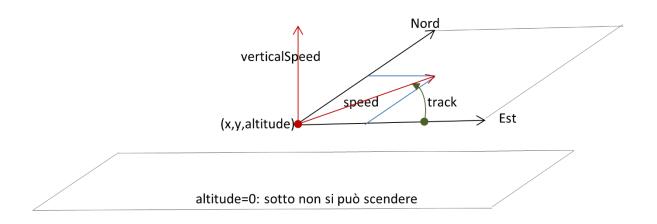
La classe Elicottero. Vi chiediamo di scrivere una classe Elicottero per rappresentare virtualmente elicotteri. Un elicottero è definito con tre coordinate (intere, in km):  $\boldsymbol{x}, \boldsymbol{y}$  e altitude (non negativa), due velocità (intere, in hm/h), speed (orizzontale e non negativa) e verticalSpeed (verticale), e una direzione orizzontale track (un reale, un angolo in radianti tra 0 e  $2\pi$ ). Il prossimo disegno riassume i significati degli attributi di un elicottero.



La classe ha i seguenti metodi. Usate degli assert per impedire valori non accettabili degli attributi.

- (i) Il costruttore di Elicottero definisce un elicottero fermo in cielo, date le coordinate (x, y, altitude), con velocità nulle e angolo di direzione nullo.
- (ii) La classe ha i metodi get per ogni attributo e metodi set per velocità e direzione, ma <u>non</u> per x, y, altitude. Non consentiamo a un elicottero di cambiare la posizione se non spostandosi con lo scorrere del tempo.
- (iii) Un metodo void elapse (double time) modifica la posizione dell'elicottero dato il tempo trascorso, in base alle velocità e alla direzione, usando le formule della trigonometria. Quando assegnate il risultato a delle coordinate intere dovrete arrotondarlo, scrivendo: (int) espressione.

Per richiamare un attributo/metodo statico pubblico fuori dalla sua classe C scrivete *C.attributo, C.metodo*. Per esempio scrivete *Math.sin, Math.cos* per i metodi statici per seno e coseno della classe Math. Includiamo una classe *TestElicottero* per sperimentare la classe Elicottero: eseguitela (richiede la

classe Elicottero) e controllate che i risultati siano sensati.