

# رسم يدوي لروبوت توزيع البروشورات

الذراع اليسرى تكون ثابتة  
ويتم استبدال اليد بصندوق  
لوضع البروشورات بداخله.  
تم تصميم الصندوق بحيث  
يكون ارتفاعه أكثر انخفاضاً  
منه جهة الروبوت حتى  
يتم سحبها بسهولة.



الذراع واليد اليمنى  
تكون متحركة حتى  
يتم سحب البروشورات  
من الصندوق.  
( آلية ثبات الورق في  
اليد سيتم رفعها )

تم تصميم القاعدة بحيث تكون  
أكثر عرضاً حتى يكون الروبوت  
أكثر ثباتاً، و ليتوفر مساحة للعجلات.