



# תרגול 9

---

מערכות הפעלה



# על הפרק היום

מיפוי זיכרון

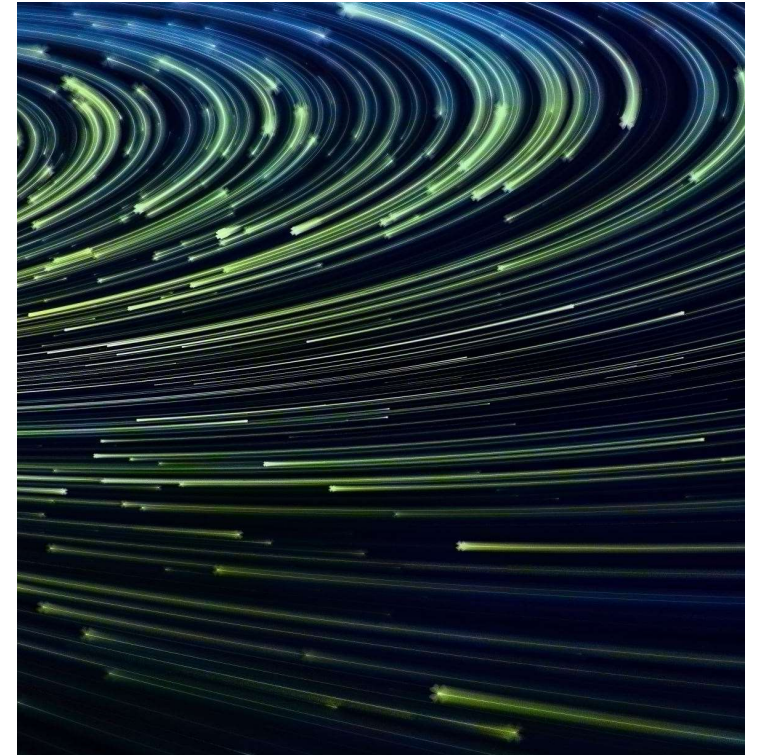
שיתוף זיכרון

זיכרון משותף (ב-RAM)

קובץ משותף (בדיסק)

תקשורת בין תהליכים

התנסות בסביבת windows



# מנגנוני תקשורת בין תהליכים

---

- במערכות הפעלה מודרניות, ישנם תהליכונים רבים שפועלים בו זמנית.
- אבל, כפי שכבר ראינו – לעיתים יש צורך בתקשורת(בין היתר במובן שיתוף פעולה) בין תהליכונים, מסיבות שונות.
- הכרנו כבר כמה מנגנוני תקשורת – כגון:
  - סמפורים ומנעולים – שהם סוג של מנגנון תקשורת
  - וכן על העברת מסרים ע"י קווי תקשורת
  - וישנן עוד שיטות, חלקן מערבות את מערכת ההפעלה, וחלקן לא.
- במצגת זו, נרחיב על העברת נתונים ותקשורת ע"י שימוש בזיכרון משותף

# תקשורת בין תהליכים ע"י זיכרון

---

- עד עכשיו – ראינו שכל תהליך הוא ישות נפרדת, שיש לה את אזורי הזיכרון שמיועדים לה, ושלאף תהליך אחר אין גישה אליהם.
- אמנם - במקרה של תהליכונים בנים של אותו תהליכון אב – ישנה גישה לנתונים משותפים, וניתן לסנכרן בין התהליכונים, ולהעביר מידע מתהליכון לתהליכון.
- אבל במקרה שמדובר בתהליכונים של תהליכים שונים – הרי שישנה הפרדה מוחלטת, כך שלכל תהליך יש אזור זיכרון שלו, שרק הוא יכול לגשת אליו .
- אם כן, כיצד יוכלו מספר תהליכים לשתף מידע ביניהם במקרה הצורך?

# 60 שניות של מושג בקצרה – מיפוי זיכרון



- מיפוי זיכרון הינו תהליך שבו נוצר קישור בין טווח כתובות של הזיכרון הראשי (ה RAM) לבין זיכרון משני (של התקן כלשהו).
- לצורך כך:
  - נקבע מקום מוגדר ב-RAM שמשמש אך ורק עבור התקן זה
  - נוצר עצם המהווה stream להעברת מידע מההתקן ל-RAM ולהיפך.
- התקן חומרה שבוצע עבורו מיפוי לזיכרון RAM נקרא Memory Mapped I/O ( $\text{Input}\backslash\text{Output} = \text{O}\backslash\text{I}$ )
- משמעות הקישור היא יצירת מנגנון שבו כל שינוי שמתבצע בזיכרון אחד, יוצר את אותו השינוי בזיכרון האחר.
- שיטה זו מאפשרת למעבד לפנות בקלות להתקני חומרה, ללא צורך בהפעלת פסיקות חומרה (interrupts), וללא צורך בפניה ל-ports ושימוש בפקודות מיוחדות

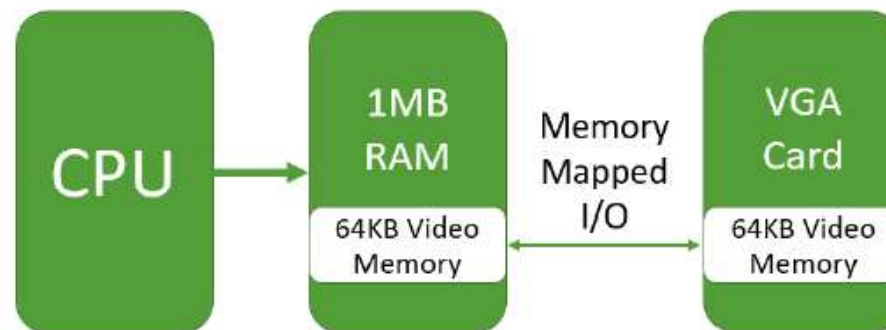
# Memory Mapped I/O – איפה?

---

- השימוש ב- Memory Mapped I/O קלאסי לכרטיסי גרפיקה, עקב מהירות העדכון הרבה שהם דורשים (לדוגמה: במשחקי מחשב, מיפוי הזיכרון הוא אפשרות מקובלת).
- במערכת שיש בה מעבד, זיכרון RAM וכרטיס גרפי: כל מה שמוצג למשתמש על המסך חייב להיות בזיכרון של הכרטיס הגרפי.
- כמו כן, ניתן לעשות מיפוי להתקן שמירת קבצים חיצוני (למשל: דיסק הקשיח).
- הערה: ניתן לבצע מיפוי לקובץ מסוים ולא לכל ההתקן. במקרה כזה נקרא לקובץ: Memory Mapped File

# דוגמא למיפוי זיכרון

- במעבד ה-8086 ההיסטורי, בו למעבד הייתה גישה ל-1 MB של זיכרון RAM:
- לצד המעבד היה מותקן כרטיס גרפי VGA שמסוגל להציג 256 צבעים על מסך שגודלו 200X320 פיקסלים.
- כל פיקסל דרש byte אחד. לכן גודל הזיכרון של הכרטיס היה 64KB ( $64000 = 320 \times 200 = 64KB$ ).
- זיכרון מהכרטיס הגרפי, שהתאים לתצוגת מסך, מופה אל אזור מסוים בזיכרון ה-RAM שהתחיל בכתובת 0xA0000 וגודלו היה 0x10000 (כלומר 64KB)



# יתרונות וחסרונות של מיפוי זיכרון

---

## • יתרונות:

- פשטות ומהירות: כדי לפנות אל זיכרון ההתקן, המעבד פשוט מבצע פקודות העתקה מ/אל אזור הזיכרון של ההתקן שמופה ל-RAM. חוסך את הצורך בפסיקות חומרה איטיות.

## • חסרונות:

- המיפוי גוזל חלק **מטווח הכתובות** מזיכרון ה-RAM של המעבד, שלמעשה הפך להיות בלתי שמיש לכל מטרה שאינה תקשורת עם ההתקן.

- אבל יש עוד יתרונות.... ועל כך בשקופית הבאה!



# מה יתרון לאדם בכל עמלו???

---

- לפעולה של מיפוי עבור קבצים אל ה-RAM יש שני יתרונות:
- חיסכון במקום ב-RAM (ביחס לטעינת כל הקובץ ל RAM)
- לצורך כך נמפה בכל פעם רק חלק מהקובץ.
- אפשרות לתקשורת בין תהלים
- ע"י שיתוף אזור זיכרון בין מספר תהלים.

## • תזכורת:

- בתהליך שנקרא "מיפוי" אנחנו מייצרים קשר בין ה-RAM לקובץ בדיסק הקשיח, כך שכל שינוי באחד-משפיע על השני.

# איך נוכל לחסוך בזכרון?

---

- הרעיון:

- במקום לטעון את כל הקובץ מהדיסק הקשיח ל-RAM וממנו אל הזיכרון של ה-Process נבצע בכל פעם טעינה של קטע מידע אחר מהדיסק אל ה-RAM.

הערה: היה ניתן להגיע לאותה תוצאה ע"י קריאה רגילה של חלק אחר מהקובץ כל פעם,

אך אין לשיטה הזאת את היתרונות האחרים של מיפוי לזיכרון.

- כל עוד המידע מהדיסק יהיה בשימוש על ידי ה-Process, נשמור אותו ב-RAM.

- כאשר לא נזדקק יותר לקטע המידע נזרוק אותו ונשתמש באותו אזור ב-RAM לטובת קטע מידע אחר.

# מיפוי קובץ במערכת חלונות

---

• לצורך מיפוי קובץ במערכת ההפעלה windows, קיימות מספר פונקציות WINAPI:

CreateFileMapping •

OpenFileMapping •

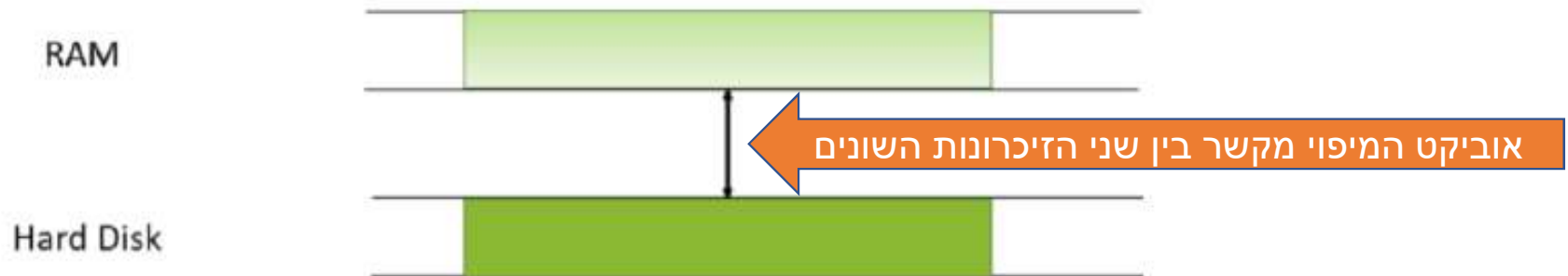
MapViewOfFile •

UnMapViewOfFile •

CloseHandle •

# CreateFileMapping

- בתהליך המיפוי נוצר אובייקט מיפוי שניתן לגשת אליו.
- הזיכרון ב-RAM לא באמת מוקצה בשלב המיפוי - אלא, לפי תבנית עיצוב תכנותית - "lazy loading" - המידע נטען מהדיסק הקשיח רק כשצריכים אותו.



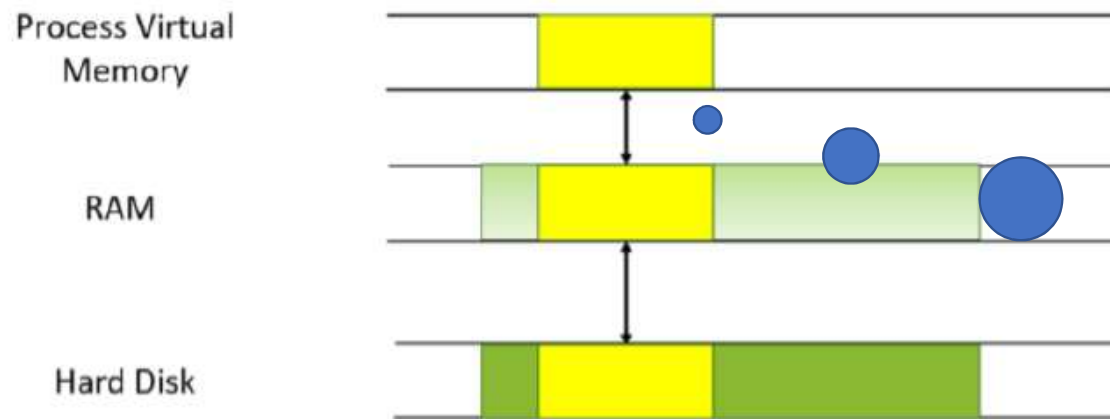
# OpenFileMapping

---

- במקרה שקיים כבר אובייקט מיפוי, הפעולה מאפשרת גישה לאובייקט זה.
- שימו לב – פעולה זו כבר כלולה בפונקציה **CreateFileMapping** כך שאין צורך לבצע `open` אם התהליך שלנו ביצע `create`
- בהמשך – נראה שבאמצעות פעולה זו נוכל לגשת לאובייקט המיפוי גם מתהליך נוסף.

# MapViewOfFile

- כאשר process מבקש להשתמש בקטע מהקובץ, הוא יבקש למפות (להעביר) אותו מה-RAM לזיכרון הווירטואלי שלו.
- אם הקובץ לא הועתק עדיין, אובייקט המיפוי יבצע העתקה מהקובץ ל-RAM.



הערה:

עדיין לא למדנו היכן בדיוק ממוקם הזיכרון הווירטואלי של תהליך בזמן ריצה. בפועל הוא חלק מה RAM, כך שלכאורה מדובר בתהליך פנימי ב RAM

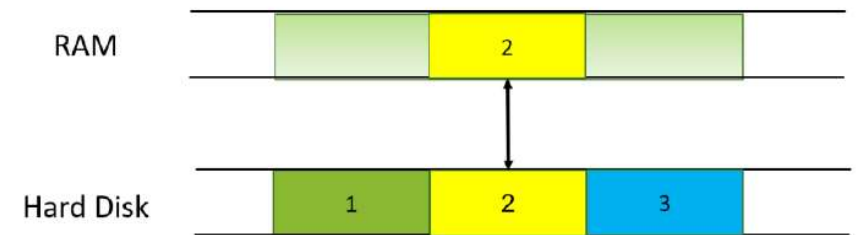
# הבחנה דקה, אך חשובה מאד!



- למילה "מיפוי" יש שתי משמעויות דומות, אבל שונות.
- כאשר אנו מדברים על **מיפוי של קובץ** לזיכרון הראשי – הכוונה ליצירת קישור בין שני סוגי הזיכרונות באמצעות אפיק המעביר מידע מאחד לשני.
- המידע קיים פעמיים – אך נשמר הסנכרון בין שני המיקומים.
- כאשר אנו מדברים על **מיפוי של איזור** בזיכרון הראשי לזיכרון הווירטואלי של תהליך – הכוונה ליצירת קישור בין שני הזיכרונות, כך שהתהליך יכול להשתמש במידע.
- המידע קיים רק פעם אחת, אבל תהליך אחד או יותר רואים במידע הזה חלק מהזיכרון שלהם.

# גודל קטע הקובץ הממופה

- זיכרון ממופה צריך להתחיל מכתובת "עגולה".  
כלומר: כתובת שמתחלקת בחזקות 2.
- לכן כדאי שגודל אזור הזיכרון הממופה יהיה עגול,  
וגודל כל החלקים שאנו ממפים אליו יהיה תואם.  
(בהמשך נקרא לגודל זה "דף" או "מסגרת")
- ההגדרה של גודל במערכת חלונות, מתבצעת ע"י  
שימוש ב- Alignment Granularity



```
// get system memory alignment granularity (usually 65536)
SYSTEM_INFO sys_info;
GetSystemInfo(&sys_info);
int mem_buffer_size = sys_info.dwAllocationGranularity;
```



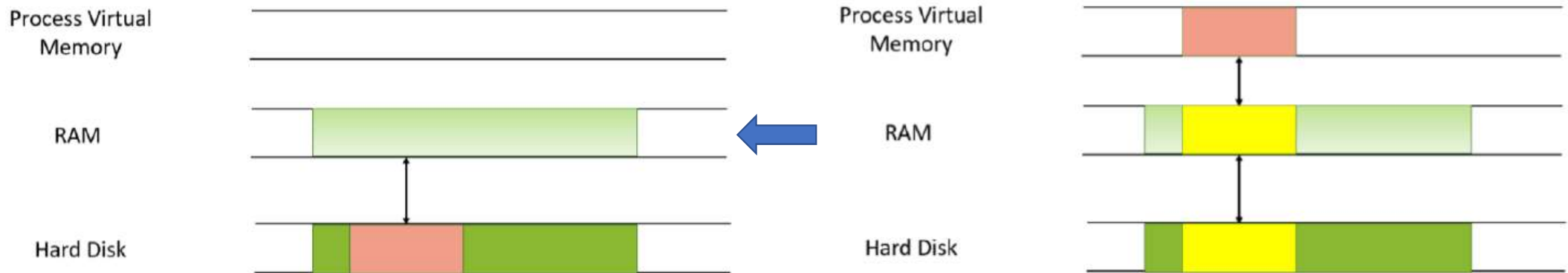
# איך כל זה חוסך לנו זיכרון?

---

- אפשר לנצל את העובדה שכאשר אנחנו מסיימים לעבור על קטע מהקובץ אנחנו לא צריכים אותו יותר: לאחר שנסיים לעבוד על הקטע שמיפינו, נוכל להסיר את המיפוי שלו מהזיכרון ואז נטען את הקטע הבא בדיוק לאותו מקום בזיכרון.
- בצורה זו, הגודל של הזיכרון שנשתמש בו יהיה די קבוע ודומה לגודלו של הקטע שמיפינו אל הזיכרון.
- גם אם הקובץ שלנו מאד גדול, לא נצטרך להגדיל את כמות הזיכרון, רק להחליף יותר פעמים את הקטע הממופה לזיכרון.

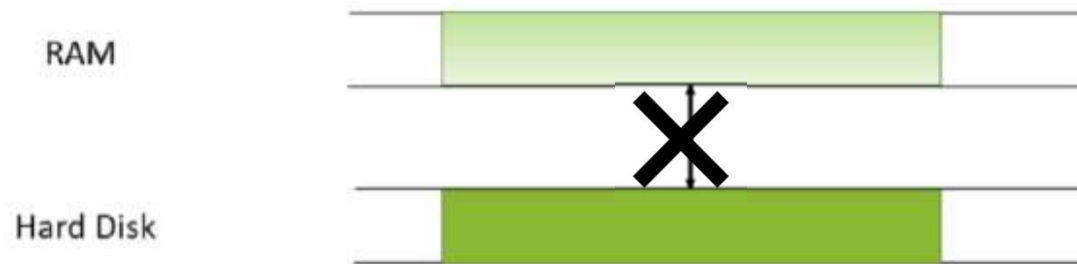
# UnMapViewOfFile

- כאשר process מסיים לעבוד על קטע הזיכרון הוא מבקש להסיר את המיפוי של הקטע.
- פעולה זו גורמת לכך שהזיכרון כולל השינויים שנעשו בו נכתבים בחזרה לדיסק הקשיח.



# CloseHandle

- עם סיום העבודה על הקובץ הממופה, יש להרוס את עצם המיפוי.
- פעולה זו מבצעת סגירת הגישה לאובייקט המיפוי (הפעולה ההפוכה מ `CreateFileMapping`)



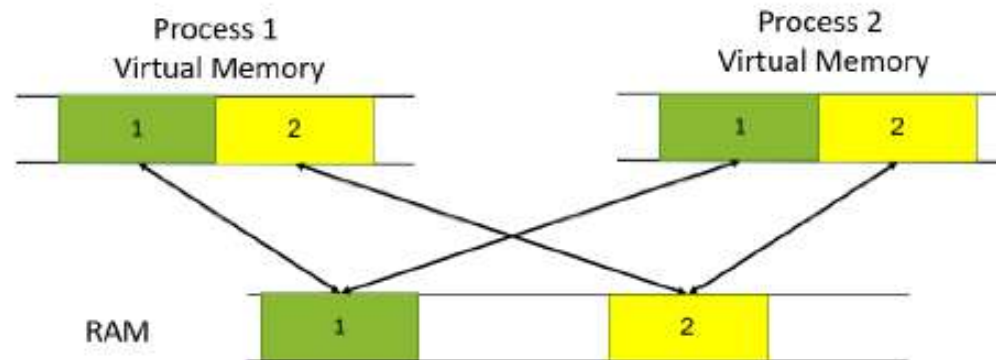
# שימוש נוסף למיפוי זיכרון

---

- מיפוי זיכרון, כאמור – יכול לסייע לנו בחסכון במקום בזיכרון הראשי. אבל הוא יכול לסייע לנו גם לתקשורת בין תהליכים באמצעות זיכרון משותף.
- תקשורת בין תהליכים יכולה להתבצע באמצעות זיכרון – אבל גם באמצעים נוספים.
- גם התקשורת באמצעות הזיכרון יכולה להתבצע בכמה אופנים.
- נבחין בין:
  - קובץ משותף (shared file) – קובץ נמצא בדיסק
  - לזיכרון משותף (shared memory) – הנמצא בזיכרון הראשי (ב RAM).

# זיכרון משותף

- מיפוי זיכרון יכול לשמש לשיתוף זיכרון. במצב של שיתוף זיכרון, אותו אזור ב RAM-ממופה לתוך הזיכרון הווירטואלי של שני התהליכים.
- למשל - שני קטעי זיכרון ב-RAM ממופים אל שני תהליכים.
- כעת, הזיכרונות של שני התהליכים קשורים זה לזה באמצעות קטעי זיכרון ב RAM. אם תהליך אחד ישנה את הזיכרון המשותף, גם התהליך השני "יראה" את השינוי



# כיצד נגדיר זיכרון משותף?

- ראשית – יש צורך בקובץ משותף, אותו ממפים – ולכן אחד מהתהליכים צריך ליצור אותו.
- שנית – יש לגשת לזיכרון המשותף.

## תהליך 2

1. פתיחת גישה לאובייקט המיפוי
  - לצורך פתיחת הגישה יש לדעת את שם אובייקט המיפוי.
2. שימוש במיפוי עבור חלק מהקובץ לפי הצורך.
3. כמובן – כאשר ישנה כתיבה לקובץ, מדובר בקטע קריטי, ולכן יש לבצע סינכרון מתאים

## תהליך 1

1. יצירת אובייקט מיפוי
  - כחלק מתהליך זה – נתינת שם לאובייקט המיפוי = כינוי לאזור בזיכרון הראשי אליו ימופה הקובץ.
2. שימוש במיפוי עבור חלק מהקובץ לפי הצורך
3. כמובן – כאשר ישנה כתיבה לקובץ, מדובר בקטע קריטי, ולכן יש לבצע סינכרון מתאים

# שיתוף זיכרון – קוד מערכת ההפעלה

---

- כפי שלמדנו, חלק ממרחב הזיכרון של כל תהליך מוקדש לקוד של ה Kernel (כלומר - של מערכת ההפעלה), כדי שכל תהליך יכול לפנות לפונקציות של מערכת ההפעלה במקרה הצורך.
- נבצע ייעול: כאשר מבצעים החלפת הקשר בין תהליכים, אין צורך בעצם לבצע החלפה של קטע הזיכרון של מערכת ההפעלה, שהרי גם התהליך החדש זקוק לאותו קוד עבור מערכת ההפעלה במרחב הזיכרון שלו.
- הרבה יותר פשוט לבצע מיפוי של קוד הזיכרון שכבר מצוי ב RAM לזיכרון הווירטואלי של התהליך!
- ייעול נוסף: הרי בעצם ראינו שניתן לטעון בכל פעם רק חלק מהזיכרון של התהליך, ע"י מיפוי של קוד התהליך = שימוש בקטע זיכרון קטן בלבד ובו נחליף את הקוד לפי הצורך (כפי שראינו קודם). הדבר מאפשר לנו לטעון בו זמנית כמה קטעי קוד – של תהליכים שונים.
- נוכל לשתף את מיפוי קוד הזיכרון של מערכת ההפעלה עבור כל התהליכים!
- כמובן: כל אזור הזיכרון המשותף המכיל את קוד מערכת ההפעלה – לא יקבל הרשאות כתיבה, ואף תהליך לא יכול לשנות אותו. כך תישמר האבטחה.

# שיתוף זיכרון – קבצי DLL

---

- על בסיס הרעיון שהראנו כעת, נוכל לבצע שיתוף זיכרון גם עבור קטעי קוד נוספים.
- קובץ DLL הינו חבילת קוד מקומפל שאפשר לייבא לתוך הקוד שלנו. אלו בעצם קבצי "ארכיון" המכילים בתוכם מימוש של פקודות שונות לפי שפת התכנות, ועוד.
  - ראינו קבצים כאלו עבור שפת C, למשל: עבור קלט-פלט סטנדרטי.
- במקרה שכמה תהליכים זקוקים לאותו קובץ DLL – נוכל ליישם את רעיון הזיכרון המשותף.
- במקום שכל תהליך יעתיק את חבילת הקוד לתוך הזיכרון הראשי, נמפה את הקוד לתוך הזיכרון הראשי פעם אחת – והזיכרון הראשי הזה ימופה לכל הזיכרונות הווירטואליים של התהליכים שביצעו ייבוא לקוד זה.



# תקשורת בין תהליכים

כמו שאמרנו בתחילה – שימוש בקובץ משותף ובמיפוי זיכרון  
זו רק דרך אחת להעברת מידע בין תהליכים.  
ננצל הזדמנות זאת להזכיר אמצעי תקשורת נוספים  
– השימושיים מאד בסביבת Linux

---

# אמצעי תקשורת בין תהליכים

---

- ישנם אמצעי תקשורת רבים בין תהליכים, השונים זה מזה הן בצורת העבודה, הן ביכולות ובגודל המידע המועבר, והן בשאלה בין איזה סוגי תהליכים ניתן להשתמש בהם.
- נושא זה מוכר כ: Inter Process Communication -IPC
- נכיר מבין כלי ה IPC האפשריים רק את השימוש ב:
  - אות, סיגנל - SIGNAL
  - צינור - PIPE
  - תור - QUEUE

# בקצרה...

## SIGNAL

שליחה של אות מוסכם דרך מערכת ההפעלה.  
ישנו מספר גדול מאד של סיגנלים אפשריים.  
זהו כלי פרימיטיבי יחסית.

## PIPE

צינור הוא אפיק (stream) מוסכם – בו תהליך אחד  
כותב לצינור, והתהליך השני קורא ממנו  
זהו כלי מקובל מאד בסביבת יוניקס.

## QUEUE

בדומה לצינור, תהליך אחד כותב לתור, ותהליך  
שני קורא ממנו.

# שימוש בסיגנל

---

- כאמור, סיגנל מערב את מערכת ההפעלה כמעבירת המסרים בין התהליכים.
- השימוש בסיגנל כולל שני שלבים:
- קביעת הפונקציה שתקושר לסיגנל – כלומר, הפונקציה שתופעל כאשר הסיגנל ישלח
- **signal**(signalName, funcPtr)
- הפעלת הסיגנל, האיתות – כלומר, שליחת הודעה לתהליך מסוים להפעלת הפונקציה
- **kill**(pid, signalName)
- במערכת Linux קיימים שני סיגנלים פנויים לשימוש המשתמש: SIGUSR1, SIGUSR2

# דוגמא לשימוש בסיגנל

מדוע חשוב שתהליך  
האב יבצע המתנה  
(כלומר – שלא יתבצע  
לפני הבן)?

- תהליך האב מבצע המתנה, והוא יתעורר ויבצע את הפונקציה כאשר הבן ישלח לו סיגנל

```
#include <signal.h>
void father_function();
void main()
{
    pid_t pid;
    int s;
    signal(SIGUSR1, &father_function);
    if (fork() == 0) { // child process
        pid = getppid();
        kill(pid, SIGUSR1);
    } else // parent process
        wait(&s);
}
```

```
void father_function()
{
    printf("I heard you my poor son\n");
    exit(1);
}
```

קביעת הפונקציה שתקושר לסיגנל

הפעלת איתות ע"י הסיגנל

דוגמת הרצה:

```
> gcc -o signal signal.c
> ./signal
I heard you my poor son
```

# שימוש בצינור משורת הפקודה

- כאשר משתמשים בצינור, מריצים במקביל שני תהליכים ומסמנים את היחסים ביניהם:

**./pipe1 | ./pipe2**



- כעת, כאשר pipe1 יוצר קלט – הוא ייכתב לצינור ולא למסך.
- וכאשר pipe2 מבקש קלט – הוא יקבל אותו מהצינור ולא מהמשתמש
- המידע נשלח ומגיע כזרם של בתים, ויש לקחת בחשבון טיפול בזיהוי המידע המגיע ובגודלו.

# דוגמא לשימוש בצינור

## pipe1.c

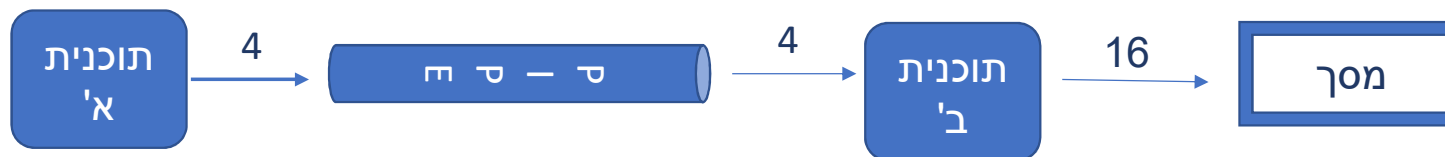
```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main()
{
    puts("4");
    return EXIT_SUCCESS ;
}
```

## pipe2.c

```
#include <stdio.h>
#include <stdlib.h>
int main() {
    int n ;
    scanf(" %d", &n) ;
    printf("%d\n", n*n) ;
    return EXIT_SUCCESS ;
}
```

דוגמת הרצה:

```
> gcc -o pipe1 pipe1.c
> gcc -o pipe2 pipe2.c
> ./pipe1 | ./pipe2
16
```



# שימוש בתור

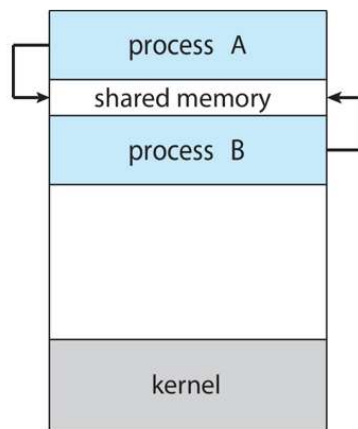
- התור שייך לקבוצת כלי הסנכרון – יחד עם סמפורים וזיכרון משותף.
- יש דמיון קל בין צינור לתור, אך בהבדלים הבאים (חלקי מאד...):

- כל הודעה מגיעה בנפרד
- להודעה יש תכונת סוג וניתן למיין אותן בהתאם.
- התור יכול לשמש לשני הכיוונים.
- לתור יש שם והפתיחה והסגירה שלו נעשות בקוד עצמו
- קריאה וכתיבה לתור אלו קריאות מערכת מיוחדות
- יש דמיון קל גם בין תור לזיכרון משותף.
- האיור מדגים את ההבחנה בין שני כלי הסנכרון הללו

- יש כמה סוגים של תורים.

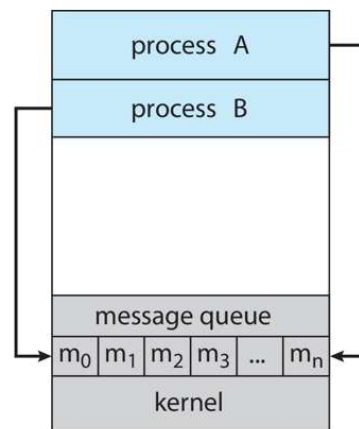
- הסוג המסורבל והישן יותר נמצא יותר בשימוש
- הסוג החדש נקרא בשם POSIX והוא קריא ונוח יותר.

(a) Shared memory.



(a)

(b) Message passing.



(b)



# מעבדת כיתה ותרגיל בית

---

- בזמן שנותר ננסה להדגים את מה שהסברנו כעת:
- הפחתה של גודל הזיכרון במקרה של מיפוי קובץ
- זיהוי זיכרון משותף עבור תהליך מסוים

• בתרגיל הבית תבצעו שימוש בזיכרון משותף על מנת לשנות קובץ.

בהצלחה רבה!