

PROTOKOLL

GREMIUM	:	Labor / Informatik	DATUM:
			25.01.22/krm
TERMIN	:	20.01.2022	
ZEIT	:	08:30 Uhr	
ORT	:	C2.01 Teilweise Online	
MITGLIEDER	:	Hollunder, Dörflinger, Kramer, Schellhammer, Ingo Maindorfer Franziska Romer	
Gäste, Sachverständige	:		
VORSITZ	:	Prof. Dr. Bernhard Hollunder	
VERTEILER	:	Mitglieder	

Tagesordnung:

1. Laborinstallation + Laborentwicklung
2. Umbau C2.18
3. Horst + andere Roboter
4. Sonstiges
5. Nächster Termin Do 27.01.2022 15:30 Uhr C2.01 (Leitung Hollunder)

TOP 1: Laborinstallationen + Laborentwicklung

Überarbeitung des Netzauftritts der Labore im Bereich der Informatik-Seiten.

- Die gezeigte Kachel muss noch etwas umgearbeitet werden auf „Services und Laborinfrastruktur“.

Qualitätssicherung OS+ Software für Laborrechner

- Die Gruppe Windows-Laborinstallation soll angepasst werden, damit ersichtlich ist welche Software in welchen Räumen installiert ist. Spez. SPSS, Tobi (Prof. Betz) und f4-Transcript.
- Derzeit ist geplant kein neues Image für das SoSe22 auszurollen. Ziel soll sein, die VDI-Clients so auszubauen, dass sie von Ubuntu-Linux aus benutzt werden können.

TOP 2: Umbau C2.18 (ISR)

- Inzwischen ist der Elektroschrank fertig und die Maler haben die Wände gestrichen. Der alte Bodenbelag wurde entfernt und der neue Teppichboden soll demnächst verlegt werden.
- Fa. Streit liefert vermutlich im Februar die Möbel. Ingo Maindorfer erkundigt sich nochmals.

TOP 3: Horst + andere Roboter

- Erste Tests mit dem OP3-Roboter hat Michael Dörflinger gemacht. Der OP3 baut ein eignes WLAN auf. Aber die Kommunikation über Container funktioniert nicht. Alternativ soll eine VM getestet werden
- Derzeit ist noch keine Thesis mit dem OP3 für das SoSe22 geplant. Alternativ soll ein Semesterprojekt mit Fr. Temerinac-Ott angeboten werden.
- Popy/OP3, die Lieferung vom zweiten OP3 Roboter ist aktiv, kann aber derzeit nicht geliefert werden. Die alternative popy kann evtl ab März geliefert werden, muss aber erneut ausgeschrieben werden.
- Der Einarmroboter Franka von der Firma Panda wird voraussichtlich Ende März für eine 3-wöchige Teststellung angeliefert. Der Kontakt geht über Maja Temerinac-Ott und die Fa. Next- Robotics (Hr. Schlesinger).
- Das System von ABB ist ein eher geschlossenes System, Industrieroboter und wir deshalb derzeit weniger in Betracht gezogen.
- Es sollte eine Entscheidungsmatrix erarbeitet werden um Vor- und Nachteile der (Roboter-)Angebote vergleichbar zu machen.

- Der „alte“ Peper soll an Aldebaran zur Reparatur geschickt werden. Kosten: 400€ Fracht + 400€ Untersuchung. Danach bekommen wir einen Voranschlag für die Reparatur.

TOP 3: Smart-Home-Labor (Michael Dörflinger)

- Es wurde ein MQTT-Skript getestet. Damit können bisher alle Regeln abgearbeitet werden.
- Der Smart-Mirror ist defekt. Offensichtlich wurde ein neueres Raspberry Pi eingebaut, das mehr Strom benötigt. Dadurch ist das Netzteil kaputtgegangen. Es wurde entschieden den mobilen Smart-Mirror aus C2.14 ins Smart-Homelabor zu bringen. Dieser ist modularer aufgebaut.

TOP 4: Sonstiges

- Michael Dörflinger bietet eine ROS-Schulung für uns und andere Interessierte an. Bevorzugter Termin ist der 8.02. Alternativ der 18.02.2022. Aktuell ab 8:30 Uhr für den ganzen restlichen Tag. Als Raum ist derzeit B2.12 geplant.
- Im B-Bau beginnen die Prüfmessungen für alle Elektrogeräte. Dazu wird der Praktikant Patrick Reti behilflich sein.

TOP 5: Nächster Termin Do 27.01.2022 15:30 Uhr C2.01 (Leitung Hollunder)