

RIEŠENIE OPTIMALIZAČNÝCH ÚLOH PRE ELEKTROMOBILY DIPLOMOVÁ PRÁCA

UNIVERZITA KOMENSKÉHO V BRATISLAVE FAKULTA MATEMATIKY, FYZIKY A INFORMATIKY

RIEŠENIE OPTIMALIZAČNÝCH ÚLOH PRE ELEKTROMOBILY DIPLOMOVÁ PRÁCA

Študijný program: Aplikovaná informatika Študijný odbor: Aplikovaná informatika

Školiace pracovisko: Katedra aplikovanej informatiky Školiteľ: prof. RNDr. Mária Lucká, PhD.

Bratislava, 2024 Bc. Michal Uhrin





Univerzita Komenského v Bratislave Fakulta matematiky, fyziky a informatiky

ZADANIE ZÁVEREČNEJ PRÁCE

Meno a priezvisko študenta: Bc. Michal Uhrin

Študijný program: aplikovaná informatika (Jednoodborové štúdium,

magisterský II. st., denná forma)

Študijný odbor: informatika Typ záverečnej práce: diplomová Jazyk záverečnej práce: slovenský Sekundárny jazyk: anglický

Názov: Riešenie optimalizačných úloh pre elektromobily

Solving optimization problems for electric vehicle routing problems

Jedným z najväčších producentov emisií CO2 je automobilová doprava. Anotácia:

Sme svedkami celosvetovej snahy o zníženie emisií optimalizáciou dopravy a zavedením elektromobility, ktorej sme v súčasnosti svedkami. Nárast počtu elektrických vozidiel prináša so sebou aj niekoľko nových výziev, akými sú napríklad optimalizácie nabíjania elektromobilov, minimalizácia ich nákladov a pre veľké dopravné spoločnosti aj optimalizácia zásobovacích trás. Riešenie problémov zásobovania veľkými nákladnými elektrickými autami je jednou z úloh, ktorých riešenie je potrebné hľadať pomocou použitia vhodných metód umelej inteligencie. Nakoľko sa jedná o NP-úplný problém, existuje viacero heuristických metód na jeho riešenie. Okrem nájdenia optimálnej trasy je problém naviac komplikovaný nájdením vhodnej dobíjacej stanice a času

stráveného dobitím.

Ciel': Analyzujte problémy súvisiace s použitím nákladných elektromobilov

> pri rozvoze tovarov. Preskúmajte vhodnosť použitia metaheuristiky a navrhnite vhodné riešenie. Metódu implementujte a porovnajte s existujúcimi riešeniami

na dostupných množinách.

Literatúra: Bonilha, I. S., Mavrovouniotis, M., Muller, F. M., Ellinas, G., & Polycarpou, M. (2020). Ant Colony optimization with Heuristic Repair for

the Dynamic Vehicle Routing Problem. 2020 IEEE Symposium Series on Computational Intelligence, SSCI 2020, 313-320. https://doi.org/10.1109/

SSCI47803.2020.9308156

Mavrovouniotis, M., Li, C., Ellinas, G., & Polycarpou, M. (2022). Solving the Electric Capacitated Vehicle Routing Problem with Cargo Weight. 2022 IEEE Congress on Evolutionary Computation, CEC 2022 - Conference Proceedings,

July. https://doi.org/10.1109/CEC55065.2022.9870383

Fazeli, S. S., Venkatachalam, S., & Smereka, J. M. (2023). Efficient algorithms for electric vehicles' min-max routing problem. Sustainable Operations and

Computers, 0-20. https://doi.org/10.1016/j.susoc.2023.07.002

Lezama, F., Soares, J., Faia, R., Vale, Z., Macedo, L. H., & Romero, R. (2019). Business models for flexibility of electric vehicles: Evolutionary computation for a successful implementation. GECCO 2019 Companion - Proceedings of the 2019 Genetic and Evolutionary Computation Conference Companion, December 2020, 1873–1878. https://doi.org/10.1145/3319619.3326807

Čestné prehlásenie: Čestne prehlasujem, že som túto prácu vypracovala samo užitím uvedených zdrojov a na základe konzultácií so školiteľom a konzultant	

Poďakovanie: Ďakujem mojej kolegini a oficiálnej vedúcej práce Márií Lucká za trpezlivosť a konštruktívne pripomienky k práci a mojej drahej kolegyni/kolega "meno"za odbornú pomoc a didaktické rady.

Abstrakt

Slovenský abstrakt v rozsahu 100-500 slov, jeden odstavec. Abstrakt stručne sumarizuje výsledky práce. Mal by byť pochopiteľný pre bežného informatika. Nemal by teda využívať skratky, termíny alebo označenie zavedené v práci, okrem tých, ktoré sú všeobecne známe.

Kľúčové slová: jedno, druhé, tretie (prípadne štvrté, piate)

Abstract

Abstract in the English language (translation of the abstract in the Slovak language).

Keywords:

Predhovor

Predhovor je všeobecná informácia o práci, obsahuje hlavnú charakteristiku práce a okolnosti jej vzniku. Autor zdôvodní výber témy, stručne informuje o cieľoch a význame práce, spomenie domáci a zahraničný kontext, komu je práca určená, použité metódy, stav poznania; autor stručne charakterizuje svoj prístup a svoje hľadisko.

viii PREDHOVOR

Obsah

Pr	edho	vor		vii
	0.1	Motivácia	a	1
	0.2	Cieľ prác	e	1
	0.3	Štruktúra	n práce	1
	0.4	Prínos pr	áce	2
1	Teo	etické zák	lady elektromobility a optimalizačných metód	3
2	Pre	ıl'ad existı	njúcich prístupov k optimalizácii trás a dobíjania pre elektromobily	5
3	Pop	is Ant Col	ony Optimization a d'alších potenciálnych heuristík	7
		3.0.1 Ú	vod	7
		3.0.2 P	rispôsobenie sa dynamickým zmenám	7
		3.0.3 Fo	ormulácia problému dynamického trasovania vozidiel (DVRP)	7
		3.0.4 G	enerovanie dynamických testových prostredí	8
4	Imp	lementácia	a experimenty, vrátane porovnania výsledkov rôznych metód	9
	4.1	Načítanie	benchmarkov	9
	4.2	Heuristik	a generovania	10
	4.3	Vyhodno	tenie	10
5	Disk	usia a záv	ery, vrátane návrhov budúcich výskumných smerov	11
Zá	ver			13
Lii	terati	ira		15

 ${\bf x}$ OBSAH

Zoznam obrázkov

Zoznam tabuliek

Todo list

Úvod

0.1 Motivácia

V súčasnosti stojíme pred obrovskými výzvami v oblasti trvalo udržateľ nej mobility a ochrany životného prostredia. S nárastom povedomia o environmentálnych dopadoch tradičných vozidiel s spaľovacími motormi sa zvyšuje dopyt po alternatívnych riešeniach. V tomto kontexte nabíjateľ né elektromobily (EVs) predstavujú sľubnú alternatívu, ktorá ponúka nielen redukciu emisií skleníkových plynov a lokálnych emisií, ale aj potenciál na vytvorenie efektívnejšieho a udržateľ nejšieho dopravného systému.

Avšak, úspech elektromobility je stále ovplyvnený niekoľkými faktormi, medzi ktoré patria obmedzený dojazd, nedostatok nabíjacích staníc a náklady na elektromobily. Jedným zo spôsobov, ako riešiť tieto problémy, je využitie optimalizačných metód na plánovanie trás a dobíjania pre elektromobily. V tejto práci sa budeme zaoberať práve touto problematikou a budeme sa snažiť nájsť efektívne riešenia pomocou heuristík, s dôrazom na Ant Colony Optimization (ACO) a prípadne aj ďalšie metódy.

0.2 Cieľ práce

Cieľom tejto práce je preskúmať a porovnať rôzne prístupy k optimalizácii trás a dobíjania pre elektromobily s využitím heuristík, ako je ACO a prípadne aj ďalšie algoritmy. Konkrétne sa budeme zameriavať na zlepšenie dojazdu elektromobilov pomocou optimalizácie trás a plánovania dobíjania, s cieľom minimalizovať náklady a čas potrebný na cestovanie, a zároveň maximalizovať ich využitie a efektívnosť.

0.3 Štruktúra práce

Táto práca je organizovaná nasledovne:

- Kapitola 2: Teoretické základy elektromobility a optimalizačných metód.
- Kapitola 3: Prehľad existujúcich prístupov k optimalizácii trás a dobíjania pre elektromobily.
- Kapitola 4: Detailný popis Ant Colony Optimization a d'alších potenciálnych heuristík.
- Kapitola 5: Implementácia a experimenty, vrátane porovnania výsledkov rôznych metód.

• Kapitola 6: Diskusia a závery, vrátane návrhov budúcich výskumných smerov.

0.4 Prínos práce

Výsledky tejto práce môžu mať dôležité praktické využitie pre odvetvie elektromobility, pretože môžu poskytnúť cenné poznatky a odporúčania pre optimalizáciu trás a dobíjania pre elektromobily v reálnom svete. Okrem toho môžu prispieť k lepšiemu porozumeniu vplyvu heuristík na riešenie optimalizačných úloh v kontexte elektromobility.

Teoretické základy elektromobility a optimalizačných metód

4KAPITOLA 1. TEORETICKÉ ZÁKLADY ELEKTROMOBILITY A OPTIMALIZAČNÝCH ME	ΤÓD

Prehľad existujúcich prístupov k optimalizácii trás a dobíjania pre elektromobily

[1] [4] [2] [3] [5]

6KAPITOLA 2.	PREHĽAD EXIST	TUJÚCICH PRÍST	TUPOV K OPTIN	MALIZÁCII TRÁ	S A DOBÍJANIA	A PRE EI

Popis Ant Colony Optimization a d'alších potenciálnych heuristík

3.0.1 **Ú**vod

Algoritmy optimalizácie kolóniou mravcov (ACO) sa ukázali ako silné nástroje na riešenie problémov. Majú schopnosť poskytnúť optimálne (alebo takmer optimálne) riešenie pre ťažké problémy s trasovaním vozidiel (VRP) [1]. Tradične sa výskumníci sústredili na statické optimalizačné problémy, kde sa prostredie problému počas optimalizačného procesu algoritmu nezmení. Avšak mnohé reálne aplikácie sú vystavené dynamickým prostrediam [1]. Dynamické optimalizačné problémy (DOPs) sú výzvou, pretože cieľom algoritmu nie je len rýchlo lokalizovať optimum problému, ale aj efektívne sledovať pohybujúce sa optimum pri zmene [1]. Dynamická zmena môže zahŕňať faktory ako objektívna funkcia, vstupné premenné, príklad problému a obmedzenia.

3.0.2 Prispôsobenie sa dynamickým zmenám

Jednoduchý spôsob riešenia DOPs je reštartovať optimalizačný proces algoritmu, keď sa vyskytne dynamická zmena. Avšak táto stratégia sa obvykle používa v prípade, že dynamické zmeny sú vážne. Naopak, keď sú dynamické zmeny malé až stredné, je efektívnejšie prispôsobiť sa meniacemu sa prostrediu prenášaním minulých znalostí, pretože nové prostredie bude nejako súvisieť s predchádzajúcim. ACO je dobrá voľba na prispôsobenie sa dynamickým zmenám, pretože prirodzene implementuje pamäťovú štruktúru prostredníctvom feromónových stôp, čo mu umožňuje zapamätať si a prenášať minulé znalosti [1].

3.0.3 Formulácia problému dynamického trasovania vozidiel (DVRP)

VRP je náročný NP-ťažký kombinatorický optimalizačný problém [1]. Problém môže byť popísaný nasledovne: za predpokladu, že máme flotilu vozidiel s obmedzenou kapacitou nákladu, potrebujeme nájsť najlepšiu možnú trasu pre každé vozidlo, začínajúc a končiac na centrálnom sklade, pričom uspokojujeme dodávateľské požiadavky sady zákazníkov [1].

8KAPITOLA 3. POPIS ANT COLONY OPTIMIZATION A ĎALŠÍCH POTENCIÁLNYCH HEURISTÍK

3.0.4 Generovanie dynamických testových prostredí

V práci môžeme použiť dynamický rámec navrhnutý v nedávnej práci [1]. Každý prípad VRP pozostáva z matice váh, ktorá obsahuje vzdialenosti medzi bodmi, a množiny zákazníkov, ktoré sa môžu vložiť alebo odstrániť. Pri vytváraní dynamických zmien sa používajú rôzne typy dynamických zmien, ako sú pridanie a odobratie zákazníkov alebo zmena vzdialeností medzi bodmi.

Implementácia a experimenty, vrátane porovnania výsledkov rôznych metód

V tejto kapitole popíšeme implementáciu algoritmu na načítanie benchmarkov pre problém elektrického vozidla s obmedzenou dobíjacou kapacitou (EVRP) a heuristiky generovania riešení. Implementácia je založená na článku [5], kde sú definované parametre benchmarkov a odporúčania pre vyhodnotenie algoritmov.

4.1 Načítanie benchmarkov

Načítanie benchmarkov je kľúčovým prvkom implementácie, pretože zabezpečuje správne načítanie a spracovanie vstupných dát, ktoré sú nevyhnutné pre d'alšie operácie v algoritme. Funkcia load_data() je zodpovedná za načítanie dát zo súborov s príponou .evrp a ich ukladanie do vhodnej dátovej štruktúry.

Pri implementácii sme sa rozhodli využiť štandardné knižnice na prácu so súbormi, aby sme zabezpečili univerzálnosť a jednoduchosť použitia. Okrem toho sme využili špecifické funkcie definované v súbore EVRP.hpp, ktoré boli navrhnuté tak, aby spĺňali požiadavky na načítanie špecifických parametrov benchmarkov.

Každý benchmark obsahuje nasledujúce parametre, ktoré sú dôležité pre jeho správne načítanie a spracovanie [5]:

- Počet zákazníkov (#customers): Určuje celkový počet zákazníkov, ktorí majú byť obslúžení elektromobilmi.
- Počet depôtov (#depots): Určuje počet depôtov, z ktorých elektromobily vyštartujú a kam sa vrátia po skončení plánovanej trasy.
- Počet nabíjacích staníc (#stations): Určuje počet nabíjacích staníc, na ktorých môžu elektromobily dobíjať svoju batériu.
- Minimálny počet trás (#routes): Určuje minimálny počet trás, ktoré musia elektromobily prejsť, aby obslúžili všetkých zákazníkov.

- Maximálna nosnosť elektromobilu (C): Určuje maximálnu nosnosť elektromobilu, teda maximálny počet zákazníkov, ktorých môže obslúžiť v rámci jednej trasy.
- Maximálna kapacita batérie elektromobilu (Q): Určuje maximálnu kapacitu batérie elektromobilu, teda maximálny počet kilometrov, ktorý je elektromobil schopný prejsť na jedno nabitie batérie.
- Konštanta spotreby energie (h): Určuje konštantu spotreby energie, ktorá sa používa na výpočet spotreby energie elektromobilu pri prejdení jednotlivých trás.
- Optimalizovaná horná hranica (UB): Tento parameter predstavuje optimálnu hornú hranicu, ktorá je buď známa alebo odhadnutá a slúži ako referenčná hodnota pre porovnanie výsledkov algoritmov.

Tieto parametre sú kľúčové pre správne načítanie a spracovanie benchmarkov a zabezpečujú, že algoritmus pracuje s validnými dátami. V ďalšom kroku algoritmus používa tieto dáta na generovanie riešení problému EVRP.

4.2 Heuristika generovania

4.3 Vyhodnotenie

Implementácia načítania benchmarkov a heuristiky generovania umožňuje efektívne testovanie algoritmov pre problém EVRP. Zabezpečuje správne načítanie a spracovanie benchmarkov a generuje kvalitné riešenia s ohľadom na definované parametre a obmedzenia.

Diskusia a závery, vrátane návrhov budúcich výskumných smerov

12KAPITOLA 5. DISKUSIA A ZÁVERY, VRÁTAN	E NÁVRHOV BUDÚCICH VÝSKUMNÝCH SMEROV

Záver

14 Záver

Literatúra

- [1] Ismael Santana Bonilha, Michalis Mavrovouniotis, Fernando Moreira Muller, Georgios Ellinas, and Marios Polycarpou. Ant colony optimization with heuristic repair for the dynamic vehicle routing problem. In 2020 IEEE Symposium Series on Computational Intelligence, SSCI 2020, pages 313–320. IEEE, 2020.
- [2] S. S. Fazeli, S. Venkatachalam, and J. M. Smereka. Efficient algorithms for electric vehicles' min-max routing problem. Sustainable Operations and Computers, pages 0–20, 2023.
- [3] Francisco Lezama, João Soares, Ricardo Faia, Zita Vale, Luís Henrique Macedo, and Raquel Romero. Business models for flexibility of electric vehicles: Evolutionary computation for a successful implementation. In *GECCO 2019 Companion Proceedings of the 2019 Genetic and Evolutionary Computation Conference Companion*, pages 1873–1878, 2020.
- [4] Michalis Mavrovouniotis, Chao Li, Georgios Ellinas, and Marios Polycarpou. Solving the electric capacitated vehicle routing problem with cargo weight. In 2022 IEEE Congress on Evolutionary Computation, CEC 2022 Conference Proceedings, July 2022.
- [5] Michalis Mavrovouniotis, Christos Menelaou, Stelios Timotheou, Christos Panayiotou, Georgios Ellinas, and Marios Polycarpou. Benchmark set for the ieee wcci-2020 competition on evolutionary computation for the electric vehicle routing problem. Kios Coe, March 2020.