



## MINISTÉRIO DA EDUCAÇÃO

## SECRETARIA DE EDUCAÇÃO PROFISSIONAL E TECNOLÓGICA

INSTITUTO FEDERAL DE EDUCAÇÃO, CIÊNCIA E TECNOLOGIA DE PERNAMBUCO REITORIA

PRÓ-REITORIA DE PESQUISA, PÓS-GRADUAÇÃO E INOVAÇÃO

# Projeto: Desenvolvimento de Sistemas de Informação para automatização de processos do IFPE

Plano de atividades: Miniaturização do hardware dos óculos sensoriais para deficientes visuais.

Plano de atividades apresentado à PROPESQ, sob orientação da Professora Aida Araújo Ferreira e coorientação de Gilmar Gonçalves de Brito.

#### 1. RESUMO

O objetivo deste plano de trabalho é o aprimoramento do protótipo dos óculos sensoriais que foi desenvolvido no PIBIC do aluno Saulo Alexandre de Barros no período de 2015-2016. Os óculos sensoriais tem a função de auxiliar a locomoção de pessoas com deficiência visual pelo reconhecimento de obstáculos no caminho e emissão de som tridimensional. Através desse trabalho o hardware dos óculos será aprimorado pela miniaturização dos seus componentes e o software embarcado no mesmo será otimizado.

## 2. INTRODUÇÃO

No mundo atual todos nós temos vidas corridas e bastante agitadas tendo assim que constantemente nos locomover, não somente nas nossas atividades de trabalho e estudo, mas também no nosso lazer, nos momentos de descanso e conforto. A locomoção sempre foi uma das principais necessidades da raça humana e para exercê-la é preciso de algo para tomar como referencial alguma via de interação humana. As vias de interação são divididas em três: oculares, auditiva e sinestésica, tendo cada um de nós mais aprimoramento em uma.

Deficientes visuais são pessoas que não podem, ou podem parcialmente, capitar o ambiente por vias oculares. Muitos deficientes visuais possuem uma capacidade auditiva mais aprimorada, de acordo com vários institutos de pesquisa na área como, como por exemplo, o Instituto o Benjamin Constant. Então porque não aproveitarmos dessas qualidades para fazêlos se locomoverem de forma mais autônoma?

Um deficiente visual pode utilizar um cão-guia para auxiliar na sua locomoção e/ou pode utilizar uma bengala que o auxilia a desviar de obstáculos no chão. A bengala também é utilizada para facilitar a identificação do mesmo como uma pessoa que possui deficiência visual. Entretanto, obstáculos acima da cintura não são identificados pelos deficientes visuais com o uso da bengala.

Com o objetivo de auxiliar a locomoção dos deficientes visuais, foi desenvolvido um protótipo de óculos sensorial pelo aluno Saulo Alexandre de Barros no seu trabalho de PIBIC do período de 2015-2016. O sistema embarcado nos óculos facilita a identificação de objetos como paredes, estantes, escadas entre outros. A informação do objeto identificado é passada para o usuário em forma de áudio tridimensional.

Os áudios mono e estéreos emitem o sim em frequências e tons iguais para ambos os lados (L e R) dos fones de ouvido. O áudio bineural (tridimensional) é um tipo de áudio que vai além do áudio estéreo normal, pois ele permite capitar às sensações de profundidade e de direção do ambiente. Por exemplo, com a utilização do o áudio mono ou estéreo, só é possível identificar um objeto próximo ao usuário, porém com o áudio tridimensional é possível detectar a proximidade do objeto e a direção do mesmo em relação aos nossos ouvidos. O protótipo desenvolvido utiliza atualmente dois softwares para produção de áudio

tridimensional: Amphiotik Synthesis (<a href="http://amphiotik-synthesis.soft112.com/">http://amphiotik-synthesis.soft112.com/</a>) e Audacity (<a href="http://www.audacityteam.org/">http://www.audacityteam.org/</a>).

O protótipo foi dividido em duas partes: hardware e software. O hardware foi desenvolvido com Arduino e com sensores ultrassônicos. Os sensores captam a presença dos obstáculos no caminho do usuário e o software embarcado no Arduino é responsável por transformar as informações captadas pelos sensores em som. Através do BlueTooth, o som captado pelos óculos é repassado ao smartphone do usuário. Foi desenvolvido um aplicativo para o smartphone que é responsável por processar os dados enviados pelos óculos e gerar sinal de áudio, com intensidade e direção, repassar ao usuário por meio dos fones de ouvido. O usuário dos óculos poderá ser capaz de "mapear" mentalmente os obstáculos no seu caminho.

A figura 1 apresenta o sensor ultrassônico utilizado atualmente no protótipo dos óculos. Este sensor é bastante útil na prototipação, porém para o produto final será necessária a utilização de outro sensor, pois este sensor tem alguns fatores que não se adéquam ao projeto como: tamanho, vulnerabilidade a água e tempo de resposta.



Figura 1- Sensor ultrassônico.

A figura 2 apresenta o modelo de Arduino, Arduino pro-mini utilizado atualmente no protótipo dos óculos. Ele é um dos menores Arduinos, é barato e sua velocidade de processamento (16MHz) é suficiente para suprimir os requisitos do projeto.

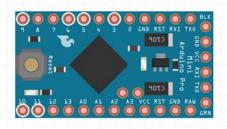


Figura 2- Arduino pro-mini.

Inicialmente o circuito do projeto foi montado em uma matriz de contatos, que é uma placa com furos e conexões condutoras para montagem de circuitos elétricos experimentais. A grande vantagem da placa de ensaio na montagem de circuitos eletrônicos é a facilidade de inserção de componentes, uma vez que não necessita soldagem. Nesta placa o circuito foi testado e aprimorado até ser completo e ficar relativamente bom para o uso e sem falhas. O

protótipo foi testado diversas vezes em laboratório e todas as tentativas tiveram resultados satisfatórios. A figura 3 apresenta a primeira versão do protótipo dos óculos sensorias.

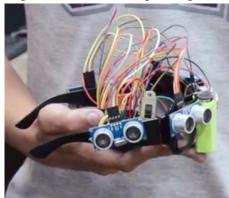


Figura 3- Primeiro protótipo dos óculos sensorias.

Em seguida foi desenvolvido o circuito na placa de circuito impresso. Para criação do circuito impresso foi utilizado o software Fritzing (http://fritzing.org/home/). Atualmente este circuito está em fase de acabamento, tendo até agora toda a parte de readaptação dos óculos e soldagem prontos. A figura 4 apresenta o circuito impresso criado. A principal preocupação com o circuito impresso é quanto ao seu tamanho, o projeto atual tem dimensão de 10 cm x 4 cm.

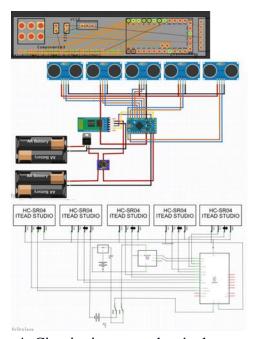


Figura 4- Circuito impresso dos óculos sensorias.

Durante os testes em laboratório o protótipo foi capaz de identificar obstáculos e repassar esses dados através de sinais sonoros ao usuário. O hardware do projeto está pronto, mas algumas melhorias ainda precisam ser feitas, pois os sensores ultrassônicos precisam ser

substituídos por outros mais precisos, menores e resistentes à água, e também será feita a diminuição do circuito eletrônico.

O aplicativo para comunicação entre os óculos e o smartphone está concluído, porém somente para a plataforma Android. O aplicativo foi desenvolvido na IDE Android Studio do Google (<a href="https://developer.android.com/studio/index.html">https://developer.android.com/studio/index.html</a>). Atualmente ele tem as seguintes funções prontas para testes: comunicação entre os óculos e o smartphone e envio de som tridimensional para os fones de ouvido. Porém ainda é necessário implementar as seguintes funções: acionamento do aplicativo por comando de voz, traçar rota e adaptar o aplicativo para outros sistemas operacionais tais como o iOS e Windows phone.

Dessa forma este plano de atividades se propõe aprimorar o hardware dos óculos pela miniaturização dos seus componentes e pela otimização do software embarcado no mesmo.

#### 3. METODOLOGIA

Para realização deste plano de atividades será seguida a metodologia e estratégia embasadas no método científico que poderão ser sumarizadas nas seguintes ações:

## Pesquisa bibliográfica

Nesta etapa será realizada a revisão bibliográfica sobre o áudio bineural (tridimensional), que é responsável por informar a localização dos obstáculos ao cego, a linguagem de programação C, responsável por programar o microcontrolador Arduino, e a revisão do funcionamento dos componentes nos óculos.

#### Miniaturização dos componentes e implementação de novos módulos

Nesta etapa serão pesquisados os componentes que poderão substituir os atuais sensores dos óculos, tendo em vista seu custo x benefício além de seu peso. Um novo protótipo será construído com os componentes selecionados.

## **Testes com os novos componentes**

A nova versão do protótipo será testada para obter uma melhor precisão e tempo de resposta mais rápido do que os sensores utilizados anteriormente.

#### Análise de Resultados

Os óculos serão testados e será escrito um relatório sobre o seu funcionamento e desempenho.

#### 4. RESULTADOS ESPERADOS

São esperados os seguintes resultados:

- Miniaturização do hardware dos óculos sensoriais visando o seu custo x benefício, seu peso e estética;
- Otimização do software embarcado nos óculos;

## 5. CONTRIBUIÇÕES CIENTÍFICAS, TECNOLÓGICAS E DE INOVAÇÃO

São esperadas as seguintes contribuições:

- Contribuição Científica: Desenvolvimento dos óculos sensorias para auxiliara locomoção de deficientes visuais.
- Contribuição Tecnológica: Disponibilizara para deficientes visuais um sistema de locomoção baseado no microcontrolador Arduino.
- Inovação: A realização do projeto permitirá a locomoção de deficientes visuais em uma cidade, de maneira segura e independente.

## 6. VIABILIDADE DE EXECUÇÃO NO IFPE

As atividades deste plano serão desenvolvidas no Laboratório de Geotecnologias e Meio Ambiente do Campus Recife. Este Laboratório é fruto do apoio financeiro concedido ao projeto de pesquisa (Processo nº 455367-2012-7), por intermédio da Chamada CNPq/VALE S.A. Nº 05/2012 – Forma-Engenharia) e do Edital APQ 15/2012 de auxílio a projetos de pesquisa da Fundação de Amparo à Ciência e Tecnologia de Pernambuco- FACEPE (APQ 10.51-3.01/12).

Com o apoio financeiro concedido pelo CNPq e pela FACEPE ao IFPE- Campus Recife com a aprovação destes dois projetos de pesquisa foi possível equipar a sala de pesquisa com mobiliário e equipamentos de informática. Além disso, com o apoio do Campus, foi possível a aquisição da licença de uso do software ArcGis 10.1, que, tanto quanto os equipamentos, é imprescindível ao desenvolvimento das pesquisas. Recentemente, o grupo de pesquisa Ciência, Tecnologia e Sustentabilidade aprovou mais o projeto de pesquisa ao qual esse plano de atividades está vinculado pelo Edital 17/ 2014 (CNPq/ SETEC/MEC), o qual também dará suporte financeiro a manutenção do Laboratório de Geotecnologias e Meio Ambiente desse Campus.

## 7. CRONOGRAMA DE ATIVIDADES A SEREM DESENVOLVIDAS

Relação das atividades a serem executadas, em ordem cronológica, de acordo com os objetivos do projeto.

Atividades	Meses											
	01	02	03	04	05	06	07	08	09	10	11	12
1- Revisão bibliográfica sobre Arduino, Android, linguagem C, linguagem Java, som 3D	X	X										
2- Pesquisa de novos componentes (menores e mais leves) para os óculos sensorias			X	X	X							
3- Desenvolvimento da nova versão dos óculos sensorias				X	X	X	X	X	X	X		
4- Testes, Correções e Aperfeiçoamentos							X	X	X	X	X	X
5- Elaboração dos relatórios mensais e de artigos científicos	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X	X

### 8. BIBLIOGRAFIA

Movimento Conviva, Deficientes Visuais: Respeite e Conviva. Disponível em: <a href="http://movimentoconviva.com.br/deficientes-visuais-respeite-e-conviva/">http://movimentoconviva.com.br/deficientes-visuais-respeite-e-conviva/</a>. Acessado em 07/05/2016.

Sociedade Brasileira de Programação Neurolinguística, Entenda o que é a Programação Neurolinguística. Disponível em: < http://www.pnl.com.br/programacao-neurolinguistica/o-que-e-pnl-/entenda-o-que-e-a-programacao-neurolinguistica>. Acessado em 10/05/2016.

Arduino, *Getting Started With Arduino*. Disponível em: <a href="https://www.arduino.cc/en/Guide/HomePage">https://www.arduino.cc/en/Guide/HomePage</a>. Acessado em 17/05/2016.