

Notes de cours

5 novembre 2019

1 Exemples pour le calcul de matrices

$$\mathbf{A} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix}, \quad \mathbf{B} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, \implies \mathbf{AB} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{bmatrix} \text{ et } \mathbf{BA} = \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$$

2 Inertie : changement de point de repère

On cherche à comparer $I_{\mathbf{g}}$ et $I_{\mathbf{a}}$, pour un vecteur \mathbf{a} quelconque.

$$\begin{aligned} I_{\mathbf{a}} &= \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{e}_i - \mathbf{a}\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{e}_i - \mathbf{g} + \mathbf{g} - \mathbf{a}\|_{\mathbf{M}}^2 \\ &= \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{e}_i - \mathbf{g}\|_{\mathbf{M}}^2 + \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{g} - \mathbf{a}\|_{\mathbf{M}}^2 + 2 \times \left\langle \sum_{i=1}^n p_i (\mathbf{e}_i - \mathbf{g}), \mathbf{g} - \mathbf{a} \right\rangle_{\mathbf{M}} \\ &= I_{\mathbf{g}} + \|\mathbf{g} - \mathbf{a}\|_{\mathbf{M}}^2 + 2 \times \langle 0, \mathbf{g} - \mathbf{a} \rangle_{\mathbf{M}} = I_{\mathbf{g}} + \|\mathbf{g} - \mathbf{a}\|_{\mathbf{M}}^2. \end{aligned}$$

On voit donc que $I_{\mathbf{a}}$ n'est différent de $I_{\mathbf{g}}$ que par une valeur fixe. Il ne présente pas d'intérêt.

3 Seconde forme de l'inertie

$$\begin{aligned} \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n p_i p_j \|\mathbf{e}_i - \mathbf{e}_j\|_{\mathbf{M}}^2 &= \sum_{i=1}^n \sum_{j=1}^n p_i p_j \left[\|\mathbf{e}_i - \mathbf{g}\|_{\mathbf{M}}^2 + \|\mathbf{g} - \mathbf{e}_j\|_{\mathbf{M}}^2 - 2 \langle \mathbf{e}_i - \mathbf{g}, \mathbf{e}_j - \mathbf{g} \rangle_{\mathbf{M}} \right] \\ &= 2 \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{e}_i - \mathbf{g}\|_{\mathbf{M}}^2 - 2 \left\langle \sum_{i=1}^n p_i (\mathbf{e}_i - \mathbf{g}), \sum_{j=1}^n p_j (\mathbf{e}_j - \mathbf{g}) \right\rangle_{\mathbf{M}} \\ &= 2I_{\mathbf{g}} - 2 \times \langle 0, 0 \rangle_{\mathbf{M}}. \end{aligned}$$

4 Inertie et trace

$$I_{\mathbf{g}} = \sum_{i=1}^n p_i \|\mathbf{e}_i - \mathbf{g}\|_{\mathbf{M}}^2 = \sum_{i=1}^n p_i (\mathbf{e}_i - \mathbf{g})' \mathbf{M} (\mathbf{e}_i - \mathbf{g}).$$

D'autre part, comme $I_{\mathbf{g}}$ est un nombre,

$$\begin{aligned} I_{\mathbf{g}} &= \text{Tr}(I_{\mathbf{g}}) = \sum_{i=1}^n p_i \text{Tr}[(\mathbf{e}_i - \mathbf{g})' \mathbf{M} (\mathbf{e}_i - \mathbf{g})] = \sum_{i=1}^n p_i \text{Tr}[(\mathbf{e}_i - \mathbf{g})(\mathbf{e}_i - \mathbf{g})' \mathbf{M}] \\ &= \text{Tr} \left\{ \left[\sum_{i=1}^n p_i (\mathbf{e}_i - \mathbf{g})(\mathbf{e}_i - \mathbf{g})' \right] \mathbf{M} \right\} = \text{Tr}(\mathbf{V}\mathbf{M}). \end{aligned}$$

5 Les valeurs propres de $\mathbf{V}\mathbf{M}$ sont réelles

Sautez ça si vous ne comprenez pas les complexes.

Par défaut, les vecteurs propres et valeurs propres d'une matrice sont complexes. Ici cela marche mieux. Soit $\mathbf{a} \neq \mathbf{0}$ un vecteur propre de $\mathbf{V}\mathbf{M}$. On note $\bar{\mathbf{a}}$ le conjugué complexe de \mathbf{a} (idem pour $\bar{\lambda}$).

$$\bar{\lambda} \bar{\mathbf{a}}' \mathbf{a} = (\overline{\mathbf{V}\mathbf{M}\mathbf{a}})' \mathbf{a} = \bar{\mathbf{a}}' (\mathbf{V}\mathbf{M})' \mathbf{a} = \bar{\mathbf{v}}' \mathbf{V}\mathbf{M}\mathbf{v} = \lambda \bar{\mathbf{a}}' \mathbf{a}$$

Comme $\bar{\mathbf{a}}' \mathbf{a}$ est non nul, λ est réel.

6 Les vecteurs propres de $\mathbf{V}\mathbf{M}$ sont \mathbf{M} -orthogonaux

Soient \mathbf{a}_1 et \mathbf{a}_2 deux vecteurs propres de $\mathbf{V}\mathbf{M}$ associés à λ_1 et λ_2 . On a

$$\mathbf{a}_1' \mathbf{M} \mathbf{V} \mathbf{M} \mathbf{a}_2 = \lambda_2 \mathbf{v}_1' \mathbf{M} \mathbf{v}_2 = \lambda_2 \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle_{\mathbf{M}} = \dots = \lambda_1 \langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle_{\mathbf{M}}.$$

On a donc soit $\lambda_1 = \lambda_2$, soit $\langle \mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2 \rangle_{\mathbf{M}} = 0$. On peut montrer que dans le cas de valeurs propres multiples, cela marche toujours.

7 Les valeurs propres de $\mathbf{V}\mathbf{M}$ sont positives

$$\mathbf{V}\mathbf{M}\mathbf{a} = \lambda \mathbf{a}$$

$$\mathbf{a}' \mathbf{M} \mathbf{V} \mathbf{M} \mathbf{a} = \lambda \mathbf{a}' \mathbf{M} \mathbf{a}$$

$$\mathbf{a}' \mathbf{M} \mathbf{Y}' \mathbf{D}_{\mathbf{p}} \mathbf{Y} \mathbf{M} \mathbf{a} = \lambda \mathbf{a}' \mathbf{M} \mathbf{a}$$

$$(\mathbf{Y}\mathbf{M}\mathbf{a})' \mathbf{D}_{\mathbf{p}} (\mathbf{Y}\mathbf{M}\mathbf{a}) = \lambda \mathbf{a}' \mathbf{M} \mathbf{a}$$

Les deux produits scalaires sont positifs (matrices définies positives), donc $\lambda > 0$.

8 Variables liées et valeurs propres

On cherche à montrer qu'à chaque fois que des variables sont liées par une relation linéaire, l'analyse en composante principale des données correspondantes produit un vecteur \mathbf{u} associé une valeur propre nulle. On considère pour cela une table $\mathbf{X} = (x_i^j)$ de données avec n individus et p variables, ainsi que sa version centrée réduite $\mathbf{Z} = (z_i^j)$, où comme d'habitude $z_i^j = (x_i^j - \bar{x}^j)/\sigma_j$, \bar{x}^j est la moyenne arithmétique de la variable j et σ_j son écart type. Pour simplifier, on supposera que toutes les variables ont le même poids $1/n$. Dans ce cas, on rappelle que la matrice de corrélation de \mathbf{X} s'écrit $\mathbf{R} = \frac{1}{n}\mathbf{Z}'\mathbf{Z}$.

Dans la suite, on suppose qu'il existe des coefficients non tous nuls v_1, \dots, v_p et v_0 tels que, pour tout i ,

$$v_1 x_i^1 + v_2 x_i^2 + \dots + v_p x_i^p = v_0.$$

Les moyennes arithmétiques des variables vérifient alors

$$\begin{aligned} v_1 \bar{x}^1 + v_2 \bar{x}^2 + \dots + v_p \bar{x}^p &= v_1 \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^1 + \dots + v_p \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n x_i^p \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n (v_1 x_i^1 + \dots + v_p x_i^p) \\ &= \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n v_0 = v_0. \end{aligned}$$

Les variables centrées vérifient pour chaque individu i

$$v_1 (x_i^1 - \bar{x}^1) + v_2 (\bar{x}^2 - x_i^2) + \dots + v_p (\bar{x}^p - x_i^p) = v_0 - v_0 = 0,$$

et comme $x_i^j - \bar{x}^j = \sigma_j z_i^j$, pour les variables centrées réduites on obtient

$$v_1 s_1 z_i^1 + v_2 s_2 z_i^2 + \dots + v_p s_p z_i^p = 0.$$

Un facteur propre non nul \mathbf{u} associé à la valeur propre nulle est tel que $\mathbf{R}\mathbf{u} = \mathbf{0}$, puisque les facteurs propres sont des vecteurs propres de la matrice de corrélation. On considère le vecteur $\mathbf{u} = (v_1 \sigma_1, \dots, v_p \sigma_p)'$. Le vecteur est évidemment non nul et on peut réécrire matriciellement la relation trouvée précédemment comme $\mathbf{Z}\mathbf{u} = \mathbf{0}$.

On a donc $\mathbf{R}\mathbf{u} = \frac{1}{n}\mathbf{Z}'\mathbf{Z}\mathbf{u} = \frac{1}{n}\mathbf{Z}'\mathbf{0} = \mathbf{0}$, ce qui répond à la question posée.