

①

## LECCION II: ALGORITMOS VORACES

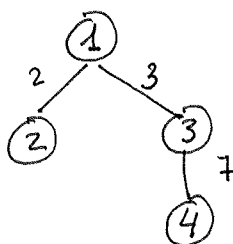
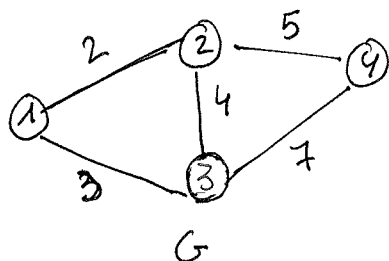
### -Exploración de grafos

Grafo  $G=(V,A)$   $V$ : conjunto de vertices  $v_1, v_2, \dots, v_n$   
 $A$ : conjunto de aristas  $(v_i, v_j)$

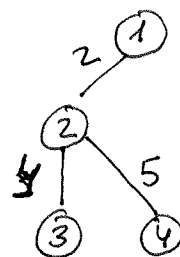
### CONCEPTOS:-

Árbol de recubrimiento de  $G$ :- Se define al subgrafo de  $G$  sin ciclos (cada vértice puede aparecer como final de una arista una sola vez) y contiene todos sus vertices.

Ej



Árbol de recubrimiento  
de  $G$  (1)  
coste = 12



Árbol de recubrimiento  
de  $G$  (2)  
coste = 10

En caso de existir varios árboles de recubrimiento, nos interesa aquel de coste mínimo. La suma de los pesos de las aristas en el árbol es el menor posible.

Algoritmos que obtiene el Árbol de recubrimiento Minimal: Alg Prim y Kruskal. En ambos algoritmos en cada paso se añade una arista o arco. La forma de escoger esa arista es lo que distinguen a los dos Algoritmos  $\Leftarrow$  DISTINTAS FUNCIONES de SELECCIÓN.

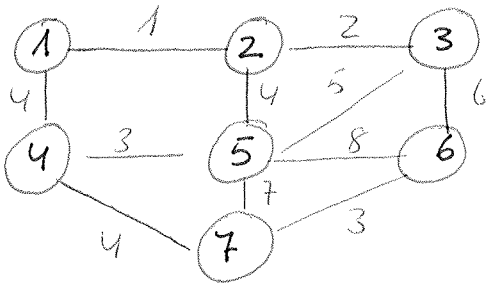
2

LECCION 11: ALGORITMOS VORACES

Arboles de recubrimiento minimal de G

ALG de KRUSKAL

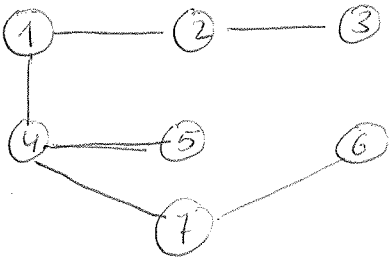
Ejemplo



Paso 1: Ordenar las aristas de forma creciente del peso  
(1,2), (2,3), (4,5), (6,7), (1,4), (2,5), (4,7), (3,5), (3,6), (5,7), (5,6)

- Los siguientes pasos escoge una arista <sup>con vertices</sup> en dos componentes conexas diferentes
- Inicialmente cada vertice forma una componente conexa.  
 $\{1\}, \{2\}, \{3\}, \{4\}, \{5\}, \{6\}, \{7\}$
- El algoritmo para cuando nos quede una componente conexa.

<u>PASO</u>	<u>ARISTA SELECCIONADA</u>	<u>COMPONENTES CONEXAS</u>
1	(1,2)	$\{1,2\}, \{3\}, \{4\}, \{5\}, \{6\}, \{7\}$
2	(2,3)	$\{1,2,3\}, \{4\}, \{5\}, \{6\}, \{7\}$
3	(4,5)	$\{1,2,3\}, \{4,5\}, \{6\}, \{7\}$
4	(6,7)	$\{1,2,3\}, \{4,5\}, \{6,7\}$
5	(1,4)	$\{1,2,3,4,5\}, \{6,7\}$
6	(4,7)	$\{1,2,3,4,5,6,7\}$



3

## LECCION 11. ALGORITMOS VORACES

### Pseudo código - Kruskal

FUNCION KRUSKAL ( $G: \langle N, A \rangle$ )

//INICIALIZACION

- 1) Ordenar  $A$  por valor del peso de forma creciente
- 2)  $n \leftarrow |N|$  //nº de vertices  $T \leftarrow \emptyset$  //árbol recubrimiento
- 3) Iniciar  $n$  componentes conexas cada una contiene un vértice de  $N$
- 4) repetir
- 5)  $e \leftarrow \{u, v\}$  // la arista de menor peso en  $A$
- 6)  $A \leftarrow A - \{u, v\}$
- 7)  $comp_u \leftarrow \text{Componente\_conexa}(u)$
- 8)  $comp_v \leftarrow \text{Componente\_conexa}(v)$
- 9) si  $comp_u \neq comp_v$
- 10) fusionar ( $comp_u, comp_v$ )
- 11)  $T \leftarrow T \cup \{e\}$
- 12) hasta que  $T$  tenga  $n-1$  aristas.

end.

- El árbol de recubrimiento encontrado por Kruskal es minimal.

- EFICIENCIA. Sea  $a$  el nº de aristas del grupo y  $n$  el nº de vertices. Como máximo puede considerarse todas las aristas del grupo. Al fusionar dos componentes conexas, nos quedamos con una menos. Si tenemos los vertices ordenados buscar ( $u$ ) buscar ( $v$ ) es  $\log(n)$ . Fusionar puede realizarse en  $O(1)$ . Luego en total  $O(a \log n)$  donde  $a$

está comprendido en  $\underbrace{(n-1)}_{\text{Grupo que es un camino.}} \leq a \leq \underbrace{n \left( \frac{n-1}{2} \right)}_{\text{Grupo completo}}$

4

## LECCION - II ALGORITMOS VORACES

### Arbol de Recubrimiento Minimal. Algoritmo de Prim

- La diferencia es que la arista que se coge uno de los nodos pertenece al árbol de recubrimiento en el paso  $i$ -th y el otro nodo/vertices no.

$$B \leftarrow \{1\}$$

Paso

$\{u, v\}$

B

1

$\{1, 2\}$

$\{1, 2\}$

2

$\{2, 3\}$

$\{1, 2, 3\}$

3

$\{1, 4\}$

$\{1, 2, 3, 4\}$

4

$\{4, 5\}$

$\{1, 2, 3, 4, 5\}$

5

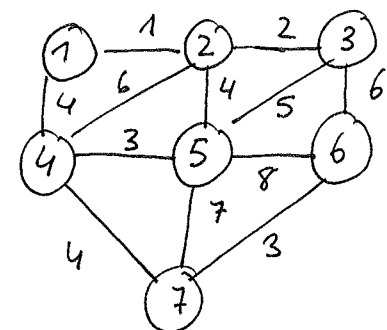
$\{4, 7\}$

$\{1, 2, 3, 4, 5, 7\}$

6

$\{7, 6\}$

$\{1, 2, 3, 4, 5, 7, 6\}$



Orden de las aristas

$\{1, 2\}, \{2, 3\}, \{4, 5\}, \{6, 7\}$

$\{1, 4\}, \{2, 5\}, \{4, 7\}, \{3, 5\}$

$\{3, 6\}, \{2, 4\}, \{5, 7\}, \{5, 6\}$

Funcion Prim ( $G = \langle N, A \rangle$ )

$T \leftarrow \emptyset$

$B \leftarrow \{ \text{un miembro arbitrario de } N \}$

mientras  $B \neq N$  hacer

buscar  $e = \{u, v\}$  de longitud mínima tq  $u \in B$  y  $v \in N \setminus B$

$T \leftarrow T \cup \{e\}$

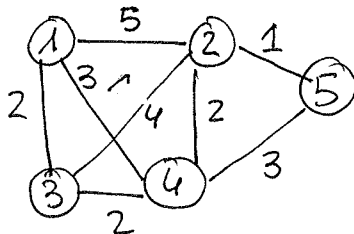
$B \leftarrow B \cup \{v\}$

end

devolver T

end.

Ej 2



aristas ordenadas:  $\{2, 5\}, \{1, 3\}, \{3, 4\}, \{4, 2\}, \{1, 4\}, \{4, 5\}, \{3, 2\}, \{2, 1\}$

$$B \leftarrow \{1\}$$

Paso

$\{u, v\}$

B

1

$\{1, 3\}$

$\{1, 3\}$

2

$\{3, 4\}$

$\{1, 3, 4\}$

3

$\{4, 2\}$

$\{1, 3, 4, 2\}$

4

$\{2, 5\}$

$\{1, 3, 4, 2, 5\}$

(5)

## LECCION 11. ALGORITMOS VORACES

Alg. Prim (continuación)

Una implementación sencilla del algoritmo se podría llevar a cabo suponiendo que los nodos de  $G$  están enumerados de 1 a  $n$   $N = \{1, 2, \dots, n\}$ .

Además vamos a tener una matriz simétrica  $L$  que da el peso de las aristas, y  $L[i, j] = \infty$  si no existe la arista  $(i, j)$ .

Supongamos que tenemos un vector  $\text{mas\_proximo}[i]$  que para todo  $i \in N \setminus B$  proporciona el nodo de  $B$  más próximo a  $i$ . Además disponemos el vector  $\text{distmin}[i]$  da la distancia desde  $i \in N \setminus B$  hasta el nodo más próximo en  $B$ . Para todo nodo en  $B$  hacemos  $\text{distmin}[i] = -1$ .

```
typedef pair<int, int> arista;
```

```
void Prim (Matriz & L, list<arista> & T, int N) {
```

```
    vector<int> mas_proximo (N); // vamos a indexar desde 1
```

```
    vector<float> distmin (N); // vamos a indexar desde 1
```

```
    for (int i = 1; i <= N; i++) {
        mas_proximo[i] = 1;
        distmin[i] = L(i, 1);
```

```
    }
    int k;
```

```
    for (int l = 1; l <= N-1; l++) {
        float min = numeric_limits<float>::max();
```

```
        for (int j = 1; j <= N; j++) {
            if (distmin[j] >= 0 && distmin[j] < min) {
                min = distmin[j];
                k = j;
```

 $O(n)$ 

```
            }
            arista a(mas_proximo[k], k);
```

```
            T.insert(T.end(), a);
```

```
            distmin[k] = -1;
```

```
            for (int j = 2; j <= N; j++) {
                if (L[j, k] < distmin[j]) {
                    distmin[j] = L[j, k];
                    mas_proximo[j] = k;
```

 $O(n)$ 

```
            }
        }
    }
```

Se conoce la distancia mínima a los nodos aún no incluidos en  $B$ .

B