Curs 6

Cuprins

- 1 Liste și recursie
- 2 Tipuri de date compuse
- 3 Planning în Prolog

Bibliografie:

L.S. Sterling and E.Y. Shapiro, The Art of Prolog https://mitpress.mit.edu/books/art-prolog-second-edition

Liste și recursie

```
Listă [t1,...,tn]
```

□ O listă în Prolog este un șir de elemente, separate prin virgulă, între paranteze drepte:

```
[1,cold, parent(jon), [winter, is, coming], X]
```

- O listă poate conține termeni de orice fel.
- ☐ Ordinea termenilor din listă are importanță:

$$?-[1,2] == [2,1]$$
.

- ☐ Lista vidă se notează [].
- ☐ Simbolul | desemnează coada listei:

?-
$$[1,2,3,4,5,6] = [X|T]$$
.
 $X = 1, T = [2, 3, 4, 5, 6]$.
?- $[1,2,3|[4,5,6]] == [1,2,3,4,5,6]$.
true.

Exercițiu

 $\hfill\Box$ Definiți un predicat care verifică că un termen este lista.

Exercițiu

```
□ Definiți un predicat care verifică că un termen este lista.
  is_list(∏).
  is_list([-|-]).
☐ Definiți predicate care verifică dacă un termen este primul element,
  ultimul element sau coada unei liste.
  head([X|_{-}],X).
  last([X],X).
  last([_{-}|T],Y):-last(T,Y).
  tail([],[]).
  tail([_-|T],T).
```

Exercițiu

□ Definiți un predicat care verifică dacă un termen aparține unei liste.

Exercițiu

☐ Definiți un predicat care verifică dacă un termen aparține unei liste.

```
member(H, [H|_{-}]).
member(H, [_{-}|T]) :- member(H,T).
```

Exercițiu

□ Definiți un predicat care verifică dacă un termen aparține unei liste.

```
member(H, [H|_{-}]).
member(H, [_{-}|T]) :- member(H,T).
```

□ Definiți un predicat append/3 care verifică dacă o listă se obține prin concatenarea altor două liste.

Exercițiu

☐ Definiți un predicat care verifică dacă un termen aparține unei liste.

```
member(H, [H|_{-}]).
member(H, [_{-}|T]) :- member(H,T).
```

□ Definiți un predicat append/3 care verifică dacă o listă se obține prin concatenarea altor două liste.

```
append([],L,L). append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Exercițiu

☐ Definiți un predicat care verifică dacă un termen aparține unei liste.

```
member(H, [H|_{-}]).
member(H, [_{-}|T]) :- member(H,T).
```

□ Definiți un predicat append/3 care verifică dacă o listă se obține prin concatenarea altor două liste.

```
append([],L,L).
append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Există predicatele predefinite member/2 și append/3.

Exercițiu

□ Definiți un predicat elim/3 care verifică dacă o listă se objne din alta prin eliminarea unui element.

Exercițiu

Definiți un predicat elim/3 care verifică dacă o listă se objne din alta prin eliminarea unui element.

```
elim(X, [X|T], T).

elim(X, [H|T], [H|L]) :- elim(X,T,L).
```

Exercițiu

□ Definiți un predicat elim/3 care verifică dacă o listă se objne din alta prin eliminarea unui element.

```
elim(X, [X|T], T).
elim(X, [H|T], [H|L]) :- elim(X,T,L).
```

□ Definiți un predicat care perm/2 care verifică dacă două liste sunt permutări.

Exercițiu

□ Definiți un predicat elim/3 care verifică dacă o listă se obine din alta prin eliminarea unui element.

```
elim(X, [X|T], T).
elim(X, [H|T], [H|L]) :- elim(X,T,L).
```

□ Definiți un predicat care perm/2 care verifică dacă două liste sunt permutări.

```
perm([],[]). perm([X|T],L) :- elim(X,L,R), perm(R,T).
```

Exercițiu

□ Definiți un predicat elim/3 care verifică dacă o listă se obine din alta prin eliminarea unui element.

```
elim(X, [X|T], T).
elim(X, [H|T], [H|L]) :- elim(X,T,L).
```

 Definiți un predicat care perm/2 care verifică dacă două liste sunt permutări.

```
perm([],[]). perm([X|T],L) :- elim(X,L,R), perm(R,T).
```

Predicatele predefinite select/3 și permutation/2 au aceeași funcționalitate.

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

Determinați toate cuvintele dintr-o bază de cunoștințe dată, care sunt anagrame ale unui cuvânt dat.

KB: word(relay). word(early). word(layer).

Predicat util:

?- name(relay,L). % conversie între atomi și liste L = [114, 101, 108, 97, 121]

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

Determinați toate cuvintele dintr-o bază de cunoștințe dată, care sunt anagrame ale unui cuvânt dat.

KB: word(relay). word(early). word(layer).

Predicat util:

?- name(relay,L). % conversie între atomi și liste L = [114, 101, 108, 97, 121]

Două abordări posibile:

- □ se generează o posibilă, soluție apoi se testează dacă este în KB.
- □ se parcurge KB și pentru fiecare termen se testează dacă e soluție.

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

```
KB: word(relay). word(early). word(layer).
```

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

```
KB: word(relay). word(early). word(layer).
```

```
\begin{array}{ll} \texttt{anagram1(A,B)} \; :- \; \texttt{name(A,L)} \,, \; \texttt{permutation(L,W)} \,, \\ & \quad \texttt{name(B,W)} \,, \; \texttt{word(B)} \,. \end{array}
```

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

```
solution(X) :- generate(X), check(X).
```

Exercițiu

```
KB: word(relay). word(early). word(layer).
anagram1(A,B) :- name(A,L), permutation(L,W),
                 name(B,W), word(B).
anagram2(A,B) :- name(A,L), word(B),
                 name(B,W), permutation(L,W).
?- anagram1(layre,X).
                                ?- anagram2(layre,X).
X = layer;
                                X = relay;
X = relay;
                                X = early;
X = early;
                                X = layer;
                                false.
false.
```

Recursie

Exercițiu

□ Definiți un predicat rev/2 care verifică dacă o listă este inversa altei liste.

Recursie

Exercițiu

□ Definiți un predicat rev/2 care verifică dacă o listă este inversa altei liste.

```
rev([],[]).
rev([X|T],L) :- rev(T,R),append(R,[X],L).
```

Soluția de mai sus este corectă, dar foarte costisitoare computațional, datorită stilului de programare declarativ.

Cum putem defini o variantă mai rapidă?

O metodă care prin care recursia devine mai rapidă este folosirea acumulatorilor, în care se păstrează rezultatele parțiale.

Recursie cu acumulatori

```
□ Varianta iniţială:
    rev([],[]).
    rev([X|T],L) :- rev(T,R),append(R,[X],L).
□ Varianta cu acumulator
    rev(L,R) :- revac(L,[],R).
    % la momentul iniţial nu am acumulat nimic.
```

Recursie cu acumulatori

```
□ Varianta inițială:
    rev([],[]).
    rev([X|T],L) :- rev(T,R),append(R,[X],L).
□ Varianta cu acumulator
    rev(L,R) :- revac(L,[],R).
    % la momentul inițial nu am acumulat nimic.
    revac([], R, R).
    % cand lista inițială a fost consumată,
    % am acumulat rezultatul final.
```

Recursie cu acumulatori

```
□ Varianta inițială:
  rev([],[]).
  rev([X|T],L) := rev(T,R),append(R,[X],L).

    Varianta cu acumulator

  rev(L,R) := revac(L,[],R).
  % la momentul inițial nu am acumulat nimic.
  revac([], R, R).
  % cand lista inițială a fost consumată,
  % am acumulat rezultatul final.
  revac([X|T], Acc, R) := revac(T, [X|Acc], R).
  % Acc conține inversa listei care a fost deja parcursă.
\square Complexitatea a fost redusă de la O(n^2) la O(n), unde n este
  lungimea listei.
```

Recursie

- ☐ Multe implementări ale limbajului Prolog aplică "last call optimization" atunci când un apel recursiv este ultimul predicat din corpul unei clauze (tail recursion).
- Atunci când este posibil, se recomandă utilizare recursiei la coadă (tail recursion).
- □ Vom defini un predicat care generează liste lungi în două moduri și vom analiza performanța folosind predicatul time/1.

Recursie

- Multe implementări ale limbajului Prolog aplică "last call optimization" atunci când un apel recursiv este ultimul predicat din corpul unei clauze (tail recursion).
- □ Atunci când este posibil, se recomandă utilizare recursiei la coadă (*tail recursion*).
- □ Vom defini un predicat care generează liste lungi în două moduri și vom analiza performanța folosind predicatul time/1.

```
biglist(0,[]).
biglist(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist(M,T),M=M.
biglist_tr(0,[]).
biglist_tr(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist_tr(M,T).
```

□ Predicat fără recursie la coadă:
biglist(0,[]).
biglist(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist(M,T),M=M.
Apelul recursiv întoarce valoarea găsită în predicatul apelant, acestă valoare urmând a fi prelucrată.

```
□ Predicat fără recursie la coadă:
  biglist(0,[]).
  biglist(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist(M,T),M=M.
  Apelul recursiv întoarce valoarea găsită în predicatul apelant, acestă valoare urmând a fi prelucrată.
  ?- time(biglist(50000,X)).
  100,000 inferences, 0.016 CPU in 0.038 seconds
  (41% CPU, 6400000 Lips)
  X = [50000, 49999, 49998|...].
```

```
Predicat fără recursie la coadă:
  biglist(0,[]).
  biglist(N,[N|T]) := N >= 1, M is N-1, biglist(M,T), M=M.
  Apelul recursiv întoarce valoarea găsită în predicatul apelant, acestă
  valoare urmând a fi prelucrată.
  ?- time(biglist(50000,X)).
  100,000 inferences, 0.016 CPU in 0.038 seconds
  (41% CPU, 6400000 Lips)
  X = [50000, 49999, 49998]...].
☐ Predicatul cu recursie la coadă:
  biglist_tr(0,[]).
  biglist_tr(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist_tr(M,T).
```

```
Predicat fără recursie la coadă:
  biglist(0,[]).
  biglist(N,[N|T]) := N >= 1, M is N-1, biglist(M,T), M=M.
  Apelul recursiv întoarce valoarea găsită în predicatul apelant, acestă
  valoare urmând a fi prelucrată.
  ?- time(biglist(50000,X)).
  100,000 inferences, 0.016 CPU in 0.038 seconds
  (41% CPU, 6400000 Lips)
  X = [50000, 49999, 49998]...].
☐ Predicatul cu recursie la coadă:
  biglist_tr(0,[]).
  biglist_tr(N,[N|T]) :- N >= 1, M is N-1,biglist_tr(M,T).
  ?- time(biglist_tr(50000,X)).
  100,000 inferences, 0.000 CPU in 0.007 seconds
  (0% CPU, Infinite Lips)
  X = [50000, 49999, 49998]...]
```

Liste append/3

Reamintim definiția funcției append/3: ?- listing(append/3). append([],L,L). append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).?- append(X,Y,[a,b,c]). X = [],Y = [a, b, c]; X = [a],Y = [b, c]; X = [a, b],Y = [c]; X = [a, b, c],Y = []: false

□ Funcția astfel definită poate fi folosită atât pentru verificare, cât și pentru generare.

```
append([],L,L).
append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Exercițiu

Definiți prefix/2 și suffix/2 folosind append.

```
append([],L,L).
append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Exercițiu

```
Definiți prefix/2 și suffix/2 folosind append.
```

```
prefix(P,L) :- append(P,_, L).
suffix(S,L) :- append(_,S,L).
```

Liste

```
append([],L,L).
append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Exercitiu

Definiți prefix/2 și suffix/2 folosind append.

```
prefix(P,L) :- append(P,_, L).
suffix(S,L) :- append(_,S,L).
```

Observăm că funcția append parcurge prima listă.

Am putea rescrie această funcție astfel încât legătura să se facă direct, așa cum putem face în programarea imperativă?

Liste

```
append([],L,L).
append([X|T],L, [X|R]) :- append(T,L,R).
```

Exercitiu

Definiți prefix/2 și suffix/2 folosind append.

```
prefix(P,L) :- append(P,_, L).
suffix(S,L) :- append(_,S,L).
```

Observăm că funcția append parcurge prima listă.

Am putea rescrie această funcție astfel încât legătura să se facă direct, așa cum putem face în programarea imperativă?

Problema poate fi rezolvată scriind listele ca diferențe, o tehnică utilă în limbajul Prolog.

Liste ca diferențe

□ Ideea: lista [t1,...,tn] va fi reprezentată printr-o pereche ([t1,...,tn|T], T)

Această pereche poate fi notată [t1,...,tn|T] – T, dar notația nu este importantă.

Liste ca diferențe

□ Ideea: lista [t1,...,tn] va fi reprezentată printr-o pereche

```
([t1,...,tn|T], T)
```

Această pereche poate fi notată [t1, ..., tn|T] – T, dar notația nu este importantă.

□ Vrem să definim append/3 pentru liste ca diferențe:

dlappend((X1,T1),(X2,T2),(R,T)) :- ?.

```
dlappend((X1,T1),(X2,T2),(R,T)) :- ?.
```

□ Dacă [t1,..., tn] este diferența (X1,T1), iar [q1,..., qk] este diferența (X2,T2) observăm că diferența (R,T) trebuie să fie [t1,...,tn,q1..., qk].

```
dlappend((X1,T1),(X2,T2),(R,T)) :- ?.
```

- □ Dacă [t1,..., tn] este diferența (X1,T1), iar [q1,..., qk] este diferența (X2,T2) observăm că diferența (R,T) trebuie să fie [t1,...,tn,q1..., qk].
- □ Obţinem R=[t1,...,tn,q1..., qk|T], deci (X1,T1) = (R, P) şi (X2,T2) = (P,T) unde P =[q1,...,qk|T]).

```
dlappend((X1,T1),(X2,T2),(R,T)) :- ?.
 □ Dacă [t1,..., tn] este diferența (X1,T1), iar [q1,..., qk]
    este diferența (X2,T2) observăm că diferența (R,T) trebuie să fie
    [t1,\ldots,tn,q1\ldots,qk].
 \square Obţinem R=[t1,...,tn,q1..., qk|T], deci
    (X1,T1) = (R, P) si (X2,T2) = (P,T)
    unde P = [q1, \ldots, qk|T]).
 Definiția este:
                   dlappend((R,P),(P,T),(R,T)).
?- dlappend(([1,2,3|P],P),([4,5|T],T),RD).
P = [4, 5|T],
RD = ([1, 2, 3, 4, 5|T], T).
```

```
dlappend((X1,T1),(X2,T2),(R,T)) :- ?.
 □ Dacă [t1,..., tn] este diferența (X1,T1), iar [q1,..., qk]
    este diferența (X2,T2) observăm că diferența (R,T) trebuie să fie
    [t1,\ldots,tn,q1\ldots,qk].
 \square Obţinem R=[t1,...,tn,q1..., qk|T], deci
    (X1,T1) = (R, P) si (X2,T2) = (P,T)
    unde P = [q1, \ldots, qk|T]).
 Definiția este:
                   dlappend((R,P),(P,T),(R,T)).
?- dlappend(([1,2,3|P],P),([4,5|T],T),RD).
P = [4, 5|T],
RD = ([1, 2, 3, 4, 5|T], T).
 □ dlappend este foarte rapid, dar nu poate fi folosit pentru generare,
    ci numai pentru verificare.
```

Tipuri de date compuse

Termeni compuși f (t1,..., tn)

☐ Termenii sunt unitățile de bază prin care Prolog reprezintă datele. Sunt de 3 tipuri: Constante: 23, sansa, 'Jon Snow' Variabile: X, Stark, _house ■ Termeni compusi: predicate termeni prin care reprezentăm datele born(john, date(20,3,1977)) born/2 și date/3 sunt functori born/2 este un predicat date/3 definește date compuse

- ☐ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 - [] este listă
 - [X|L] este listă, unde X este element și L este listă

- ☐ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 - □ ∏ este listă
 - [X|L] este listă, unde X este element și L este listă
- □ Cum definim arborii binari în Prolog?

- ☐ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 - □ ∏ este listă
 - [X|L] este listă, unde X este element și L este listă
- □ Cum definim arborii binari în Prolog? Soluție posibilă:

- ☐ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 - □ ∏ este listă
 - [X|L] este listă, unde X este element și L este listă
- □ Cum definim arborii binari în Prolog? Soluție posibilă:
 - void este arbore

□ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 □ [] este listă
 □ [X|L] este listă, unde X este element și L este listă
 □ Cum definim arborii binari în Prolog? Soluție posibilă:
 □ void este arbore
 □ tree(X,A1,A2) este arbore, unde X este un element, iar A1 și A2 sunt arbori

□ Am văzut că listele sunt definite recursiv astfel:
 □ [] este listă
 □ [X|L] este listă, unde X este element și L este listă
 □ Cum definim arborii binari în Prolog? Soluție posibilă:
 □ void este arbore
 □ tree(X,A1,A2) este arbore, unde X este un element, iar A1 și A2 sunt arbori
 tree(X,A1,A2) este un termen compus, dar nu este un predicat!

□ Cum arată un arbore?

□ Cum arată un arbore?

tree(a, tree(b, tree(d, void, void), void), tree(c, void, tree(e, void, void)))

□ Cum arată un arbore?
 tree(a, tree(b, tree(d, void, void), void), tree(c, void, tree(e, void, void)))
 □ Cum dăm un "nume" arborelui de mai sus?

□ Cum arată un arbore?
 tree(a, tree(b, tree(d, void, void), void), tree(c, void, tree(e, void, void)))
 □ Cum dăm un "nume" arborelui de mai sus? Definim un predicat:
 def(arb, tree(a, tree(b, tree(d,void,void), void),

tree(e.void.void)))).

tree(c, void,

□ Cum arată un arbore?

```
\mathsf{tree}(\mathsf{a},\,\mathsf{tree}(\mathsf{b},\,\mathsf{tree}(\mathsf{d},\,\mathsf{void},\,\mathsf{void}),\,\mathsf{void}),\,\mathsf{tree}(\mathsf{c},\,\mathsf{void},\,\mathsf{tree}(\mathsf{e},\,\mathsf{void},\,\mathsf{void})))
```

□ Cum dăm un "nume" arborelui de mai sus? Definim un predicat:

Deoarece în Prolog nu avem declarații explicite de date, pentru a defini arborii vom scrie un predicat care este adevărat atunci când argumentul său este un arbore.

□ Scrieți un predicat care verifică că un termen este arbore binar.

□ Scrieți un predicat care verifică că un termen este arbore binar.

Scrieti un predicat care verifică că un termen este arbore binar. binary_tree(void). binary_tree(tree(Element, Left, Right)) :- binary_tree(Left), binary_tree(Right). Eventual putem defini si un predicat pentru elemente: binary_tree(void). binary_tree(tree(Element,Left,Right)) :- binary_tree(Left), binary_tree(Right), element_binary_tree(Element) element_binary_tree(X):- integer(X). /* de exemplu */

Scrieti un predicat care verifică că un termen este arbore binar. binary_tree(void). binary_tree(tree(Element, Left, Right)) :- binary_tree(Left), binary_tree(Right). Eventual putem defini si un predicat pentru elemente: binary_tree(void). binary_tree(tree(Element,Left,Right)) :- binary_tree(Left), binary_tree(Right), element_binary_tree(Element) element_binary_tree(X):- integer(X). /* de exemplu */ test:- def(arb,T), binary_tree(T).

Exercițiu

Scrieți un predicat care verifică că un element aparține unui arbore.

Exercițiu

Scrieți un predicat care verifică că un element aparține unui arbore.

```
{\tt tree\_member(X,tree(X,Left,Right))}\,.
```

```
tree_member(X,tree(Y,Left,Right)) :- tree_member(X,Left).
```

```
tree_member(X,tree(Y,Left,Right)) :- tree_member(X,Right).
```

Exercițiu

Scrieți un predicat care verifică că doi arbori binari sunt izomorfi (fiecare nod are acceași copii, dar ordinea nu contează).

isotree(void, void).

Exercițiu

Scrieți un predicat care verifică că doi arbori binari sunt izomorfi (fiecare nod are acceași copii, dar ordinea nu contează).

Exercițiu

Exercițiu

```
preorder(tree(X,L,R),Xs) :-
```

Exercițiu

Exercițiu

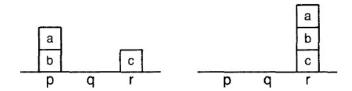
Exercițiu

Exercițiu

```
preorder(tree(X,L,R),Xs) :- preorder(L,Ls),
                             preorder(R,Rs),
                             append([X|Ls],Rs,Xs).
preorder(void,[]).
test(Tree, Pre): - def(arb, Tree), preorder(Tree, Pre).
?- test(T,P).
T = tree(a, tree(b, tree(d, void, void), void), tree(c,
void, tree(e, void, void))),
P = [a, b, d, c, e]
```

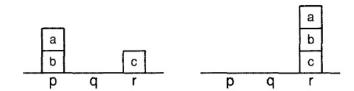
Planning în Prolog

Problemă: Lumea blocurilor



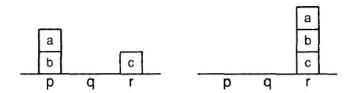
- ☐ Lumea blocurilor este formată din:
 - □ trei blocuri: a,b, c
 - trei poziții: p,q, r
 - un bloc poate sta peste un alt bloc sau pe o poziție

Problemă: Lumea blocurilor

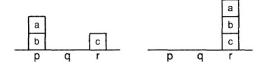


- Lumea blocurilor este formată din:
 - □ trei blocuri: a,b, c
 - trei poziţii: p,q, r
 - un bloc poate sta peste un alt bloc sau pe o poziție
- ☐ Un bloc poate fi mutat pe o poziție liberă sau pe un alt bloc.

Problemă: Lumea blocurilor

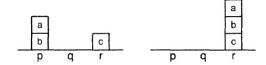


- ☐ Lumea blocurilor este formată din:
 - □ trei blocuri: a,b, c
 - trei poziții: p,q, r
 - un bloc poate sta peste un alt bloc sau pe o poziție
- ☐ Un bloc poate fi mutat pe o poziție liberă sau pe un alt bloc.
- □ Problema este de a găsi un șir de mutări astfel încât dintr-o stare inițială să se ajungă într-o stare finală



□ Reprezentarea blocurilor, pozițiilor și a stărilor:

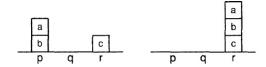
```
block(a). block(b). block(c).
place(p). place(q). place(r).
```



☐ Reprezentarea blocurilor, pozițiilor și a stărilor:

```
block(a). block(b). block(c).
place(p). place(q). place(r).
```

```
initial_state([on(a,b), on(b,p),on(c,r)]).
final_state([on(a,b),on(b,c),on(c,r)]).
```

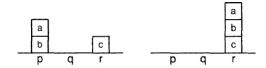


☐ Reprezentarea blocurilor, pozițiilor și a stărilor:

```
block(a). block(b). block(c).
place(p). place(q). place(r).
```

```
initial_state([on(a,b), on(b,p),on(c,r)]).
final_state([on(a,b),on(b,c),on(c,r)]).
```

Observați că on(a,b), on(b,c), etc. sunt date compuse.



☐ Reprezentarea blocurilor, pozițiilor și a stărilor:

```
block(a). block(b). block(c).
place(p). place(q). place(r).
```

```
initial_state([on(a,b), on(b,p),on(c,r)]).
final_state([on(a,b),on(b,c),on(c,r)]).
```

Observați că on(a,b), on(b,c), etc. sunt date compuse.

O stare este o listă de termenii de tipul on(X,Y). Într-o listă care reprezintă o stare, termenii on(X,Y) sunt ordonați după prima componentă.

□ Predicatul transform(State1,State2,Plan) va genera în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2.

□ Predicatul transform(State1, State2, Plan) va genera în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2.

□ Predicatul transform(State1, State2, Plan) va genera în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2.

Predicatele transform/3 și transform/4 sunt diferite. În modelarea noastră, transform/4 este un predicat auxiliar, cu ajutorul căruia reținem stările "vizitate".

□ Predicatul transform(State1, State2, Plan) va genera în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2.

Predicatele transform/3 și transform/4 sunt diferite. În modelarea noastră, transform/4 este un predicat auxiliar, cu ajutorul căruia reținem stările "vizitate".

```
transform(State,State,Visited,[],_).
```

```
☐ Predicatul transform(State1,State2,Plan) va genera în
    variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea
    State1 în starea State2.
transform(State1, State2, Plan) :-
                      transform(State1, State2, [State1], Plan).
Predicatele transform/3 și transform/4 sunt diferite. În modelarea
noastră, transform/4 este un predicat auxiliar, cu ajutorul căruia
reținem stările "vizitate".
transform(State, State, Visited, [], _).
transform(State1, State2, Visited, [Action | Actions]) :-
                                  legal_action(Action, State1),
                                 update(Action, State1, State),
                                     \+ member(State, Visited),
            transform(State, State2, [State|Visited], Actions).
```

☐ Căutare de tip depth-first.

☐ Predicatul transform(State1, State2, Plan) va genera în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2 transform(State1, State2, Plan) :transform(State1, State2, [State1], Plan). transform(State, State, Visited, [], _). transform(State1,State2,Visited,[Action|Actions]) :legal_action(Action,State1), update(Action, State1, State), \+ member(State, Visited), transform(State, State2, [State|Visited], Actions).

30 / 38

□ Predicatul legal_action(Action,State) va instanția Action cu o mutare care poate fi efectuată în starea State. Există două mutări posibile: *mutarea pe un bloc* și *mutarea pe o poziție*.

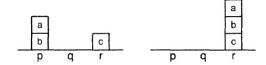
□ Predicatul legal_action(Action,State) va instanția Action cu o mutare care poate fi efectuată în starea State. Există două mutări posibile: mutarea pe un bloc și mutarea pe o poziție.

```
☐ Predicatul legal_action(Action, State) va instanția Action cu
    o mutare care poate fi efectuată în starea State. Există două
    mutări posibile: mutarea pe un bloc și mutarea pe o poziție.
legal_action(to_block(Block1,Block2),State) :-
                         block(Block1), clear(Block1,State),
                           block(Block2), Block1 \== Block2,
                                         clear(Block2, State).
clear(X,State) :- \+ member(on(_,X),State).
```

```
☐ Predicatul legal_action(Action, State) va instanția Action cu
    o mutare care poate fi efectuată în starea State. Există două
    mutări posibile: mutarea pe un bloc și mutarea pe o poziție.
legal_action(to_block(Block1,Block2),State) :-
                        block(Block1), clear(Block1,State),
                          block(Block2), Block1 \== Block2,
                                         clear(Block2, State).
clear(X,State) :- \+ member(on(_,X),State).
legal_action(to_place(Block,Place),State) :-
                          block(Block), clear(Block, State),
                           place(Place), clear(Place,State).
```

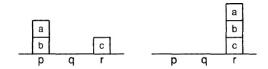
□ Predicatul update(Action, State, State1) are următoarea semnificație: făcând mutarea Action în starea State se ajunge în starea State1.

```
☐ Predicatul update(Action, State, State1) are următoarea
  semnificatie: făcând mutarea Action în starea State se ajunge în
  starea State1.
  update(to_block(X,Z),State,State1) :-
                  substitute(on(X, ), on(X, Z), State, State1).
  update(to_place(X,Z),State,State1) :-
                  substitute(on(X, ), on(X, Z), State, State1).
  substitute(X,Y,L,R) substituie X cu Y în lista L, rezultatul fiind R.
  substitute(X,Y,[X|Xs],[Y|Xs]).
  substitute(X,Y,[X1|Xs],[X1|Ys]) :- X == X1,
                                       substitute(X.Y.Xs.Ys).
```

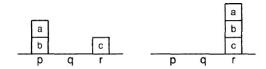


```
block(a). block(b). block(c).
place(p). place(q). place(r).

initial_state([on(a,b), on(b,p),on(c,r)]).
final_state([on(a,b),on(b,c),on(c,r)]).
```

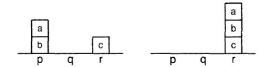


?- test(Plan).



```
?- test(Plan).
Plan = [to_place(a, b, q), to_block(a, q, c),
to_place(b, p, q), to_place(a, c, p), to_block(a, p, b),
to_place(c, r, p), to_place(a, b, r), to_block(a, r, c),
to_place(b, q, r), to_place(a, c, q), to_block(a, q, b),
to_place(c, p, q), to_place(a, b, p), to_block(b, r, a),
to_place(c, q, r), to_block(b, a, c), to_place(a, p, q),
to_block(a, q, b)]
```

```
Pentru a obtine o solutie mai simplă, putem limita numărul de mutări!
transform(State1,State2,Plan, N) :-
                   transform(State1, State2, [State1], Plan, N).
transform(State, State, Visited, [], _).
transform(State1,State2,Visited,[Action|Actions].N) :-
                                legal_action(Action,State1),
                                update(Action, State1, State),
       \+ member(State, Visited), length(Visited, M), M < N,
         transform(State, State2, [State|Visited], Actions, N).
```



```
\label{eq:test_plan} \begin{tabular}{ll} test\_plan(Plan,N) := initial\_state(I), final\_state(F), \\ transform(I,F,Plan,N). \end{tabular}
```

```
?- test(Plan,3).
false
?- test(Plan,4).
Plan = [to_place(a, b, q), to_block(b, p, c), to_block(a, q, b)]
```

În general

□ Predicatul transform(State1, State2, Plan) generează, printr-o căutare de tip depth-first, în variabila Plan un șir de mutări permise care transformă starea State1 în starea State2.

□ Reprezentarea stărilor, a acțiunilor, a soluției depinde de problema concretă pe care o rezolvăm.

Pe săptămâna viitoare!