

## 11. Подобности.

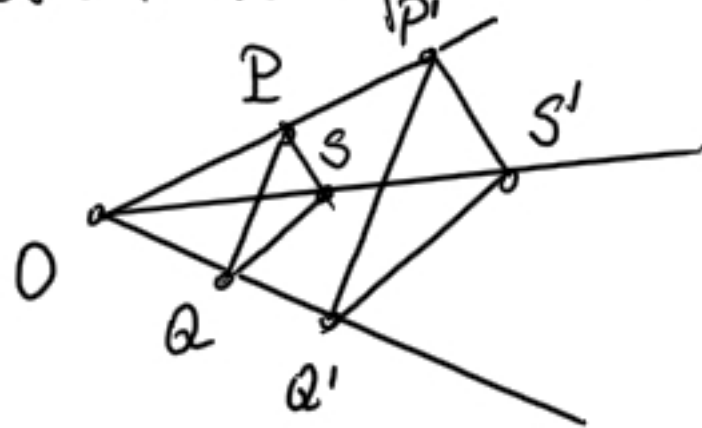
Нека  $K = O\vec{e}_1\vec{e}_2\vec{e}_3$  е ОКС и  $\delta_1, \delta_2, \delta_3$  са дилатации съответно по осите  $O\vec{e}_1, O\vec{e}_2, O\vec{e}_3$  с един и същ коефициент  $k$ .

$$\delta_1: \begin{cases} x' = kx \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}, \quad \delta_2: \begin{cases} x' = x \\ y' = ky \\ z' = z \end{cases}, \quad \delta_3: \begin{cases} x' = x \\ y' = y \\ z' = kz \end{cases}, \quad k \neq 0.$$

Дефиниция. Линейната трансформация  $X = \delta_3\delta_2\delta_1$  се нарича хомотетия с център  $O$  и коефициент  $k$ .

От дефиницията следва, че аналитичното представление на

$X$  спрямо  $K$  е  $X: \begin{cases} x' = kx \\ y' = ky \\ z' = kz \end{cases}.$



Свойства на хомотетията  $X$ :

1.  $X$  е афинна трансформация
2. Единствената неподвижна при  $X$  точка е центърът и  $O$ .
3. Неподвижните при  $X$  прави са правите през  $O$ .

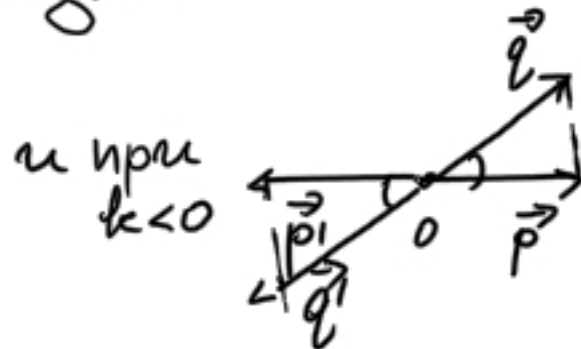
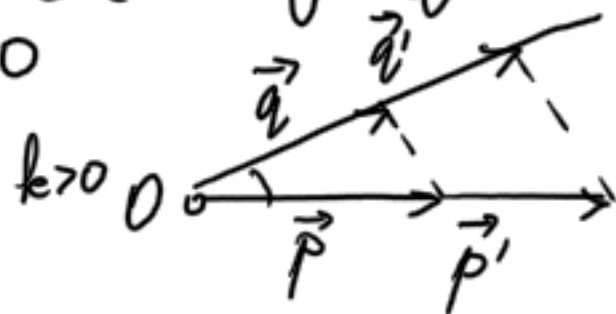
Нека  $P \neq O \Rightarrow X(P) = P' \Rightarrow \vec{OP'} = k \cdot \vec{OP}$

Ако  $P(x, y, z) \neq 0$ , то  $\chi(P) = P'(kx, ky, kz) \Rightarrow \vec{OP}' = k\vec{OP}$ .  
 $\Rightarrow$  Ако  $Q \neq P, Q \neq 0$ , то  $\vec{OQ}' = k\vec{OQ} \Rightarrow \vec{P'Q'} = k\vec{PQ} \Rightarrow \frac{\overline{P'Q'}}{\overline{PQ}} = k$ .

Нека  $\vec{p}$  и  $\vec{q}$  са произволни вектори и  $\chi(\vec{p}) = \vec{p}'$ ,  $\chi(\vec{q}) = \vec{q}'$ . Тогава  $\vec{p}' = k\vec{p}$  и  $\vec{q}' = k\vec{q} \Rightarrow$   

$$\cos \angle(\vec{p}', \vec{q}') = \frac{\vec{p}' \cdot \vec{q}'}{|\vec{p}'| |\vec{q}'|} = \frac{k^2 \vec{p} \cdot \vec{q}}{k^2 |\vec{p}| |\vec{q}|} = \cos \angle(\vec{p}, \vec{q}).$$

Като се вземе предвид, че векторите  $\vec{p}$  и  $\vec{p}'$  са еднопосочни  
 точно тогава, когато  $k > 0$  ( $\Leftrightarrow \vec{q}$  и  $\vec{q}'$  са еднопосочни) и  
 противоположни  $\Leftrightarrow k < 0$



покутаване, че при  $\chi$  се запазват ъглите.

Всича е следната теорема

Теорема 1. При хомотетия отношението на съответните страни  
 е постоянно число и всяка хомотетия изобразява триъг  
 в равнине на негов триъг.

Дефиниция 2 Трансформация, която е произведение от една<sup>3</sup> квадрат и хомотетия, се нарича подобност.

Следователно всяка подобност е афинна трансформация. Той като при еднаквост се запазват разстоянията, следователно и ъглите, то имаме

Теорема 2. При подобност отношението на дължините на съответните отсечки е постоянно.

Следствие. Всяка подобност изобразява триъгълник в равен триъгълник.

Твърдението в Теорема 2 е и достатъчно условие за това афинна трансформация да е подобност.

В сила е

Теорема 3. Нека  $\varphi$  е афинна трансформация такава, че при  $\varphi$  отношението на съответните отсечки е постоянно т.е. Тогава  $\varphi$  е подобност.

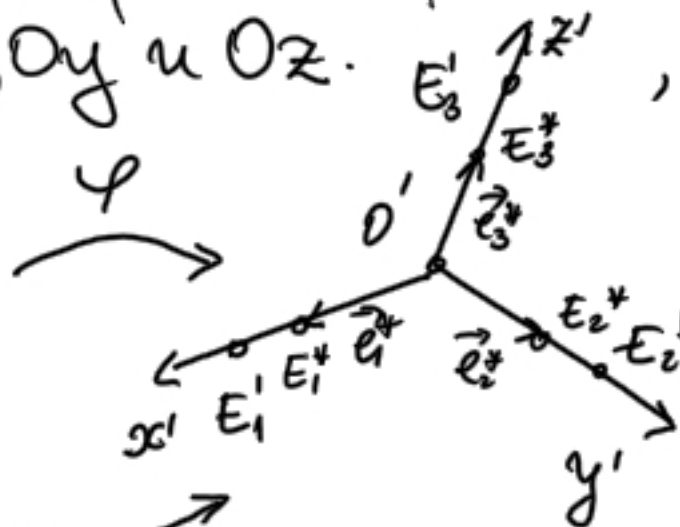
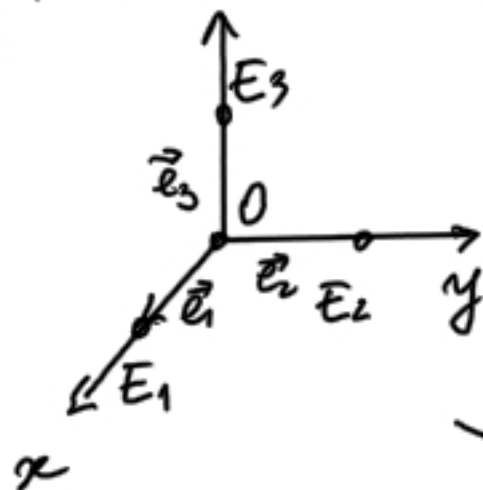
Доказателство. Нека  $\varphi$  е произволна функционерна афинна трансформация, запазваща отношението на съответните

отсечки.

Тогава  $\varphi = \delta_3 \delta_2 \delta_1 \cdot \tau$ , където  $\tau$  е еднаквост, а  $\delta_i$  -

отражения по три взаимно перпендикулярни прави (оси).

Нека  $K = O\vec{e}_1\vec{e}_2\vec{e}_3 \in OKC$ , където  $\vec{e}_1, \vec{e}_2$  и  $\vec{e}_3$  са единични вектори, колнеарни с трите взаимно перпендикулярни оси  $Ox, Oy$  и  $Oz$ .  $\varphi(O, E_1, E_2, E_3) = O', E'_1, E'_2, E'_3$ .



Еднаквостта  $\tau$  може да се избере така, че

$$K \xrightarrow{\tau} K^* = O'\vec{e}_1^* \vec{e}_2^* \vec{e}_3^*$$

векторите  $\vec{e}_i^*$  да са

еднопосочни с векторите  $O'E_i'$ .

По условие имаме  $\frac{|OE_i'|}{|OE_i|} = k, i=1,2,3$ . Тогава, от  $O\vec{E}_i' = k O\vec{E}_i$

$$\Rightarrow \delta_1: \begin{cases} x' = kx \\ y' = y \\ z' = z \end{cases}, \delta_2: \begin{cases} x' = x \\ y' = ky \\ z' = z \end{cases} \text{ и } \delta_3: \begin{cases} x' = x \\ y' = y \\ z' = kz \end{cases} \text{ и}$$

трансформацията  $\chi = \delta_3 \delta_2 \delta_1$  е хомотетия и 5.  
при афинната трансформация  $\varphi^* = \delta_3 \delta_2 \delta_1 \circ \tau$   
имаме, че  $O, E_1, E_2, E_3 \xrightarrow{\varphi^*} O', E_1', E_2', E_3'$ , където  
 $\varphi^*$  е подобност.

Той като действието на  $\varphi^*$  върху четирите точки  
е общо положение -  $O, E_1, E_2, E_3$  е същото като това  
на  $\varphi$ , то следва, че  $\varphi^* \equiv \varphi$ , откъдето следва, че  $\varphi$   
е подобност.