▼ 第四周作业

- ▼ 1.2 作业1
 - ▼ 例题
 - **1.7**
 - **1.8**

▼习题

- **1.1.8**
- **1.1.9**
- **1.2.7**
- **1.2.11**

▼ 1.2 作业2

- ▼ 定义
 - **1.16**
 - **1.17**
- 例题
- ▼ 习题
 - **1.2.12**

第四周作业

1.2 作业1

例题

1.7

在 R^n 中,已知向量 x 在基 e_1,e_2,\cdots,e_n 下的坐标为 $(\xi_1,\xi_2,\cdots,\xi_n)^{\rm T}$,求 x 在基 y_1+y_2,\cdots,y_n 下的坐标。

过渡矩阵 C 为

$$C = \begin{bmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 1 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & 1 & \cdots & 1 \end{bmatrix}$$

$$C^{-1} = egin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ -1 & 1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & -1 & 1 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & \ddots & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \ \end{bmatrix}$$

则新基下的坐标为

$$C^{-1} \xi = egin{bmatrix} \xi_1 \ \xi_2 - \xi_1 \ \xi_3 - \xi_2 \ dots \ \xi_n - \xi_{n-1} \end{bmatrix}$$

1.8

已知矩阵空间 $R^{2\times 2}$ 的两个基

(I)
$$A_1=\begin{bmatrix}1&0\\0&1\end{bmatrix}, A_2=\begin{bmatrix}1&0\\0&-1\end{bmatrix}, A_3=\begin{bmatrix}0&1\\1&0\end{bmatrix}, A_4=\begin{bmatrix}0&1\\-1&0\end{bmatrix}$$

$$\text{(II) } B_1=\begin{bmatrix}1&1\\1&1\end{bmatrix}, B_2=\begin{bmatrix}1&1\\1&0\end{bmatrix}, B_3=\begin{bmatrix}1&1\\0&0\end{bmatrix}, B_4=\begin{bmatrix}1&0\\0&0\end{bmatrix}$$

求过渡矩阵 C,使得 B=CA。

采用中介基方法

简单基向 (I) 的过渡矩阵为

$$C_1 = egin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 0 \ 0 & 0 & 1 & 1 \ 0 & 0 & 1 & -1 \ 1 & -1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

简单基向 (II) 的过渡矩阵为

$$C_2 = egin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \ 1 & 1 & 1 & 0 \ 1 & 1 & 0 & 0 \ 1 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

$$C=C_1^{-1}C_2=egin{bmatrix}1&rac{1}{2}&rac{1}{2}&rac{1}{2}\0&rac{1}{2}&rac{1}{2}&rac{1}{2}\1&1&rac{1}{2}&0\0&0&rac{1}{2}&0\end{bmatrix}$$

习题

1.1.8

(1)

$$C = egin{bmatrix} 4 & -2 & 1 & 0 \ 8 & -4 & 2 & 1 \ 1 & 0 & 0 & 2 \ -2 & 1 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

(2)

$$x = Cy = egin{bmatrix} 11 \ 23 \ 4 \ -5 \end{bmatrix}$$

1.1.9

(1)

$$C = egin{bmatrix} 2 & 0 & 5 & 6 \ 1 & 3 & 3 & 6 \ -1 & 1 & 2 & 1 \ 1 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix}$$

(2)

$$y = Cx = egin{bmatrix} 2 & 0 & 5 & 6 \ 1 & 3 & 3 & 6 \ -1 & 1 & 2 & 1 \ 1 & 0 & 1 & 3 \end{bmatrix} (\xi_1, \xi_2, \xi_3, \xi_4)^{
m T}$$

(3)

即求向量 x 使得 x = Cx

求C的特征向量为

$$\begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

所以
$$x=k \begin{bmatrix} -1 \\ -1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix}$$

1.2.7

 $x_1 = (-1, 1, 1), x_2 = (1, 0, -1), x_3 = (0, 1, 1)$ 向 $e_1 = (1, 0, 0), e_2 = (0, 1, 0), e_3 = (0, 0, 1)$ 的过渡矩阵为

$$C = egin{bmatrix} -1 & 1 & 0 \ 1 & 0 & 1 \ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

则

$$T'=C^{-1}AC=egin{bmatrix} -1 & 1 & -2 \ 2 & 2 & 0 \ 3 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

1.2.11

给定 R^3 的两个基

$$x_1=(1,0,1), x_2=(2,1,0), x_3=(1,1,1)$$
 $y_1=(1,2,-1), y_2=(2,2,-1), y_3=(2,-1,-1)$

定义线性变换 $Tx_i = y_i$

(1)

过渡矩阵:

$$C = egin{bmatrix} -2 & -rac{3}{2} & rac{3}{2} \ 1 & rac{3}{2} & rac{3}{2} \ 1 & rac{1}{2} & -rac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(2)
$$T=C=egin{bmatrix} -2 & -rac{3}{2} & rac{3}{2} \ 1 & rac{3}{2} & rac{3}{2} \ 1 & rac{1}{2} & -rac{5}{2} \end{bmatrix}$$

(3)
$$T = C = \begin{bmatrix} -2 & -\frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ 1 & \frac{3}{2} & \frac{3}{2} \\ 1 & \frac{1}{2} & -\frac{5}{2} \end{bmatrix}$$

1.2 作业2

定义

1.16

设 $A \in R^{m \times n}$, $B \in R^{n \times m}$, 又设 AB 的特征多项式为 $\varphi_{AB}(\lambda)$,BA的特征多项式为 $\varphi_{BA}(\lambda)$,则 $\lambda^n \varphi_{AB}(\lambda) = \lambda^m \varphi_{BA}(\lambda)$ 。

1.17

任意 n 阶矩阵与三角矩阵相似。

例题

设
$$B = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}$$
 ,线性空间

$$V = \{X = (X_{ij})_{2x2} | x_{11} + x_{22} = 0, x_{ij} \in R\}$$

中的线性变换为 $T(X) = B^T X - X^T B$ (对 $\forall X \in V$) ,求 T 的特征值与特征向量。

设 $X \in V$

$$X=x_{11}egin{bmatrix}1&0\0&1\end{bmatrix}+x_{12}egin{bmatrix}0&1\0&0\end{bmatrix}+x_{21}egin{bmatrix}0&0\1&0\end{bmatrix}$$

三个矩阵构成一组基 X_1, X_2, X_3 ,则

$$T(X_1) = egin{bmatrix} 0 & -1 \ 1 & 0 \end{bmatrix} = 0X_1 - 1X_2 + 1X_3$$

$$T(X_2)=egin{bmatrix}0&1\-1&0\end{bmatrix}=0X_1+1X_2-1X_3$$

$$T(X_3) = egin{bmatrix} 0 & -1 \ 1 & 0 \end{bmatrix} = 0X_1 - 1X_2 + 1X_3$$

则 T 在该基下的矩阵

$$A = egin{bmatrix} 0 & 0 & 0 \ -1 & 1 & -1 \ 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}$$

求特征值和特征向量

$$\lambda_1=0, \lambda_2=0, \lambda_3=2$$
 $lpha_1=egin{bmatrix}1\1\0\end{bmatrix}, lpha_2=egin{bmatrix}0\1\1\end{bmatrix}, lpha_3=egin{bmatrix}0\1\-1\end{bmatrix}$

则

$$Y_1=(X_1,X_2,X_3)lpha 1=egin{bmatrix}1&1\0&-1\end{bmatrix},Y_2=(X_1,X_2,X_3)lpha 2=egin{bmatrix}0&1\1&0\end{bmatrix}$$

全体为 $k_1Y_1 + k_2Y_2$

$$Y_3=(X_1,X_2,X_3)lpha 3=egin{bmatrix}0&1\-1&0\end{bmatrix}$$

全体为 k_3Y_3

习题

1.2.12

T 是线性变换,已知 T 在 V^3 的基 x_1,x_2,x_3 下的矩阵

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 0 \\ -4 & -1 & 0 \\ 4 & -8 & -2 \end{bmatrix}$$

求T的特征值和特征向量。

首先计算 A 的特征值和特征向量

要找到线性变换 T 的特征值和特征向量,我们可以直接对矩阵 A 进行特征分解。

特征值 λ 和特征向量 v 满足以下方程:

$$Av = \lambda v$$

首先,我们会找到矩阵 A 的特征值,然后对每个特征值求其对应的特征向量。

现在,我们将计算矩阵 A 的特征值和特征向量。

线性变换 T 的特征值和对应的特征向量为:

特征值 $\lambda_1 = \lambda_2 = 1$ 对应的特征向量:

$$\begin{bmatrix} \frac{3}{20} \\ -\frac{3}{10} \\ 1 \end{bmatrix}$$

全体为
$$k_1 \begin{bmatrix} \frac{3}{20} \\ -\frac{3}{10} \\ 1 \end{bmatrix}$$

特征值 $\lambda_3 = -2$ 对应的特征向量:

$$\begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

全体为
$$k_2 \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$