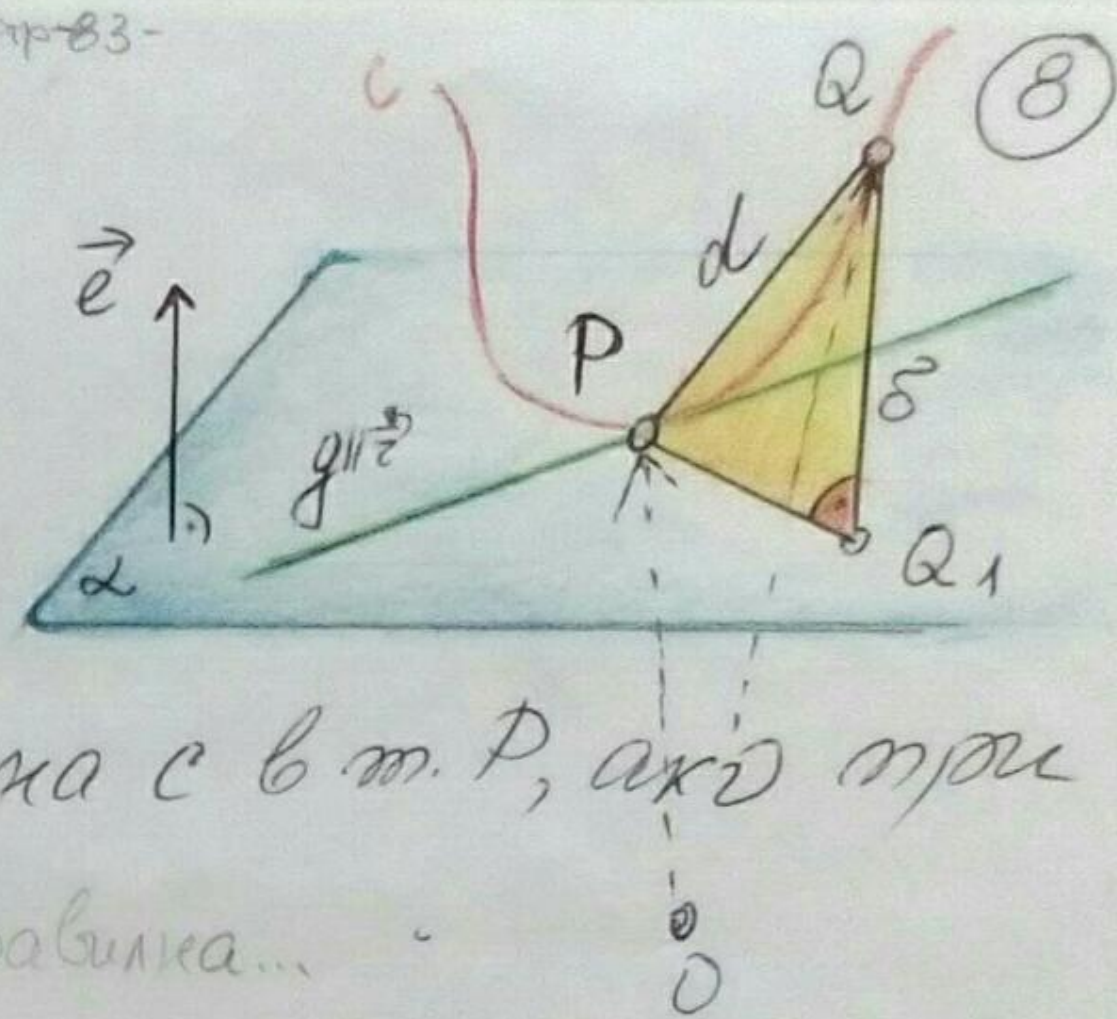


Оскулатна равнина. Теорема на Дреке - (21-в. стр 83-

Нека c е 2-кратно гладка крива $c: \vec{r} = \vec{r}(q), q \in J$
 $P, Q \in c, \vec{OP} = \vec{r}(q), \vec{OQ} = \vec{r}(q+h)$ и $d = |PQ|$ е
 разстоянието към c в P .

Нека α е равнина през P . Изкачаваме с d
 P -ето от P и Q и δ разстоянието от Q до α .

Def. Равнината α се нар. оскулатна равнина на c в т. P , ако при
 $Q \rightarrow P$ отношението $\frac{\delta}{d^2} \rightarrow 0$. $\vec{r} \times \vec{r}'$ - правилка...



Теорема: Всяка 2-кратно гладка крива c има във всяка своя точка
 оскулатна равнина, компланарна с \vec{r}' и \vec{r}'' , която е единствена при $\vec{r}' \times \vec{r}'' \neq \vec{0}$.

Док. Нека $c: \vec{r} = \vec{r}(q), q \in J, P \in c, Q \in c \dots \Rightarrow \vec{PQ} = \vec{r}(q+h) - \vec{r}(q)$ и
 $|\vec{PQ}| = |\vec{r}(q+h) - \vec{r}(q)| = d = d(q)$.

Нека $\vec{e} = \vec{r}'(q)$ е единичен нормален в-р на α , т.е. $|\vec{e}| = 1$ и $\vec{e} \perp \alpha \Rightarrow$
 при текущ радиус-в-р $\vec{r} = \vec{r}(q)$ (т.е. \vec{r} отива) $\alpha: \vec{e}(\vec{r} - \vec{r}(q)) = \vec{0} \Rightarrow$
 \Rightarrow За разстоянието от Q до α имаме

$$\delta = |\alpha, Q| = |\vec{e}[\vec{r}(q+h) - \vec{r}(q)]| \Rightarrow \frac{\delta}{d^2} = \frac{|\vec{e}[\vec{r}(q+h) - \vec{r}(q)]|}{|\vec{r}(q+h) - \vec{r}(q)|^2} =$$

$$\frac{\delta}{d^2} = \frac{|\vec{e}(\vec{c}(q) + h\dot{\vec{c}} + \frac{h^2}{2}(\ddot{\vec{c}}(q) + \vec{E}_1(q, h)) - \vec{c}(q))|}{|\vec{c}(q) + h\dot{\vec{c}}(q) + \vec{E}_2(q, h) - \vec{c}(q)|^2} = \frac{\frac{h^2}{2}|\ddot{\vec{c}}(q) + \vec{E}_1(q, h)|}{h^2|\dot{\vec{c}}(q) + \vec{E}_2(q, h)|^2} \xrightarrow{h \rightarrow 0} \textcircled{9}$$

$$\Rightarrow \lim_{h \rightarrow 0} \frac{\delta}{d^2} = \frac{1}{2} \frac{\vec{e}(q) \ddot{\vec{c}}(q)}{\dot{\vec{c}}(q)^2} \Rightarrow \textcircled{1} \alpha - \text{оскулатка} \Rightarrow \frac{\delta}{d^2} \rightarrow 0 \Rightarrow \vec{e}(q) \ddot{\vec{c}} = 0$$

$$\Rightarrow \vec{e}(q) \perp \ddot{\vec{c}}(q) \Rightarrow \ddot{\vec{c}} \text{ компланарна с } \alpha.$$

$$\textcircled{2} \ddot{\vec{c}} \text{ комплан. с } \alpha \Rightarrow \alpha - \text{оскулатка. Ако с е правилна, т.е. } \dot{\vec{c}} \times \ddot{\vec{c}} \neq \vec{0} \Rightarrow$$

$$(\lim_{h \rightarrow 0} \frac{\delta}{d} = 0) \Rightarrow \alpha \text{ единствена } \alpha(q): (\dot{\vec{c}}(q) \times \ddot{\vec{c}}(q))(\vec{y} - \vec{c}(q)) = 0$$

Сл. Всяка двукратно гладка правилна крива има единствена оскулатна равнина.

Scanned by TapScanner

Триедър на Френе с $\vec{c} = \vec{c}(q)$ е двукратно гладка правилна крива.

1. Нормалата \vec{n} на c , лежаща в оскулатната равнина - главна нормала - $\vec{n} = \nabla \rho$
2. Нормалата \vec{b} , перпендикулярна на оскулатната равнина - бинормала

Стандартно с \vec{t} , \vec{n} и \vec{b} се означаваат единичните вектори / векторни функции, колinearни съответно с тангентата, главната нормала и бинормалата на c . като \vec{t} , \vec{n} и \vec{b} образуват "дясна" тройка, т.е. $\in S^+$ \Rightarrow

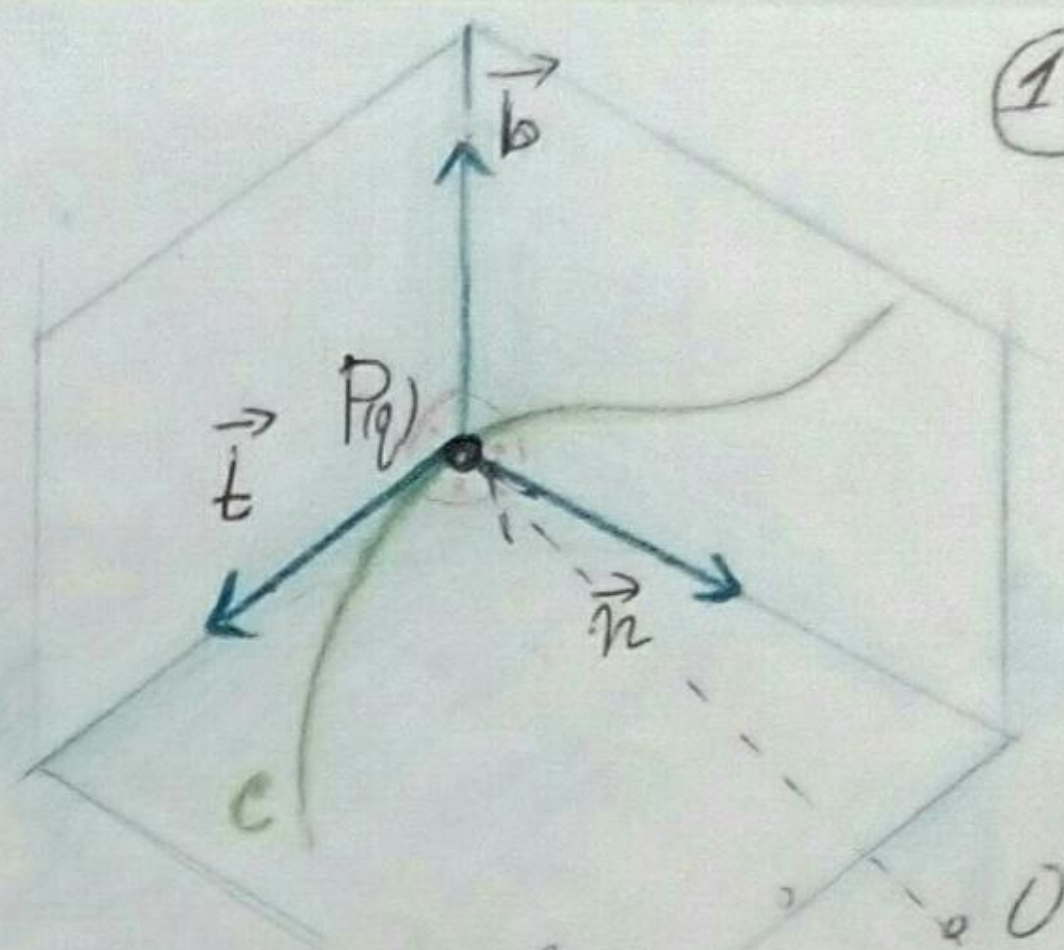
$$\vec{t} = \frac{\dot{\vec{c}}}{|\dot{\vec{c}}|}, \quad \vec{b} = \frac{\dot{\vec{c}} \times \ddot{\vec{c}}}{|\dot{\vec{c}} \times \ddot{\vec{c}}|} \Rightarrow \vec{n} = \vec{b} \times \vec{t}$$

Равнината в т. $\vec{c}(q)$, колinearна с \vec{t} и \vec{b} се нар. ректифицираща равнина (т.е. с нормалек в-р \vec{n}).

\Rightarrow s и t -ка от c е свързана подвижна окс, еднакво ориентирана с \vec{t} и \vec{b} .

$P(q), \vec{t}(q), \vec{n}(q), \vec{b}(q)$, наречена триедър на Френе.

или $\vec{c}(q), \vec{t}, \vec{n}, \vec{b}$ - векторни инварианти / скорост, ускорение, кривината, торзията.



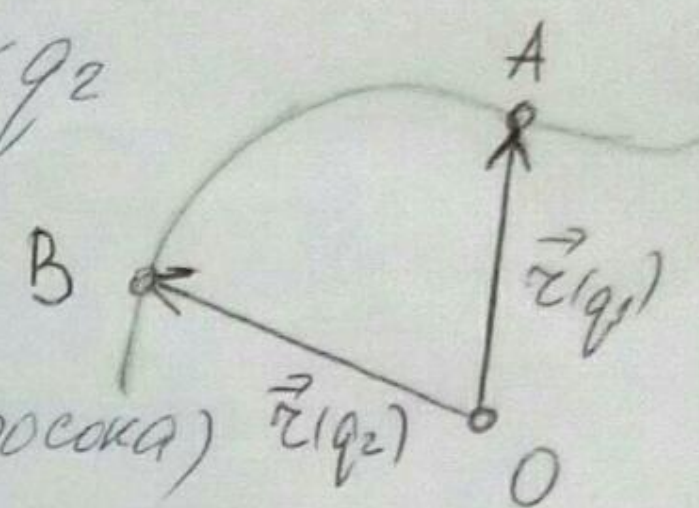
(10)

Дължина на дъга от крива. Естествен параметър ... кривина на прав. (11)

Нека $c \equiv \vec{r} = \vec{r}(q), q \in J$, е гладка крива, $q_1 \neq q_2 \in J, q_1 < q_2$

Знаем дължината на дъгата от c $s(q_1, q_2) = \int_{q_1}^{q_2} \sqrt{\dot{\vec{r}}(q)^2} dq$

при $q_2 > q_1$ и $s(q_1, q_2) = \int_{q_2}^{q_1} \sqrt{\dot{\vec{r}}(q)^2} dq$ при $q_1 > q_2$ (идва в обратен посока)



~~Док~~ Нека $q_0 \in J \Rightarrow$ определена е ф-цията $s(q) = \int_{q_0}^q \sqrt{\dot{\vec{r}}(u)^2} du$... прието е

$s(q) = \int_{q_0}^q \sqrt{\dot{\vec{r}}(q)^2} dq \Rightarrow \dot{s}(q) = \sqrt{\dot{\vec{r}}(q)^2} > 0$ - монотонно растяща ф-я \Rightarrow

существова обратната и $q = q(s) \Rightarrow \vec{r}(q) = \vec{r}(q(s)) = \vec{r}(s)$.

(измяна на параметъра).

Параметърът s се нар. естествен параметър, а c - отнесена спрямо s .

За $\frac{d\vec{r}}{ds}$ имаме $\frac{d\vec{r}}{ds} = \frac{d\vec{r}}{dq} \cdot \frac{dq}{ds} = \frac{\frac{d\vec{r}}{dq}}{\frac{ds}{dq}} = \frac{\dot{\vec{r}}(q)}{\dot{s}(q)} \Rightarrow \left| \frac{d\vec{r}}{ds} \right|^2 = \frac{\dot{\vec{r}}^2}{\dot{s}^2} = 1$

II Параметърът q е естествен за $c: \vec{r} = \vec{r}(q) \Leftrightarrow \dot{\vec{r}}^2(q) = 1$

Док 1.) Нека q е естествен за $c \Rightarrow q = s \Rightarrow \dot{s} = 1 \Rightarrow \dot{q} = 1$ от $s = q = \int_{q_0}^q \sqrt{\dot{\vec{r}}(u)^2} du$
 $\Rightarrow \sqrt{\dot{\vec{r}}^2(q)} = 1 \Rightarrow \dot{\vec{r}}^2(q) = 1$ (е, ако $q = s + s_0 \rightarrow$ "преместване" ... $(\dot{\vec{r}} \times \dot{\vec{r}}) \times \dot{\vec{r}} = \dot{\vec{r}} \times \dot{\vec{r}} \times \dot{\vec{r}}$)

2) Нека $\vec{r}(q)^2 = 1 \Rightarrow s(q) = \int_{q_0}^q du = q - q_0$ или $q = q_0$

(12)

(скорост, време, ...) Ако $c \geq 0$ - $q_0 = 0$.. Внасяваме $\frac{d\vec{r}}{ds} = \vec{r}'(s)$.

s - интегрална инварианта.

Нека s е откъсена строго естествения си параметър, т.е. $c = c(s)$,

$c: \vec{r} = \vec{r}(s) : \left| \frac{d\vec{r}}{ds} \right| = 1$. Тогава за в-рите от триедъра на Френе

имаме $\vec{t} = \frac{d\vec{r}(s)}{ds} = \frac{\vec{r}'(s)}{\sqrt{\vec{r}'(s)^2}} = \vec{r}'(s)$. От $\vec{r}'^2 = 1 \Rightarrow 2\vec{r}' \cdot \vec{r}'' = 0 \Rightarrow \vec{r}'' \perp \vec{r}'$
(с помощта на д-на...)

\Rightarrow за $\vec{b} = \vec{b}(s)$ имаме от $(\vec{r}' \times \vec{r}'')^2 = \vec{r}'^2 \vec{r}''^2 - (\vec{r}' \cdot \vec{r}'')^2 = 1 \cdot \vec{r}''^2 - 0 = \vec{r}''^2$
 $|\vec{a} \times \vec{b}|^2 = \vec{a}^2 \vec{b}^2 - (\vec{a} \cdot \vec{b})^2 = 0$

$\vec{b}(s) = \frac{\vec{r}'(s) \times \vec{r}''(s)}{\sqrt{(\vec{r}' \times \vec{r}'')^2}} = \frac{\vec{r}'(s) \times \vec{r}''(s)}{\sqrt{\vec{r}''(s)^2}}$, $\vec{n} = \vec{b} \times \vec{t}$ $(\vec{a} \times \vec{b}) \times \vec{c} = \vec{a} \vec{c} \cdot \vec{b} - \vec{b} \vec{c} \cdot \vec{a} \Rightarrow$
 $\vec{r}' \times \vec{r}'' \times \vec{r}' =$

\Rightarrow
НАЧЕВО

$\vec{t}(s) = \vec{r}'(s)$

$\vec{n}(s) = \frac{\vec{r}''(s)}{\sqrt{\vec{r}''(s)^2}}$

$\vec{b}(s) = \frac{\vec{r}'(s) \times \vec{r}''(s)}{\sqrt{\vec{r}''(s)^2}}$

$\vec{n}(s) = \frac{(\vec{r}'(s))^2 \cdot \vec{r}'' - (\vec{r}'' \cdot \vec{r}') \vec{r}'}{\sqrt{(\vec{r}''(s))^2}} = \frac{\vec{r}''(s)}{\sqrt{(\vec{r}''(s))^2}}$

Сканирано с TapScanner

Кривина на правилна крива.

Нека c е гладка крива, $P, Q \in c$ и Δs е дължината на \widehat{PQ} , g_P и g_Q - допирателните към c в т-те P и Q и $\Delta\theta = \angle(g_P, g_Q)$

Def Нека Q клони към P по c . Ако $\exists \lim_{Q \rightarrow P} \frac{\Delta\theta}{\Delta s}$, то тази граница се нарича кривина на c в т. P и се обозначава с κ .

Т. Всяка двукратно гладка правилна крива с има във всяка своя точка определена кривина и ако c е отнесена стр. ест. си параметър, то $\kappa(s) = |\vec{c}''(s)|$.

Док. Нека $c = c(s)$, т.е. $c: \vec{c} = \vec{c}(s)$, $s \in S'$, $|\vec{c}'(s)|^2 = 1$ и $P = \vec{c}(s)$, $\therefore \vec{OP} = \vec{c}(s)$.

Тъй като $|\widehat{PQ}| = \Delta s$ и c е отнесена стр. ест. си параметър, то

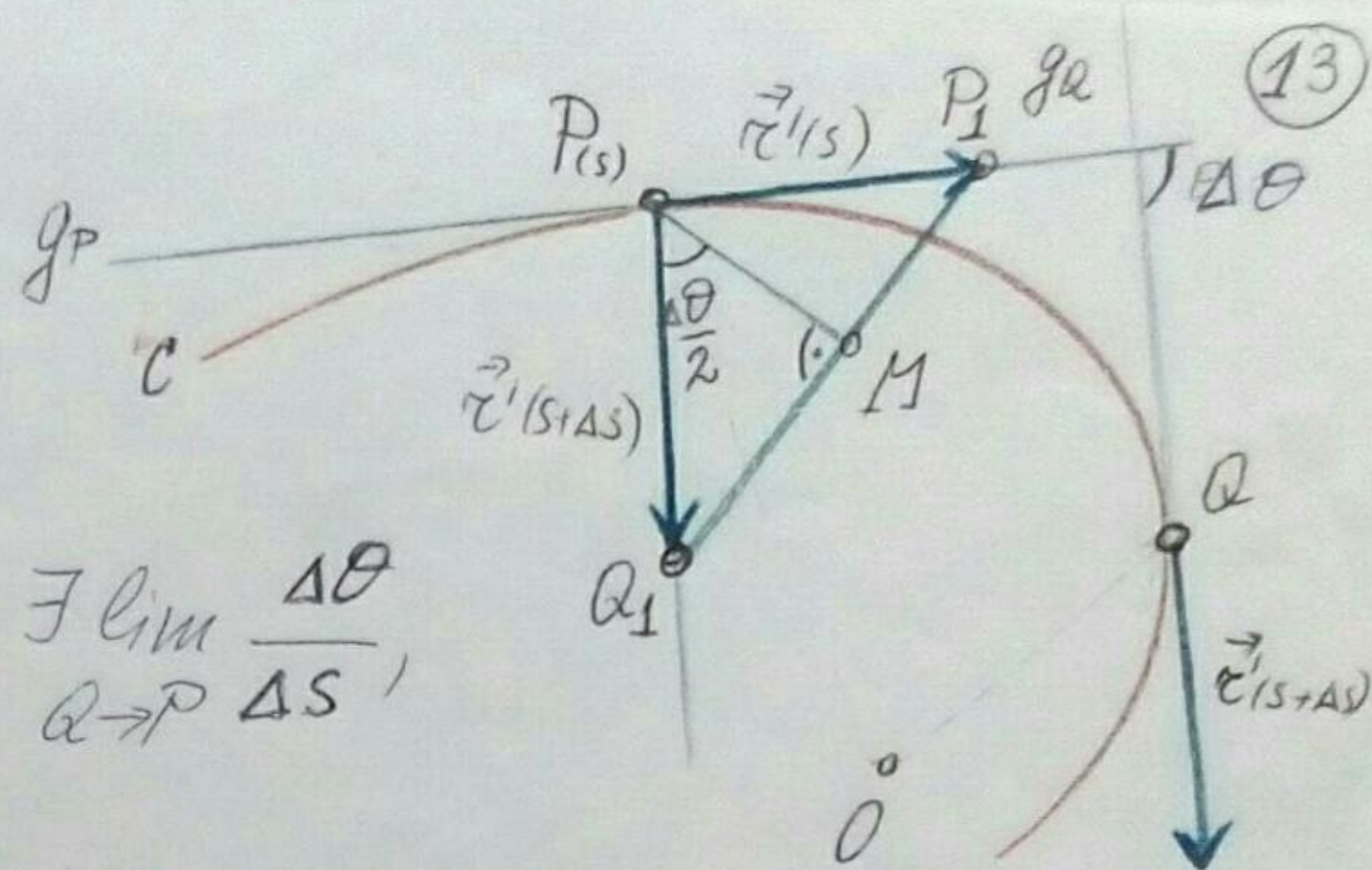
$$\vec{OQ} = \vec{c}(s + \Delta s) \quad (|s + \Delta s - s| = \int_s^{s+\Delta s} |du| = s + \Delta s - s = \Delta s,$$

Нека $g_1 \begin{cases} \perp P \\ \parallel g_Q \end{cases}$. Векторът $\vec{c}'(s)$ е коллинеарен с g_P . Нека $\vec{PP}_1 = \vec{c}'(s)$.

$\vec{c}'(s + \Delta s) \parallel g_Q \Rightarrow \parallel g_1$. Нека $Q_1 \in g_1$: $\vec{PQ}_1 = \vec{c}'(s + \Delta s) \Rightarrow \Delta\theta = \angle(g_P, g_Q) =$

$\Delta\theta = \angle(\vec{c}'(s), \vec{c}'(s + \Delta s)) = \angle P_1 P Q_1$. Имаме $\triangle PP_1 Q_1$ - равнобедрен -

$|\vec{PP}_1| = |\vec{c}'(s)| = 1$, $|\vec{PQ}_1| = |\vec{c}'(s + \Delta s)| = 1$. Нека M - средата на отс. $(P_1 Q_1) \Rightarrow \angle P Q_1 M = \frac{\Delta\theta}{2}$.



$$|\vec{P}_1 \vec{Q}_1| = ? \quad \vec{P}_1 \vec{Q}_1 = \vec{PQ}_1 - \vec{PP}_1 = \vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s) \Rightarrow |\vec{P}_1 \vec{Q}_1| = |\vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s)|$$

От $\Delta P_1 P M$ имаме $\sin \frac{\Delta \theta}{2} = \frac{|MP_1|}{|PP_1|}$, $|MP_1| = \frac{1}{2} |\vec{P}_1 \vec{Q}_1|$, $|\vec{PP}_1| = 1$
(вези)

$$\Rightarrow \sin \frac{\Delta \theta}{2} = \frac{1}{2} |\vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s)| = \text{нормал} \times \frac{\Delta \theta}{\Delta s}$$

$$= \frac{\sin \frac{\Delta \theta}{2}}{\Delta s} = \frac{1}{2} \frac{|\vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s)|}{\Delta s} = \frac{\sin \frac{\Delta \theta}{2}}{\Delta \theta} \cdot \frac{\Delta \theta}{\Delta s} \Rightarrow$$

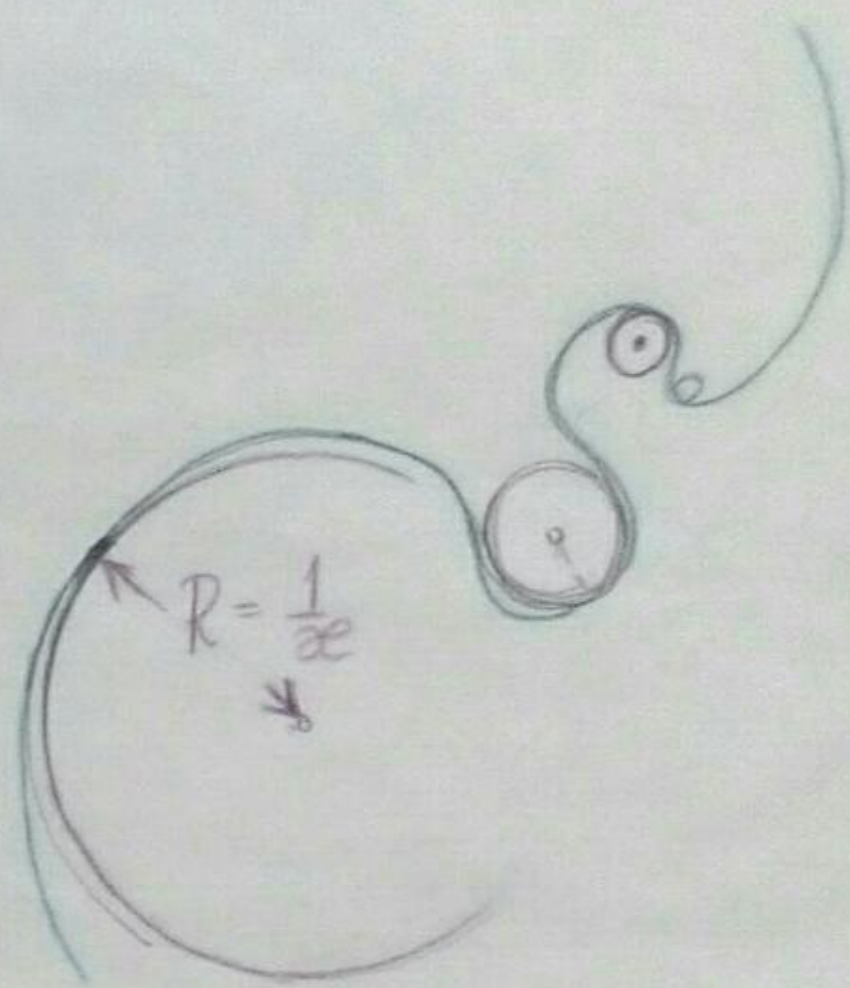
$$\frac{|\vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s)|}{\Delta s} = \frac{\sin \frac{\Delta \theta}{2}}{\frac{\Delta \theta}{2}} \cdot \frac{\Delta \theta}{\Delta s} \Rightarrow$$

$$\lim_{\Delta s \rightarrow 0} \frac{|\vec{r}'(s+\Delta s) - \vec{r}'(s)|}{\Delta s} = \lim_{\frac{\Delta \theta}{2} \rightarrow 0} \frac{\sin \frac{\Delta \theta}{2}}{\frac{\Delta \theta}{2}} \cdot \lim_{\substack{\Delta s \rightarrow 0 \\ \Delta \theta \rightarrow 0}} \frac{\Delta \theta}{\Delta s} \Rightarrow$$

$$|\vec{r}''(s)| = \lim_{\substack{\Delta \theta \rightarrow 0 \\ \Delta s \rightarrow 0}} \frac{\Delta \theta}{\Delta s} = \kappa, \kappa = \kappa(s) \Rightarrow \kappa(s) = |\vec{r}''(s)| \geq 0$$

$\kappa(s) = \frac{1}{\rho(s)}$ — радиус на кривина

ускорението.



T3 Ако кривината във всяка точка на една двукратно гладка крива c е нула, то c е права (или част от права) (15)

Док. Нека $c = c(s)$, т.е. $c: \vec{r} = \vec{r}(s)$, $s \in I \subseteq \mathbb{R}$, $|\vec{r}'| = 1$ и $\kappa(s) = 0 \forall s$
 $\Rightarrow |\vec{r}''| = 0 \Rightarrow \vec{r}'' = \vec{0} \Rightarrow \vec{r}'(s) = \vec{a}$ - константен вектор \Rightarrow

$$\int \vec{r}'(s) ds = \int \vec{a} ds = \vec{a} \int ds = \vec{a} \cdot s \stackrel{+ \vec{a} s_0}{\Rightarrow} \vec{r}(s) = \vec{r}(s_0) + \vec{a} s = \vec{a} s + \vec{a} s_0 \Rightarrow$$

$$\vec{r}(s) = \vec{a}^* + \vec{a} \cdot s \Rightarrow \text{всяка т-ка от } \vec{c} \text{ принадлежи на правата}$$

конст. в.р
 $|\vec{OP} - \vec{r}(s)|$

$$\ell: \gamma = \vec{a}^* + \vec{a} \cdot s \quad (\text{или част от права} \dots)$$

$$c - \text{прямка, ако } \vec{r}' \times \vec{r}'' \neq \vec{0}$$

т-те, за които $\kappa(s) = 0$ - т-ки на изправяне.

Заб...

κ мери доколко c е отлитава от права