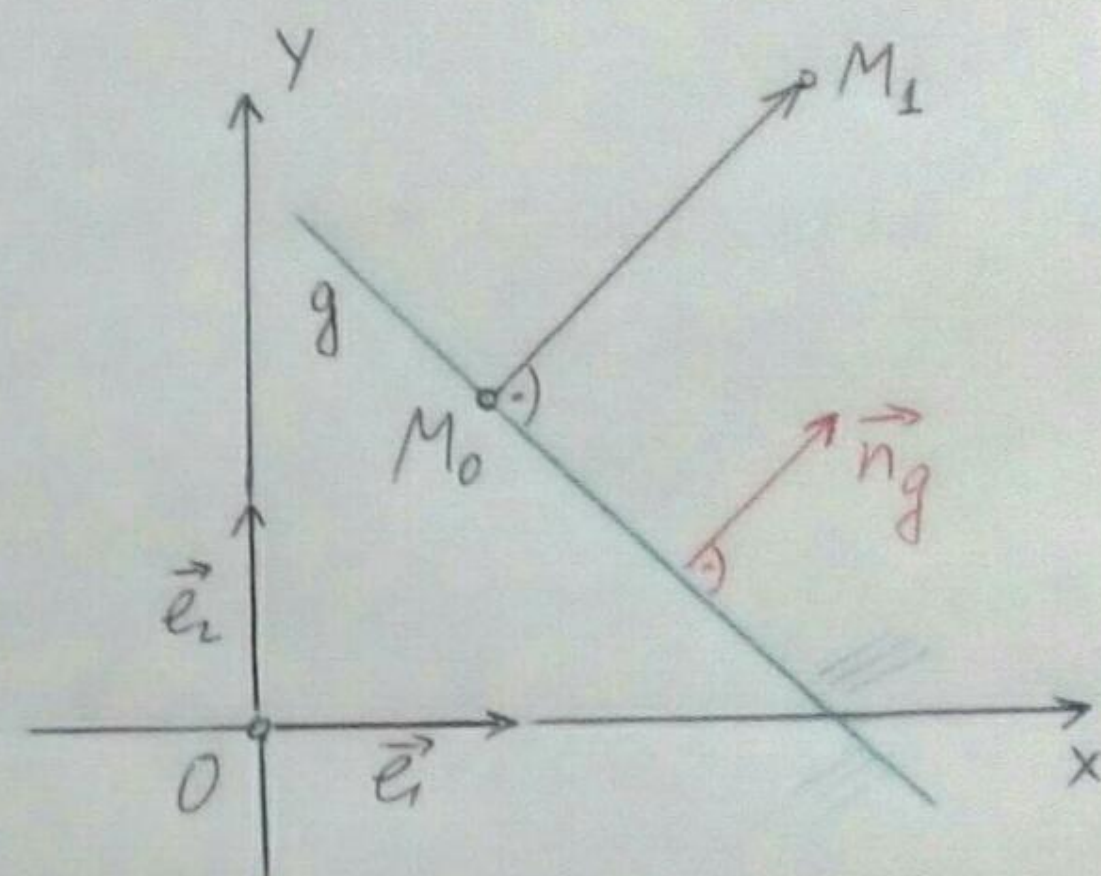


10. Нормално уравнение на права. Разстояние от точка до права.

Нека $K=O\vec{e}_1\vec{e}_2$ е ортонормирана координатна система и g е произволна права с общо уравнение

$$g: ax + by + c = 0.$$

От $\vec{r}(-b, a) \parallel g$ непосредствено получаваме, че векторът $\vec{n}(a, b)$ е перпендикулярен на g . Имаме $\vec{n} \neq \vec{0}$ и $\vec{n} \cdot \vec{r} = -ab + ba = 0$.



Следователно единичен вектор \vec{n}_g , перпендикулярен на g има координати $\vec{n}_g\left(\frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}}, \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}}\right)$ както и $\vec{n}_g(\cos\theta, \sin\theta)$.

Следователно g има уравнение $g: \cos\theta \cdot x + \sin\theta \cdot y + c' = 0$ и това уравнение се нарича нормално уравнение на g . Всяка права има точно два различни единични нормални вектора \vec{n}_g и противоположният му $-\vec{n}_g$. Следователно: Всяка права има точно две нормални уравнения $g: \frac{ax + by + c}{\pm\sqrt{a^2+b^2}} = 0$

Нека g е зададена с нормално уравнение от вида ^(*)

$$g: \cos\theta \cdot x + \sin\theta \cdot y + c = 0,$$

т.е. с единичен нормален вектор \vec{n}_g . Трез него еднозначно е определена полуправината, която изцяло съдържа лъча, зададен от \vec{n}_g . Нека $M_1(x_1, y_1)$ е произволна точка и $M_0(x_0, y_0)$ е петата на перпендикуляра от M_1 към g . Векторите $\vec{M_0M_1}$ и \vec{n}_g са колинеарни. Следователно $\vec{M_0M_1} = \delta \vec{n}_g$. Имаме

$$x_1 - x_0 = \delta \cos\theta \text{ и } y_1 - y_0 = \delta \sin\theta \Rightarrow$$

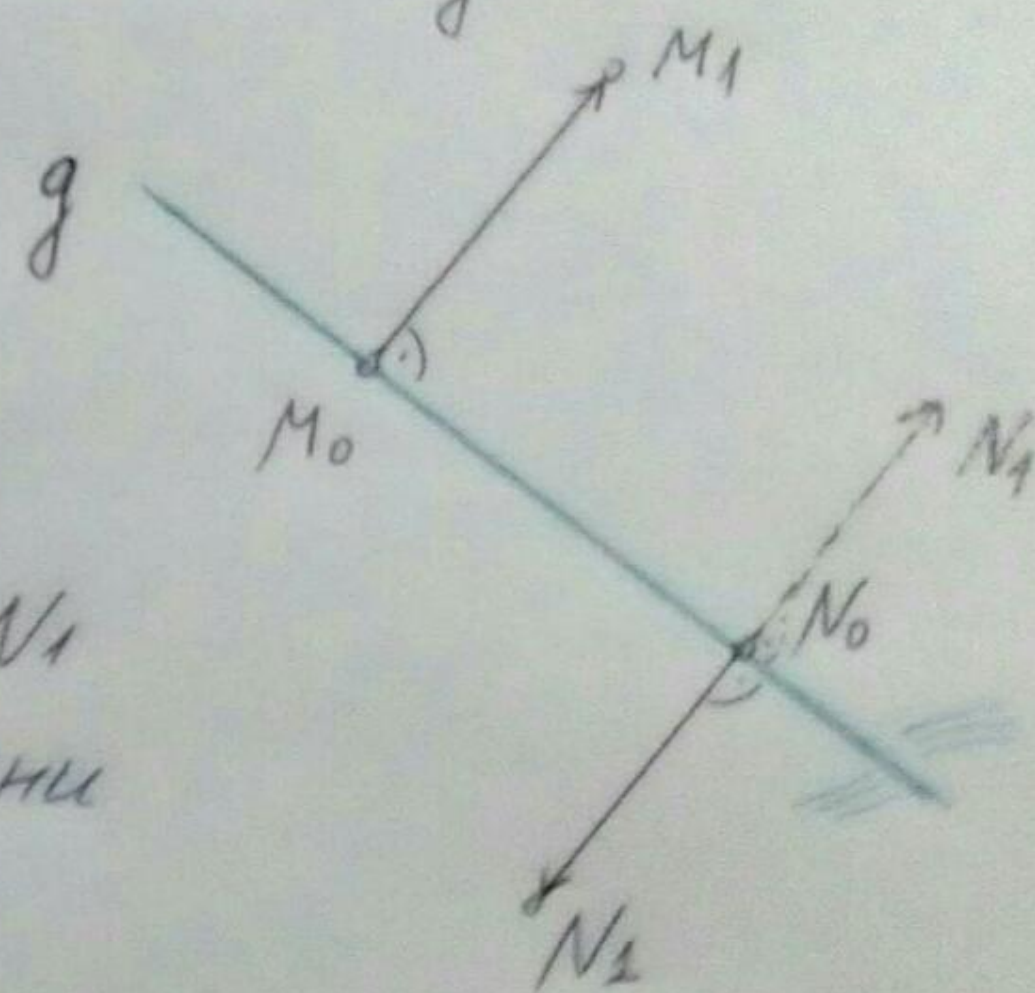
$$x_0 = x_1 - \delta \cos\theta \text{ и } y_0 = y_1 - \delta \sin\theta.$$

От $M_0 \in g \Rightarrow \cos\theta(x_1 - \delta \cos\theta) + \sin\theta(y_1 - \delta \sin\theta) + c = 0 \Rightarrow$ за числото δ получаваме $\delta = \cos\theta \cdot x_1 + \sin\theta \cdot y_1 + c$.

Това число δ се нарича **ориентирано разстояние** на точката M_1 до правата g . Означаваме (M_1, g) . Ясно е, че $(M_1, g) > 0$ точно тогава, когато векторите $\vec{M_0M_1}$ и \vec{n}_g са едноразходни и $(M_1, g) < 0$ точно тогава, когато $\vec{M_0M_1}$ и \vec{n}_g са противоразходни.

Ако g е с общо уравнение от вида $g: ax + by + c = 0$,
то $(M_1, g) = \frac{ax_1 + by_1 + c}{\sqrt{a^2 + b^2}}$.

За разстоянието от M_1 до g имаме $|\vec{M_0 M_1}| = |\vec{\delta}| |\vec{n_g}| = |\vec{\delta}|$ и
 $|M_1, g| = \left| \frac{ax_1 + by_1 + c}{\sqrt{a^2 + b^2}} \right|$.



С помощта на ориентираното разстояние
можем да определим дали две точки M_1 и N_1
лежат в една или в различни полуправини
спрямо права g .

Ако $(M_1, g) = \delta_1$ и $(N_1, g) = \delta_2$, то M_1 и N_1 са в една полу-
равнина $\Leftrightarrow \vec{M_0 M_1}$ и $\vec{N_0 N_1}$ са едноразположени $\Leftrightarrow \delta_1 \delta_2 > 0$.

M_1 и N_1 са в различни полуправини спрямо $g \Leftrightarrow \vec{M_0 M_1}$ и $\vec{N_0 N_1}$
са противоразположени $\Leftrightarrow \delta_1 \delta_2 < 0$

(*) пояснение.

10.4.

Ако g е с общо уравнение $g: ax + by + c = 0$, то едното нормално уравнение на g е $\frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}}x + \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}}y + c = 0$

Означаваме с $A = \frac{a}{\sqrt{a^2+b^2}}$ и с $B = \frac{b}{\sqrt{a^2+b^2}}$.

Имаме $A^2 + B^2 = 1$. Тогава $\exists! \theta \in [0, 2\pi]$, така че

$A = \cos \theta$ и $B = \sin \theta$.