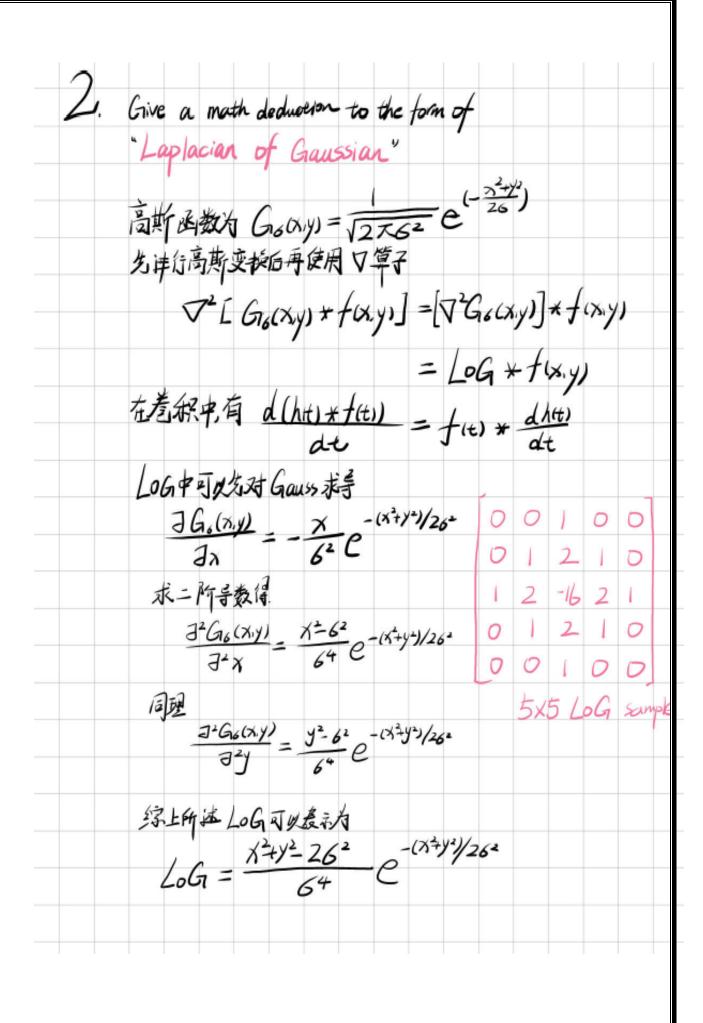
《数字图形处理》实验报告

实验 3: 边缘检测

姓名		
学号	6319000163	
专业	智能与计算学部	
班级	计科三班	

1&2: 数学证明



3.算法实现

对同一张图片使用 Prewitt, Sobel, Canny, and FDoG 算法实例 1: 原图



使用 prewitt 算法, 阈值 = 15



使用 sobel 算法, 阈值 = 80



使用 Canny 算子,上界=0.20*最大梯度 下界 = 0.15* 最大梯度



使用 FDoG 算法



实例 2:



原图 prewitt 算法



sobel 算法 canny 算法



综合上面的测试样例我们可以发现

- 1. prewitt 算法的细节都比较高(因为设置的阈值较低),概括性稍微下降。
- 2. Canny 算法的结果是一个二值的图像,边缘最为明显。
- 3. 从视觉上来说,整体上效果最好的是 FDoG 算法。
- 4. 图像的最终效果与阈值的选取有很大的关系,一般来说,阈值越大,图像的细节就越少。

4.FDoG

4.1 解释为什么会产生不同宽度的边

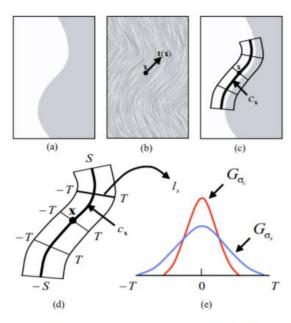
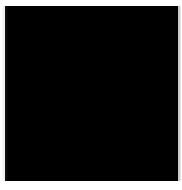


Figure 5: Flow-based DoG filtering: (a) Input (b) ETF (c) Kernel at x (d) Kernel enlarged (e) Gaussian components for DoG

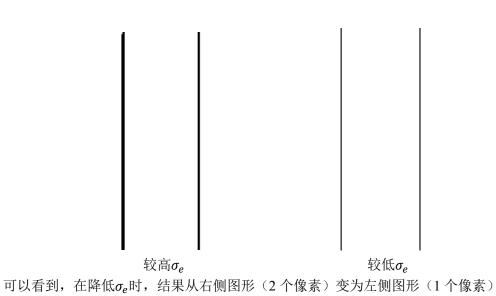
在生成边缘的时候,由于使用了高斯核,每个边缘都会与周围的边缘相关,所以会产生不一样宽度的边缘。

4.2 如何产生一个像素的边缘

在上图的 e 中,只要降低 σ_e 的值,就可以降低周边像素的影响(曲线就会越尖),当 σ_e 小于某个值时,边缘宽度就会降低 1 个像素



原图



Reference: [1]FDoG 工程地址 https://github.com/SSARCandy/Coherent-Line-Drawing [2]FDoG paper

http://citeseerx.ist.psu.edu/viewdoc/download?doi=10.1.1.108.559&rep=rep1&type=pdf