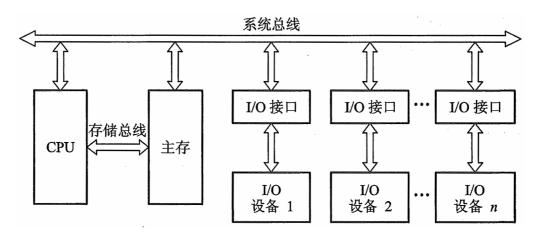
第三章 系统总线

3.1 总线的基本概念

• 以存储器为中心的双总线结构



3.2 总线的分类

• **片内总线**: 芯片内部各部件之间的的总线,如CPU内部连接各寄存器及运算器之间的总线。

• 系统总线: 计算机各部件之间 的信息传输线

o 数据总线: 双向 与机器字长、存储字长有关,但不一定等于字长,一个字可以分多次传输

○ **地址总线**: 单向 与存储地址、 I/O地址有关,和 MAR 位数相等

o 控制总线:双向,存储器读、存储器写,总线允许、中断确认,中断请求、总线请求。

通信总线:用于 计算机系统之间 或 计算机系统与其他系统(如控制仪表、移动通信等)

• 按照传输方式分类:

- 并行通信总线:同一时刻,可以传输多个bit位的信号,有多少个信号位就需要多少根信号线。并行通讯的效率高,但是对信号线路要求也很高,很容易产生干扰,反而传输速度不能很快。
- 串行通信总线:同一时刻,只能传输一个bit位的信号,只需要一根信号线。串行通讯效率较低,但是对信号线路要求低,抗干扰能力强,传输速度可以很快。

3.3 总线特性及性能指标

• 总线特性

• 机械特性: 尺寸、形状、管脚数及排列顺序

• 电气特性: 传输方向和有效的 电平 范围

• **功能特性**:每根传输线的功能,如地址线,数据线,控制线,反馈线

o **时间特性**: 信号的时序 关系

• 总线的性能指标

o **总线宽度**:数据线的根数

• 标准传输率: 每秒传输的最大字节数 (MBps)

o 时钟同步/异步: 同步、不同步

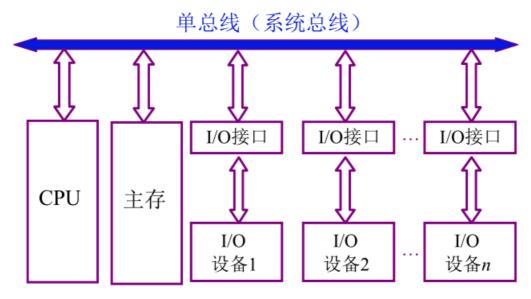
○ **总线复用**: 地址线 与 数据线 复用,8086的20根地址线和16根数据线复用,减少芯片的管脚数量。

○ 信号线数: 地址线、数据线和控制线的总和

o **总线控制方式**: 突发、自动、仲裁、逻辑、计数

3.4 总线结构

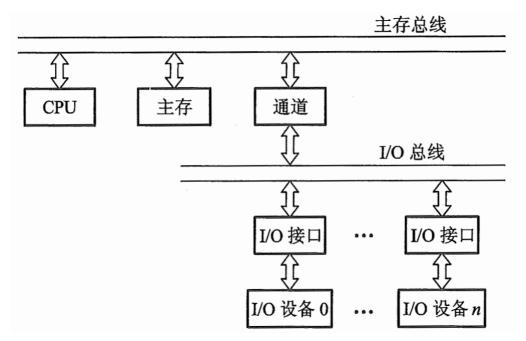
• 单总线结构



• 双总线结构

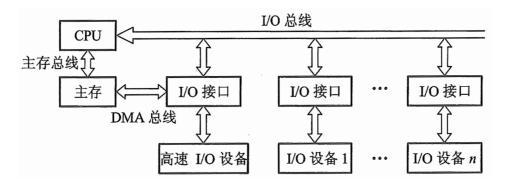
通道既是硬件数据通路,又是具有特殊功能的处理器,由**通道对I/O统一管理**。

通道的作用: ①存储; ②串并转换; ③计算



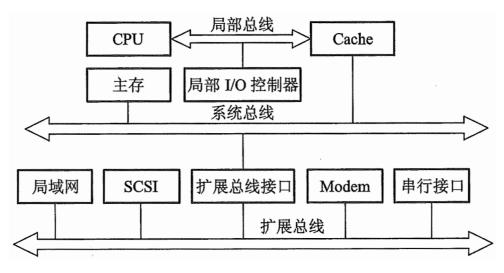
• 三总线结构

- **主存总线和DMA总线不能同时工作**,要进行判优工作。
- 当主存总线和DMA总线出现竞争时,我们把优先权交给DMA总线

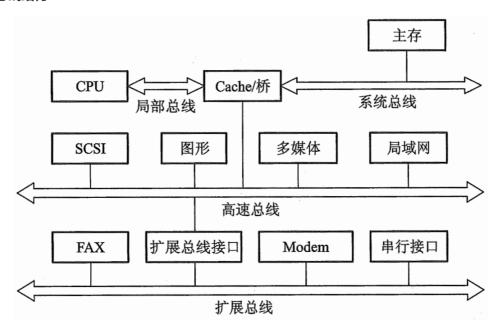


• 三总线结构的又一形式

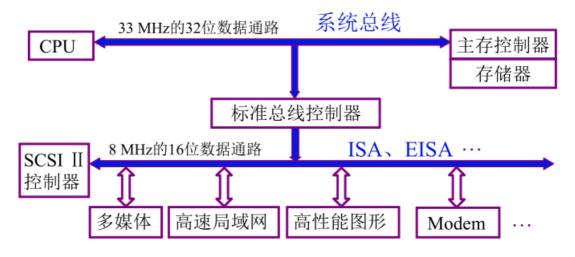
。 在此结构中, 主机由**缓存、主存、CPU**组成, 而不再是2部分组成。



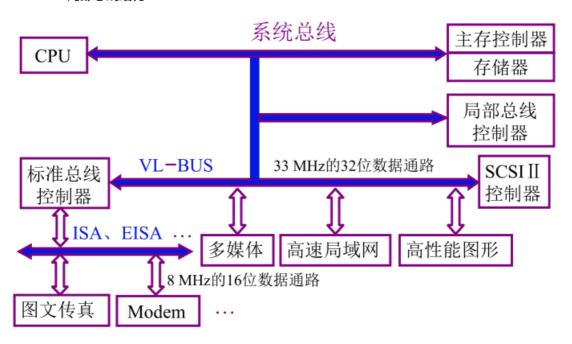
• 四总线结构



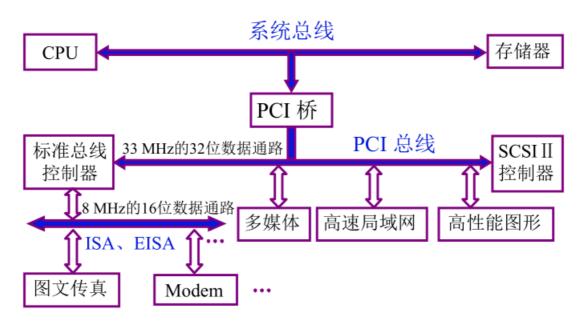
• 传统微型机总线结构



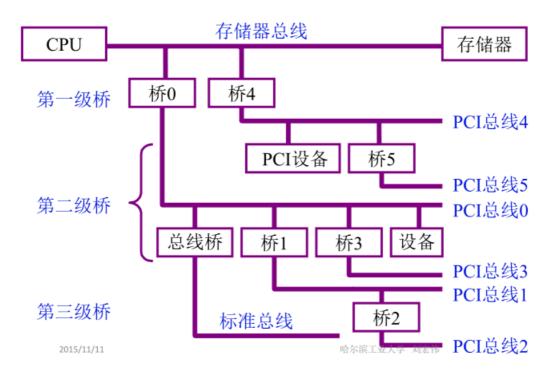
• VL-BUS局部总线结构



• PCI 总线结构



• 多层 PCI 总线结构



3.5 总线控制

3.5.1 总线判优控制

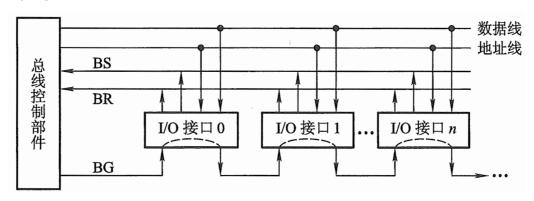
• 主设备(模块): 对总线有控制权

• 从设备(模块):响应从主设备发来的总线命令

• 总线判优控制两种方式: 分布式 (针对多机系统)、集中式

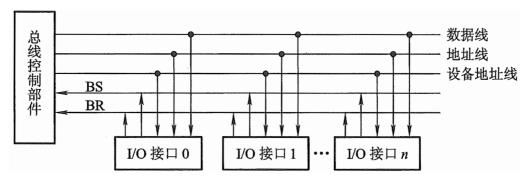
下面给出集中式的三种优先权仲裁方式,注意其中 (BS总线忙、BR总线请求、BG总线同意)

○ 链式查询



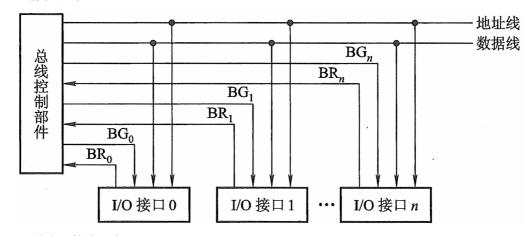
■ 缺点: ①请求不公平,越靠近总线控制部件,优先级越高; ②不可靠,一旦BG链断裂, 其后接口均无法再获得BG信号。

。 计数器定时查询



■ 缺陷: 计数器的设计要重点考虑, 是总线同意后重置位还是继续计数

。 独立请求方式



■ 缺陷:线路冗余

3.5.2 总线通信控制

• 总线传输周期

○ 申请分配阶段: 主模块申请, 总线仲裁决定

o **寻址阶段**: 主模块向从模块给出 地址 和 命令

○ 传输阶段: 主模块和从模块 交换数据

o **结束阶段**: 主模块 撤消有关信息

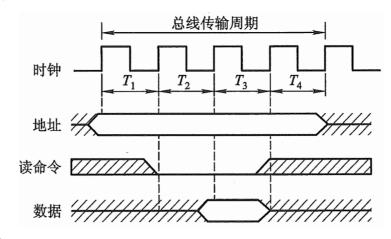
• 总线通信: 为解决通信双方 协调配合 问题

○ 同步通信

由 统一时标 控制数据传送,一般在总线长度比较短,各个部件速度比较一致的时候使用,存在短板效应。

地址线为高电平有效, 读命令为低电平有效, 数据线为高电平有线; 三线非方波是因为操作不是一瞬间的, 而是有缓冲时间的。

地址线传输一直有信号是因为数据具有指向性,一旦地址失效,则传输无法寻址,因此必须长期有效才行。



○ 异步通信

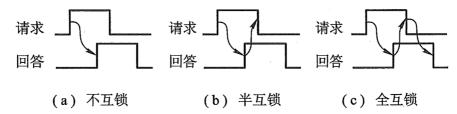
异步通信克服了同步通信的缺点,允许各模块速度的不一致性,它没有公共的时钟标准,,不要求所有部件严格的统一操作时间,而是采用应答方式。

异步通信的应答方式又可分为不互锁、半互锁和全互锁三种类型

■ **不互锁**:通信双方非必须收到对方的响应消息才做出反应,如,主模块发送请求信号 后,过了一段时间,自动确认从模块已收到,此时主动撤销请求信号,而不是等到从模块的回答才撤销;从模块亦然。

- **半互锁**:此时主模块对从模块持有锁,须等到从模块的回答才撤销请求信号;而从模块依然无锁,回答后过一段时间自动撤销回答信号。
- 全互锁: 双方均持有锁。

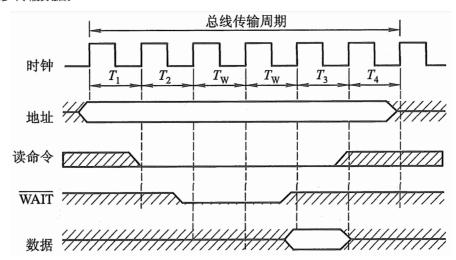
以上三种应答方式,我们可用下图进行表述:



异步串行通信的数据传送速率用**波特率**来衡量。波特率是指单位时间内传送二进制数据的位数,单位用bps(位/秒)表示,记作波特,特别注意的是严格来说,波特率与比特率不同,仅仅在一个一个波特位用一个比特位表示时,波特率和比特率相等。

○ 半同步通信

同步、异步 结合,发送方 用系统 时钟前沿 发信号,接收方 用系统 时钟后沿 判断、识别。增加一条 "等待"响应信号。当从设备数据没有准备好时发出WAIT信号,数据准备好了再开始开始同步传输数据。



上面三种数据通信的共同点

- 主模块发地址、命令 需占用总线
- 从模块准备数据 不占用总线
- 从模块向主模块发数据占用总线

○ 分离式通信

主模块申请占用总线发地址、命令,使用完后放弃总线的使用权;从模块准备数据完毕后,从模块申请占用总线(身份转换为主设备),向主模块发数据。从模块<u>准备数据</u>是不占用总线的,这时候其他设备可以请求总线,充分挖掘系统总线每个瞬间的潜力。

- 各模块有权申请占用总线
- 同步通信,不等回答
- 各模块准备数据不占用总线
- 总线被占用时,不空闲