



# 现代管理科学方法 (第3讲)

**郭仁拥 博士/教授/博导**

# 讲授内容

---

- 1. 交通分配问题的求解**
- 2. 迭代步长的计算**
- 3. 求解子问题的最短路算法**
- 4. 课堂练习**

# 1. 交通分配问题的求解

为了计算用户均衡流量分布方式，可求解如下最优化模型

$$\min_{\mathbf{x} \in \Omega_L} V(\mathbf{x}) = \sum_{a \in L} \int_0^{x_a} c_a(x) dx \quad (1)$$

这里  $\Omega_L \equiv \{\mathbf{x} \mid \mathbf{x} \in \Omega\}$ ，即  $\mathbf{x}$  满足如下约束

$$x_a = \sum_{w \in W} \sum_{r \in R_w} \delta_{a,r} f_{r,w}, \quad \forall a \in L \quad (2)$$

$$d_w = \sum_{r \in R_w} f_{r,w}, \quad \forall w \in W \quad (3)$$

$$f_{r,w} \geq 0, \quad \forall r \in R_w, w \in W \quad (4)$$

接下来介绍一类求解交通分配问题的Frank-Wolfe (FW)算法

该FW算法的计算过程如下：

**第1步：** 给定一个初始路段流量  $\mathbf{x}^{(0)} \in \Omega_L$ ，设置  $k = 0$ 。

**第2步：** 求解如下优化问题(5)来计算目标路段流量  $\mathbf{y}^{(k)}$

$$\min_{\mathbf{y} \in \Omega_L} \mathbf{c}(\mathbf{x}^{(k)})^T \mathbf{y} \quad (5)$$

即  $\mathbf{y}^{(k)} \in \arg \min_{\mathbf{y} \in \Omega_L} \mathbf{c}(\mathbf{x}^{(k)})^T \mathbf{y}$ 。

**第3步：** 确定迭代步长  $\alpha^{(k)} (> 0)$ ，使目标函数值  $V(\mathbf{x})$  有某种意义的下降，令  $\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)} + \alpha^{(k)} (\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)})$ 。

**第4步：** 如果  $\|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^{(k)}\| / \|\mathbf{x}^{(k)}\| < \varepsilon$ ，则停止迭代；否则，设置  $k = k + 1$ ，返回第2步。

---

第4步中  $\|\cdot\|$  是一个欧式范数。例如，对于一个列向量  $\mathbf{u}$ ，  
 $\|\mathbf{u}\| = \sqrt{\mathbf{u}^T \mathbf{u}}$ 。  $\varepsilon$  是一个较小的正数。

由于  $\mathbf{x}^{(0)} \in \Omega_L$ ，  $\mathbf{y}^{(k)} \in \Omega_L$ ，  $\alpha^{(k)} \in (0,1]$ ， 以及集合  $\Omega_L$  是一个凸集， 因此  $\mathbf{x}^{(k+1)} = (1 - \alpha^{(k)})\mathbf{x}^{(k)} + \alpha^{(k)}\mathbf{y}^{(k)} \in \Omega_L$ ， 即流量迭代轨迹一直在集合  $\Omega_L$  内。

---

第2步用来确定目标函数  $V$  的一个下降方向  $\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}$ 。目标函数  $V$  的梯度方向可以刻画作

$$\nabla V(\mathbf{x}) = (c_a(x_a), a \in L)^T.$$

当流量迭代轨迹没有达到用户均衡时，由第2步中  $\mathbf{y}^{(k)}$  的定义可知

$$\nabla V(\mathbf{x}^{(k)})^T (\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}) = \mathbf{c}(\mathbf{x}^{(k)})^T \mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{c}(\mathbf{x}^{(k)})^T \mathbf{x}^{(k)} < 0.$$

因此  $\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}$  是目标函数  $V$  的一个下降方向

接下来说明  $\|\mathbf{x}^{(k+1)} - \mathbf{x}^{(k)}\| / \|\mathbf{x}^{(k)}\| < \varepsilon$  可以作为一个算法迭代停止条件，使流量迭代轨迹达到用户均衡。当  $\mathbf{x}^{(k+1)} = \mathbf{x}^{(k)}$  时， $\mathbf{y}^{(k)} = \mathbf{x}^{(k)}$ ，即  $\mathbf{x}^{(k)}$  是优化问题(5)的最优解。因此，对应于  $\mathbf{x}^{(k)}$  的路径流量  $\mathbf{f}^{(k)}$  满足如下KKT条件

$$C_{r,w}(\mathbf{f}^{(k)}) = \mu_w + \lambda_{r,w}, \quad \forall r \in R_w, w \in W \quad (6)$$

$$\lambda_{r,w} f_{r,w}^{(k)} = 0, \quad \lambda_{r,w} \geq 0, \quad f_{r,w}^{(k)} \geq 0, \quad \forall r \in R_w, w \in W \quad (7)$$

这里  $\mu_w$  ( $w \in W$ ) 是对应守恒约束(3)的拉格朗日乘子， $\lambda_{r,w}$  ( $r \in R_w, w \in W$ ) 是对应非负约束(4)的拉格朗日乘子。

结合公式(6)和(7)可得到

$$\left(C_{r,w}(\mathbf{f}^{(k)}) - \mu_w\right) f_{r,w}^{(k)} = 0, \quad \forall r \in R_w, w \in W \quad (8)$$

$$C_{r,w}(\mathbf{f}^{(k)}) - \mu_w \geq 0, \quad f_{r,w}^{(k)} \geq 0, \quad \forall r \in R_w, w \in W \quad (9)$$

公式(8)和(9)意味着

$$C_{r,w}(\mathbf{f}^{(k)}) \begin{cases} = \mu_w, & \text{if } f_{r,w}^{(k)} > 0, \forall r \in R_w, w \in W \\ \geq \mu_w, & \text{if } f_{r,w}^{(k)} = 0, \forall r \in R_w, w \in W \end{cases}$$

也就是说  $\mathbf{f}^{(k)}$  是一个UE流量方式。此外，优化问题(5)是一个凸优化问题（线性规划问题），因此  $\mathbf{x}^{(k)}$  是优化问题(5)的最优解当且仅当  $\mathbf{f}^{(k)}$  是一个UE流量方式。



## 2. 迭代步长的计算

设  $V(\alpha^{(k)}) = V(\mathbf{x}^{(k)} + \alpha^{(k)}(\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}))$ ，则有

$$\frac{dV(\alpha^{(k)})}{d\alpha^{(k)}} = \nabla V(\mathbf{x}^{(k)} + \alpha^{(k)}(\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}))^T (\mathbf{y}^{(k)} - \mathbf{x}^{(k)}).$$

第3步中的迭代步长  $\alpha^{(k)}$  可由如下二分法计算：

**第1步：** 设置  $\alpha^{(k)} = 1/2$  和  $\beta = 1/2$  .

**第2步：** 设  $\beta = \beta/2$  .

**第3步：** 如果  $dV(\alpha^{(k)})/d\alpha^{(k)} > 0$ ，则  $\alpha^{(k)} = \alpha^{(k)} - \beta$ ；否则，  
 $\alpha^{(k)} = \alpha^{(k)} + \beta$  .

**第4步：** 如果  $\beta < \varepsilon$ ，则算法迭代停止；否则，返回第2步。

### 3. 求解子问题的最短路算法

将约束  $\mathbf{y} = \Lambda \mathbf{g}$  代入优化问题(5)的目标函数，该优化问题可表示为仅包含决策变量  $\mathbf{g}$ （路径流量）的形式：

$$\min_{\mathbf{g}} \mathbf{C}(\mathbf{f}^{(k)})^T \mathbf{g} \quad (10)$$

$$s.t. \quad \mathbf{d} = \Lambda \mathbf{g}, \quad \mathbf{g} \geq \mathbf{0}.$$

优化问题(10)进一步可以分解为一系列子问题

$$\min_{\mathbf{g}_w} \sum_{r \in R_w} C_{r,w}(\mathbf{f}^{(k)}) g_{r,w} \quad (11)$$

$$s.t. \quad d_w = \sum_{r \in R_w} g_{r,w}, \quad g_{r,w} \geq 0, \quad \forall r \in R_w,$$

对于任意  $w \in W$  .

---

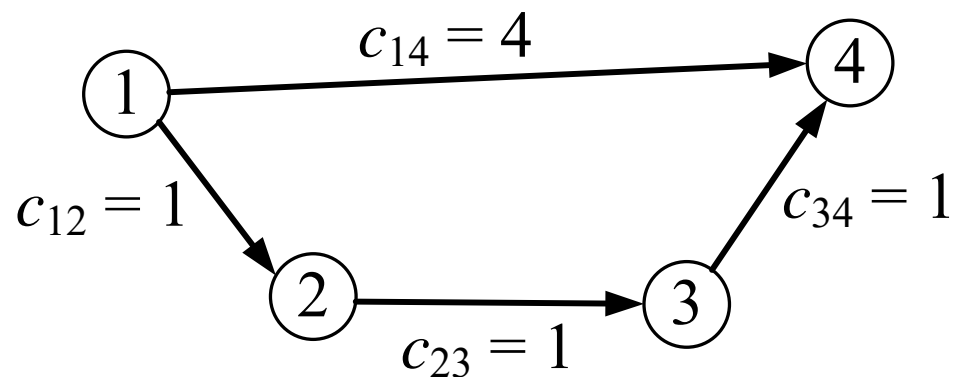
很显然，将OD对  $w$  间所有出行需求  $d_w$  分配到该OD对间具有最小出行费用的路径上（全有或全无分配，All-or-nothing assignment），就可以得到子问题(11)的最优解。因此，求解优化问题(5)可以转换为求解一些列最短路径问题。接下来介绍一类最短路算法——标号法（Label-correcting method），用来计算网络中一个起点到所有其他节点的最短路径。该算法以迭代方式扫描网络节点，每次迭代扫描发现更短的路径，当没有更短的路径被发现，算法结束。

- 每个路段由它的两个端点来表示,  $c_{ij}$  是路段  $ij$  的长度 (出行费用)
- 对于每个节点  $i$ , 两个信息被记录: **节点 (当前) 标号**  $l_i$  和 **(当前) 前端节点**  $p_i$
- **节点  $i$  的标号**记录根节点到节点  $i$  的 (当前) 最短路径距离
- **节点  $i$  的前端节点**记录 (当前) 最短路径上节点  $i$  的前端相邻节点
- **序列表**包含没有被检查和需要进一步检查的节点

- 
- 初始时刻设置所有节点标号为正无穷，设置所有节点的前端节点为0，将起点  $r$  放入序列表并设置  $l_r = 0$
  - 每次迭代开始从序列表选取一个节点  $i$  进行检查，测试所有与节点  $i$  通过一个路段相连的节点  $j$ ，如果  $l_i + c_{ij} < l_j$ ，则  $l_j = l_i + c_{ij}$ ， $p_j = i$ ，并且将节点  $j$  添加到序列表；经过所有相连的节点  $j$  被测试完，节点  $i$  的检查被完成，它被移出序列表

- 
- 当序列表为空时，算法终止
  - 依次追溯每个节点的前端节点，直到返回根节点，就可以找到根节点到其他任意节点的最短路径
  - 从序列表移出的节点可能被再次添加到序列表

考虑右侧网络，该网络包含1个OD对和4个路段。使用标号法找出节点1到4的最短路径

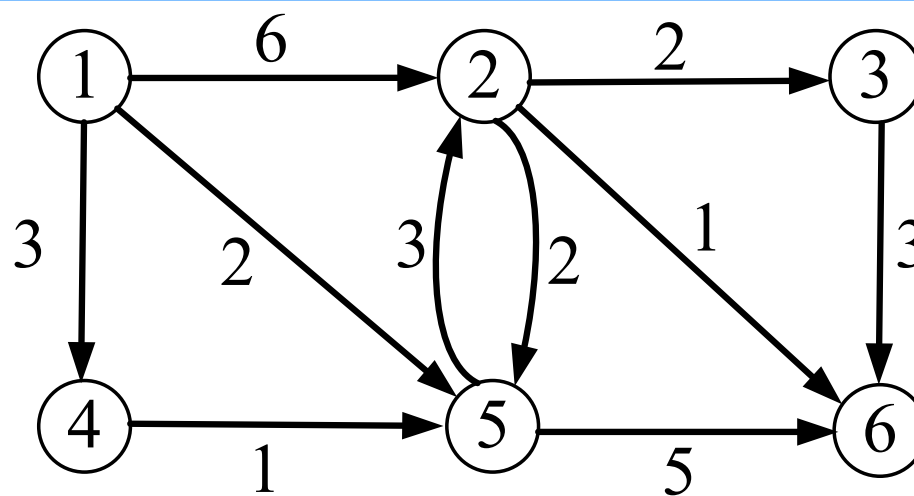


		标号表				前端节点表				
迭代	测试路段	节点1	节点2	节点3	节点4	节点1	节点2	节点3	节点4	序列表
0	——	0	$\infty$	$\infty$	$\infty$	0	0	0	0	1
1	1 → 4	0	$\infty$	$\infty$	4	0	0	0	1	1,4
2	1 → 2	0	1	$\infty$	4	0	1	0	1	2,4
3	2 → 3	0	1	2	4	0	1	2	1	3,4
4	3 → 4	0	1	2	3	0	1	2	3	4
5	——	0	1	2	3	0	1	2	3	

## 编程实现最短路算法的注意事项

1. 网络的存储：路段列表中路段由两端节点表示；为避免路段的重复搜索，具有相同前端节点的路段相邻存储；前端节点按升序安排

2. 序列表的管理：为避免重复计算，仅仅当一个节点不在序列表，才添加它进序列表；序列表被从上向下处理，一个从来不在序列表中的节点应该被添加到序列底部；一个之前在过序列表中的节点应该被放在序列顶端（即它是下一个待检查的节点）



前端节点	后端节点
1	2
1	4
1	5
2	3
2	6
2	5
3	6
4	5
5	2
5	6



---

在编程计算过程中，为了放一个节点在序列顶端，不需要物理移动所有节点位置；序列表由一个数组  $s$  来刻画，数组中每个元素描述了一个节点在序列表中的状态，即

$$s(i) = \begin{cases} -1 & \text{节点 } i \text{ 之前在，但现在不在序列表中} \\ 0 & \text{节点 } i \text{ 从来不在序列表中} \\ +j & \text{节点 } i \text{ 在序列表中，} j \text{ 是相邻它的下一个节点} \\ +\infty & \text{节点 } i \text{ 在序列表中，它是最后一个节点} \end{cases}$$

- 
- 序列表顶端和低端由特定指针识别
  - 当放节点  $j$  在序列顶端，设置  $s(j) = m$ （这里  $m$  是之前序列中第一个节点），顶端指针指向  $j$
  - 当放节点  $j$  在序列底部，设置  $s(j) = +\infty$  和  $s(n) = j$ （这里  $n$  是之前序列中最后一个节点），底部指针指向  $j$

---

## 最短路算法的计算过程如下：

**第1步：** 设置  $l_i = \infty$  和  $p_i = 0$ ,  $\forall i$ ;  $l_o = 0$ , 下标  $o$  代表根节点；根节点  $o$  放入序列列表

**第2步：** 如果序列列表为空，则算法停止；否则，转到第3步

**第3步：** 将序列列表中顶端节点记为  $i$ ，设  $L_i$  表示所有与节点  $i$  通过一个路段连接的后端节点集合

**第4步：** 如果集合  $L_i$  为空，则从序列列表中移去节点  $i$ ，并转到第2步；否则，将集合  $L_i$  中下一个待测试节点记为  $j$

---

**第5步：** 如果  $l_i + c_{ij} < l_j$ ，则设置  $l_j = l_i + c_{ij}$  和  $p_j = i$ ；否则，转到第4步

**第6步：** 如果节点  $j$  在序列集中，则转到第4步；否则，转到第7步

**第7步：** 如果节点  $j$  之前在过序列集，则将节点  $j$  放到序列集顶端，转到第4步；否则，将节点  $j$  放到序列集底部，转到第4步

---

在求解交通分配问题的FW算法中，初始路段流量  $\mathbf{x}^{(0)}$  需要落在可行集  $\Omega_L$  内，可以通过求解一个基于零流量路段费用  $\mathbf{c}(\mathbf{0})$  的优化问题(5)来得到初始路段流量  $\mathbf{x}^{(0)}$ ，即求解如下优化问题

$$\min_{\mathbf{y} \in \Omega_L} \mathbf{c}(\mathbf{0})^T \mathbf{y}$$

换句话说，可以利用基于  $\mathbf{c}(\mathbf{0})$  的全无全有分配得到初始路段流量  $\mathbf{x}^{(0)}$

为了计算用户均衡流量分布方式，需要求解如下优化问题

$$\min_{(\mathbf{x}, \mathbf{f})} V(\mathbf{x}) = \sum_{a \in L} \int_0^{x_a} c_a(x) dx$$

$$s.t., \quad x_a = \sum_{w \in W} \sum_{r \in R_w} \delta_{a,r} f_{r,w}, \quad \forall a \in L$$

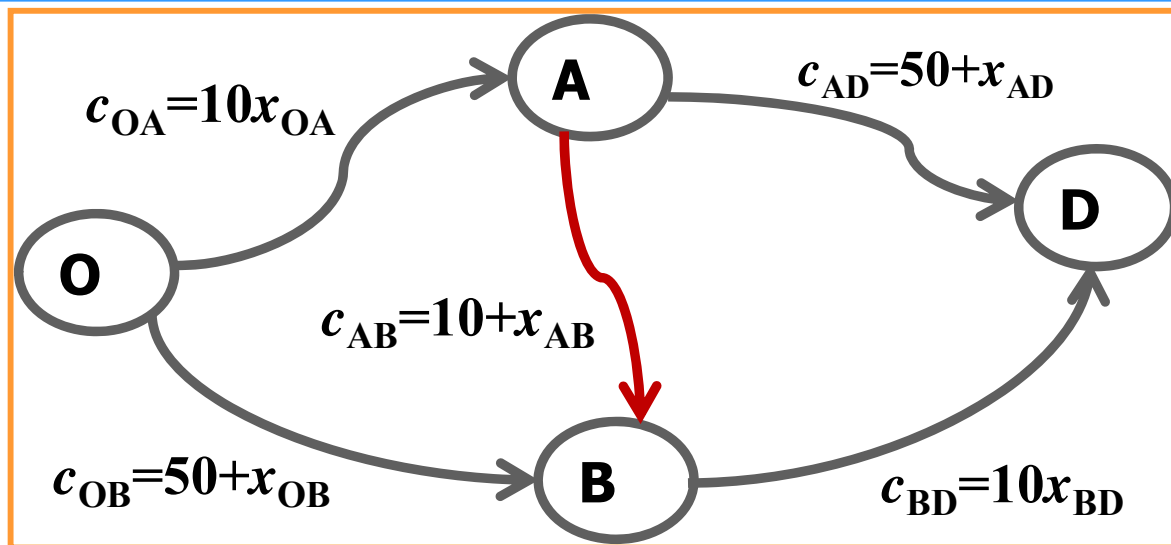
$$d_w = \sum_{r \in R_w} f_{r,w}, \quad \forall w \in W$$

$$f_{r,w} \geq 0, \quad \forall r \in R_w, w \in W$$

以上优化问题的决策变量是路段流量  $\mathbf{x}$  和路径流量  $\mathbf{f}$

- 
- **在一个现实的交通网络中，路径数量一般是远远大于路段数量**
  - **FW算法仅仅需要存储和处理路段流量变量**
  - **FW算法可应用于求解较大规模的现实交通分配问题**

利用FW算法求解  
右侧网络的UE解，  
其中 $d_{OD}=6$



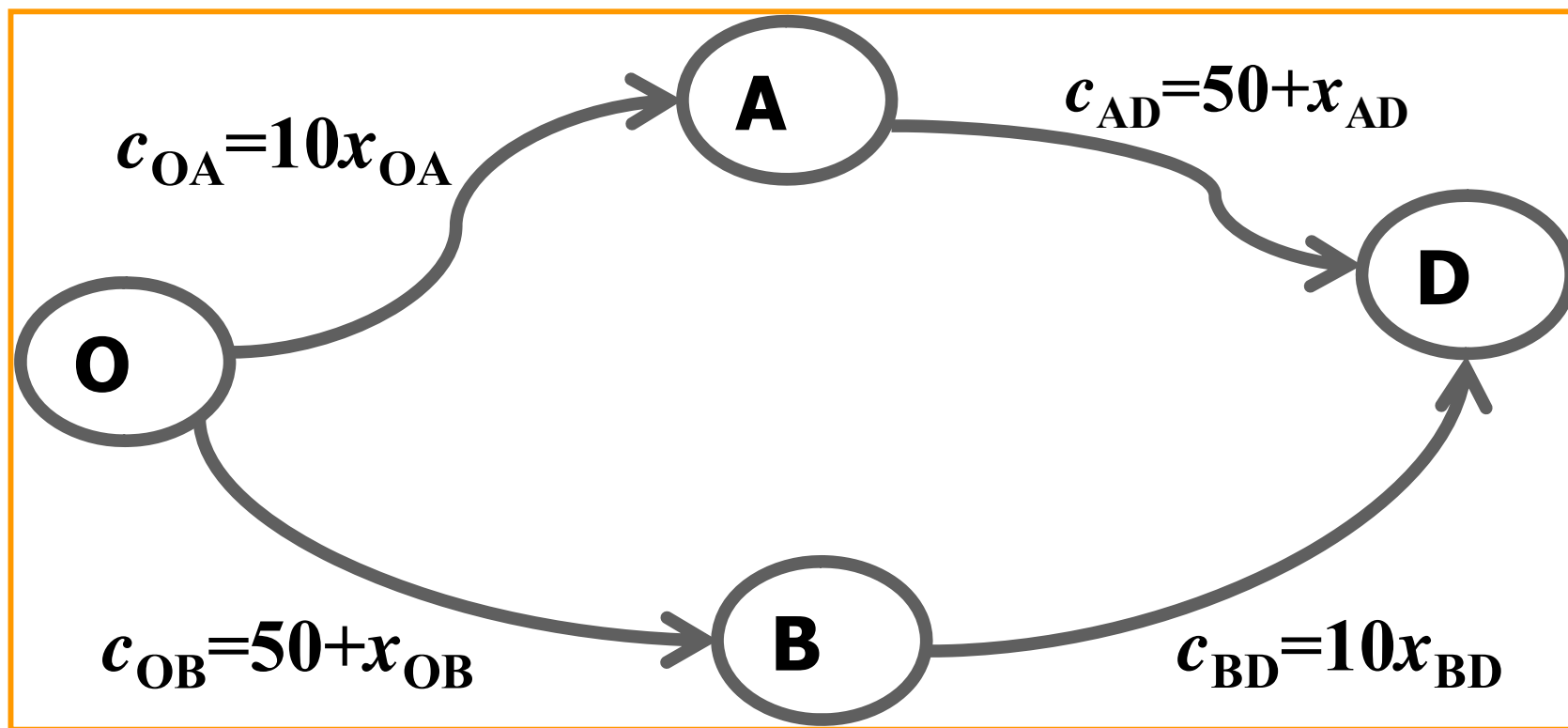
$k$	$x_{OA}$	$x_{OB}$	$x_{AB}$	$x_{AD}$	$x_{BD}$	$y_{OA}$	$y_{OB}$	$y_{AB}$	$y_{AD}$	$y_{BD}$	$\alpha$	$V(\mathbf{x})$
0	6	0	6	0	6	6	0	0	6	0	0.361	438
1	6	0	3.83	2.17	3.83	0	6	0	0	6	0.309	409.83
2	4.14	1.86	2.65	1.50	4.50	6	0	0	6	0	0.088	387.72
3	4.31	1.69	2.41	1.90	4.10	0	6	0	0	6	0.054	386.67
4	4.08	1.92	2.28	1.79	4.21	6	0	0	6	0	0.036	386.31
5	4.15	1.85	2.20	1.94	4.06	0	6	0	0	6	0.025	386.15
6	4.04	1.96	2.15	1.90	4.10	6	0	0	6	0	0.018	386.08



$k$	$x_{OA}$	$x_{OB}$	$x_{AB}$	$x_{AD}$	$x_{BD}$	$y_{OA}$	$y_{OB}$	$y_{AB}$	$y_{AD}$	$y_{BD}$	$\alpha$	$V(\mathbf{x})$
7	4.08	1.92	2.11	1.97	4.03	0	6	0	0	6	0.013	386.04
8	4.02	1.98	2.08	1.94	4.06	6	0	0	6	0	0.010	386.02
9	4.04	1.96	2.06	1.98	4.02	0	6	0	0	6	0.007	386.01
10	4.01	1.99	2.05	1.97	4.03	6	0	0	6	0	0.005	386.01
11	4.02	1.98	2.04	1.99	4.01	0	6	0	0	6	0.004	386.00
12	4.01	1.99	2.03	1.98	4.02	6	0	0	6	0	0.003	386.00
13	4.01	1.99	2.02	1.99	4.01	0	6	0	0	6	0.002	386.00
14	4.00	2.00	2.02	1.99	4.01	6	0	0	6	0	0.002	386.00
15	4.01	1.99	2.01	2.00	4.00	0	6	0	0	6	0.001	386.00
16	4.00	2.00	2.01	1.99	4.01	6	0	0	6	0	0.001	386.00
17	4.00	2.00	2.01	2.00	4.00	0	6	0	0	6	0.001	386.00
18	4.00	2.00	2.01	2.00	4.00	6	0	0	6	0	0.001	386.00
19	4.00	2.00	2.00	2.00	4.00	0	6	0	0	6	0.000	386.00
20	4.00	2.00	2.00	2.00	4.00	6	0	0	6	0	0.000	386.00

## 4. 课堂练习

请写出求解如下网络中用户均衡流量分布方式的优化模型，仿照上面算例写出FW算法的每次迭代计算结果（其中 $d_{OD}=6$ ）



求解该网络中用户均衡流量分布方式的优化模型

$$\min_{(\mathbf{x}, \mathbf{f})} V(\mathbf{x}) = \int_0^{x_{OA}} c_{OA}(x) dx + \int_0^{x_{AD}} c_{AD}(x) dx + \int_0^{x_{OB}} c_{OB}(x) dx + \int_0^{x_{BD}} c_{BD}(x) dx$$

$$s.t. \begin{pmatrix} x_{OA} \\ x_{AD} \\ x_{OB} \\ x_{BD} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 0 \\ 0 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} f_{OAD} \\ f_{OBD} \end{pmatrix}, \quad d_{OD} = f_{OAD} + f_{OBD}, \quad f_{OAD} \geq 0, \quad f_{OBD} \geq 0$$

$k$	$x_{OA}$	$x_{AD}$	$x_{OB}$	$x_{BD}$	$y_{OA}$	$y_{AD}$	$y_{OB}$	$y_{BD}$	$\alpha$	$V(\mathbf{x})$
<b>0</b>	<b>6</b>	<b>6</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>0</b>	<b>6</b>	<b>6</b>	<b>0.5</b>	<b>498</b>
<b>1</b>	<b>3</b>	<b>3</b>	<b>3</b>	<b>3</b>						<b>399</b>