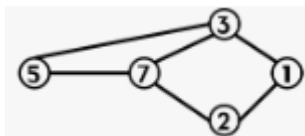


그래프

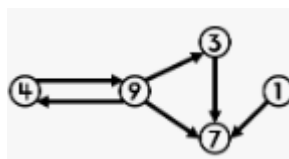
- 객체와 객체들 사이의 연결 관계를 표현한 자료구조
- 정점(Vertex)의 집합과 정점을 연결하는 간선(Edge)의 집합으로 구성
 - $\text{Graph} = (V, E)$ V : 정점들의 집합, E : 간선들의 집합
 - $|V|$: 정점의 개수, $|E|$: 그래프에 포함된 간선의 개수
 - 그래프가 가지는 최대 간선의 수는 $|V| * (|V| - 1) / 2$ 개
- 정점 하나에 연결된 간선의 수를 그 정점의 차수라고 한다
- 선형이나 트리로 표현하기 어려운 $N : N$ 관계 원소들을 표현하기 좋음

종류

- 무향 그래프
: 서로 대칭적인 관계를 연결해 나타낸 그래프

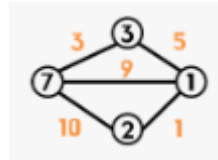


- 유향 그래프
: 방향성의 개념도 포함되어 간선을 화살표로 표현한 그래프
서로 대칭적이지 않은 관계를 표현할 때 사용



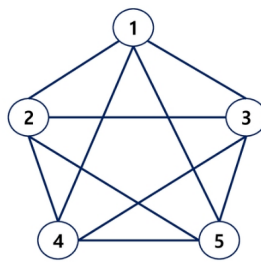
- 가중치 그래프

: 유향 그래프에서 정점끼리 이동하는데 드는 비용을 간선에 부여한 그래프



- 완전 그래프

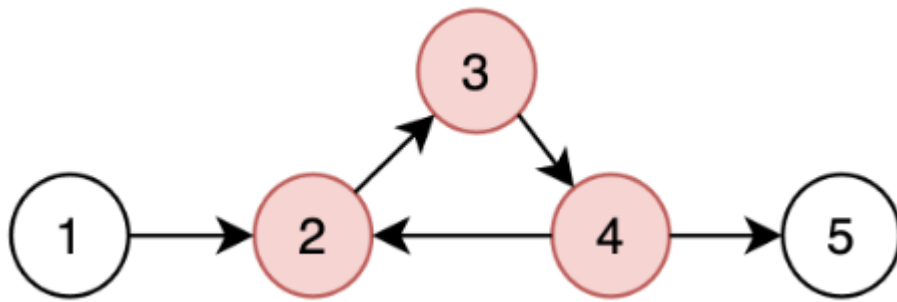
: 정점에 대해 가능한 모든 간선을 가진 그래프



- 부분 그래프

: 원래 그래프에서 일부의 정점이나 간선만 포함된 그래프

- 사이클 없는 유향 그래프 (DAG, Directed Acyclic Graph)



- 인접

: 두 개의 정점 사이에 간선이 존재할 경우 두 정점은 인접해 있다고 한다

$a \rightarrow b$ 로 이어져 있다고 할 때,

b는 a의 인접 정점이지만, a는 b의 인접 정점이 아니다

- 경로

: 간선들을 순서대로 나열한 것

(0, 2), (2, 4), (4, 6) 등 해당 간선이 이어주는 정점을 나열하는 것으로 표현

- 단순경로

: 경로 중 하나의 정점은 최대 한 번만 지나는 경로

- 순환경로

: 시작한 정점에서 끝나는 경로, 또는 한 정점을 2번 이상 거치는 경로

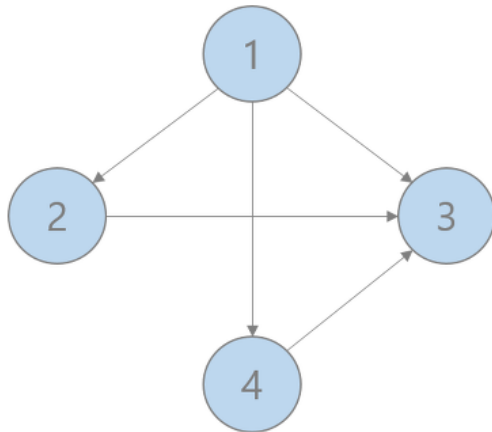
표현

- 인접 행렬

: $V * V$ 크기의 2차원 배열을 이용해서 간선 정보를 저장

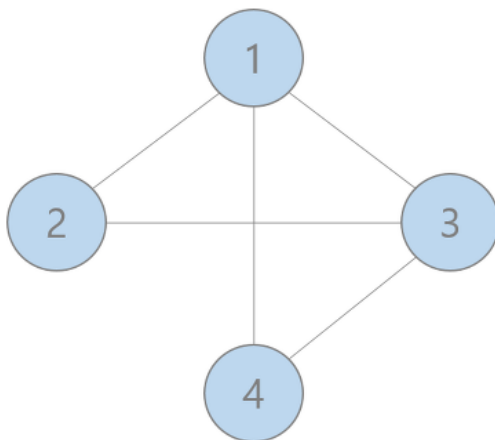
그래프에 가중치가 없다면 boolean (0, 1) 형으로 연결 정보를 표현

가중치가 있다면, 각 간선의 가중치를 배열로 저장



0	1	1	1
0	0	1	0
0	0	0	0
0	0	1	0

[유향 그래프의 경우]



0	1	1	1
1	0	1	0
1	1	0	1
1	0	1	0

[무향 그래프의 경우]

무향 그래프의 경우, 한 간선이 있다면 그 반대로의 간선도 존재하므로
대각 성분 ($[i][i], i = j$)을 기준으로 대칭인 행렬이 나온다

인접행렬은 두 개의 노드가 연결되어있는지 확인하고 싶다면

행렬의 요소가 0인지 1이지만 확인하면 되기 때문에, $O(1)$ 시간 복잡도를 가짐

- 노드는 적고 간선이 많은 밀집 그래프를 표현할 때 좋다

하지만 한 노드에 연결된 모든 노드에 방문해보고 싶을 경우,
총 $O(V)$ 의 시간이 걸리게 된다
(극단적인 경우로, 노드의 개수가 1억개인데 간선이 2개라면
2개의 간선을 확인하기 위해 1억개의 노드 모두를 확인해야 한다)

```
node, edge = map(int, input().split())

adj_matrix = [[0 for _ in range(node)] for _ in range(node)]

for _ in range(edge):
    dep, arri = map(int, input().split())

    adj_matrix[dep - 1][arri - 1] = 1

    # 무향 그래프의 경우 대칭 형태를 가지므로 아래 코드 추가해 구현
    adj_matrix[arri - 1][dep - 1] = 1
```

무향 그래프에서는,
 i 번째 행의 합 = i 번째 열의 합 = V_i 의 차수
유향 그래프에서는
행 i 의 합 = V_i 의 진출 차수
열 i 의 합 = V_i 의 진입 차수

- 인접 리스트

: 각 노드에 연결된 노드들을 원소로 갖는 리스트들의 배열

무향 그래프의 경우에는 본인 노드 인덱스의 리스트 내에 서로를 원소로 가짐

$adj_list[i]$: i 번째 노드에 연결된 노드들을 원소로 갖는 리스트

인접 리스트는 인접 행렬과 달리 실제로 연결된 노드에 대한 정보만 저장

- 모든 벡터들의 원소 개수 합이 간선의 개수와 동일

하지만 노드 두 개의 연결 여부를 알고 싶을 때 인접 리스트를 사용하면

adj_list[i]의 리스트를 순회하며 j가 존재하는지 확인해야 한다 → $O(V)$

```
node, edge = map(int, input())

adj_list = [[] for _ in range(node)]

for _ in range(edge):
    dep, arri = map(int, input().split())
    adj_list[dep].append(arri)
```

그래프 탐색

- 깊이 우선 탐색 (Depth First Search)

1. 시작 정점에서 갈 수 있는 방향 하나를 선택해 다음 정점으로 이동
2. 선택된 정점에서 다시 위의 과정을 반복하며 갈 수 있는 경로가 없을 때까지 깊이를 우선적으로 탐색
 - 이미 방문한 곳은 다시 방문하지 않는다
3. 더 이상 갈 정점이 없으면, 가장 최근 방문한 갈림길로 되돌아와 다른 방향으로 계속 과정 반복

가장 마지막에 만났던 갈림길로 되돌아가 과정을 반복하는 것으로, 스택이나 재귀 호출 사용해 구현

- 스택을 통한 구현

```
# graph는 주어진 그래프, root는 탐색을 시작할 정점
def dfs(graph, root):
    # 방문한 정점을 담은 리스트 visited 생성
    visited = []
    # 시작 정점을 요소로 추가하며 스택 생성
    stack = [root]

    # 스택이 비어있지 않는 한 반복
    while stack:
        # 현재 위치한 노드를 스택에서 빼며 반환
        node = stack.pop()

        # 현재 위치한 노드에 방문한 적이 없다면, 방문 기록에 추가
        # 그리고 해당 노드의 하위 노드를 스택에 추가
        # 얻고 싶은 결과물에 따라, 하위 노드 탐색 순서 조정을 위해 스택 배열 순서 바꿀 필요도 있음
```

```

if node not in visited:
    visited.append(node)
    stack.extend(graph[node])

```

◦ 재귀를 통한 구현

```

def dfs(graph, root, visited=[]):
    # 방문 기록에 시작 정점 추가
    visited.append(root)

    # 시작 정점의 하위 노드들에 대해, 방문 기록에 없다면 추가하고
    # 하위 노드의 하위 노드들에 대해 다시 위 과정 반복

    for node in graph[root]:
        if node not in visited:
            dfs(graph, node, visited)

    # 탐색 종료 후 방문 기록 반환
    return visited

```

◦ dfs 이동 경로

```

# 목표에 맞는 이동 경로를 저장할 paths 리스트 추가
paths = []

# 그래프, 시작 정점, 목표 정점, 방문 기록을 담은 빈 리스트로 구성된 함수 선언
def dfs_paths(graph, start, end, visited=[]):
    # 이전 방문 정점들을 그대로 두며, 새로 도착한 정점을 추가
    visited = visited + [start]

    # 목표하는 정점에 도착할 경우, 경로 리스트에 추가
    if start == end:
        paths.append(visited)

    # 현재 노드의 하위 노드들 중, 방문 리스트에 없으면 함수 재귀 호출
    for node in graph[start]:
        if node not in visited:
            dfs_paths(graph, node, end, visited)

    # 반복 종료 후 경로 리스트 반환
    return paths

```

• 너비 우선 탐색 (Breadth First Search)

너비를 우선으로 하므로, 가장 얇은 노드부터 우선적으로 탐색한다

멀리 떨어진 노드는 가장 나중에 탐색되기 때문에, 두 노드 사이의 최단 경로를 찾을 때 유용

큐를 이용해 탐색 순서를 저장하고, 선입선출의 방식으로 탐색하게 된다

- 큐를 통한 구현

```
# 모듈로 큐를 구현하기 쉬운 데크 사용
from collections import deque

def bfs(graph, root):
    # root가 포함된 큐 생성
    queue = deque([root])
    # 방문한 노드들을 기록할 빈 리스트 생성
    visited = []

    # 큐가 비어있지 않는 한 반복
    while queue:
        node = queue.pop()

        # 방문 기록에 없다면 추가, 위에서 node를 pop으로 반환하므로,
        # extendleft 를 통해 새 요소를 역순으로 왼쪽에 추가
        # pop 을 수행할 시 먼저 들어와있던 요소를 우선적으로 제거하기 위함
        if node not in visited:
            visited.append(node)
            queue.extendleft(graph[node])

    # 탐색이 끝나면 반복 기록 반환
    return visited
```

트리

- 그래프와 같이 노드와 노드 사이를 연결하는 간선으로 구성되어 있지만, 방향성을 지니며 두 노드 사이에 반드시 1개의 경로만을 가진다 따라서 사이클이 존재하지 않으며 위 특성 때문에 ‘최소 연결 트리’로도 불림
- 부모 - 자식 관계가 성립되어 레벨 개념이 존재하며, 최상위 노드는 루트 노드 노드가 N 개라면 간선은 N-1개

- 용어
 1. 루트 노드 : 부모 노드가 없는 최상위 노드
 2. 단말 노드 : 자식 노드가 없는 노드
 3. 크기 : 트리에 포함된 모든 노드의 개수
 4. 깊이 : 루트 노드로부터의 거리
 5. 높이 : 깊이 중 최댓값
 6. 차수 : 각 노드에서 나가는 간선 개수

이진트리

- 모든 노드가 최대 2개의 자식 노드를 가지고 있는 트리
- 트리 순회

: 트리 자료구조에 포함된 노드들을 특정 방법으로 한 번씩 방문하는 방법

 1. 전위 순회 : 노드 - 왼쪽 자식 - 오른쪽 자식 순서로 방문
 2. 중위 순회 : 왼쪽 자식 - 노드 - 오른쪽 자식 순서로 방문
 3. 후위 순회 : 왼쪽 자식 - 오른쪽 자식 - 노드 순서로 방문
- 이진 탐색 트리

: 이진 탐색 트리는 모든 노드의 크기가 왼쪽 자식 < 부모 < 오른쪽 자식
모든 노드의 데이터 값은 중복되는 값이 존재하지 않는다

 - 포화 이진 트리

: 모든 레벨에서 노드들이 채워져 있는 트리
 - 완전 이진 트리

: 마지막 레벨을 제외하고 노드가 모두 채워져 있는 트리로,
왼쪽부터 차례로 채워나감

```

class node:
    def __init__(self, item=-1):
        # 루트 노드를 만들어주고, 왼쪽 / 오른쪽 자식이 들어갈 자리 마련
        self.data = item
        self.left = None
        self.right = None

    def insert(self, item):
        # 이진 탐색 트리의 조건에 따라, 부모 노드보다 입력 데이터가 크면 왼쪽, 아니면 오른쪽으로 지정
        # 이미 해당 자리가 차 있다면 재귀를 이용해 그 자식 노드 레벨에서 다시 반복
        # 값이 같은 노드가 있을 경우는 이미 존재하므로 오류 발생
        if self.data > item:
            if self.left:
                self.left.insert(item)
            else:
                self.left = node(item)
        elif self.data < item:
            if self.right:
                self.right.insert(item)
            else:
                self.right = node(item)
        else:
            raise KeyError("Item %d is already exist!" % item)

    def inorder(self):
        ret = []
        if self.left:
            ret += self.left.inorder()
        ret += [self.data]
        if self.right:
            ret += self.right.inorder()
        return ret

    def height(self):
        # 자식 노드의 노드 중 최댓값에 부모 노드의 높이 때문에 + 1
        l, r = 0, 0
        if self.left:
            l = self.left.height()
        if self.right:
            r = self.right.height()
        return max(l, r) + 1

    def size(self):
        # 양쪽 자식 노드 둘의 크기의 합 + 1
        l, r = 0, 0
        if self.left:
            l = self.left.size()
        if self.right:
            r = self.right.size()
        return l + r + 1

    def search(self, target, parent=None):
        # 특정 값이 있는지 없는지 검사하고, delete에서 사용을 위해 부모까지 반환한다.
        if self.data == target:
            return self, parent
        elif self.data > target:

```

```

        if self.left:
            return self.left.search(target, self)
        else:
            if self.right:
                return self.right.search(target, self)

class myBinarySearchTree:
    def __init__(self):
        self.root = None

    def insert(self, item):
        if self.root is None:
            self.root = node(item)
        else:
            self.root.insert(item)

    def inorder(self):
        return self.root.inorder()

    def height(self):
        return self.root.height()

    def size(self):
        return self.root.size()

    def search(self, target):
        return True if self.root.search(target) else False

    def delete(self, target):
        targetNode, targetParent = self.root.search(target)
        # 삭제할 node가 자식이 모두 없는 경우
        if targetNode.left is None and targetNode.right is None:
            if targetNode.data < targetParent.data:
                targetParent.left = None
            else:
                targetParent.right = None
            del targetNode

        # 삭제할 node가 오른쪽 자식만 있는 경우
        elif targetNode.left is None:
            if targetNode.data < targetParent.data:
                targetParent.left = targetNode.right
            else:
                targetParent.right = targetNode.right
            del targetNode

        # 삭제할 node가 왼쪽 자식만 있는 경우
        elif targetNode.right is None:
            if targetNode.data < targetParent.data:
                targetParent.left = targetNode.left
            else:
                targetParent.right = targetNode.left
            del targetNode

        # 삭제할 node가 자식이 둘 다 있는 경우

```

```

else:
    haha = targetNode.left
    # 대신 삭제될 node(haha)의 부모가 원래 삭제될 node(targetNode)인 경우
    if haha.right is None:
        targetNode.data = haha.data
        targetNode.left = haha.left
        del haha

    # targetNode 보다 작은 가장 큰 값을 찾는 과정
    else:
        hehe = targetNode
        while haha.right:
            hehe = haha.right
            haha = haha.right

        targetNode.data = hehe.data
        hehe.right = None
        del haha

```

• 이진 트리 순회 구현

```

# 트리를 다룰 빈 딕셔너리 생성
tree = {}

# 부모 노드를 key, 자식 노드를 value에
# 인덱스를 통해 value에 접근 가능
for _ in range(N):
    root, left, right = input().split()
    tree[root] = [left, right]

# 전위 순회 (루트 -> 왼쪽 -> 오른쪽)
# 첫 줄 아래에 탐색 멈출 부분을 위해 root가 아닌 조건 부여
def preorder(root):
    if root != ' ':
        print(root)
        # left 값을 다시 새로운 root로 지정해 반복
        preorder(tree[root][0])
        # right 값을 다시 새로운 root로 지정해 반복
        preorder(tree[root][1])

# 중위 순회 (왼쪽 -> 루트 -> 오른쪽)
def inorder(root):
    if root != ' ':
        inorder(tree[root][0])
        print(root)
        inorder(tree[root][1])

# 후위 순회 (왼쪽 -> 오른쪽 -> 루트)
def postorder(root):
    if root != ' ':
        postorder(tree[root][0])
        postorder(tree[root][1])

```

```
print(root)
```