$

**Teorema 15.** Dada uma coleção enumerável de conjuntos,  $\{T_1, T_2, ...\}$ , cada um com medida zero, então a sua união,  $\bigcup_{i=1}^{\infty} T_i$ , possui medida zero. Isto é, a união enumerável de conjuntos de medida zero possui medida zero.

**Definição 16.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto  $e \ f : I \to \mathbb{R}$  função limitada.

a) Dado  $T \subseteq I$ , o número

$$\Omega_f(T) = \sup\{f(x) - f(y) : x \in T, y \in T\}$$
(16)

é a oscilação de f em T;

b) Dado  $x \in I$ , o número<sup>1</sup>

$$\omega_f(x) = \lim_{h \to 0+} \Omega_f(B(x, h) \cap I)$$
(17)

 $\acute{e}$  a oscilação de f em x.

**Teorema 17.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto,  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada,  $e \varepsilon > 0$ . Suponha que  $\omega_f(x) < \varepsilon$  para todo  $x \in I$ . Então, existe  $\delta > 0$  (que depende apenas de  $\varepsilon$ ), tal que para cada subintervalo fechado  $T \subset I$  com lado máximo menor que  $\delta$  tem-se  $\Omega_f(T) < \varepsilon$ .

**Teorema 18.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto e  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada. Para cada  $\varepsilon > 0$ , o conjunto

$$D_{\varepsilon} = \{ x \in I : \omega_f(x) \ge \varepsilon \} \tag{18}$$

é fechado.

 $<sup>^{1}</sup>B(x,h) = \{y \in \mathbb{R}^{n} : ||x-y|| < h\}$  é a bola aberta de centro x e raio h.

**Teorema 19.** Sejam  $I \subset \mathbb{R}^n$  intervalo compacto e  $f: I \to \mathbb{R}$  função limitada. Seja D o subconjunto de I onde f é descontínua. Então, f é integrável por Riemann se, e somente se, D tem medida zero.

**Teorema 20** (Integração repetida). Sejam  $I_1 \subset \mathbb{R}^n$  e  $I_2 \subset \mathbb{R}^m$  intervalos compactos e

$$f: I = I_1 \times I_2 \rightarrow \mathbb{R}$$
  
 $(x, y) \mapsto f(x, y)$ 

função limitada. Então

$$\int_{I} f(x,y)d(x,y) \le \int_{I_1} \left[ \int_{I_2} f(x,y)dy \right] dx \le \int_{I_1} \left[ \int_{I_2} f(x,y)dy \right] dx \le \int_{I} f(x,y)d(x,y), \tag{19}$$

e

$$\int_{I} f(x,y)d(x,y) \leq \int_{I_1} \left[ \int_{I_2} f(x,y)dy \right] dx \leq \int_{I_1} \left[ \int_{I_2} f(x,y)dy \right] dx \leq \int_{I} f(x,y)d(x,y). \tag{20}$$

Se f for integrável em I, então as seguintes funções são integráveis:

$$\phi: I_1 \to \mathbb{R}$$
$$x \mapsto \underline{\int}_{I_2} f(x, y) dy$$

e

$$\begin{array}{ccc} \psi: I_1 & \to \mathbb{R} \\ x & \mapsto \bar{\int}_{I_2} f(x, y) dy \end{array}.$$

E vale:

$$\int_{L} f(x,y)d(x,y) = \int_{L} \phi(x)dx = \int_{L} \psi(x)dx, \qquad (21)$$

 $isto~\acute{e}$ :

$$\int_{I} f(x,y)d(x,y) = \int_{I_{1}} \left[ \int_{I_{2}} f(x,y)dy \right] dx = \int_{I_{1}} \left[ \int_{I_{2}} f(x,y)dy \right] dx.$$
 (22)

Valem também os resultados análogos para a integração primeiro em  $I_1$ . Finalmente, se f for contínua em I:

$$\int_{I} f(x,y)d(x,y) = \int_{I_{1}} \left[ \int_{I_{2}} f(x,y)dy \right] dx = \int_{I_{2}} \left[ \int_{I_{1}} f(x,y)dx \right] dy.$$
 (23)

**Definição 21.** Sejam  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto limitado  $e f : A \to \mathbb{R}$  uma função limitada. Seja I um intervalo compacto de  $\mathbb{R}^n$  tal que  $A \subset \text{int}(I)$  e defina:

$$\begin{split} \tilde{f}: I &\to \mathbb{R} \\ x &\mapsto \left\{ \begin{array}{ll} f(x) & se \ x \in A \\ 0 & se \ x \notin A \end{array} \right. \end{split}$$

Então, definimos as integrais inferior e superior de f por:

$$\int_{A} f = \int_{I} \tilde{f} \quad e \quad \bar{\int}_{A} f = \int_{I} \tilde{f}. \tag{24}$$

respectivamente. Se  $\underline{\int}_A f = \overline{\int}_A f$ , diremos que f é integrável por Riemann e chamamos esse valor comum de integral da função f, denotado por  $\int_A f$ .

Observação 22. a) Essa definição não depende da escolha de I;

b) Se f for integrável então

$$\int_{A} f = \int_{I} \tilde{f} \,. \tag{25}$$

**Definição 23.** Seja  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto limitado. Os conteúdos interno e externo de A são definidos por

$$\underline{c}(A) = \int_{A} 1 = \int_{I} \chi_{A} \quad e \quad \overline{c}(A) = \int_{A} 1 = \int_{I} \chi_{A}, \qquad (26)$$

onde I é um intervalo cujo interior contém A e  $\chi_A$  é função característica do conjunto A, definida por

$$\chi_A: I \to \mathbb{R}$$

$$x \mapsto \begin{cases} 1 & se \ x \in A \\ 0 & se \ x \notin A \end{cases}.$$

**Definição 24** (Conjunto J-mensurável e conteúdo de Jordan). Um conjunto limitado  $A \subset \mathbb{R}^n$  é dito ser J-mensurável se  $\overline{c}(A) = \underline{c}(A)$ . O valor comum  $c(A) = \overline{c}(A) = \underline{c}(A)$  é chamado de conteúdo de Jordan de A.



**Definição 28.** Seja  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto J-mensurável. Uma coleção finita  $\{\mathcal{A}_{\alpha}\}_{\alpha=1}^k$  de conjuntos J-mensuráveis é dita ser uma decomposição de A se:

a) 
$$A = \bigcup_{\alpha=1}^k \mathcal{A}_{\alpha}$$
,

b) 
$$\mathcal{A}_{\alpha} \cap \mathcal{A}_{\beta} \subset \partial \mathcal{A}_{\alpha} \cup \partial \mathcal{A}_{\beta}$$
 quando  $\alpha \neq \beta$ .

Além disso, se  $\mathcal{D} = \{\mathcal{A}_{\alpha}\}_{\alpha=1}^{k}$  é uma decomposição de A, chamamos de norma de  $\mathcal{D}$  o número  $|\mathcal{D}| = \max_{\alpha} \{\operatorname{diam}(\mathcal{A}_{\alpha})\}$ , onde  $\operatorname{diam}(X) = \sup\{||x-y|| : x, y \in X\}$  é o diâmetro do conjunto X.

**Definição 29.** Sejam  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto J-mensurável,  $\mathcal{D}(A)$  o conjunto de todas as decomposições de A, e

$$X: \mathcal{D}(A) \to \mathbb{R}$$
  
 $\mathcal{D} \mapsto X(\mathcal{D})$ 

uma função real definida em  $\mathcal{D}(A)$ . Chamamos de o limite de X quando  $|\mathcal{D}|$  tende a zero, indicado por

$$\lim_{|\mathcal{D}|\to 0} X(\mathcal{D}) \,,$$

o número  $a \in \mathbb{R}$  (se existir) tal que, dado qualquer  $\varepsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que se  $|\mathcal{D}| < \delta$ , então  $|a - X(\mathcal{D})| < \varepsilon$ .

**Definição 30.** Sejam  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto J-mensurável e  $\mathcal{D} = \{\mathcal{A}_{\alpha}\}_{\alpha=1}^k$  uma decomposição de A. Se, para cada  $\alpha$ , tomamos  $x_{\alpha} \in \mathcal{A}_{\alpha}$ , o número real

$$S(\mathcal{D}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} f(x_{\alpha}) c(\mathcal{A}_{\alpha}), \qquad (27)$$

é uma soma de Riemann para f com relação à decomposição  $\mathcal{D}$ . Além disso, se considerarmos

$$m_{\alpha}(f) = \inf\{f(x) : x \in \mathcal{A}_{\alpha}\}$$
 (28)

e

$$M_{\alpha}(f) = \sup\{f(x) : x \in \mathcal{A}_{\alpha}\}, \qquad (29)$$

os seguintes números são chamadas de somas de Riemann inferior e superior, respectivamente:

$$s(\mathcal{D}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} m_{\alpha}(f)c(\mathcal{A}_{\alpha})$$
(30)

$$S(\mathcal{D}, f) = \sum_{\alpha=1}^{k} M_{\alpha}(f)c(\mathcal{A}_{\alpha}). \tag{31}$$

**Teorema 31.** Sejam  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto J-mensurável e  $f: A \to \mathbb{R}$  função limitada. Então

$$\int_{A} f = \lim_{|\mathcal{D}| \to 0} s(\mathcal{D}, f) = \sup\{s(\mathcal{D}, f) : \mathcal{D} \in \mathcal{D}(A)\}$$
(32)

e

$$\int_{A} f = \lim_{|\mathcal{D}| \to 0} S(\mathcal{D}, f) = \inf \{ S(\mathcal{D}, f) : \mathcal{D} \in \mathcal{D}(A) \}.$$
(33)

Além disso, f é integrável se, se somente se,  $\lim_{|\mathcal{D}|\to 0} \mathcal{S}(\mathcal{D}, f)$  existe, e então

$$\int_{A} f = \lim_{|\mathcal{D}| \to 0} \mathcal{S}(\mathcal{D}, f). \tag{34}$$

**Teorema 32.** Seja  $A \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto J-mensurável e suponha que  $A = A_1 \cup A_2$ , onde  $A_1$  e  $A_2$  são conjuntos J-mensuráveis de modo que  $A_1$  e  $A_2$  não tenham pontos interiores em comum. Então,  $f: A \to \mathbb{R}$  é integrável se, e somente se,  $f|_{A_1}$  e  $f|_{A_2}$  são integráveis, com

$$\int_{A} f = \int_{A_1} f|_{A_1} + \int_{A_2} f|_{A_2}. \tag{35}$$

Observação 33. Em geral, simplificamos a notação por  $\int_A f = \int_{A_1} f + \int_{A_2} f$ .

Lema 34 (Usado na demonstração dos teoremas anteriores). Sejam  $Y \subset X \subset \mathbb{R}^n$  conjuntos J-mensuárveis, com c(Y) = 0. Para todo  $\varepsilon > 0$ , existe  $\delta > 0$  tal que, se  $\mathcal{D}$  é uma decomposição de X com  $|\mathcal{D}| < \delta$ , então a soma dos conteúdos dos conjuntos  $\mathcal{A}_{\alpha} \in \mathcal{D}$  tais que  $d(\mathcal{A}_{\alpha}, Y) < \delta$  é menor que  $\varepsilon$ :

$$\sum_{\substack{\alpha:\\d(\mathcal{A}_{\alpha},Y)<\delta}} c(\mathcal{A}_{\alpha}) < \varepsilon \tag{36}$$

**Teorema 35** (Teorema do valor médio para integrais múltiplas). Sejam  $A \subset \mathbb{R}^n$  conjunto J-mensurável,  $f: A \to \mathbb{R}$  e  $g: A \to \mathbb{R}$  funções integráveis em A, com  $g(x) > 0 \ \forall x \in A$ . Sejam também  $m = \inf f(A)$  e  $M = \sup f(A)$ . Então existe  $\lambda \in [m, M]$  tal que

$$\int_{A} fg = \lambda \int_{A} g. \tag{37}$$

Além disso, se A for conexo e f for contínua, existe  $\tilde{x} \in A$  tal que:

$$\int_{A} fg = f(\tilde{x}) \int_{A} g. \tag{38}$$

Em particular, tomando g(x) = 1,

$$mc(A) \le \int_{A} f \le Mc(A),$$
 (39)

existe  $\lambda \in [m, M]$  tal que

$$\int_{A} f = \lambda c(A) \,, \tag{40}$$

e, se A for conexo e f for contínua, existe  $\tilde{x} \in A$  tal que:

$$\int_{A} f = f(\tilde{x})c(A). \tag{41}$$

 $k \ vezes$ 

**Definição 36.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$  e denotemos  $V \times V \times \cdots \times V$  por  $V^k$ . Uma função  $T: V^k \to \mathbb{R}$  é dita ser multilinear se

$$T(v_1, \dots, v_i + v_i', \dots, v_k) = T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_k) + T(v_1, \dots, v_i', \dots, v_k)$$
(42)

e

$$T(v_1, \dots, \alpha v_i, \dots, v_k) = \alpha T(v_1, \dots, v_i, \dots, v_k)$$
(43)

para quaisquer  $v_i, v_i' \in \mathcal{V}$ ,  $\alpha \in \mathbb{R}$  e  $1 \leq i \leq k$ . Uma tal função multilinear é chamada de tensor de ordem k, ou um k-tensor. O conjunto de todos os k-tensores é denotado por  $\mathcal{T}^k(\mathcal{V})$ .

**Definição 37.** Sejam V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ ,  $S \in \mathcal{T}^k(V)$  e  $T \in \mathcal{T}^l(V)$ . Definimos o produto tensorial entre S e T como sendo o elemento  $S \otimes T \in \mathcal{T}^{k+l}(V)$  tal que:

$$(S \otimes T)(v_1, \dots, v_k, v_{k+1}, \dots, v_{k+l}) = S(v_1, \dots, v_k)T(v_{k+1}, \dots, v_{k+l}).$$
(44)

**Teorema 38.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ . Então  $\mathcal{T}^k(V)$  é um espaço vetorial com as operações

$$(T_1 + T_2)(v_1, \dots, v_k) = T_1(v_1, \dots, v_k) + T_2(v_1, \dots, v_k)$$
(45)

e

$$(\alpha T)(v_1, \dots, v_k) = \alpha(T(v_1, \dots, v_k)). \tag{46}$$

Além disso, o produto tensorial satisfaz:

$$(S_1 + S_2) \otimes T = S_1 \otimes T + S_2 \otimes T \tag{47}$$

$$S \otimes (T_1 + T_2) = S \otimes T_1 + S \otimes T_2 \tag{48}$$

$$(\alpha S) \otimes T = S \otimes (\alpha T) = \alpha (T \otimes S) \tag{49}$$

$$(S \otimes T) \otimes U = S \otimes (T \otimes U) \tag{50}$$

**Teorema 39.** Sejam V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ ,  $\{v_1, \ldots, v_n\}$  uma base de V e  $\{\varphi_1, \ldots, \varphi_n\}$  a sua base dual. Então, o conjunto de todos os tensores formados por produtos de k elementos da base dual:

$$\{\varphi_{i_1} \otimes \cdots \otimes \varphi_{i_k}\}_{1 < i_1, \dots, i_k < n} \tag{51}$$

 $\acute{e}$  uma base para  $\mathcal{T}^k(\mathcal{V})$  que então tem dimensão  $n^k$ 

**Definição 40.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ . Um k-tensor  $\omega \in \mathcal{T}^k(V)$  é dito ser alternante se

$$\omega(v_1, \dots, v_i, \dots, v_j, \dots, v_k) = -\omega(v_1, \dots, v_j, \dots, v_i, \dots, v_k), \qquad (52)$$

para quaisquer  $v_i \in \mathcal{V}$ . Um k-tensor alternante é dito ser um k-vetor O conjunto de todos os k-vetores é denotador por  $\bigwedge^k(\mathcal{V})$ .

**Teorema 41.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ .  $\bigwedge^k(V)$  é um subespaço vetorial de  $\mathcal{T}^k(V)$ .

**Definição 42.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ . Definimos o alternador, Alt, por

$$(\operatorname{Alt}(T))(v_1, \dots, v_k) = \frac{1}{k!} \sum_{\sigma \in S_k} \operatorname{sgn}(\sigma) T(v_{\sigma(1)}, \dots, v_{\sigma(k)}),$$
(53)

onde  $S_k$  é o conjunto das permutações de  $\{1, \ldots, k\}$  e  $\operatorname{sgn}(\sigma)$  é o sinal da permutação  $\sigma$ : +1 para permutação par e -1 para permutação ímpar.

**Teorema 43.** Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ . Então

- a) Se  $T \in \mathcal{T}^k(\mathcal{V})$ , então  $Alt(T) \in \bigwedge^k(\mathcal{V})$ ;
- b) Se  $\omega \in \bigwedge^k(\mathcal{V})$ , então Alt $(\omega) = \omega$ ;
- c) Se  $T \in \mathcal{T}^k(\mathcal{V})$ , então Alt(Alt(T)) = Alt(T)

**Definição 44.** Sejam  $\mathcal{V}$  um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ ,  $\omega \in \bigwedge^k(\mathcal{V})$  e  $\eta \in \bigwedge^l(\mathcal{V})$ . Definimos o produto exterior entre  $\omega$  e  $\eta$ ,  $\omega \wedge \eta \in \bigwedge^{k+l}(\mathcal{V})$ , por:

$$(\omega \wedge \eta) = \frac{(k+l)!}{k!l!} \operatorname{Alt}(\omega \otimes \eta)$$
(54)

**Teorema 45** (Propriedades do produto exterior). Seja V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ . Então:

$$(\omega_1 + \omega_1) \wedge \eta = \omega_1 \wedge \eta + \omega_2 \wedge \eta \tag{55}$$

$$\omega \wedge (\eta_1 + \eta_2) = \omega \wedge \eta_1 + \omega \wedge \eta_2 \tag{56}$$

$$(\alpha\omega) \wedge \eta = \omega \wedge (\alpha\eta) = \alpha(\eta \wedge \omega) \tag{57}$$

$$\omega \wedge \eta = (-1)^{kl} \eta \wedge \omega \tag{58}$$

$$(\omega \wedge \eta) \wedge \theta = \omega \wedge (\eta \wedge \theta) = \frac{(k+l+m)!}{k!l!m!} \text{Alt}(\omega \otimes \eta \otimes \theta)$$
 (59)

**Teorema 46.** Sejam V um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ ,  $\{v_1, \ldots, v_n\}$  uma base de V e  $\{\varphi_1, \ldots, \varphi_n\}$  a sua base dual. Então, o conjunto de todos os k-vetores formados por produtos exteriores, com índices em ordem estritamente crescente, de k elementos da base dual:

$$\{\varphi_{i_1} \wedge \dots \wedge \varphi_{i_k}\}_{1 \le i_1 < i_2 < \dots < i_k \le n} \tag{60}$$

é uma base para  $\bigwedge^k(\mathcal{V})$ , que então tem dimensão  $\binom{n}{k} = \frac{n!}{k!(n-k)!}$ .

**Teorema 47.** Sejam  $\mathcal{V}$  um espaço vetorial de dimensão n sobre  $\mathbb{R}$ ,  $\{v_1, \ldots, v_n\}$  uma base de  $\mathcal{V}$  e  $\omega \in \bigwedge^k(\mathcal{V})$ . Se  $w_i = \sum_{j=1}^n a_{ij}v_j$ ,  $i \in \{1, \ldots, n\}$ , são n vetores de  $\mathcal{V}$ , então:

$$\omega(w_1, \dots, w_n) = \det(a_{ij})\omega(v_1, \dots, v_n). \tag{61}$$

**Definição 48** (Pullback para tensores). Sejam  $\mathcal{V}$  e  $\mathcal{W}$  espaços vetoriais sobre  $\mathbb{R}$ ,  $f: \mathcal{V} \to \mathcal{W}$  uma transformação linear. Definimos

$$f^*: \mathcal{T}^k(\mathcal{W}) \to \mathcal{T}^k(\mathcal{V})$$

$$T \mapsto f^*T \quad tal \ que \quad f^*T(v_1, \dots, v_k) = T(f(v_1), \dots, f(v_k)), \tag{62}$$

e chamamos  $f^*T$  de o pullback de T por f.

**Teorema 49.** Sejam V e W espaços vetoriais sobre  $\mathbb{R}$ ,  $f: V \to W$  uma transformação linear. Então  $f^*$  é uma transformação linear e valem:

$$f^*(S \otimes T) = (f^*S) \otimes (f^*T) \tag{63}$$

$$f^*(\omega \wedge \eta) = (f^*\omega) \wedge (f^*\eta) \tag{64}$$

onde  $S \in \mathcal{T}^k(\mathcal{W}), T \in \mathcal{T}^l(\mathcal{W}), \omega \in \bigwedge^k(\mathcal{W}) \ e \ \eta \in \bigwedge^k(\mathcal{W}).$ 

Observação 50. Por comodidade, assumiremos a partir daqui, a menos que dito o contrário, que função diferenciável se refere a uma função infinitamente diferenciável.

**Definição 51.** Seja  $U \subset \mathbb{R}^n$ . Uma k-forma diferencial  $\omega$  em U é uma função definida em U do tipo:

$$\omega: U \to \coprod_{p \in U} \bigwedge^{k} T_{p}U \quad com \quad \omega(p) \in \bigwedge^{k} T_{p}U,$$
 (65)

onde  $\coprod$  denota a união disjunta. O conjunto das k-formas diferenciais em U é denotado por  $\Omega^k(U)$ .

Observação 52. Identificamos  $\bigwedge^0(\mathcal{V})$  com  $\mathbb{R}$  e então  $\Omega^0(U) = C^{\infty}(U,\mathbb{R})$ , o conjunto das funções diferenciáveis de U em  $\mathbb{R}$ .

**Definição 53.** Seja  $U \subset \mathbb{R}^n$ . Operações de soma entre formas e multiplicação de formas por funções  $f: U \to \mathbb{R}$  são definidas em cada ponto de U como as operações correspondentes em  $\bigwedge^k T_p U$ 

**Teorema 54.** Seja  $U \subset \mathbb{R}^n$ . O conjunto  $\Omega^k(U)$  forma um espaço vetorial com as operações de soma e multiplicação por escalar como definidas na Definição 53.

Observação 55. Sejam  $U \subset \mathbb{R}^n$  e  $\{e_1, e_2, \dots, e_n\}$  a base canônica de  $T_pU$  para cada  $p \in U$ . As formas diferenciais associadas aos elementos da base dual são denotadas por  $dx^1$ ,  $dx^2$ , ...,  $dx^n$ . Em  $\mathbb{R}^3$  costumam ser denotadas por dx, dy e dz.

**Teorema 56.** Sejam  $U \subset \mathbb{R}^n$  e  $f: U \to \mathbb{R}$  função diferenciável. Então

$$df = \frac{\partial f}{\partial x^1} dx^1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x^n} dx^n, \qquad (66)$$

onde  $\mathrm{d} f = f' \in \Omega^1(U)$  é a diferencial, ou derivada, da função f .

**Definição 57** (Pullback para formas). Sejam  $D \subset \mathbb{R}^d$  e  $U \subset \mathbb{R}^n$  abertos,  $\phi : D \to U$  uma função diferenciável e  $\omega \in \Omega^k(U)$ , com  $0 \le k \le n$ . Então, definimos  $\phi^*\omega \in \Omega^k(D)$  por:

$$(\phi^*\omega)(y) = (d\phi)^*\omega(\phi(y)), \qquad (67)$$

para cada  $y \in D$ . Isto  $\acute{e}$ :

$$(\phi^*\omega)(y)(v_1,\ldots,v_k) = [(\mathrm{d}\phi)^*\omega(\phi(y))](v_1,\ldots,v_k)$$
$$=\omega(\phi(y))(\mathrm{d}\phi(y)(v_1),\ldots,\mathrm{d}\phi(y)(v_k)),$$
(68)

para cada  $y \in D$  e  $v_i \in T_yD$ . O operador  $\phi^*$  é chamado de o pullback através de  $\phi$ .

**Teorema 58** (Propriedades do pullback). Sejam  $D \subset \mathbb{R}^d$ ,  $U \subset \mathbb{R}^n$  e  $V \subset \mathbb{R}^m$  abertos,  $\phi: D \to U$  e  $\psi: U \to V$  funções diferenciáveis,  $\omega \in \Omega^k(U)$ ,  $\eta \in \Omega^l(U)$ ,  $g: U \to \mathbb{R}$  função diferenciável. Então:

a) 
$$\phi^*(dx^i) = \sum_{j=1}^d \frac{\partial \phi^i}{\partial x^j} dx^j;$$

b) 
$$\phi^*(\omega_1 + \omega_2) = \phi^*\omega_1 + \phi^*\omega_2;$$

c) 
$$\phi^*(g \cdot \omega) = (g \circ \phi) \cdot \phi^* \omega$$
;

d) 
$$\phi^*(\omega \wedge \eta) = \phi^*\omega \wedge \phi^*\eta$$
;

$$e) \ (\psi \circ \phi)^* = \phi^* \circ \psi^*.$$

**Teorema 59.** Seja  $U \subset \mathbb{R}^n$  aberto  $e \phi : U \to \mathbb{R}^n$  diferenciável. Então

$$\phi^*(h \, \mathrm{d} x^1 \wedge \dots \wedge \mathrm{d} x^n) = (h \circ \phi)(\det \mathrm{d} f) \, \mathrm{d} x^1 \wedge \dots \wedge \mathrm{d} x^n \tag{69}$$

**Definição 60** (Derivada exterior). Sejam  $U \subset \mathbb{R}^n$  aberto e

$$\omega = \sum_{i_1 < i_2 < \dots < i_k} w_{i_1 i_2 \dots i_k} \, \mathrm{d}x^{i_1} \wedge \dots \wedge \mathrm{d}x^{i_k} \,, \tag{70}$$

uma k-forma em U. Definimos então a derivada exterior de  $\omega$  como sendo k+1 forma  $d\omega \in \Omega^{k+1}(U)$  por:

$$d\omega = \sum_{i_1 < i_2 < \dots < i_k} (dw_{i_1 i_2 \dots i_k}) dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}$$

$$= \sum_{i_1 < i_2 < \dots < i_k} \sum_{j=1}^n (\frac{\partial w_{i_1 i_2 \dots i_k}}{\partial x^j}) dx^j \wedge dx^{i_1} \wedge \dots \wedge dx^{i_k}.$$
(71)

**Teorema 61.** Sejam  $U \subset \mathbb{R}^n$  aberto,  $\omega \in \Omega^{k-1}$ ,  $p \in U$ ,  $e \ v_1, \ldots, v_k \in T_p U \cong \mathbb{R}^n$ . Então:

$$d\omega(p)(v_1, \dots, v_k) = \sum_{j=1}^{n} (-1)^{j-1} d(\omega[v_1, \dots, \hat{v_j}, \dots, v_k])(x)(v_j),$$
(72)

onde, fixados  $w_1, \ldots, w_{k-1} \in \mathbb{R}^n$ ,

$$\omega[w_1, \dots, w_{k-1}] : U \to \mathbb{R}$$

$$x \mapsto \omega(x)(w_1, \dots, w_{k-1}).$$
(73)

**Teorema 62** (Propriedades da derivada exterior). Sejam  $U \subset \mathbb{R}^n$  aberto,  $\omega, \omega_1, \omega_2 \in \Omega^k(U)$ ,  $\eta \in \Omega^l(U)$   $e \phi : U \to \mathbb{R}^m$  diferenciável. Então:

- a)  $d(\omega_1 + \omega_2) = d\omega_1 + d\omega_2$ ;
- b)  $d(\omega \wedge \eta) = d\omega \wedge \eta + (-1)^k \omega \wedge d\eta$ ;
- c)  $d(d\omega) = 0$ , isto  $\acute{e}$ ,  $d^2 = 0$ ;
- d)  $d(\phi^*\omega) = \phi^*(d\omega)$ , isto é, a derivada exterior e o pullback comutam.

**Definição 63** (Integral de uma forma). Assumindo  $0 \le k \le n$ , sejam  $D \subset \mathbb{R}^k$  um conjunto J-mensurável,  $U \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto aberto,  $\phi: D \to U$  função diferenciável,  $e \omega \in \Omega^k(U)$  uma k-forma. Definimos a integral orientada  $de \omega$  sobre  $\phi$  por:

$$\int_{\phi} \omega = \int_{D} (\phi^* \omega)(y)(e_{(1,\dots,k)}) dy$$

$$= \int_{D} \omega(\phi(y))(\mathrm{d}\phi(e_1),\dots,\mathrm{d}\phi(e_k)) dy,$$
(74)

onde  $e_{(1,...,k)} = \{e_1,...,e_k\}$  é a base canônica de  $\mathbb{R}^k$ . Se  $\phi$  for um mergulho, a integral orientada de  $\omega$  sobre a variedade  $X = \phi(D)$  é definida como

$$\int_{X} \omega = \int_{\phi} \omega \,. \tag{75}$$

**Definição 64.** Seja  $I^k = [0,1]^k \subset \mathbb{R}^k$ . Os conjuntos

$$I_{(i,0)}^{k} = \left\{ (x^{1}, \dots, x^{i-1}, 0, x^{i}, \dots, x^{k-1}) \in \mathbb{R}^{k} : x = (x^{1}, \dots, x^{k-1}) \in I^{k-1} \right\}, \tag{76}$$

e

$$I_{(i,1)}^{k} = \left\{ (x^{1}, \dots, x^{i-1}, 1, x^{i}, \dots, x^{k-1}) \in \mathbb{R}^{k} : x = (x^{1}, \dots, x^{k-1}) \in I^{k-1} \right\}, \tag{77}$$

são denominadas por face (i,0) e face (i,1), respectivamente, de  $I^k$ . A fronteira de  $I^k$  é definida como a seguinte combinação linear formal (uma cadeia):

$$\partial I^k = \sum_{i=1}^k \sum_{p \in \{0,1\}} (-1)^{i+p} I_{(i,p)}^k.$$
 (78)

**Teorema 65** (Teorema de Stokes). Assumindo  $0 \le k \le n$ , sejam  $I^k = [0,1]^k \subset \mathbb{R}^k$ ,  $U \subset \mathbb{R}^n$  um conjunto aberto,  $\phi: I^k \to U$  função diferenciável,  $\omega \in \Omega^{k-1}(U)$  uma (k-1)-forma. Então:

$$\int_{\phi} d\omega = \int_{\partial \phi} \omega \,. \tag{79}$$