DrzewaBST

2

Wygenerowano za pomocą Doxygen 1.12.0

1 Indeks klas	1
1.1 Lista klas	1
2 Indeks plików	3
2.1 Lista plików	3
3 Dokumentacja klas	5
3.1 Dokumentacja klasy BST	5
3.1.1 Opis szczeg $ ilde{A}^3$ Åowy	6
3.1.2 Dokumentacja konstruktora i destruktora	6
3.1.2.1 BST()	6
3.1.2.2 ~BST()	6
3.1.3 Dokumentacja funkcji skÅadowych	6
3.1.3.1 add()	6
3.1.3.2 addNode()	6
3.1.3.3 clear()	7
3.1.3.4 deleteNode()	7
3.1.3.5 deleteTree()	7
3.1.3.6 displayInorder()	7
3.1.3.7 displayPostorder()	8
3.1.3.8 displayPreorder()	8
3.1.3.9 findPath()	8
3.1.3.10 inorder()	8
3.1.3.11 postorder()	8
3.1.3.12 preorder()	9
3.1.3.13 remove()	9
3.1.3.14 saveInOrder()	9
3.1.3.15 saveToFile()	9
3.1.3.16 searchPath()	10
3.1.4 Dokumentacja przyjacióŠi powiÄzanych symboli	10
3.1.4.1 Files	10
3.1.5 Dokumentacja atrybutów skÅadowych	10
3.1.5.1 root	10
3.2 Dokumentacja klasy Files	10
3.2.1 Opis szczegóÅowy	11
3.2.2 Dokumentacja funkcji skÅadowych	11
3.2.2.1 Load_from_binary_file()	11
3.2.2.2 Load_from_text_file()	11
3.2.2.3 Save_to_binary_file()	11
3.2.2.4 Save_to_text_file()	12
3.3 Dokumentacja klasy BST::Node	12
3.3.1 Opis szczegóÅowy	12
3.3.2 Dokumentacja konstruktora i destruktora	13
0.0.2 Dokumentaoja konstruktora i uestruktora	13

3.3.2.1 Node()	13
3.3.3 Dokumentacja atrybut $ ilde{A}^3$ w sk $ ilde{A}$ adowych	13
3.3.3.1 data	13
3.3.3.2 left	13
3.3.3.3 right	13
4 Dokumentacja plików	15
4.1 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BST.h	15
4.2 BST.h	15
4.3 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BSTfiles.cpp	16
4.4 BSTfiles.cpp	16
4.5 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BSTfiles.h	17
4.6 BSTfiles.h	17
4.7 Dokumentacja pliku DrzewaBST/DrzewaBST.cpp	17
4.8 DrzewaBST.cpp	18
4.9 Dokumentacja pliku DrzewaBST/main.cpp	19
4.9.1 Dokumentacja funkcji	20
4.9.1.1 displayMenu()	20
4.9.1.2 main()	20
4.10 main.cpp	20
Skorowidz	23

Rozdział 1

Indeks klas

1.1 Lista klas

Tutaj znajduj \ddot{A} si \ddot{A} klasy, struktury, unie i interfejsy wraz z ich kr \tilde{A}^3 tkimi opisami:

BST		
	Klasa implementuj¹ca binarne drzewo poszukiwañ (BST)	5
Files		
	Klasa statyczna do obs³ugi operacji plikowych na drzewie BST	10
BST::No	de	
	Wêze ³ drzewa BST przechowuj¹cy wartoæ oraz wskaniki do lewego i prawego dziecka	12

2 Indeks klas

Rozdział 2

Indeks plików

2.1 Lista plików

Tutaj znajduje się lista wszystkich plików wraz z ich krótkimi opisami:

OrzewaBST/BST.h	15
DrzewaBST/BSTfiles.cpp	16
OrzewaBST/BSTfiles.h	17
DrzewaBST/DrzewaBST.cpp	17
OrzewaBST/main.cpp	19

4 Indeks plików

Rozdział 3

Dokumentacja klas

3.1 Dokumentacja klasy BST

Klasa implementuj¹ca binarne drzewo poszukiwañ (BST).

```
#include <BST.h>
```

Komponenty

• class Node

Wêze³ drzewa BST przechowuj¹cy wartoæ oraz wskaniki do lewego i prawego dziecka.

Metody publiczne

- BST ()
- ∼BST ()
- void add (int value)
- void remove (int value)
- void clear ()
- void searchPath (int value)
- void displayInorder ()
- void displayPreorder ()
- void displayPostorder ()
- void saveToFile ()

Metody prywatne

• void addNode (Node *&node, int value)

Dodanie nowego wêz³ a do drzewa.

• Node * deleteNode (Node *node, int value)

Usuniecie wezla z dana wartoscia.

void deleteTree (Node *node)

Usuniecie calego drzewa.

void inorder (Node *node)

Wypisanie drzewa inorder.

```
• void preorder (Node *node)
```

Wypisanie drzewa preorder.

void postorder (Node *node)

Wypisanie drzewa postorder.

void findPath (Node *node, int value, std::string path)

Znalezienie cie; ki do danego wê z^3 a.

• void saveInOrder (Node *node, std::ofstream &outFile)

Zapisanie drzewa do pliku in order.

Atrybuty prywatne

Node * root

Przyjaciele

· class Files

3.1.1 Opis szczegóÅowy

Klasa implementuj¹ca binarne drzewo poszukiwañ (BST).

Definicja w linii 9 pliku BST.h.

3.1.2 Dokumentacja konstruktora i destruktora

3.1.2.1 BST()

```
BST::BST ()
```

Definicja w linii 3 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.2.2 ∼BST()

```
BST::∼BST ()
```

Definicja w linii 5 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3 Dokumentacja funkcji skåadowych

3.1.3.1 add()

```
void BST::add (
          int value)
```

Definicja w linii 16 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.2 addNode()

Dodanie nowego wêz³a do drzewa.

Parametry

value	Wartosc nowego wezla
node	referencja do wskanika wêz³a

Definicja w linii 9 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.3 clear()

```
void BST::clear ()
```

Definicja w linii 59 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.4 deleteNode()

Usuniecie wezla z dana wartoscia.

Parametry

value	wartosc wezla ktory ma byc usuniety
node	wskanika wêz ³ a od ktorego szukamy

Definicja w linii 20 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.5 deleteTree()

```
void BST::deleteTree (
          Node * node) [private]
```

Usuniecie calego drzewa.

Parametry

```
node wskanika wêz³a od ktorego usuwamy
```

Definicja w linii 50 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.6 displayInorder()

```
void BST::displayInorder ()
```

Definicja w linii 90 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.7 displayPostorder()

```
void BST::displayPostorder ()
```

Definicja w linii 116 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.8 displayPreorder()

```
void BST::displayPreorder ()
```

Definicja w linii 103 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.9 findPath()

Znalezienie cieżki do danego wêz³a.

Parametry

node	wskanika wêz ³ a w tym przypadku root
value	wartosc wezla do ktorego chcemy znalezc droge
path	³ añcuch znaków który przechowuje cie¿kê

Definicja w linii 64 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.10 inorder()

Wypisanie drzewa inorder.

Parametry

node	wskanika wêz ³ a w tym przypadku root
------	--

Definicja w linii 82 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.11 postorder()

```
void BST::postorder (
          Node * node) [private]
```

Wypisanie drzewa postorder.

Parametry

node wskanika wêz³a w tym przypadku root

Definicja w linii 108 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.12 preorder()

```
void BST::preorder (
          Node * node) [private]
```

Wypisanie drzewa preorder.

Parametry

node wskanika wêz³a w tym przypadku root

Definicja w linii 95 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.13 remove()

```
void BST::remove (
          int value)
```

Definicja w linii 46 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.14 savelnOrder()

Zapisanie drzewa do pliku in order.

Parametry

node	wskanik na wêze ³ , od którego zaczynamy zapisywanie
outfile	referencja do strumienia wyjsciowego pliku ktory jest otwarty

Definicja w linii 133 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.15 saveToFile()

```
void BST::saveToFile ()
```

Definicja w linii 121 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.3.16 searchPath()

Definicja w linii 78 pliku DrzewaBST.cpp.

3.1.4 Dokumentacja przyjacióÅ i powiÄzanych symboli

3.1.4.1 Files

```
friend class Files [friend]
```

Definicja w linii 82 pliku BST.h.

3.1.5 Dokumentacja atrybutów skÅadowych

3.1.5.1 root

```
Node* BST::root [private]
```

Definicja w linii 22 pliku BST.h.

Dokumentacja dla tej klasy zostaÅa wygenerowana z plików:

- DrzewaBST/BST.h
- DrzewaBST/DrzewaBST.cpp

3.2 Dokumentacja klasy Files

Klasa statyczna do obs³ugi operacji plikowych na drzewie BST.

```
#include <BSTfiles.h>
```

Statyczne metody publiczne

- static void Load_from_text_file (BST &tree, const std::string &filename, bool clearTree)
 Wczytuje drzewo BST z pliku tekstowego.
- static void Save_to_text_file (std::ofstream &file, BST::Node *node)

Zapisuje drzewo BST do pliku tekstowego w kolejnoci in-order.

• static void Save_to_binary_file (BST &tree, const std::string &filename)

Zapisuje drzewo BST do pliku binarnego.

• static void Load_from_binary_file (BST &tree, const std::string &filename)

Wczytuje drzewo BST z pliku binarnego.

3.2.1 Opis szczegóÅowy

Klasa statyczna do obs³ugi operacji plikowych na drzewie BST.

Klasa Files udostêpnia metody do zapisu i odczytu drzewa BST z plików tekstowych i binarnych. Wszystkie metody s¹ statyczne i operuj¹ na podanym drzewie BST.

Definicja w linii 12 pliku BSTfiles.h.

3.2.2 Dokumentacja funkcji skåadowych

3.2.2.1 Load_from_binary_file()

Wczytuje drzewo BST z pliku binarnego.

Metoda odczytuje dane z pliku binarnego i odbudowuje drzewo BST w tej samej strukturze.

Parametry

tree	Referencja do drzewa BST, do którego zostan¹ dodane wczytane wartoci.
filename	Nazwa pliku binarnego z zapisanym drzewem BST.

Definicja w linii 54 pliku BSTfiles.cpp.

3.2.2.2 Load_from_text_file()

Wczytuje drzewo BST z pliku tekstowego.

Metoda odczytuje wartoci z podanego pliku tekstowego i dodaje je do drzewa BST. Jeli parametr clearTree jest ustawiony na true, metoda wyczyci drzewo przed wczytaniem nowych danych.

Parametry

tree	Referencja do drzewa BST, do którego zostan¹ dodane wczytane wartoci.
filename	Nazwa pliku tekstowego z liczbami.
clearTree	Flaga okrelaj¹ca, czy drzewo ma zostaæ wyczyszczone przed wczytaniem danych.

Definicja w linii 4 pliku BSTfiles.cpp.

3.2.2.3 Save_to_binary_file()

Zapisuje drzewo BST do pliku binarnego.

Metoda zapisuje strukturê drzewa BST do pliku binarnego, umo¿liwiaj¹c póniejsze wczytanie drzewa w tej samej strukturze.

Parametry

tree	Referencja do drzewa BST, które ma zostaæ zapisane do pliku.
filename	Nazwa pliku binarnego, do którego zostanie zapisane drzewo.

Definicja w linii 37 pliku BSTfiles.cpp.

3.2.2.4 Save_to_text_file()

Zapisuje drzewo BST do pliku tekstowego w kolejnoci in-order.

Metoda zapisuje wartoci wêz³ów drzewa BST do pliku tekstowego w kolejnoci in-order.

Parametry

file	Obiekt pliku wyjciowego, do którego zapisywane s¹ wartoci.
node	Wskanik do bie¿¹cego wêz³a BST do zapisania.

Definicja w linii 27 pliku BSTfiles.cpp.

Dokumentacja dla tej klasy zostaÅa wygenerowana z plików:

- DrzewaBST/BSTfiles.h
- DrzewaBST/BSTfiles.cpp

3.3 Dokumentacja klasy BST::Node

Wêze³ drzewa BST przechowuj¹cy wartoæ oraz wskaniki do lewego i prawego dziecka.

Metody publiczne

• Node (int value)

Atrybuty publiczne

- int data
- Node * left
- Node * right

$\textbf{3.3.1} \quad \textbf{Opis szczeg} \tilde{\textbf{A}}^{3} \mathring{\textbf{A}} \textbf{owy}$

Wêze³ drzewa BST przechowuj¹cy wartoæ oraz wskaniki do lewego i prawego dziecka.

Definicja w linii 15 pliku BST.h.

3.3.2 Dokumentacja konstruktora i destruktora

3.3.2.1 Node()

```
BST::Node::Node (
                int value) [inline]
```

Definicja w linii 20 pliku BST.h.

3.3.3 Dokumentacja atrybutów skÅadowych

3.3.3.1 data

```
int BST::Node::data
```

Definicja w linii 17 pliku BST.h.

3.3.3.2 left

```
Node* BST::Node::left
```

Definicja w linii 18 pliku BST.h.

3.3.3.3 right

```
Node* BST::Node::right
```

Definicja w linii 19 pliku BST.h.

Dokumentacja dla tej klasy zostaÅa wygenerowana z pliku:

• DrzewaBST/BST.h

Rozdział 4

Dokumentacja plików

4.1 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BST.h

```
#include <iostream>
#include <fstream>
#include <string>
```

Komponenty

class BST

Klasa implementuj¹ca binarne drzewo poszukiwañ (BST).

· class BST::Node

Wêze³ drzewa BST przechowuj¹cy wartoæ oraz wskaniki do lewego i prawego dziecka.

4.2 BST.h

Idź do dokumentacji tego pliku.

```
00001 #pragma once
00002 #include <iostream>
00003 #include <fstream>
00004 #include <string>
00009 class BST {
00010 private:
00015
        class Node {
        public:
           int data; // <--- Wartoæ przechowywane w wêle
00017
               Node* left; // <--- Wskanik na lewy korzen
Node* right; // <--- Wskanik na prawy korzen
Node(int value) : data(value), left(nullptr), right(nullptr) {} // <--- Konstruktor tworz¹cy
00018
00019
00020
     wezel z podana wartoscia
          Node* root; // <--- Wskanik na korzen drzewa
00028
          void addNode(Node*& node, int value);
00034
          Node* deleteNode(Node* node, int value);
00039
          void deleteTree(Node* node);
00044
          void inorder(Node* node);
          void preorder(Node* node);
00054
          void postorder(Node* node);
00061
          void findPath(Node* node, int value, std::string path);
00067
          void saveInOrder(Node* node, std::ofstream& outFile);
00068
00069 public:
          BST(); // <--- Konstruktor drzewa</pre>
```

16 Dokumentacja plików

```
~BST(); // <--- Destruktor drzewa drzewa
                 void add(int value); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji addNode void remove(int value); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji deleteNode
00073
00074
                void remove(int value); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji deleteNode void clear(); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji deleteTree void searchPath(int value); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji findPath void displayInorder(); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji Inorder void displayPreorder(); // <--- Wywo³anie poprzez referencje fukcji Preorder
00075
00076
00077
00079
                 void displayPostorder(); // <--- Wywo<sup>3</sup>anie poprzez referencje fukcji Postorder
                 void saveToFile(); // <--- Wywo<sup>3</sup>anie poprzez referencje fukcji saveInOrder
00080
00081
                 friend class Files; // <--- ustawienie friend class ¿eby klasa Files ¿eby metody tej klasy mog^3y
00082
          korzystaæ z prywatnej klasy node
00083 };
```

4.3 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BSTfiles.cpp

```
#include "BSTfiles.h"
#include <fstream>
```

4.4 BSTfiles.cpp

Idź do dokumentacji tego pliku.

```
00001 #include "BSTfiles.h
00002 #include<fstream>
00003
00004 void Files::Load_from_text_file(BST& tree, const std::string& filename, bool clearTree) {
00005
00006
           int value; // <--- Zmienna przechowuj¹ca wartoæ odczytan¹ z pliku
00007
00008
           std::ifstream file(filename); // <--- Otwarcie podanego pliku do odczytu
00009
           if (!file) { // <--- Sprawdzanie czy plik zosta³ poprawnie otwarty
00010
00011
00012
               std::cout « "Nie mozna otworzyc pliku tekstowego: " « filename « std::endl;
00013
               return;
00014
00015
00016
           while (file » value) { // <--- Pêtla odczytuj¹ca liczby z pliku
00017
00018
00019
               tree.add(value); // <--- Przekazywanie liczb do drzewa
00020
00021
00022
00023
           file.close(); // <--- Zamykanie pliku
00024
00025 }
00026
00027 void Files::Save_to_text_file(std::ofstream& file, BST::Node* node) {
00028
          if (node == nullptr) { // <--- Sprawdzanie czy istnieje wêze</pre>
               return;
00029
00030
00031
          file « node->data « " "; // <--- Zapisywanie wartoci bie¿¹cego wêz³a Save_to_text_file(file, node->left); // <--- Wywo³anie funkcji dla lewego korzenia Save_to_text_file(file, node->right); // <--- Wywo³anie funkcji dla prawego korzenia
00032
00033
00034
00035 }
00036
00037 void Files::Save_to_binary_file(BST& tree, const std::string& filename) {
00038
00039
           std::ofstream file(filename, std::ios::binary); // <--- Otwiera plik do zapisu w trybie binarnym
00040
           if (!file) { // <--- Sprawdzanie czy plik zosta³ poprawnie otwarty
00041
00042
00043
               std::cout « "Nie mo¿na otworzyæ pliku do zapisu: " « filename « std::endl;
00044
               return;
00045
00046
00047
00048
           Save_to_text_file(file, tree.root); // <--- Wywo³uje funkcjê aby zapisaæ wartoci</pre>
00049
00050
           file.close(); // <--- Zamykanie pliku
00051
```

```
00052 }
00053
00054 void Files::Load_from_binary_file(BST& tree, const std::string& filename) {
00055
          std::ifstream file(filename, std::ios::binary); // <--- Otwarcie podanego pliku do odczytu
00056
00057
          if (!file) { // <--- Sprawdzanie czy plik zosta^3 poprawnie otwarty
00059
              std::cout « "Nie mo;na otworzyæ pliku do wczytania: " « filename « std::endl;
00060
00061
00062
00063
         int value:
00064
         while (file.read(reinterpret_cast<char*>(&value), sizeof(value))) { // <--- Odczytywanie funkcj¹</pre>
     read w pêtli while i zapisanie do zmiennej value. Rzutuje wskanik do value na char* ponieważ funkcja
00066
              tree.add(value); // <--- Dodanie wartosci do drzewa
00067
00069
          file.close();// <--- Zamykanie pliku
00070
00071 }
```

4.5 Dokumentacja pliku DrzewaBST/BSTfiles.h

```
#include <iostream>
#include <fstream>
#include "BST.h"
```

Komponenty

· class Files

Klasa statyczna do obs³ ugi operacji plikowych na drzewie BST.

4.6 BSTfiles.h

```
ldź do dokumentacji tego pliku.
```

4.7 Dokumentacja pliku DrzewaBST/DrzewaBST.cpp

```
#include "BST.h"
```

18 Dokumentacja plików

4.8 DrzewaBST.cpp

00068

00069

węzła i spacji

```
ldź do dokumentacji tego pliku.
00001 #include "BST.h
00002
00003 BST::BST() : root(nullptr) {} // <--- Przekazywanie nullptr do root oznacza że tworzymy drzewo ale
      jest puste
00004
00005 BST::~BST() {
         this->clear(); // <--- Destruktor wywołanie funkcji clear która usuwa drzewo
00006
00007 }
80000
00009 void BST::addNode(Node*& node, int value) {
           if (!node) { node = new Node(value); } // <--- Sprawdzanie czy istnieje jakikolwiek węzeł jeżeli
00010
      nie isntieje to tworzenie nowego węzła z wartością value
           else if (value < node->data) { addNode(node->left, value); } // <--- jeżeli wartość nowego wezła
     jest mniejsza od wartości obecnego to wywoływane jest znowu ta funkcja ale od lewego dziecka węzła 
else { addNode(node->right, value); } // <--- jeżeli wartość nowego wezła jest większa od wartości obecnego to wywoływane jest znowu ta funkcja ale od prawego dziecka węzła
00013 }
00014
00015
00016 void BST::add(int value) {
              addNode(root, value); // <--- Referencyjne wywołane addNode</pre>
00017
00018 }
00019
zwracany jest nullptr
    if (value < node->data) { node->left = deleteNode(node->left, value); } // <--- jeżeli wartość</pre>
      nowego wezła jest mniejsza od root to wywoływane jest znowu ta funkcja ale od lewego dziecka węzła
00023
               else if (value > node->data) { node->right = deleteNode(node->right, value); }// <--- jezeli</pre>
      wartość nowego wezła jest większa od root to wywoływane jest znowu ta funkcja ale od prawego dziecka
00024
               else {
    if (!node->left) { // <--- Jeżeli węzeł nie ma lewego dziecka, zastępujemy go jego prawym</pre>
      dzieckiem.
00026
                       Node* temp = node->right;
00027
                       delete node;
00028
                       return temp:
00029
                   else if (!node->right) { // <--- Jeżeli węzeł nie ma prawego dziecka, zastępujemy go jego
      lewym dzieckiem.
00031
                       Node* temp = node->left;
00032
                       delete node;
00033
                       return temp;
00034
00035
00036
                        Node* temp = node->right;
00037
                        while (temp->left) temp = temp->left; // <--- Znajdujemy najmniejszy węzeł w prawym</pre>
      poddrzewie
00038
                       node->data = temp->data; // <--- Zastępujemy dane bieżącego węzła danymi węzła
      najmniejszego
                        node->right = deleteNode(node->right, temp->data); // <--- Rekurencyjnie usuwamy</pre>
      najmniejszy węzeł prawego poddrzewia
00040
00041
00042
               return node; // <--- zwracamy węzeł
00043 }
00044
00046 void BST::remove(int value) {
00047
         root = deleteNode(root, value); // <--- Referencyjne wywołanie deleteNode</pre>
00048 }
00049
00050 void BST::deleteTree(Node* node) {
          if (node) {
               deleteTree(node->left);  // <--- Rekurencyjne wywołanie deleteTree w lewym dziecku
deleteTree(node->right);  // <--- Rekurencyjne wywołanie deleteTree w prawym dziecku</pre>
00052
00053
00054
               delete node;
00055
          }
00056
00057 }
00058
00059 void BST::clear() {
          deleteTree(root); // <--- Referencyjne wywołanie deleteTree</pre>
00060
00061
          root = nullptr;
00062 }
00064 void BST::findPath(Node* node, int value, std::string path = ""){
00065
                          // <--- Sprawdzanie czy isntieje jakikolwiek węzeł w drzewie
        if (!node) {
              std::cout « "Brak elementu w drzewie." « std::endl;
00066
00067
```

path += std::to_string(node->data) + " "; // <--- Dodanie do łańcucha znaków wartości obecnego

```
if (node->data == value) { // <--- Jeżeli trafiliśmy na dobry węzeł wypisywana jest wartość do
00071
               std::cout « "Sciezka do " « value « " : " « path « std::endl;
00072
         }
if (value < node->data) { findPath(node->left, value, path); } // <--- Rekurencyjne wywołanie tej</pre>
00073
00074
      samej funkcji ale od lewego dziecka
00075
           else { findPath(node->right, value, path); } // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale
      od prawego dziecka
00076 }
00077
00078 void BST::searchPath(int value) {
           findPath(root, value); // <--- Referencyjne wywołanie findPath</pre>
00080 }
00081
00082 void BST::inorder(Node* node) {
00083 if (node) { // <--- Jeżeli isntieje jakikolwiek węzeł w drzewie
               inorder(node->left); // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od lewego dziecka std::cout « node->data « " "; // <--- wypisanie wartości obecnego węzła
00084
00086
               inorder(node->right); // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od prawego dziecka</pre>
00087
00088 }
00089
00090 void BST::displayInorder() {
00091     inorder(root); // <--- Referencyjne wywołanie inorder</pre>
           std::cout « std::endl;
00093 }
00094
00095 void BST::preorder(Node* node) {
        if (node) { // <--- Jeżeli isntieje jakikolwiek węzeł w drzewie
00096
               std::cout « node->data « " ";// <--- wypisanie wartości obecnego węzła preorder(node->left); // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od lewego dziecka
00097
00098
00099
               preorder(node->right); // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od prawego dziecka</pre>
00100
00101 }
00102
00103 void BST::displayPreorder() {
        preorder(root); // <--- Referencyjne wywołanie preorder</pre>
00105
           std::cout « std::endl;
00106 }
00107
00108 void BST::postorder(Node* node) {
00109 if (node) {
               postorder(node->left); // <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od lewego dziecka
00110
               postorder(node->right);// <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od prawego dziecka
std::cout « node->data « " ";// <--- wypisanie wartości obecnego węzła</pre>
00111
00112
00113
          }
00114 }
00115
00116 void BST::displayPostorder() {
          postorder(root); // <--- Referencyjne wywołanie postorder</pre>
00118
           std::cout « std::endl;
00119 }
00120
00121 void BST::saveToFile() {
00122 std::ofstream outFile("plik.txt"); // <--- Otwarcie pliku
           if (outFile.is_open()) { // <--- sprawdzanie czy plik się otwarł poprawnie
               saveInOrder(root, outFile); // <--- Referencyjne wywołanie saveInorder
outFile.close(); // <--- Zamknięcie pliku</pre>
00124
00125
00126
               std::cout « "Drzewo zapisane w plik.txt" « std::endl;
00127
          else { // <--- przypadek gdy plik się nie otwarł std::cerr « "Brak mozliwosci otwarcia pliku." « std::endl;
00128
00129
00130
00131 }
00132
00133 void BST::saveInOrder(Node* node, std::ofstream& outFile) {
        if (node) {
00134
00135
               saveInOrder(node->left, outFile):// <--- Rekurencyine wywołanie tei samei funkcji ale od</pre>
        outFile « node->data « " "; // <--- zapisanie wartości obecnego węzła do pliku
00136
prawego dziecka
               saveInOrder(node->right, outFile);// <--- Rekurencyjne wywołanie tej samej funkcji ale od</pre>
00139 }
```

4.9 Dokumentacja pliku DrzewaBST/main.cpp

```
#include <iostream>
#include "BST.h"
```

20 Dokumentacja plików

```
#include "BSTfiles.h"
```

Funkcje

- · void displayMenu ()
- int main ()

4.9.1 Dokumentacja funkcji

4.9.1.1 displayMenu()

```
void displayMenu ()
```

Definicja w linii 5 pliku main.cpp.

4.9.1.2 main()

```
int main ()
```

Definicja w linii 21 pliku main.cpp.

4.10 main.cpp

ldź do dokumentacji tego pliku.

```
00001 #include <iostream
00002 #include "BST.h"
00003 #include "BSTfiles.h"
00004
00005 void displayMenu() {
            old displaymenu() {
  std::cout « "\nBST Menu:\n";
  std::cout « "1. Dodaj element\n";
  std::cout « "2. Usuń element\n";
  std::cout « "3. Wyświetl drzewo preorder\n";
00006
00007
80000
00009
                 std::cout « "3. Wyswietl drzewo preorder\n";
std::cout « "4. Wyswietl drzewo inorder\n";
std::cout « "5. Wyswietl drzewo postorder\n";
std::cout « "6. Szukaj drogi do elementu\n";
std::cout « "7. Usuń całe drzewo\n";
00010
00011
00012
00013
                 std::cout « "8. Zapisz drzewo do pliku\n";
std::cout « "9. Wczytaj drzewo z pliku tekstowego\n";
std::cout « "10. Zapisz drzewo z pliku binarnego\n";
std::cout « "11. Wczytaj drzewo z pliku binarnego\n";
std::cout « "12. Wyjdź\n";
00014
00015
00016
00017
00018
00019 }
00020
00021 int main() {
00022
00023
                  char choice = 'n';
00024
                 int option;
                  int value;
00025
00026
                 BST tree;
00027
                 Files file;
00028
00029
00030
                 do {
00031
                        displayMenu();
00032
                        std::cin » option;
00033
00034
                 switch (option) {
00035
                 case 1:
   do {
00036
00037
                                std::cout « "Podaj wartosc nowego elementu drzewa BST: ";
00038
                                std::cin » value;
```

4.10 main.cpp 21

```
00039
00040
                   tree.add(value);
00041
                   std::cout « "Czy dodac nastepny element ? (t/n): ";
00042
00043
                   std::cin » choice;
00044
               } while (choice == 't' || choice == 'T');
00046
              break;
00047
          case 2:
00048
               std::cout « "Podaj wartosc elementu drzewa BST, ktora chcesz usunac: ";
00049
00050
              std::cin » value;
00051
00052
              tree.remove(value);
00053
00054
              break;
00055
          case 3:
00056
              tree.displayPreorder();
00057
              std::cout « std::endl;
00058
              break;
00059
00060
          case 4:
              tree.displayInorder();
00061
00062
               std::cout « std::endl;
00063
              break;
00064
00065
          case 5:
00066
              tree.displayPostorder();
00067
               std::cout « std::endl;
00068
              break:
00069
          case 6:
00070
              do {
00071
                   std::cout « "Podaj wartosc elementu drzewa BST, ktora chcesz znalezc: ";
00072
                   std::cin » value;
00073
00074
                  tree.searchPath(value);
00075
00076
                  std::cout « "Czy chcesz znalezc inny element ? (t/n): ";
00077
                   std::cin » choice;
00078
00079
               } while (choice == 't' || choice == 'T');
08000
              break;
          case 7:
00081
00082
              tree.clear();
00083
              std::cout « "Cale drzewo zostalo usuniete" « std::endl;
00084
00085
00086
          case 8:
00087
              tree.saveToFile();
              std::cout « "Drzewo zapisano do plik.txt" « std::endl;
00088
00089
              break;
00090
00091
          case 9:
00092
               std::string filename = "Wczytanie z pliku tekstowego";
00093
00094
               file.Load_from_text_file(tree, filename, true);
00095
00096
          break:
00097
00098
00099
          case 10:
00100
00101
               std::string binFilename = "tree.bin";
              file.Save_to_binary_file(tree, binFilename);
std::cout « "Konczenie programu..." « std::endl;
00102
00103
00104
00105
          break;
00106
00107
          case 11:
00108
00109
               std::string binFilename = "tree.bin";
              file Load_from_binary_file(tree, binFilename);
std::cout « "Wczytano tree z pliku binarnego: " « binFilename « std::endl;
00110
00111
00112
          }
00113
          break;
00114
00115
00116
00117 } while (option != 12);
00118
00119 }
```

Dokumentacja plików

Skorowidz

```
\simBST
                                                        displayPreorder
     BST, 6
                                                             BST, 8
                                                        DrzewaBST/BST.h, 15
add
                                                        DrzewaBST/BSTfiles.cpp, 16
     BST, 6
                                                        DrzewaBST/BSTfiles.h, 17
addNode
                                                        DrzewaBST/DrzewaBST.cpp, 17, 18
    BST, 6
                                                        DrzewaBST/main.cpp, 19, 20
BST, 5
                                                        Files, 10
     \simBST, 6
                                                             BST, 10
    add, 6
                                                             Load_from_binary_file, 11
    addNode, 6
                                                             Load from text file, 11
     BST, 6
                                                             Save to binary file, 11
    clear, 7
                                                             Save_to_text_file, 12
    deleteNode, 7
                                                        findPath
     deleteTree, 7
                                                             BST, 8
    displayInorder, 7
    displayPostorder, 7
                                                        inorder
    displayPreorder, 8
                                                             BST, 8
     Files, 10
                                                        left
    findPath, 8
                                                             BST::Node, 13
    inorder, 8
                                                        Load_from_binary_file
    postorder, 8
                                                             Files, 11
    preorder, 9
                                                        Load_from_text_file
    remove, 9
                                                             Files, 11
    root, 10
     saveInOrder, 9
                                                        main
    saveToFile, 9
                                                             main.cpp, 20
    searchPath, 9
                                                        main.cpp
BST::Node, 12
                                                             displayMenu, 20
    data, 13
                                                             main, 20
     left, 13
     Node, 13
                                                        Node
     right, 13
                                                             BST::Node, 13
clear
                                                        postorder
     BST, 7
                                                             BST, 8
                                                        preorder
data
                                                             BST, 9
    BST::Node, 13
deleteNode
                                                        remove
     BST, 7
                                                             BST, 9
deleteTree
                                                        right
     BST, 7
                                                             BST::Node, 13
displayInorder
                                                        root
     BST, 7
                                                             BST, 10
displayMenu
    main.cpp, 20
                                                        Save_to_binary_file
displayPostorder
                                                             Files, 11
     BST, 7
                                                        Save_to_text_file
```

24 SKOROWIDZ

Files, 12 saveInOrder BST, 9 saveToFile BST, 9 searchPath BST, 9