

Zagadnienie z warunkiem początkowym i brzegowym obejmuje:

równanie różniczkowe cząstkowe $\frac{\partial U(x, t)}{\partial t} = D \frac{\partial^2 U(x, t)}{\partial x^2}$, określone dla współrzędnej przestrzennej

$x \in (-\infty, +\infty)$ oraz czasu $t \in [0, t_{\max}]$,

warunek początkowy $U(x, 0) = \begin{cases} 0 & \text{dla } x < 0 \\ \exp(-x/b) & \text{dla } x \geq 0 \end{cases}$, gdzie $b > 0$, oraz

warunki brzegowe $U(-\infty, t) = 0$, $U(+\infty, t) = 0$.

Zagadnienie to może opisywać transport ciepła, w ośrodku nieskończonym o współczynniku transportu ciepła D , po raptownym zetknięciu dwóch połówek ośrodka o różnych rozkładach temperatur, w chwili $t = 0$.

Rozwiązanie analityczne tego zagadnienia ma postać: $U(x, t) = \frac{1}{2} \exp\left(\frac{Dt}{b^2} - \frac{x}{b}\right) \operatorname{erfc}\left(\frac{2Dt/b - x}{2\sqrt{Dt}}\right)$, gdzie

$\operatorname{erfc}(z) = 1 - \operatorname{erf}(z)$, a $\operatorname{erf}(z)$ jest tzw. funkcją b $\operatorname{erf}(z) = \frac{2}{\sqrt{\pi}} \int_0^z \exp(-w^2) dw$.

Do obliczeń numerycznych przedział nieskończony x należy zastąpić przedziałem skończonym $[-a, a]$, gdzie $a \geq 6\sqrt{Dt_{\max}}$. Do obliczenia funkcji $\operatorname{erfc}(z)$ z dokładnością bliską dokładności maszynowej dla zmiennych typu **double** należy zastosować pakiet CALERF udostępniony przez prowadzącego zajęcia.

Należy rozwiązać to zagadnienie stosując zaznaczoną niżej kombinację algorytmów numerycznych oraz podane wartości parametrów. Należy przyjąć, ustaloną wartość $\lambda = D \delta t / h^2$ możliwie najbliższą $\lambda = 0.4$ dla metody bezpośredniej lub $\lambda = 1$ dla metod pośrednich (uwaga na ograniczenia stabilności numerycznej!). Rozwiązania numeryczne należy porównać z analitycznymi i wyznaczyć błędy bezwzględne rozwiązań numerycznych. Jeżeli poniżej zaznaczono dwa alternatywne algorytmy, to wówczas w programie należy zrealizować oba, a uzyskane wyniki porównać.

Do zaliczenia projektu należy wykonać:

- (1) Wykresy zależności maksymalnej wartości bezwzględnej błędu obserwowanej dla t_{\max} , w funkcji kroku przestrzennego h (najlepiej w skali logarytmicznej, o ile możliwe). Należy sprawdzić, czy zależność jest zgodna z teoretycznym rzędem dokładności i wyjaśnić ewentualne niezgodności. Do dalszych wykresów należy dobrać krok czasowy (i przestrzenny) tak, aby uzyskać możliwie jak najlepszą dokładność rozwiązania w czasie obliczeń nie przekraczającym około jednej minuty, dla najszybszego z rozważanych wariantów obliczeń. Wyniki numeryczne oraz rozwiązania analityczne i błędy odpowiadające tej sytuacji należy zapisać w zbiorze, w postaci sformatowanej umożliwiającej przeglądanie wyników.
- (2) Wykresy rozwiązań numerycznych i analitycznych dla kilku wybranych wartości czasu t z całego przedziału t (rozwiązania numeryczne punktami, rozwiązania analityczne linią ciągłą).
- (3) Wykresy zależności maksymalnej wartości bezwzględnej błędu w funkcji czasu t . **Należy wyjaśnić ewentualne obserwowane zmiany błędu w czasie.**

Algorytmy:

Dyskretyzacja:

- ☒ Klasyczna metoda bezpośrednia
- ☒ Metoda pośrednia Laasonen
- ☐ Metoda pośrednia Cranka-Nicolson

Rozwiązanie algebraicznych układów równań liniowych:

- ☒ Dekompozycja LU macierzy pełnej
- ☒ Algorytm Thomasa
- ☐ Metoda iteracyjna Jacobiego
- ☐ Metoda iteracyjna Gaussa-Seidela
- ☐ Metoda iteracyjna SOR (należy dobrać ω)

Parametry:

$t_{\max} = 1$, $b = 0.1$, $D = 1$.