

Положително дефинитни квадратични форми

Определение. Нека V е линейно пространство над \mathbb{R} и $\tilde{\varphi}$ е квадратична форма във V . Ще казваме, че $\tilde{\varphi}$ е положителна дефинитна квадратична форма, ако за всеки вектор \mathbf{u} от V е изпълнено $\tilde{\varphi}(\mathbf{u}) \geq 0$, като $\tilde{\varphi}(\mathbf{u}) = 0$ точно когато $\mathbf{u} = \mathbf{0}$.

Нека във V е въведено скалярно произведение (\mathbf{u}, \mathbf{v}) . Да положим $\varphi(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = (\mathbf{u}, \mathbf{v})$. Тогава φ е симетрична билинейна форма, чиято асоциирана квадратична форма $\tilde{\varphi}$ е положително дефинитна. Обратно, нека $\tilde{\varphi}$ е положително дефинитна квадратична форма и φ е (единствената) симетрична билинейна форма, асоциирана с $\tilde{\varphi}$. Тогава във V можем да въведем скалярно произведение като положим $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \varphi(\mathbf{u}, \mathbf{v})$.

Твърдение 1. *Една квадратична форма в n -мерно пространство е положително дефинитна тогава и само тогава, когато тя има каноничен вид $\lambda_1 \xi_1^2 + \dots + \lambda_n \xi_n^2$ и $\lambda_i > 0$ за $i = 1, \dots, n$, т. е. когато нормалният вид на формата е $\eta_1^2 + \dots + \eta_n^2$.*

Нека $A = (a_{ij})_{n \times n}$ е квадратна матрица от ред n . Да положим $\Delta_0 = 1$

$$\Delta_k = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{vmatrix}$$

за $k = 1, \dots, n$. Ясно е, че $\Delta_1 = a_{11}$ и $\Delta_n = \det A$. Детерминантите $\Delta_1, \dots, \Delta_n$ ще наричаме *главни минори* на матрицата A .

Твърдение 2 (метод на Якоби). Нека $\dim V = n < \infty$ и e_1, \dots, e_n е базис на V . Нека φ е квадратична форма във V и $A = (a_{ij})_{n \times n}$ е матрицата ѝ в този базис. Тогава, ако главните минори на матрицата A са различни от нула, то съществува базис f_1, \dots, f_n на V , в който квадратичната форма има вида

$$\tilde{\varphi}(\mathbf{u}) = \frac{\Delta_0}{\Delta_1} \xi_1^2 + \frac{\Delta_1}{\Delta_2} \xi_2^2 + \cdots + \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} \xi_n^2, \quad \mathbf{u} = \sum_{i=1}^n \xi_i \mathbf{f}_i \in V.$$

Д о к а з а т е л с т в о. Нека $1 \leq j \leq n$. Да разгледаме системата

[illegible]

По-кратко k -тото уравнение на системата може да се запише във вида

$$\sum_{s=1}^j a_{ks} x_s = \delta_{kj} = \begin{cases} 0 & \text{при } k < j \\ 1 & \text{при } k = j \end{cases}$$

($k = 1, \dots, j$). Детерминантата на системата е Δ_j и по условие $\Delta_j \neq 0$. Следователно тя има единствено решение ($x_{j1}, x_{j2}, \dots, x_{jj}$). Замествайки в k -тото уравнение неизвестните x_1, \dots, x_j съответно с x_{j1}, \dots, x_{jj} , получаваме равенствата

$$\sum_{s=1}^j a_{ks}x_{js} = \delta_{kj} \quad (2)$$

($k = 1, \dots, j$). От вида на свободните членове на системата (1) и от формулите на Крамер получаваме $x_{jj} = \frac{\Delta_{j-1}}{\Delta_j}$ (формулата е вярна и при $j = 1$).

В частност $x_{jj} \neq 0$ ($j = 1, \dots, n$).

Да разгледаме матрицата

$$T = \begin{pmatrix} x_{11} & x_{21} & \dots & x_{n1} \\ & x_{22} & \dots & x_{n2} \\ & & \ddots & \vdots \\ 0 & & & x_{nn} \end{pmatrix}.$$

Матрицата T е триъгълна и в j -ия ѝ стълб ($j = 1, \dots, n$) стоят елементите ($x_{j1}, \dots, x_{jj}, 0, \dots, 0$), т.е. първите j елемента са решението на системата (1) (ще подчертаем, че **вторият индекс** на елементите от i -ия **ред** на матрицата T е равен на i). Имаме $\det T = x_{11}x_{22}\dots x_{nn} \neq 0$ (по-точно $\det T = \frac{\Delta_0}{\Delta_1} \cdot \frac{\Delta_1}{\Delta_2} \dots \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} = \frac{\Delta_0}{\Delta_n}$). Тъй като T е обратима матрица, тя е матрица на прехода от базиса $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ към базис $\mathbf{f}_1, \dots, \mathbf{f}_n$, като $\mathbf{f}_j = x_{j1}\mathbf{e}_1 + x_{j2}\mathbf{e}_2 + \dots + x_{jj}\mathbf{e}_j$ ($j = 1, \dots, n$). Нека $B = (b_{ij})_{n \times n}$ е матрицата на квадратичната форма $\tilde{\varphi}$ в новия базис и φ е асоциираната ѝ симетрична билинейна форма. Тогава за $1 \leq i \leq j \leq n$ имаме

$$\begin{aligned} b_{ij} &= \varphi(\mathbf{f}_i, \mathbf{f}_j) = \varphi\left(\sum_{k=1}^i x_{ik}\mathbf{e}_k, \sum_{s=1}^j x_{js}\mathbf{e}_s\right) \\ (3) \quad &= \sum_{k=1}^i \sum_{s=1}^j x_{ik}x_{js}\varphi(\mathbf{e}_k, \mathbf{e}_s) = \sum_{k=1}^i \sum_{s=1}^j x_{ik}x_{js}a_{ks} \\ &= \sum_{k=1}^i x_{ik} \left(\sum_{s=1}^j a_{ks}x_{js} \right). \end{aligned}$$

Сумата в скобите в дясната страна на това равенство е точно лявата страна на равенството (2). Следователно равенството (3) приема вида

$$b_{ij} = \sum_{k=1}^i x_{ik}\delta_{kj}. \quad (4)$$

Сега при $i < j$ имаме $k \leq i < j$, откъдето $\delta_{kj} = 0$ и значи $b_{ij} = 0$. Тъй като матрицата B е симетрична, то $b_{ij} = 0$ и за $i > j$. При $i = j$ равенството (4)

приема вида $b_{jj} = \sum_{k=1}^j x_{jk}\delta_{kj} = x_{jj}\delta_{jj} = x_{jj} = \frac{\Delta_{j-1}}{\Delta_j}$. Така намираме

$$B = \begin{pmatrix} \frac{\Delta_0}{\Delta_1} & & & 0 \\ & \frac{\Delta_1}{\Delta_2} & & \\ & & \ddots & \\ 0 & & & \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n} \end{pmatrix}.$$

Следователно в базиса $\mathbf{f}_1, \dots, \mathbf{f}_n$ квадратичната форма $\tilde{\varphi}$ има търсеният каноничен вид

$$\tilde{\varphi}(\mathbf{u}) = \frac{\Delta_0}{\Delta_1}\xi_1^2 + \frac{\Delta_1}{\Delta_2}\xi_2^2 + \dots + \frac{\Delta_{n-1}}{\Delta_n}\xi_n^2.$$

Теорема 3 (критерий на Силвестър). *Една квадратична форма в крайномерно пространство V е положително дефинитна тогава и само тогава, когато главните минори на матрицата ѝ във всеки базис на V са положителни числа.*

Д о к а з а т е л с т в о. Нека $\tilde{\varphi}$ е квадратична форма във V и главните минори на матрицата ѝ във всеки базис на V са положителни. Тогава тя има каноничен вид, посочен в твърдение 3 и според твърдение 1 $\tilde{\varphi}$ е положително дефинитна.

Обратно, нека $\tilde{\varphi}$ е положително дефинитна квадратична форма и φ е асоциираната ѝ симетрична билинейна форма. Нека $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_n$ е произволен базис на V и $A = (a_{ij})_{n \times n}$ е матрицата на $\tilde{\varphi}$ в този базис. Въвеждаме във V скалярно произведение като положим $(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \varphi(\mathbf{u}, \mathbf{v})$. Имаме $a_{ij} = \varphi(\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j) = (\mathbf{e}_i, \mathbf{e}_j)$ ($i, j = 1, \dots, n$). Следователно за главните минори Δ_k ($k = 1, \dots, n$) на A имаме

$$\Delta_k = \begin{vmatrix} a_{11} & \dots & a_{1k} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{k1} & \dots & a_{kk} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_1) & \dots & (\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_k) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\mathbf{e}_k, \mathbf{e}_1) & \dots & (\mathbf{e}_k, \mathbf{e}_k) \end{vmatrix} = \Gamma(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_k).$$

Тъй като векторите $\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_k$ са линейно независими, то $\Gamma(\mathbf{e}_1, \dots, \mathbf{e}_k) > 0$ ($k = 1, \dots, n$) (теорема 1 от § 22), т.е. $\Delta_k > 0$, $k = 1, \dots, n$. С това теоремата е доказана.