

Zadanie 1 W powyższym przykładzie zaimplementować metodę Interpolate1D (najprościej w sposób analogiczny do metody Interpolate2D).

Kod:

```
void Interpolate1D(int pointsToInterpolate) override
{
    // TASK1
    std::vector<int> index(pointsToInterpolate);
    std::vector<float> t;
    std::vector<float> tx;

    int i = 0, points_size = pointsList.size() - 1;
    std::generate(index.begin(), index.end(), [&i, &pointsToInterpolate,
        &points_size, &t, &tx]()
    {
        float percent = ((float)i) / (float(pointsToInterpolate - 1));
        tx.push_back((points_size)* percent);
        t.push_back(tx[i] - floor(tx[i]));
        return int(tx[i++]);
    });

    for (int i = 0; i < pointsToInterpolate; ++i)
    {
        PolynomialCoeffs coeffs;
        std::array<float, 2> A = GetIndexClamped(pointsList, index[i] - 1);
        std::array<float, 2> B = GetIndexClamped(pointsList, index[i]);
        std::array<float, 2> C = GetIndexClamped(pointsList, index[i] + 1);
        std::array<float, 2> D = GetIndexClamped(pointsList, index[i] + 2);

        coeffs.A = A[0];
        coeffs.B = B[0];
        coeffs.C = C[0];
        coeffs.D = D[0];

        float x = CubicHermite(coeffs, t[i]);

        std::cout << "Value at " << tx[i] << " = " << x << std::endl;
    }
}
```

Output:

```
Value at 0 = 0
Value at 0.5 = 0.75625
Value at 1 = 1.6
Value at 1.5 = 1.975
Value at 2 = 2.3
Value at 2.5 = 2.89375
Value at 3 = 3.5
Value at 3.5 = 3.875
```

```
Value at 4 = 4.3
Value at 4.5 = 5.09375
Value at 5 = 5.9
Value at 5.5 = 6.45
Value at 6 = 6.8
```

Zadanie 2 Zaimplementować metodę interpolacji Lagrange'a wpasowując się do powyższego schematu (może być jedynie interpolacja 1D). Porównać obie metody (wystarczy pod kątem teoretycznym, nie implementacyjnym).

Kod:

```
void Interpolate1D(int pointsToInterpolate) override
{
    // TASK2
    std::vector<int> index(pointsToInterpolate);
    std::vector<float> x;

    int i = 0, points_size = pointsList.size() - 1;
    std::generate(index.begin(), index.end(), [&i, &pointsToInterpolate,
        &points_size, &x]()
    {
        float percent = ((float)i) / (float(pointsToInterpolate - 1));
        x.push_back((points_size)* percent);
        return int(x[i++]);
    });

    for(int k = 0; k < pointsToInterpolate; k++){
        // loop for each value to calculate
        float result = 0.0f;

        for (int i = 0; i < points_size; i++)
        {
            // summing
            float product = pointsList[i][2];
            for (int j = 0; j < points_size; j++)
            {
                // multiplying
                if (j!=i) product = product * (x[k] -
                pointsList[j][0]) / double(pointsList[i][0] - pointsList[j][0]);
            }

            result += product;
        }

        std::cout << "Value at " << x[k] << " = " << result << std::endl;
    }
}
```

Output:

```
Value at 0 = 1.6
Value at 0.5 = -0.02791
Value at 1 = 0.711671
Value at 1.5 = 2.05063
Value at 2 = 3.11045
Value at 2.5 = 3.67009
Value at 3 = 3.934
Value at 3.5 = 4.3
Value at 4 = 5.12725
Value at 4.5 = 6.50418
Value at 5 = 8.01645
Value at 5.5 = 8.51486
Value at 6 = 5.88331
```

1. Interpolacja Hermite'a:

- Obliczanie odbywa się dla zestawów czterech punktów $\{P_{-1}, P_0, P_1, P_2\}$.
- Funkcja interpolująca jest zawsze wielomianem trzeciego stopnia
 $w(x) = ax^3 + bx^2 + cx + d$, gdzie:
 $a = (-P_{-1} + 3P_0 - 3P_1 + P_2)/2$
 $b = (P_{-1} - 5/2 * P_0 + 2P_1 - P_2)/2$
 $c = (-P_{-1} + P_1)/2$
 $d = P_0$
- Funkcja jest klasy C1
- Odporna na efekt Rungego

2. Interpolacja Lagrange'a:

- Funkcja interpolująca jest wielomianem $n - 1$ stopnia (n - ilość węzłów interpolujących)
$$w(x) = \sum_{i=0}^n y_i \prod_{j=0, j \neq i}^n \frac{x - x_j}{x_i - x_j}$$
- ww. iloczyn jest równy 1 dla $x = x_i$ i równy 0 dla $x = x_j$. Czyni to tę metodą prostą do interpolowania dowolnej funkcji.
- Występuje efekt Rungego - po przekroczeniu pewnej ilości węzłów przybliżenie funkcji przestaje się poprawiać, a zaczynają występować na granicach przedziału *znaczne* wzrosty i spadki od bazowej krzywej.

Zadanie 3 Napisz funkcję liczącą błąd średniokwadratowy. Na wejściu musi dostawać dwie tablice/dwa wektory równej długości, a na wyjściu ma zwracać sumę kwadratów różnic pomiędzy kolejnymi elementami tych wektorów.

Kod:

```
float mse(std::vector<float> x, std::vector<float> y)
{
    // TASK3
    if(x.size() != y.size()){
        return NAN;
    }

    float result = 0.0f;
    for(int i=0;i<x.size();i++){
        result += pow((x[i]-y[i]),2);
    }
    return result/x.size();
}
```

Output dla losowych wektorów z wartościami z zakresu (0,10):

| x | y |
|--------------------|----------|
| 9.38047 | 2.70302 |
| 7.26341 | 5.86444 |
| 5.69628 | 6.73482 |
| 2.35084 | 1.06571 |
| 6.93289 | 8.23786 |
| 3.33293 | 8.2519 |
| 7.34367 | 2.53914 |
| 9.73449 | 4.92538 |
| 2.12256 | 2.31025 |
| 2.79641 | 0.660115 |
| mse(x,y) = 12.5985 | |

Błąd średniokwadratowy:

$$MSE = 1/n * \sum_{i=0}^n (x_i - y_i)$$

Zadanie 4 Napisz funkcję pobierającą dwa wektory float'ów i zwracającą parametry a i b prostej o równaniu $y = ax + b$, będącej najlepszą aproksymacją tych punktów.

$$y = a * x + b$$

$$a = \sum_{i=0}^n ((x_i - \bar{x}) * (y_i - \bar{y})) / \sum_{i=0}^n (x_i - \bar{x})^2$$

$$b = \bar{y} - a * \bar{x}$$

Kod:

```
std::pair<float, float> linearRegression(std::vector<float> x,
std::vector<float> y)
{
    // TASK4
    std::pair<float, float> coeffs; // y = ax + b
    if(x.size() != y.size()){
        coeffs.first = NAN;
        coeffs.second = NAN;
        return coeffs;
    }

    int size = x.size();
    float meanx=0, meany=0;
    for(int i=0;i<size;i++){
        meanx += x[i];
        meany += y[i];
    }
    meanx /= size;
    meany /= size;

    std::vector<float> errorx (size);
    std::vector<float> errory (size);
    float num = 0.0f; // sum(errorx*errorry)
    float denom = 0.0f; // sum(errorx^2)
    for(int i=0;i<size;i++){
        errorx[i] = x[i] - meanx;
        errory[i] = y[i] - meany;
        num += errorx[i]*errorry[i];
        denom += pow(errorx[i],2);
    }

    // a = sum(errorx * errorry) / sum(errorx^2)
    coeffs.first = num/denom;
    coeffs.second = meany - coeffs.first * meanx;

    return coeffs;
}
```

Zadanie 5 Wynik najlepiej przedstawić na wykresie w postaci umieszczenia na nim punktów oraz dopasowanej do nich prostej (najłatwiej dane z C++ zrzucić do pliku lub po prostu skopiować z konsoli, a następnie wykres sporządzić za pomocą gnuplot lub matplotlib - python). Dla odważnych - można korzystać z bibliotek C++ (np. QtCharts).

Wartości:

| x | y |
|-------------|-------------|
| 10.0 | 40.0 |
| 20.0 | 40.0 |
| 40.0 | 60.0 |
| 45.0 | 80.0 |
| 60.0 | 90.0 |
| 65.0 | 110.0 |
| 75.0 | 100.0 |
| 80.0 | 130.0 |
| a = 1.24249 | b = 19.9022 |

Wykres (Python):

