

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

الحركة من أجل دراسة أي حركة يجب إسنادها لمعلم (المرجع) مرجع عطالي (يتحقق فيه مبدأ العطالة أي ساكن أو يتحرك بحركة مستقيمة منتظمة).

عناصر الحركة	خواص العلاقات	المنحنيات
شعاع الموضع \vec{r}	- شعاع الموضع يجمع بين مبدأ الأحداثيات وموضع مركز عطالة الجسم. $\vec{r} = \overrightarrow{OM} = x\vec{i} + y\vec{j} + z\vec{k}$	
شعاع الانتقال $\overrightarrow{\Delta r}$	- هو التغير في شعاع الموضع بين اللحظتين t_1 و t_2 $\overrightarrow{\Delta r} = \overrightarrow{M_1M_2} = \Delta x \vec{i} + \Delta y \vec{j} + \Delta z \vec{k}$	
طويلة شعاع الموضع	$r = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$	
شعاع السرعة المتوسطة \vec{V}_{moy}	- هو النسبة بين شعاع الانتقال $\overrightarrow{\Delta r}$ بين اللحظتين t_1, t_2 و المجال الزمني Δt $\vec{V}_{moy} = \frac{\overrightarrow{\Delta r}}{\Delta t} = \frac{\Delta x}{\Delta t} \vec{i} + \frac{\Delta y}{\Delta t} \vec{j} + \frac{\Delta z}{\Delta t} \vec{k}$ $\vec{V}_{moy} = V_{mx} \vec{i} + V_{my} \vec{j} + V_{mz} \vec{k}$	
شعاع السرعة اللحظية \vec{V}	- هو مشتق شعاع الموضع \vec{r} بالنسبة للزمن. $\vec{V} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\overrightarrow{\Delta r}}{\Delta t} = \frac{d\vec{r}}{dt} = \frac{dx}{dt} \vec{i} + \frac{dy}{dt} \vec{j} + \frac{dz}{dt} \vec{k}$ $\vec{V} = V_x \vec{i} + V_y \vec{j} + V_z \vec{k}$	
طويلة شعاع السرعة الوحدة (m/s)	$\ \vec{V}\ = \sqrt{V_x^2 + V_y^2 + V_z^2}$ $\ \vec{V}_m\ = \frac{1}{\Delta t} \ \overrightarrow{\Delta r}\ $	
شعاع التسارع المتوسط \vec{a}_{moy}	- هو النسبة بين شعاع السرعة $\overrightarrow{\Delta V}$ بين اللحظتين t_1, t_2 و المجال الزمني Δt $\vec{a}_{moy} = \frac{\overrightarrow{\Delta V}}{\Delta t} = \frac{\Delta V_x}{\Delta t} \vec{i} + \frac{\Delta V_y}{\Delta t} \vec{j} + \frac{\Delta V_z}{\Delta t} \vec{k}$ $\vec{a}_{moy} = a_{mx} \vec{i} + a_{my} \vec{j} + a_{mz} \vec{k}$	
شعاع التسارع اللحظي \vec{a}	- هو مشتق شعاع السرعة \vec{V} بالنسبة للزمن (المشتق الثاني لشعاع للموضع). $\vec{a} = \lim_{\Delta t \rightarrow 0} \frac{\overrightarrow{\Delta V}}{\Delta t} = \frac{dV_x}{dt} \vec{i} + \frac{dV_y}{dt} \vec{j} + \frac{dV_z}{dt} \vec{k}$ $\vec{a} = a_x \vec{i} + a_y \vec{j} + a_z \vec{k}$	
طويلة شعاع التسارع الوحدة (m/s^2)	$\ \vec{a}\ = \sqrt{a_x^2 + a_y^2 + a_z^2}$ $\ \vec{a}_m\ = \frac{1}{\Delta t} \ \overrightarrow{\Delta V}\ $	

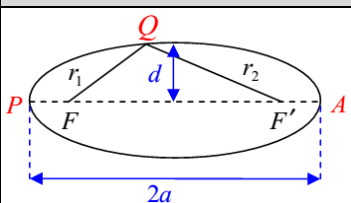
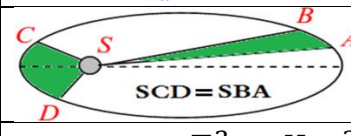
	معلم فريتي هو معلم مبدؤه موضع المتحرك M في لحظة ما يتكون من محورين متعامدين أحدهما (om) يكون مماسي للمسار في الموضع M جهته هي جهة الحركة والاخر (on) ناظمي، يتجه نحو مركز المسار.		
	التسارع المماسي	التسارع الناظمي يسمى مركزي لأنه يتجه نحو المركز.	
	$a_m = \frac{dV}{dt}$	$a_n = \frac{V^2}{R}$	$a = \sqrt{a_m^2 + a_n^2}$

قوانين نيوتن		
$\sum \vec{F}_{ext} = \vec{0}$	في المعالم العطالية أو الغاليلية يحافظ الجسم على سكونه أو حركته المستقيمة المنتظمة إذا لم تتدخل عليه قوة لتغير من حالته حركته يعني : (ثابت $V = cte$ أي $\Delta V = 0$).	القانون الأول لنيوتن (مبدأ العطالة)
$\sum \vec{F}_{ext} = m\vec{a}_G$	في معلم غاليلي المجموع الشعاعي للقوة المؤثرة على جملة مادية يساوي جداء كتلتها في تسارع مركز عطالتها.	القانون الثاني لنيوتن
$\vec{F}_{A/B} = -\vec{F}_{B/A}$	إذا أثرت جملة A على جملة B بقوة $\vec{F}_{A/B}$ فإن الجملة B تؤثر على الجملة A بقوة $\vec{F}_{B/A}$ تماثلها في الشدة وتزامنها و تعاكسها في الإتجاه ولهما نفس الحامل.	القانون الثالث لنيوتن (مبدأ الفعلين المتبادلين)

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

الحركات	شعاع السرعة \vec{V}	شعاع التسارع \vec{a}
الحركة المستقيمة المنتظمة	يكون شعاع السرعة <u>ثابت في المنحى والجهة والطويلة</u>	حسب مبدأ العطالة لا يخضع المتحرك لقوة وإذا خضع إلى قوى فحتما مجموع الشعاعي لهذه القوى يكون <u>معدوم</u> ، وحسب القانون الثاني لنيوتن يكون شعاع التسارع أيضا <u>معدوم</u> .
الحركة المستقيمة المتسارعة بانتظام	يكون شعاع السرعة اللحظية <u>ثابت في المنحى والجهة بينما تتزايد طويلته بانتظام</u> .	يخضع المتحرك إلى قوة \vec{F} تكون في <u>جهة الحركة وثابتة في المنحى والجهة والطويلة</u> ، وحسب القانون الثاني لنيوتن يكون شعاع التسارع \vec{a} في <u>جهة الحركة وثابت في المنحى والجهة والطويلة</u> . \vec{V} و \vec{a} لهما نفس الجهة في كل لحظة.
الحركة المستقيمة المتباطئة بانتظام	يكون شعاع السرعة اللحظية <u>ثابت في المنحى والجهة بينما تتناقص طويلته بانتظام</u> .	يخضع المتحرك إلى قوة \vec{F} تكون في <u>عكس جهة الحركة وثابتة في المنحى والجهة والطويلة</u> ، وحسب القانون الثاني لنيوتن يكون شعاع التسارع \vec{a} في <u>عكس جهة الحركة وثابت في المنحى والجهة والطويلة</u> . \vec{V} و \vec{a} متعاكسين في الجهة عند كل لحظة.
الحركة الدائرية المنتظمة	يكون شعاع السرعة مماسي للمسار <u>وطويلته ثابتة في كل لحظة</u> .	يخضع لحصلة قوى \vec{F} <u>ثابتة وناظمية</u> (متجهة دوما نحو المركز المسار)، وبالتالي يكون شعاع التسارع \vec{a} ثابت في القيمة ومتجه نحو مركز المسار عند كل لحظة.

دور الحركة الدائرية المنتظمة	T هو المدة اللازمة لإنجاز دورة واحدة أي قطع مسافة $(2\pi r)$: $T = \frac{2\pi r}{V}$	سرعة المتحرك V
يرمز له بالرمز T ووحدته الثانية (S)		نصف قطر المسار الدائري r
ملاحظة مهمة	تعتمد طبيعة الحركة (متسارعة أو متباطئة) على الجداء السلمي $\vec{a} \cdot \vec{V}$ حيث:	
-	إذا كان $(\vec{a} \cdot \vec{V} > 0)$ تكون الحركة متسارعة.	
-	إذا كان $(\vec{a} \cdot \vec{V} < 0)$ تكون الحركة متباطئة.	
-	إذا كان $(\vec{a} \cdot \vec{V} = 0)$ تكون الحركة منتظمة (مستقيمة منتظمة في الحركات المستقيمة إذا كان $(\vec{a} = 0)$ أو دائرية منتظمة في الحركات المنحنية (دائرية) إذا كان \vec{a} عمودي على (\vec{V})).	
-	تذكير في معلم للمستوي يكون: $(\vec{a} \cdot \vec{V} = a_x V_x + a_y V_y)$ و في معلم للفضاء يكون $(\vec{a} \cdot \vec{V} = a_x V_x + a_y V_y + a_z V_z)$.	

قوانين كبلر		
	- إن الكواكب تتحرك وفق مدارات إهليجية (شكل بيضوي) تمثل الشمس أحد محرقها (يعني إحدى البؤرتين حيث أن للشكل الإهليجي بؤرتين).	
	الإهليج	هو منحى يكون فيه مجموع المسافتين من نقطة منه إلى المحرقين (F', F) ثابتا (قطع ناقص).
	- إن المستقيم الرابط بين الشمس والكوكب يسمح بمساحات متساوية خلال فترات زمنية متساوية. - إذا كان المجالين الزمنيين للإنتقالين متساويين فإن سرعة الكوكب هي التي تتغير على مداره.	
	- يتناسب مربع الدور لمدار كوكب مع مكعب البعد المتوسط للكوكب عن الشمس (نصف المحور الكبير).	
	القانون الثالث: $T^2 = K \cdot a^3$ (حيث K ثابت)	

دراسة الحركة الدائرية المنتظمة للكواكب و الأقمار الاصطناعية			
شروط الحصول على حركة دائرية	تكون الجملة المادية في حالة حركة دائرية منتظمة إذا كانت سرعتها الابتدائية غير معدومة وكانت خاضعة لقوة مركزية (قوة عمودية على شعاع السرعة).	دور الحركة الدائرية المنتظمة	التسارع الناظمي
		$T = \frac{2\pi r}{V}$	$a_n = \frac{V^2}{R}$
	نختار معلما بحيث يكون أحد محاوره ناظمي كما في الشكل		قانون الجذب العام
			$F = G \frac{m \cdot M_s}{r^2}$
<p>- بتطبيق القانون الثاني لنيوتن $\vec{F} = m \vec{a}_n \Leftrightarrow \sum \vec{F}_{ext} = m \vec{a}_G$ (1) $F = m \frac{V^2}{R}$</p> <p>- بإستعمال قانون الجذب العام $F = G \frac{m \cdot M}{r^2}$ (2)</p> <p>من (1) و (2) نجد: $V^2 = G \times \frac{M}{r}$ أي $F = m \frac{V^2}{R} = G \frac{m \cdot M}{r^2}$</p> <p>ومنه نجد عبارة السرعة المدارية $V_{orb} = \sqrt{\frac{G \cdot M}{r}}$ و من العلاقة (1) نتحصل على العلاقة التالية لدور $T^2 = \frac{4\pi^2}{G \cdot M} \cdot r^3$</p>			

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

الحالات	السرعة المدارية	الدور	الملاحظات
في حالة كوكب يدور حول الشمس (S)	$V_{orb} = \sqrt{\frac{G \cdot M_S}{r}}$	$T^2 = \frac{4\pi^2}{G \cdot M_S} \cdot r^3$	كتلة الشمس M_S البعد بين الكوكب ومركز الشمس r
في حالة قمر اصطناعي يدور حول الأرض (T)	$V_{orb} = \sqrt{\frac{G \cdot M_T}{r}}$	$T^2 = \frac{4\pi^2}{G \cdot M_T} \cdot r^3 = \frac{4\pi^2}{G \cdot M_T} \cdot (R_T + h)^3$	كتلة الأرض M_T نصف قطر الأرض R_T بعد القمر عن سطح الأرض h
ملاحظة إن كتلة الكواكب والأقمار لا تؤثر على السرعة المدارية والدور.			

استنتاج قانون الجذب العام من قانون كبلر

• من قانون الثالث لكبلر وعبرة الدور $T^2 = K \cdot a^3 = \frac{4\pi^2}{G \cdot M} \cdot r^3$			
• يمكن تحديد القوة المتسببة في الحركة الدائرية المنتظمة للكواكب والأقمار، علماً أن : $\left(V^2 = \frac{4\pi^2}{T^2} r^2, T = \frac{2\pi}{V} r^3 \right)$			
بالنسبة للكوكب	بالنسبة للأقمار الصناعية	• بتطبيق القانون الثاني لنيوتن $\sum \vec{F}_{ext} = m \vec{a}_G$ $\vec{F} = m \vec{a}_n$ $F = m \frac{V^2}{R} \quad (1)$ $F = m \frac{4\pi^2}{K r^3} \quad (2)$	
$K_T = \frac{4\pi^2}{G M_T}$	$K_S = \frac{4\pi^2}{G M_S}$	m	كتلة الكوكب أو القمر الصناعي
		K	يتعلق بكتلة الجسم المركزي M فقط فجميع مدارات الكواكب لها نفس الثابت
ومنه نستنتج قانون الجذب العام $F = G \frac{m \cdot M_S}{r^2} / G = 6.67 \times 10^{-11} N \cdot m^2 / kg^2$		بالتعويض في القيمة K في العلاقة (2) نجد $F = m \frac{4\pi^2}{K \cdot r^3} = \frac{4\pi^2 m \cdot G \cdot M}{4\pi^2 r^3}$	

وحدة ثابت الجذب العام و تحليله البعدي $G = N \cdot m^2 / kg^2$

من عبارة قوة الجذب العام يمكن كتابة $G = F \frac{r^2}{m \cdot M}$ و حسب التحليل البعدي للقانون الثاني لنيوتن $F = a \cdot m \rightarrow [F] = [a] \cdot [m]$

$$[G] = \frac{[F] \cdot [r^2]}{[m] \cdot [M]} = \frac{[a] \cdot [m] \cdot [r^2]}{[m] \cdot [M]} = \frac{[a] \cdot [r^2]}{[M]} = \frac{\frac{m}{s^2} \cdot m^2}{Kg} = \frac{m^3}{s^2 \cdot kg}$$

طاقة الجملة كوكب-قمر عند توازن قمر صناعي تكون سرعته $V = \sqrt{g \cdot r}$ فيصبح له طاقة حركية $E_c = \frac{1}{2} M V^2$ بحيث تزداد بزيادة إرتفاعه (r).

قمر جيو مستقر نقول عن قمر إصطناعي أنه جيو مستقر إذا بقي دائماً واقعاً على الشاقول المار بنفس النقطة من الأرض، في المرجع المركزي الأرضي يوجد مسار القمر الإصطناعي في مستو يحتوي على مركز الأرض فكل الأقمار الإصطناعية الجيو مستقرة توجد في مستو واحد هو مستوي خط الإستواء.

- باختصار هو قمر يدور في جهة دوران الأرض يعني ثابت بالنسبة لنقطة من سطح الأرض.

دور قمر جيو مستقر هو المدة الزمنية التي ينجز فيها القمر الإصطناعي دورة كاملة في المرجع المركزي الأرضي و دوره مساوي لدور الأرض.

ملاحظات يمكن اعتبار الجملة نقطة مادية إذا كانت أبعادها مهملة أمام المرجع الذي تنسب إليه الحركة.

مفهوم مركز العطالة في الجملة الشبه المعزولة توجد على الأقل نقطة ساكنة أو تتحرك بحركة مستقيمة منتظمة بالنسبة لمعلم غاليلي، في ميكانيك نيوتن هذه

النقطة تنطبق دائماً على مركز الكتلة الذي يمثل مركز المسافات المتناسبة لمجموعة النقاط المادية.

المراجع العطالية (الغاليلية) المرجع العطالي هو كل مرجع يتحقق في مبدأ العطالة.

- المعلم الهيليومركزي (الشمسي).

- المعلم الجيومركزي (الأرضي).

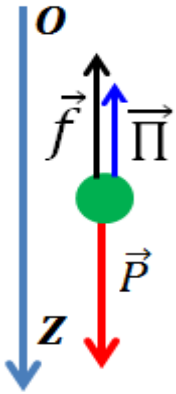
- المعلم السطحي الأرضي.

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

دراسة حركة السقوط الشاقولي لجسم صلب

kg	كتلة الجسم	m	القوى التي يخضع لها الجسم الصلب	
m/s^2	الجاذبية الأرضية $g = 10 N.kg^{-1}$	g		
kg/m^3	الكتلة الحجمية للمائع (هواء أو سائل)	ρ_f	$P = m g$	قوة الثقل
m^3	حجم الجسم الصلب المتحرك (يساوي حجم المائع المنزاح)	V_s	$\Pi = \rho_f V_s g$	دافعة أرخميدس
$/$	ثابت الاحتكاك	k	$f = kV$	قوة الاحتكاك حالة السرعة ضعيفة
$m.s^{-1}$	سرعة الجسم	V	$f = kV^2$	قوة الاحتكاك حالة السرعة كبيرة

السقوط الحقيقي لجسم صلب في الهواء



- الجملة المدروسة : الجسم الصلب المتحرك
- مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا
- القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل (\vec{P}) ، دافعة أرخميدس $(\vec{\Pi})$ ، وقوة الاحتكاك (\vec{f}) .
- بتطبيق القانون الثاني لنيوتن : $\sum \vec{F} = m a_G$ فنجد $\vec{P} + \vec{\Pi} + \vec{f} = m a_G$

- بتحليل العلاقة الشعاعية على المحور (OZ) : $P - \Pi - f = m a_z$

$$mg - \rho_{air} V_{air} g - f = m \frac{dV}{dt}$$

$$\frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m} = \frac{1}{m} f + \frac{dV}{dt}$$

- إن الشكل النهائي للمعادلة التفاضلية له علاقة بقيمة قوة الاحتكاك

من أجل $f = kv^2$

$$\frac{k}{m} v^2 + \frac{dV}{dt} = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$$

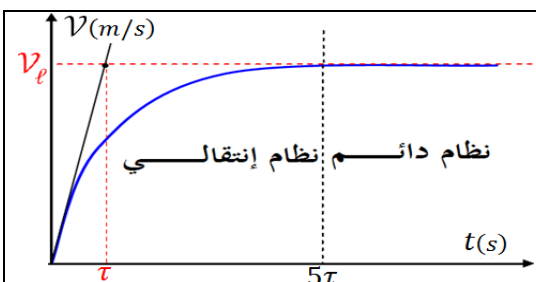
من أجل $f = kv$

$$\frac{k}{m} v + \frac{dV}{dt} = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$$

- المعادلة التفاضلية هي معادلة من الدرجة الأولى حلها من الشكل $V = V_\ell (1 - e^{-t/\tau})$

- في النظام الدائم أين يكون $a = \frac{dV}{dt} = 0$ وتبلغ السرعة قيمتها الحدية V_ℓ يمكن التعويض في المعادلة التفاضلية لإيجاد V_ℓ في كلتا حالتي الاحتكاك

الطريقة 1 لإيجاد V_ℓ	الطريقة 2 لإيجاد V_ℓ	الطريقة 1 لإيجاد V_ℓ	الطريقة 2 لإيجاد V_ℓ
$\frac{k}{m} V_\ell = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$	$\frac{k}{m} V_\ell^2 = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$	$\frac{k}{m} V_\ell = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$	$\frac{k}{m} V_\ell^2 = \frac{mg - \rho_{air} V_{air} g}{m}$
$k V_\ell = mg - \rho_{air} V_{air} g$	$k V_\ell^2 = mg - \rho_{air} V_{air} g$	$\frac{k}{m} V_\ell = \frac{mg}{m} - \frac{\rho_{air} V_s g}{m}$	$k V_\ell^2 = mg - \rho_{air} V_{air} g$
$k V_\ell = \rho_s V_s g - \rho_{air} V_{air} g$	$k V_\ell^2 = \rho_s V_s g - \rho_{air} V_{air} g$		
حجم المائع (المنزاح) هو نفسه حجم الجملة (S) بمعنى $V_{air} = V_s$ ومنه يصبح:			
$\frac{k}{m} V_\ell^2 = g(1 - \frac{\rho_{air}}{\rho_s})$	$k V_\ell^2 = \rho_s V_s g - \rho_{air} V_s g$ $k V_\ell^2 = V_s g (\rho_s - \rho_{air})$	$\frac{k}{m} V_\ell = g(1 - \frac{\rho_{air}}{\rho_s})$	$k V_\ell = \rho_s V_s g - \rho_{air} V_s g$ $k V_\ell = V_s g (\rho_s - \rho_{air})$
$V_\ell = \sqrt{\frac{mg}{k} (1 - \frac{\rho_{air}}{\rho_s})}$	$V_\ell = \sqrt{\frac{V_s g}{k} (\rho_s - \rho_{air})}$	$V_\ell = \frac{mg}{k} (1 - \frac{\rho_{air}}{\rho_s})$	$V_\ell = \frac{V_s g}{k} (\rho_s - \rho_{air})$

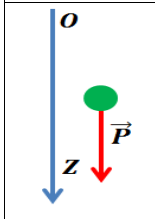


- حل المعادلة التفاضلية هو من الشكل $V = V_\ell (1 - e^{-t/\tau})$
- حيث $\tau = \frac{m}{k}$ هو الزمن المميز للسقوط وهندسيا يحسب من خلال تقاطع مماس البيان $v = f(t)$ عند اللحظة $(t = 0)$ مع المستقيم المقارب في النظام الدائم.
- V_ℓ هي السرعة الحدية وتزداد بزيادة الكتلة الحجمية للجسم الصلب ρ_s .
- تبلغ الحركة النظام الدائم (ثبات السرعة) لما $t = 5\tau$.

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

السقوط الحر لجسم صلب في الهواء (إهمال قوى الاحتكاك و دافعة أرخميدس)

قانون السقوط الحر إن السقوط في الفراغ غير مرتبط بالكتلة في غياب مقاومة الهواء ، كل الاجسام تسقط بالتسارع نفسه ، مهما كان شكلها أو حجمها.



$$\sum \vec{F} = m\vec{a}_G$$

$$\vec{P} = m\vec{a}_G$$

$$P = mg = ma_z \quad \text{بتحليل العلاقة الشعاعية على المحور (OZ) :}$$

• تطبيق القانون الثاني لنيوتن

• الجملة المدروسة : الجسم الصلب المتحرك

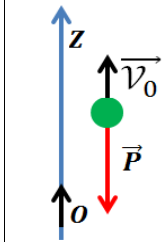
• مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا

• القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل (\vec{P})

$$\frac{dV}{dt} = a = g \quad \text{المعادلة التفاضلية هي من الدرجة الأولى}$$

- كون \vec{g} بجوار الارض ثابت (في المنحى والجهة والشدة) ، يكون \vec{a} ثابت أيضا وعليه حركة جسم الصلب في سقوط شاقولي هي مستقيم متغيرة بانتظام.

- في حالة القذف بسرعة ابتدائية شاقولية نحو الأعلى (أو الأسفل)، وعملا بالشروط الابتدائية المختارة يمكن أن نحدد المعدلات الزمنية للحركة.



$$\vec{r} \begin{cases} x = 0 \\ y = 0 \\ z = -\frac{1}{2}gt^2 + V_0t + z_0 \end{cases}$$

$$\vec{V} \begin{cases} V_x = 0 \\ V_y = 0 \\ V_z = -gt + V_0 \end{cases}$$

$$\vec{a} \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = 0 \\ a_z = -g \end{cases}$$

- عند $t = 0$ يكون $Z = Z_0$ هي الفاصلة الابتدائية ، وليس بالضرورة الابتدائية أن تكون هي الفاصلة التي انطلق منها المتحرك).

قوانين خاصة بالسقوط الحر

$$h = \frac{1}{2}gt^2 + V_0t$$

المسافة المقطوعة (الارتفاع) حيث t هي المدة الزمنية لقطع المسافة h

$$V_B - V_A = gt$$

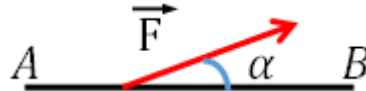
سرعة الجسم في لحظة ما إذا كانت سرعة الجسم في لحظة ما هي V_A وكانت في لحظة بعدها V_B (t هي المدة المستغرقة بين A و B)

$$V_B^2 - V_A^2 = 2gh$$

العلاقة بين السرعة والمسافة إذا كانت سرعة الجسم في لحظة ما هي V_A وكانت في لحظة بعدها V_B (h هي المسافة AB)

مراجعة

$$W(\vec{F}) = F \cdot d \cdot \cos \alpha$$

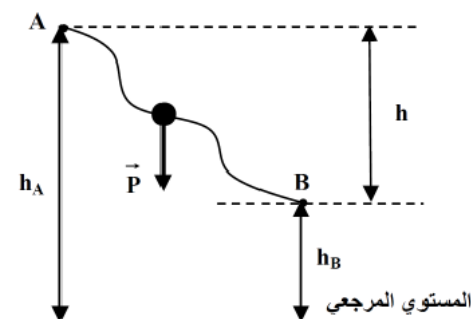


1- عمل قوة ثابتة

$\alpha = 0^\circ$	$0 < \alpha < 90$	$\alpha = 90^\circ$	$90 < \alpha < 180$	$\alpha = 180^\circ$
$\cos \alpha = 1$	$\cos \alpha > 0$	$\cos \alpha = 0$	$\cos \alpha < 0$	$\cos \alpha = -1$
$W = F \cdot d$	$W > 0$	$W = 0$	$W < 0$	$W = -F \cdot d$
العمل محرك	العمل محرك	العمل معدوم	العمل مقاوم	العمل مقاوم

$$W_{AB}(\vec{P}) = mg(Z_A - Z_B) = \pm mg(h_A - h_B)$$

2- عمل قوة الثقل



- في حالة إنتقال أفقي : $W_{AB}(\vec{P}) = 0$

- عمل الثقل محرك - الجسم نازل : $W_{AB}(\vec{P}) = +mg(h_A - h_B)$

- عمل الثقل مقاوم - الجسم صاعد : $W_{AB}(\vec{P}) = -mg(h_A - h_B)$

$$W_{AB}(\vec{f}) = -f \cdot AB$$

3- عمل قوة الاحتكاك

$$E_c = \frac{1}{2}mv^2 \text{ (jeul)}$$

4- الطاقة الحركية

$$E_{pp} = mgz = mgh \text{ (jeul)}$$

5- الطاقة الكامنة الثقالية للجملة (جسم + الارض)

6- مبدأ إنحفاظ الطاقة : الطاقة النهائية = الطاقة الابتدائية + الطاقة المكتسبة - الطاقة المقدمة

الطاقة النهائية = الطاقة الابتدائية

في حالة الجملة معزولة طاقيًا

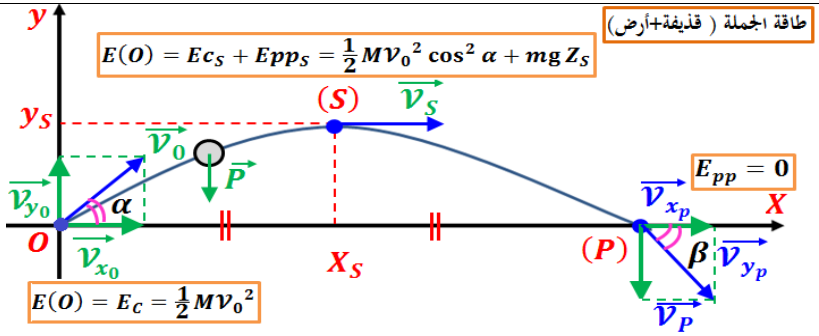
$$P(\text{watt}) = \frac{E(\text{jeul})}{t(\text{s})}$$

7- إستطاعة التحويل : هي الطاقة المخولة خلال ثانية واحدة

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

حركة قذف بسرعة ابتدائية غير شاقولية

- القذيفة هي جسم يقذف من نقطة بسرعة ابتدائية يصنع شعاعها مع المستوي الأفقي التي قذفت منه زاوية $\alpha \in [0, \frac{\pi}{2}]$.
- نقذف جسم بسرعة ابتدائية \mathcal{V}_0 كما هو موضح في الشكل ، نختار معلما $(O, \vec{i}, \vec{j}, \vec{k})$ بحيث يكون متواجد في المستوي (XOY).



الشروط الابتدائية	$y_0 = 0$	$x_0 = 0$
$t = 0$	$\mathcal{V}_{y0} = \mathcal{V}_0 \sin \alpha$	$\mathcal{V}_{x0} = \mathcal{V}_0 \cos \alpha$

- الجملة المدروسة : الجسم المقذوف (كروية).
- مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا.
- القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل \vec{P} .
- بتطبيق القانون الثاني لنيوتن $\sum \vec{F} = m \vec{a}_G$
 $\vec{P} = m \vec{a}_G$

- بتحليل العلاقة الشعاعية (بالاسقاط) على المحور (OX) فنجد $P_x = ma_x$ و $0 = ma_x$ فنجد $a_x = 0$
- بتحليل العلاقة الشعاعية (بالاسقاط) على المحور (OY) فنجد $P_y = ma_y$ و $-mg = ma_y$ ومنه $a_y = -g$

- طبيعة الحركة من خلال التسارع
- مسقط حركة الجسم الصلب المقذوف على المحور (OX) هي حركة مستقيمة منتظمة ($a_x = 0$).
- مسقط حركة الجسم الصلب المقذوف على المحور (OY) هي حركة مستقيمة متغيرة بانتظام (متباطئة بانتظام)، ($a_y = -g$).

شعاع التسارع	شعاع السرعة اللحظية	شعاع الوضع (الفاصلة)
$\vec{a} \begin{cases} a_x = 0 \\ a_y = -g \end{cases}$	$\vec{v} \begin{cases} v_x(t) = \mathcal{V}_0 \cos \alpha \\ v_y(t) = -gt + \mathcal{V}_0 \sin \alpha \end{cases}$	$\vec{r} \begin{cases} x(t) = \mathcal{V}_0 \cos \alpha t \\ y(t) = -\frac{1}{2}gt^2 + \mathcal{V}_0 \sin \alpha t \end{cases}$

معادلة المسار بالتعويض في (2) نجد $y(t) = -\frac{1}{2}g \left(\frac{x}{\mathcal{V}_0 \cos \alpha} \right)^2 + \mathcal{V}_0 \sin \alpha \left(\frac{x}{\mathcal{V}_0 \cos \alpha} \right)$

من (1) نجد $t = \frac{x(t)}{\mathcal{V}_0 \cos \alpha}$

معادلة المسار $y(t) = -\frac{g}{2\mathcal{V}_0^2 \cos^2 \alpha} x^2(t) + \tan \alpha x(t)$

- معادلة المسار هي معادلة من الشكل $y = ax^2 + bx + c$ فهي معادلة قطع مكافئ.
- الدورة هي أعظم إرتفاع يبلغه الجسم الصلب (النقطة S) والتي يكون عندها شعاع السرعة أفقيا كما يتحقق $V_s = \frac{dy_s}{dt} = 0$
- إحداثيات الدورة (S): $(S) = \left(\frac{\mathcal{V}_0^2}{2g} \sin 2\alpha, \frac{\mathcal{V}_0^2}{2g} \sin \alpha \right)$
- إحداثيات المدى (P): $(P) = \left(\frac{\mathcal{V}_0^2}{g} \sin 2\alpha, 0 \right)$
- ملاحظات - من أجل قيمة محددة للسرعة الابتدائية \mathcal{V}_0 ، يكون المدى أعظما لما $\sin 2\alpha = 1$ أي $(\alpha = 45^\circ)$ ترتبط قيم الدورة والمدى بالشروط الابتدائية.
- نحصل على نفس المدى من أجل زاويتين رمي هما $\left(\alpha, \left(\frac{\pi}{2} - \alpha \right) \right)$.

تطبيق مبدأ انحفاظ الطاقة للجملة (قذيفة + أرض)

مبدأ انحفاظ الطاقة الطاقة النهائية للجملة = الطاقة الابتدائية + الطاقة المقدمة - الطاقة المكتسبة.

طاقة الجملة (قذيفة + أرض) في مرجع سطحي أرضي نعتبره غاليليا تتضمن طاقة حركية $E_c = \frac{1}{2}MV^2$ وطاقة كامنة ثقالية $E_{pp} = mgZ$

في حقل منتظم للجاذبية طاقة الجملة $E = E_c + E_{pp} = \frac{1}{2}MV^2 + mgZ$

لما $Z = 0$ يكون: $E(0) = E_c = \frac{1}{2}MV_0^2$

عند الدورة $(V_x = \mathcal{V}_0 \cos \alpha, V_z = 0)$ يكون:

$E(s) = E_c(s) + E_{pp}(s) = \frac{1}{2}MV_0^2 \cos^2 \alpha + mgZ_s$

بتطبيق مبدأ انحفاظ الطاقة $E(0) = E(s)$

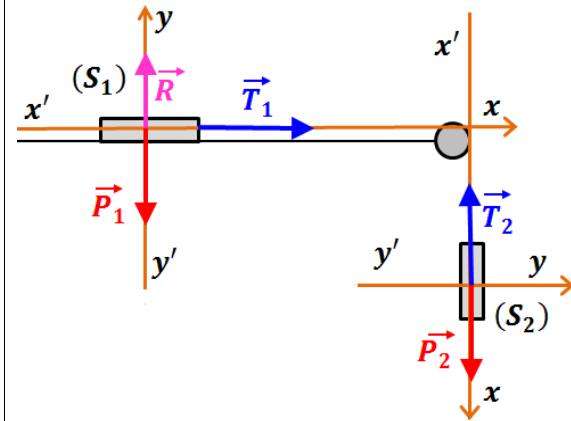
$Z_s = \frac{\mathcal{V}_0^2 \sin^2 \alpha}{2g}$ ومنه نجد $\frac{1}{2}MV_0^2 \cos^2 \alpha + mgZ_s = \frac{1}{2}MV_0^2$

في حالة تكون فيها قوة الاحتكاك غير مهمة نجد: $E(S) = E(0) - |W_m|$

الوحدة 05: تطور جملة ميكانيكية

حركة مركز عطالة جسم صلب على مستوي أفقي

<ul style="list-style-type: none"> الجملة المدروسة : الجسم (S₂). مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا. القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل \vec{P} ، شدة توتر الخيط \vec{T}_2 بتطبيق القانون الثاني لنيوتن 	<ul style="list-style-type: none"> الجملة المدروسة : الجسم (S₁). مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا. القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل \vec{P} ، شدة توتر الخيط \vec{T}_1 ، قوة رد الفعل \vec{R} بتطبيق القانون الثاني لنيوتن
$\sum \vec{F} = m\vec{a}_G$ $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T}_1 = m_1\vec{a}_1$ <p>- بتحليل العلاقة الشعاعية على المحورين (Ox) (Oy)</p> $\begin{cases} P_x + T_{2x} = m_2a_x \\ P_y + T_{2y} = m_2a_y \\ P - T_2 = m_2a_{2x} \\ 0 + 0 = 0 \end{cases}$ $m_2g - T = m_2a_2 \quad (3)$	$\sum \vec{F} = m\vec{a}_G$ $\vec{P} + \vec{R} + \vec{T}_1 = m_1\vec{a}_1$ <p>- بتحليل العلاقة الشعاعية على المحورين (Ox) (Oy)</p> $\begin{cases} P_x + R_x + T_{1x} = m_1a_x \\ P_y + R_y + T_{1y} = m_1a_y \\ 0 + 0 + T_1 = m_1a_{1x} \\ -P + R + 0 = 0 \\ T = m_1a_1 \quad (1) \\ -m_1g + R = 0 \quad (2) \end{cases}$



- كون الخيط غير قابل للإمتطاط ومهمل الكتلة وكون البكرة مهمة الكتلة أيضا يكون للجسمين (S₁) ، (S₂) نفس السرعة والتسارع في كل لحظة كما تكون شدة التوتر نفسها في كل نقاط الخيط أي (a = a₁ = a₂) و (T = T₁ = T₂)

- جمع (1) و (3) طرف إلى طرف نجد :

$$T + m_2g - T = m_1a_1 + m_2a_2$$

$$m_2g = a(m_1 + m_2)$$

$$a = \frac{m_2g}{m_1 + m_2} = a_1 = a_2$$

- وعليه فإن كلا من تسارع مركز عطالة الجسم (S₁) ، (S₂) ثابت خلال الزمن ، إذن مركزي عطالة الجسمين (S₁) ، (S₂) لهما حركة مستقيمة متسارعة بانتظام على المستوي الأفقي.

$m_2g - T = m_2a$ $m_2g - m_2a = T$ $T = m_2(g - a)$	$T = m_1a = m_1 \frac{m_2g}{m_1 + m_2} \Rightarrow T = \frac{m_1m_2g}{m_1 + m_2}$	<p>توتر الخيط</p> <p>كلا من العلاقتين</p> <p>يؤديان إلى نفس النتيجة</p>
--	---	---

حركة مركز عطالة جسم صلب على مستوي مائل

	<ul style="list-style-type: none"> الجملة المدروسة : الجسم (S). مرجع الدراسة : سطحي أرضي نعتبره غاليليا. القوى الخارجية المؤثرة على الجملة : الثقل (P) ، قوة الاحتكاك (f) ، قوة رد الفعل (R). بتطبيق القانون الثاني لنيوتن
	$\sum \vec{F} = m\vec{a}_G$ $\vec{P} + \vec{R} + \vec{f} = m\vec{a}_G$ <p>- بتحليل العلاقة الشعاعية على المحورين (Ox) (Oy)</p> $\begin{cases} P_x + R_x + f_x = ma_x \\ P_y + R_y + f_y = ma_y \\ P \sin \alpha + 0 - f = ma \\ -P \cos \alpha + R + 0 = 0 \\ mg \sin \alpha - f = ma \quad (1) \\ -mg \cos \alpha + R + 0 = 0 \quad (2) \end{cases}$

<p>طبيعة الحركة (g, sin α, m, f) ثوابت لذا يكون a ثابت وكون أن مسار مركز عطالة الجسم (S) مستقيم تكون حركته على المستوي المائل <u>حركة مستقيمة متغيرة بانتظام</u>.</p>	<p>من (1) يكون</p> $a = \frac{mg \sin \alpha - f}{m} \Rightarrow a = g \sin \alpha - \frac{f}{m}$
<p>عبارة قوة رد الفعل المستوي المائل على الجسم (S) من العلاقة (2) يكون:</p> $R = mg \cos \alpha$	<p>عبارة التسارع في غياب الاحتكاك (f = 0) في غياب الاحتكاك تكون عبارة التسارع:</p> $a = g \sin \alpha$

حدود ميكانيك نيوتن

- ميكانيك نيوتن يصف حركة الجملة الميكانيكية، وطاقاتها تأخذ جميع القيم، ولكنه عاجز على تفسير النظام المجري (ذرة - نواة) الشبيه بالنظام الشمسي، عندما ينتهي ميكانيك نيوتن عند حدود معينة تظهر الفيزياء الحديثة (ميكانيك الكم، النسبية).

النسبية بين غاليلي و أينشتاين يبقى ميكانيك نيوتن صالحا للتطبيق على الأجسام التي لها سرعات أقل بكثير من سرعة الضوء، بحيث يقوم على أساس أن زمن ملاحظة الظاهرة يوافق تماما زمن حدوثها، وهذا لا يحدث في العالم اللامتناهي الكبر والصغر مثلا: قوة التجاذب الميكانيكي والكهربائي بين بروتون و إلكترون:

$$m_e = 9.1 \times 10^{-31} \text{Kg}, \quad m_p = 1.67 \times 10^{-27} \text{Kg}, \quad |e| = |-e| = 1.6 \times 10^{-19} \text{C}$$

$$\frac{F_g}{F_e} = 4.4 \times 10^{-40} \quad \Leftarrow \quad e \begin{cases} F_g = G \frac{m_p \cdot m_e}{d^2} & G = 6.67 \cdot 10^{-11} \\ F_e = K \frac{|e| \cdot |-e|}{d^2} & K = 9 \cdot 10^9 \end{cases}$$

- قوة التجاذب الميكانيكي F_g تكون ضعيفة جدا أمام قوة التجاذب الكهربائي فيمكن إهمالها في العالم الميكروسكوبي.

طاقة الجملة بروتون - إلكترون حسب ميكانيك نيوتن يمكن للإلكترون أن يرسم حول النواة مدارات مختلفة مما يعطي الجملة طاقات حركية مختلفة، إلا أن الدراسات التجريبية لطيف ذرة الهيدروجين تبين أن أطيف الإصدار و الامتصاص تكون ذات أطوال موجات محدودة تماما، مما تبين أن الطاقة مكتملة ولا يمكن أن تكون مستمرة.

- عندما ينتهي ميكانيك نيوتن عند حدود معينة يظهر الميكانيك النسبي وميكانيك الكم، إذ ميكانيك نيوتن يكتمل بتدعيم ميكانيك الكم لتفسير بعض الظواهر.

تفسير بعض الظواهر الفيزيائية

- فرضية بلانك - أينشتاين بين العالم بلانك أن الطاقة المحمولة على الموجات الضوئية تكون بشكل كمات، ثم بين فيما بعد العالم أينشتاين أن هذه الكمات محمولة من طرف جسيمات عديمة الشحنة وعديمة الكتلة تسمى الفوتونات.

مفهوم الفوتون تفسير الأطياف الذرية بأن الضوء ذو طبيعة جسمية موجبة، فالضوء وحيد اللون يتكون من حبيبات من الطاقة (كمات) تدعى الفوتونات (لا كتلة ولا شحنة)، كل فوتون يحمل طاقة قدرها:	h	ثابت بلانك ($h = 6.62 \times 10^{-34}$)
	v	توتر الإشعاع ويقدر بالهرتز (Hz)
	λ	طول الموجة ويقدر بالمتر (m)

$$E = \frac{h \cdot c}{\lambda} = hv$$

فرضية بور وسويات الطاقة

تدور الإلكترونات في الذرة على مدارات معينة (مكممة) تدعى المدارات المستقرة (سويات الطاقة)، عندما تقفز الإلكترونات من سوية طاقة إلى سوية طاقة أدنى فإنها تشع كما واحد تعطي طاقته بالفرق بين طاقتي السويتين:

$$\Delta E = E_2 - E_1 = hv$$

- وعند الامتصاص يكون العمل العكسي

- تعطي طاقة السويات في ذرة الهيدروجين بالعلاقة

$$E_n = -\frac{13.6}{n^2}$$

- بحيث سوية الطاقة الأساسية $E_0 = -13.6 \text{ ev}$

و n رقم السوية

