

UNIVERSIDAD NACIONAL AUTÓNOMA DE MÉXICO FACULTAD DE INGENIERÍA DIVISIÓN DE INGENIERÍA ELÉCTRICA INGENIERÍA EN COMPUTACIÓN LABORATORIO DE COMPUTACIÓN GRÁFICA e INTERACCIÓN HUMANO COMPUTADORA



REPORTE DE PRÁCTICA Nº 9-2

NOMBRE COMPLETO: LOPEZ BETANCOURT MICHELLE

Nº de Cuenta: 318309028

GRUPO DE LABORATORIO: 02

GRUPO DE TEORÍA: 06

SEMESTRE 2025-1

FECHA DE ENTREGA LÍMITE: 27 DE OCTUBRE DE 2024

,	
CALIFICACION:	
CALIFICACION:	

REPORTE DE PRÁCTICA:

- 1.- Ejecución de los ejercicios que se dejaron, comentar cada uno y capturas de pantalla de bloques de código generados y de ejecución del programa.
 - Los ejercicios por realizar para esta práctica fueron primero mediante el modelo creado anteriormente del arco se debía mostrar la palabra PROYECTO CGEIHC MONOPOLY de forma animada y desplazándose las letras de izquierda a derecha como si fuera un letrero LCD/LED de forma cíclica. Para el caso del ejercicio dos se debían separar cada una de las cinco cabezas del dragón y agregar cada una de las siguientes animaciones:
 - → Movimiento del cuerpo de ida y vuelta
 - → Aleteo de las alas
 - → Cada una de las 5 cabezas del dragón se debían mover de forma diferente de acuerdo con alguna función o algoritmo diferente (espiral de Arquímedes, movimiento senoidal, lemniscata, etc.)
 - → Y cada una de las 5 cabezas debía tener un color distinto entre rojo, azul, verde, blanco y café.

Código generado

```
57
       Window mainWindow;
       std::vector<Mesh*> meshList;
       std::vector<Shader> shaderList;
60
       Camera camera;
62
63
       Texture brickTexture;
       Texture dirtTexture;
       Texture plainTexture;
       Texture pisoTexture;
67
       Texture AgaveTexture;
       Texture FlechaTexture;
       Texture NumerosTexture;
70
       Texture NumerolTexture;
71
       Texture Numero2Texture;
72
       Texture blancoTexture;
73
       Texture letrasTexture;
75
76
77
78
       Model Kitt_M;
       Model Llanta_M;
79
       Skybox skybox;
       Model cartel_M;
81
       Model arco_M;
82
       Model cuerpoDragon_M;
83
       Model alaDragonDerecha_M;
    Model alaDradonTzdujerda M.
```

```
77
       Model Kitt_M;
       Model Llanta_M;
79
       Skybox skybox;
80
81
       Model cartel_M;
       Model arco_M;
82
       Model cuerpoDragon_M;
83
       Model alaDragonDerecha_M;
       Model alaDragonIzquierda_M;
       Model cabeza1_M;
       Model cabeza2_M;
87
       Model cabeza3_M;
       Model cabeza4_M;
       Model cabeza5_M;
       //materiales
92
       Material Material_brillante;
93
       Material Material_opaco;
94
95
```

```
camera = Camera(glm::vec3(0.0f, 0.0f, 0.0f), glm::vec3(0.0f,
291
292
            brickTexture = Texture("Textures/brick.png");
293
            brickTexture.LoadTextureA();
294
            dirtTexture = Texture("Textures/dirt.png");
295
            dirtTexture.LoadTextureA();
296
            plainTexture = Texture("Textures/plain.png");
297
            plainTexture.LoadTextureA();
298
            pisoTexture = Texture("Textures/piso.tga");
299
            pisoTexture.LoadTextureA();
300
            AgaveTexture = Texture("Textures/Agave.tga");
            AgaveTexture.LoadTextureA();
302
            FlechaTexture = Texture("Textures/flechas.tga");
303
            FlechaTexture.LoadTextureA();
304
            NumerosTexture = Texture("Textures/numerosbase.tga");
            NumerosTexture.LoadTextureA();
306
            NumerolTexture = Texture("Textures/numerol.tga");
307
            NumerolTexture.LoadTextureA();
308
            Numero2Texture = Texture("Textures/numero2.tga");
309
            Numero2Texture.LoadTextureA();
310
            blancoTexture = Texture("Textures/blanco.png");
311
            blancoTexture.LoadTextureA();
312
            letrasTexture = Texture("Textures/letrasCarte.tga");
313
314
            letrasTexture.LoadTextureA();
315
316
            Kitt_M = Model();
317
            Kitt_M.LoadModel("Models/kitt_optimizado.obj");
318
            llanta M = Model().
```

```
Kitt_M = Model();
          Kitt_M.LoadModel("Models/kitt_optimizado.obj");
8.
          Llanta_M = Model();
          Llanta_M.LoadModel("Models/llanta_optimizada.obj");
          cuerpoDragon_M = Model();
          cuerpoDragon_M.LoadModel("Models/cuerpoDragon.obj");
!3
          alaDragonDerecha_M = Model();
          alaDragonDerecha_M.LoadModel("Models/alaDragonDerecha.obj");
          alaDragonIzquierda_M = Model();
          alaDragonIzquierda_M.LoadModel("Models/alaDragonIzquierda.obj");
          arco_M = Model();
          arco_M.LoadModel("Models/arco.obj");
          cartel_M = Model();
Θ
          cartel_M.LoadModel("Models/cartel.obj");
          cabeza1_M = Model();
          cabeza1_M.LoadModel("Models/cabeza1.obj");
3
4
5
6
          cabeza2_M = Model();
          cabeza2_M.LoadModel("Models/cabeza2.obj");
          cabeza3_M = Model();
          cabeza3_M.LoadModel("Models/cabeza3.obj");
          cabeza4_M = Model();
          cabeza4_M.LoadModel("Models/cabeza4.obj");
9
          cabeza5_M = Model();
          cabeza5_M.LoadModel("Models/cabeza5.obj");
```

```
rotllantaOffset = 10.0f;
            float amplitud = 20.0f; // Amplitud de la rotación en grados
            float frecuencia = 0.009f; // Frecuencia de la rotación
            float fase = 0.0f;
            float time = 0.0f;
            float deltaTime = 0.01f; // Incremento del tiempo
            float angulo1;
            float angulo2;
            float angulo3;
            float angulo4;
            float angulo5;
            float angIzq;
            float angDer;
            float amplitudCuerpo = 130.0f; // Amplitud del movimiento del dragon (cuerpo)
            float frecCuerpo = 0.0002f; // Frecuencia del movimiento
            float movX;
417
```

```
//Practica 9-2: Animacion Avanzada
//l.- .Hacer que en el arco que crearon se muestre la palabra: PROYECTO CGEIHC MONOPOLY. animado desplazándose
// las letras de izquierda a derecha como si fuera letrero LCD/LED de forma cíclica
model = glm::mat4(1.0);
model = glm::translate(model, glm::vec3(-40.0f, -0.7f, -5.0f));
modelaux = model;
model = glm::scale(model, glm::vec3(0.03f, 0.03f, 0.03f));
model = glm::rotate(model, 180 * toRadians, glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));
glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
blancoTexture.UseTexture();
arco_M.RenderModel():
model = modelaux;
model = glm::translate(model, glm::vec3(-0.5f, 6.0f, 0.0f));
model = glm::scale(model, glm::vec3(0.03f, 0.03f, 0.03f));
glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
blancoTexture.UseTexture();
cartel_M.RenderModel();
toffsetflechav = 0.000;
//para que no se desborde la variable
if (toffsetflechau > 1.0)
     toffsetflechau = 0.0;
```

```
//if (toffsetv > 1.0)
// toffsetv = 0;
//printf("\ntfosset \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \( \) \
```

```
modelaux = model;
model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
Material_brillante.UseMaterial(uniformSpecularIntensity, uniformShininess);
/*color = glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f);
glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));*/
glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
cuerpoDragon_M.RenderModel();
time += deltaTime;
//ala izquierda
model = modelaux:
model = glm::translate(model, glm::vec3(0.0, 1.3f, 0.0));
angIzq = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
model = glm::rotate(model, glm::radians(-angIzq), glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f));
model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
alaDragonIzquierda_M.RenderModel();
time += deltaTime;
//ala derecha
model = modelaux;
model = glm::translate(model, glm::vec3(0.0, 1.3f, 0.0));
angDer = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
model = glm::rotate(model, glm::radians(angDer), glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f));
model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
alaDragonDerecha_M.RenderModel();
time += deltaTime;
```

```
583
                //cabeza 1 azul (de derecha a izquierda)
                model = modelaux;
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-1.0, 0.86f, 0.14));
586
                angulo1 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
587
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo1), glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
                color = glm::vec3(0.60f, 0.93f, 0.87f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                cabeza1_M.RenderModel();
594
                time += deltaTime;
596
                model = modelaux;
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-1.0, 0.87f, -0.15));
                angulo2 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo2), glm::vec3(1.0f, 0.0f, 0.0f));
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
                color = glm::vec3(1.0f, 1.0f, 1.0f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                cabeza2_M.RenderModel();
606
                time += deltaTime;
                //cabeza 3 cafe
                model = modelaux:
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-0.96, 1.48f, 0.279));
612
                angula? = Potacion Sanoidal (time amplitud fracuencia face).
```

```
angulo3 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo3), glm::vec3(0.0f, 0.0f, 1.0f));
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
615
                color = glm::vec3(0.59f, 0.37f, 0.10f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                cabeza3_M.RenderModel();
                time += deltaTime;
                // cabeza 4 verde
                model = modelaux;
623
624
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-0.97, 1.47f, -0.44));
                angulo4 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo4), glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));
626
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
                color = glm::vec3(0.56f, 0.95f, 0.30f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                cabeza4_M.RenderModel();
                time += deltaTime;
                model = modelaux;
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-1.12f, 0.85f, -0.4));
                angulo5 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo5), glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
                color = glm::vec3(0.97f, 0.28f, 0.22f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                time += deltaTime;
                model = modelaux;
                model = glm::translate(model, glm::vec3(-1.12f, 0.85f, -0.4));
                angulo5 = RotacionSenoidal(time, amplitud, frecuencia, fase);
                model = glm::rotate(model, glm::radians(angulo5), glm::vec3(0.0f, 1.0f, 0.0f));
                model = glm::scale(model, glm::vec3(0.4f, 0.4f, 0.4f));
                color = glm::vec3(0.97f, 0.28f, 0.22f);
                glUniform3fv(uniformColor, 1, glm::value_ptr(color));
                glUniformMatrix4fv(uniformModel, 1, GL_FALSE, glm::value_ptr(model));
                cabeza5_M.RenderModel();
643
                time += deltaTime;
644
```

Ejecución del programa







- 2.- Liste los problemas que tuvo a la hora de hacer estos ejercicios y si los resolvió explicar cómo fue, en caso de error adjuntar captura de pantalla.
 - Uno de los primero problemas que presente fue al momento de texturizar la imagen donde venían las letras correspondientes para poder hacer el cartel, ya que tuve algunos problemas con la forma en como se exporto el archivo pero logre realizarlo.

3.- Conclusión:

a. Los ejercicios del reporte: Complejidad, Explicación.

Después de haber realizado los ejercicios propuestos para esta práctica puedo concluir que logré realizarlos todos con éxito, ya que comprendí la manera de implementar la animación avanzada a los objetos mediante la respectiva implementación del código y funciones, lo que hicimos durante estos ejercicios fue primero para el caso del cártel se debía texturizar la imagen con las letras del universo que elegimos y hacer que se viera de forma cíclica leyéndose de manera de izquierda a derecha la palabra respectiva en el cartel, después con el segundo ejercicio lo primero que se hizo fue separar las 5 cabezas del dragón y acomodarlas en su respectivo lugar mediante el código en OpenGL, después se implementó la función senoidal para lograr darle movimiento tanto a la cabeza como a las alas y el movimiento de ida y vuelta del dragón, por último se agregaron los colores respectivos a cada una de las cabezas siendo para la primera el color azul, la segunda blanca, la tercera café la cuarta verde y la quinta roja.

La complejidad de los ejercicios para el movimiento del dragón si tuvo algo de dificultad, pero logré realizarlo, pero para el caso del cartel con las letras en movimiento considero que así fue más complicado ya que no supe cómo hacerlo mediante la forma correcta qué mencionó el profesor.

 b. Comentarios generales: Faltó explicar a detalle, ir más lento en alguna explicación, otros comentarios y sugerencias para mejorar desarrollo de la práctica

Por mi parte puedo concluir que en el caso de esta práctica me quedaron varias dudas, quizá falto comentar un poco más acerca de la parte para el cartel y como se debía exportar correctamente la imagen.

c. Conclusión

Después de haber concluido con la práctica puedo mencionar que se cumplió al 100% los objetivos propuestos, debido a que, comprendí el uso correcto de la animación avanzada y el uso de funciones en nuestros modelos y cómo es que se generan, mediante las actividades propuestas pude poner en práctica los conocimientos que he aprendido durante el desarrollo del laboratorio y así cumplir con la mayoría de los ejercicios planteados.