



## **Estrutura do tema ISA do IA-32**

1. Desenvolvimento de programas no IA-32 em Linux
2. Acesso a operandos e operações
3. Suporte a estruturas de controlo
4. Suporte à invocação/regresso de funções
5. Análise comparativa: IA-32 vs. x86-64 e RISC (MIPS e ARM)
6. Acesso e manipulação de dados estruturados



### Propriedades dos dados estruturados em C

- agregam quantidades escalares do mesmo tipo ou de tipos diferentes
- por norma, alocadas a posições contíguas da memória
- a estrutura definida é referenciada pelo apontador para a 1ª posição de memória

### Tipos de dados estruturados mais comuns em C

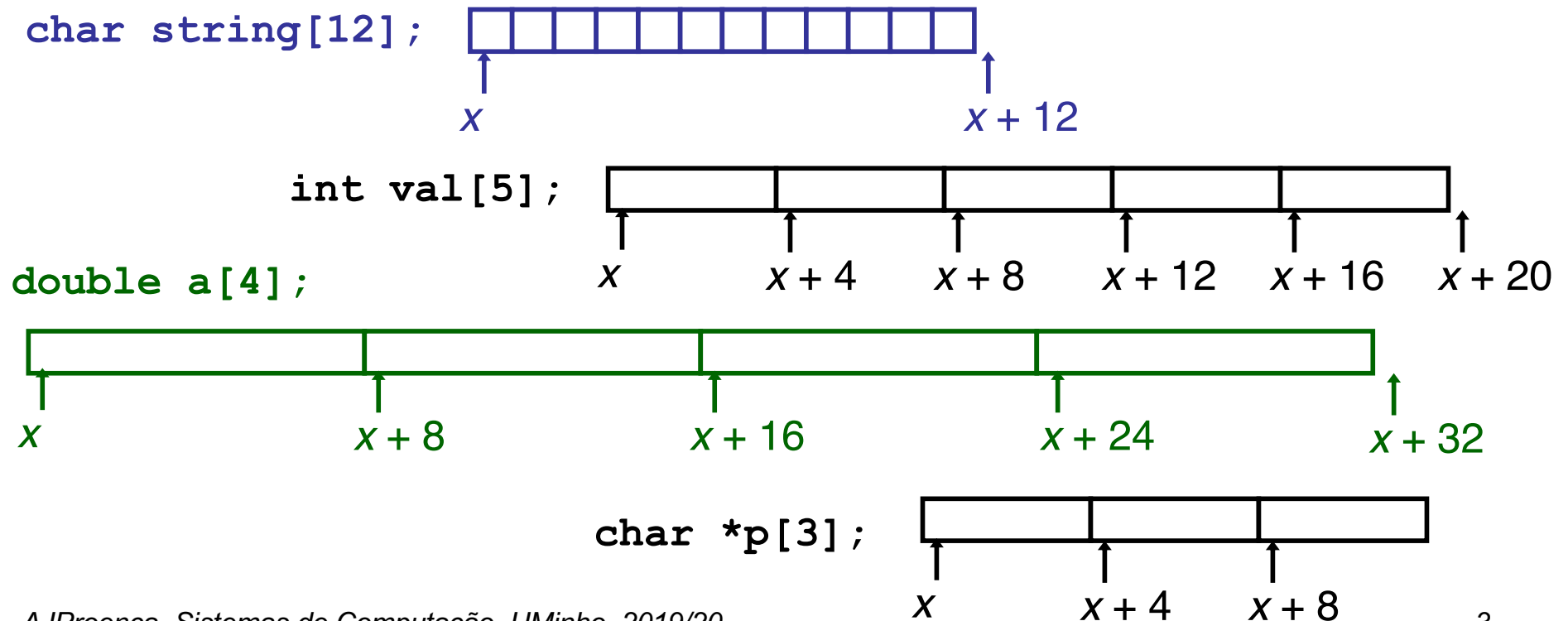
- **array**: agregado de dados escalares do mesmo tipo
  - *string*: array de caracteres terminado com *null*
  - *arrays de arrays*: arrays multi-dimensionais
- **structure**: agregado de dados de tipos diferentes
  - *structures de structures, structures de arrays, ...*
- **union**: mesmo objecto mas com visibilidade distinta



## Declaração em C:

`data_type Array_name[length];`

Aloca em memória uma região com tamanho  
 $length * sizeof(data\_type)$  bytes

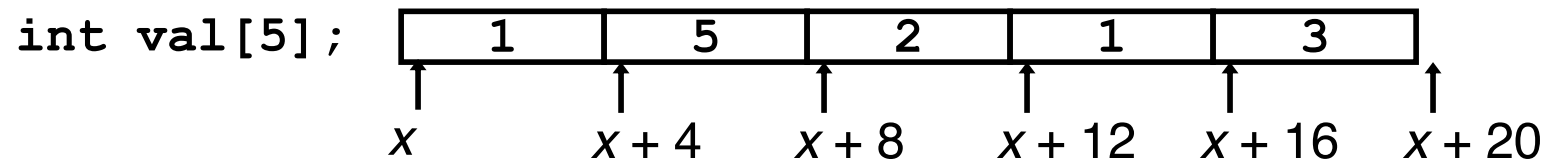




## Declaração em C:

```
data_type Array_name [length];
```

O identificador **Array\_name** pode ser usado  
como apontador para o elemento 0

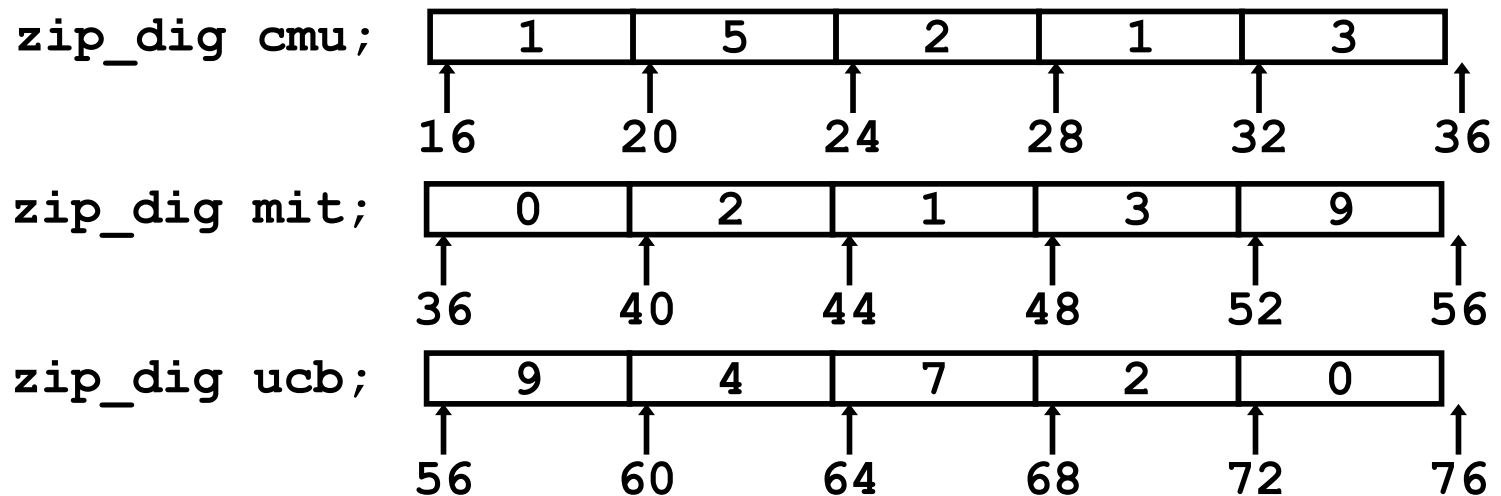


Referência	Tipo	Valor
<code>val[4]</code>	<code>int</code>	3
<code>val</code>	<code>int *</code>	x
<code>val+1</code>	<code>int *</code>	x + 4
<code>&amp;val[2]</code>	<code>int *</code>	x + 8
<code>val[5]</code>	<code>int</code>	??
<code>*(val+1)</code>	<code>int</code>	5
<code>val + i</code>	<code>int *</code>	x + 4 i

## Arrays: análise de um exemplo



```
typedef int zip_dig[5];  
  
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };  
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };  
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```



### Notas

- declaração “zip\_dig cmu” equivalente a “int cmu[5]”
- os *arrays* deste exemplo ocupam blocos sucessivos de 20 *bytes*

## Arrays no IA-32: exemplo de acesso a um elemento



```
int get_digit(zip_dig z, int dig)
{
    return z[dig];
}
```

### Argumentos:

- início do *array* *z* : neste exemplo, o gcc coloca em `%edx`
- índice *dig* do *array* *z* : neste exemplo, o gcc coloca em `%eax`
- a devolver pela função: tipo `int` (4 *bytes*), por convenção, em `%eax`

### Localização do elemento ***z[dig]***:

- na memória, em `Mem[ (início_array_z) + (índice_dig) * 4 ]`
- na sintaxe do *assembler* da GNU para IA-32/Linux: em `(%edx, %eax, 4)`

```
                                # %edx <= z
                                # %eax <= dig
movl  (%edx,%eax,4), %eax      # devolve z[dig]
```

## Arrays no IA-32: apontadores em vez de índices



### Análise do código compilado

- Registos

`%ecx`    `z`  
`%eax`    `zi` partilhado com `*z`  
`%ebx`    `zend`

- Cálculos

- $10 * zi + *z \Rightarrow *z + 2 * (zi + 4 * zi)$
- `z++` incrementa 4

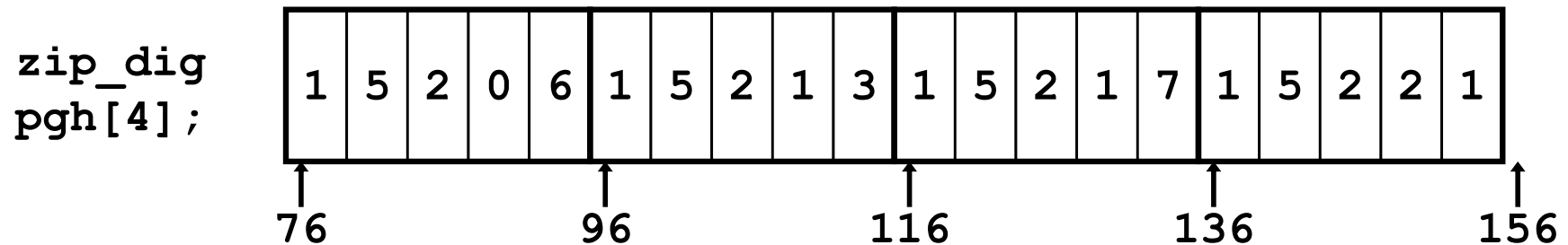
```
int zd2int(zip_dig z)
{
    int zi = 0;
    int *zend = z + 4;
    do {
        zi = 10 * zi + *z;
        z++;
    } while(z <= zend);
    return zi;
}
```

<code>xorl %eax,%eax</code>	<code># %ecx &lt;= z</code>
<code>leal 16(%ecx),%ebx</code>	<code># zi = 0</code>
<code>.L59:</code>	<code># zend = z+4</code>
<code>leal (%eax,%eax,4),%edx</code>	<code>#loop:</code>
<code>movl (%ecx),%eax</code>	<code># %edx &lt;= 5*zi</code>
<code>addl \$4,%ecx</code>	<code># %eax &lt;= *z</code>
<code>leal (%eax,%edx,2),%eax</code>	<code># %ecx &lt;= z++</code>
<code>cmpl %ebx,%ecx</code>	<code># zi = *z + 2*(5*zi)</code>
<code>jle .L59</code>	<code># comp z : zend</code>
	<code># if &lt;= goto loop</code>

## Array de arrays: análise de um exemplo



```
#define PCOUNT 4
zip_dig pgh[PCOUNT] =
    {{1, 5, 2, 0, 6},
     {1, 5, 2, 1, 3 },
     {1, 5, 2, 1, 7 },
     {1, 5, 2, 2, 1 }};
```



- Declaração “zip\_dig pgh[4]” equivalente a “int pgh[4][5]”
  - variável `pgh` é um *array* de 4 elementos
    - alocados em memória em blocos contíguos
  - cada elemento é um *array* de 5 `int`'s
    - alocados em memória em células contínuas
- Ordenação dos elementos em memória (típico em C): “*Row-Major*”



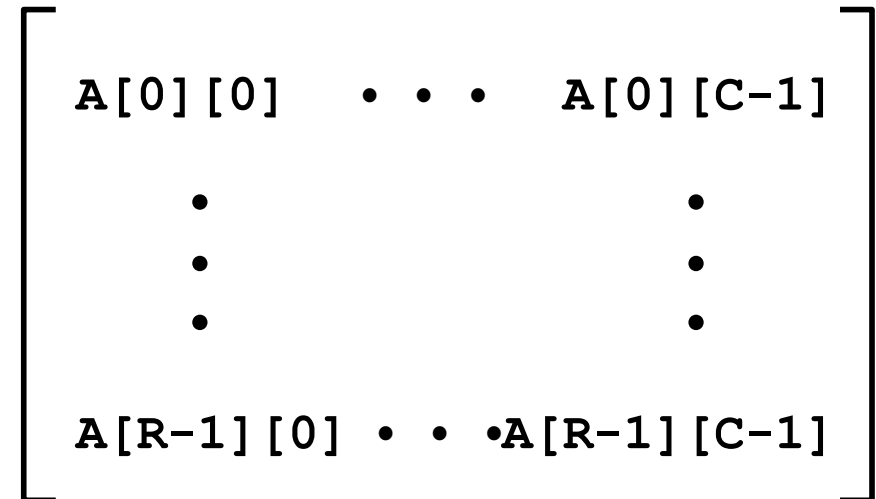
## Array de arrays: alocação em memória



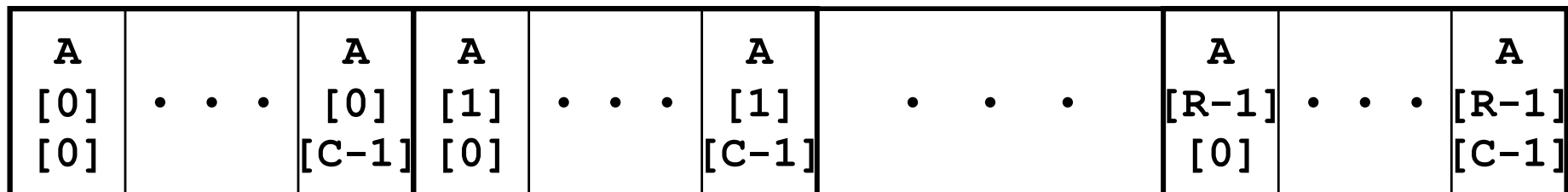
### Declaração em C:

`data_type Array_name[R][C];`

- Alocação em memória de uma região com  
 $R * C * \text{sizeof}(\text{data\_type})$  bytes
- Ordenação  
*Row-Major*



```
int A[R][C];
```



←  $R * C * 4$  Bytes →

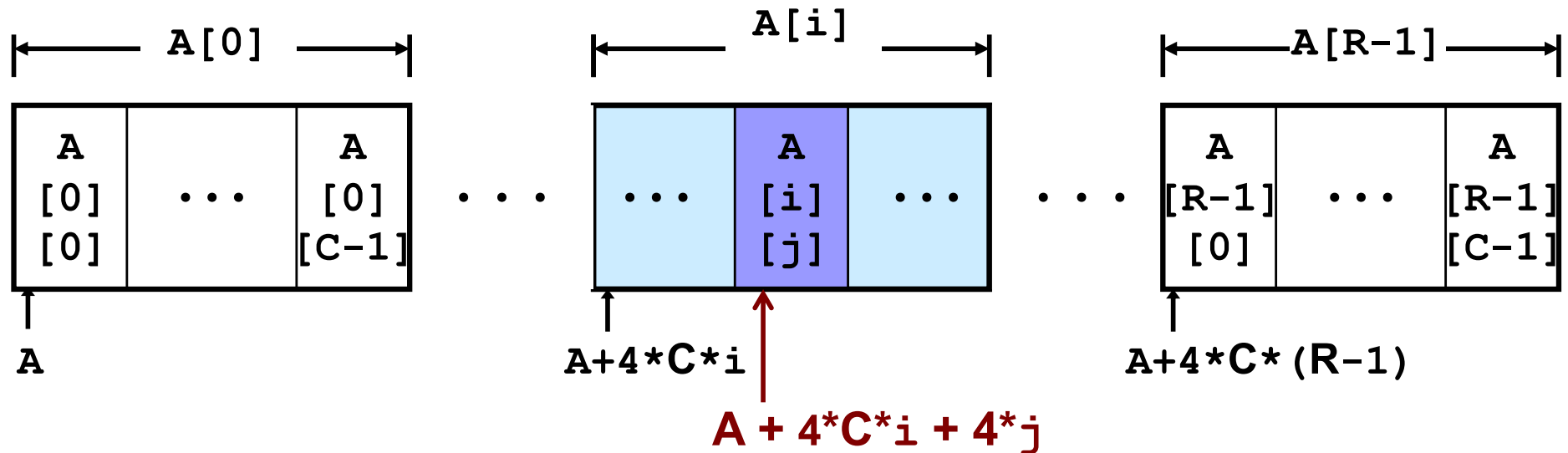
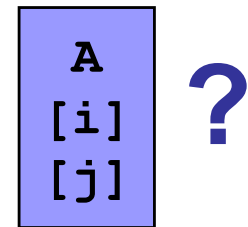
## Array de arrays: acesso a um elemento



### Elementos de um array R\*C

- $A[i][j]$  é um elemento do tipo  $T$  (*data\_type*) com dimensão  $K = \text{sizeof}(T)$
- sua localização:  
 $A + K * C * i + K * j$

```
int A[R][C];
```



## Array de arrays no IA-32: código para acesso a um elemento



- **Localização em memória de**  
`pgh[index][dig]:`

`pgh + 20*index + 4*dig`

- **Código em *assembly*:**

– cálculo do endereço

`pgh + 4*(index+4*index) + 4*dig`

– acesso ao elemento: com `movl`

```
int get_pgh_digit
(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```

```
                                # %ecx = dig
                                # %eax = index
leal 0(,%ecx,4),%edx           # %edx = 4*dig
leal (%eax,%eax,4),%eax         # %eax = 5*index
movl pgh(%edx,%eax,4),%eax      # devolve Mem(pgh+4*5*index+4*dig)
```

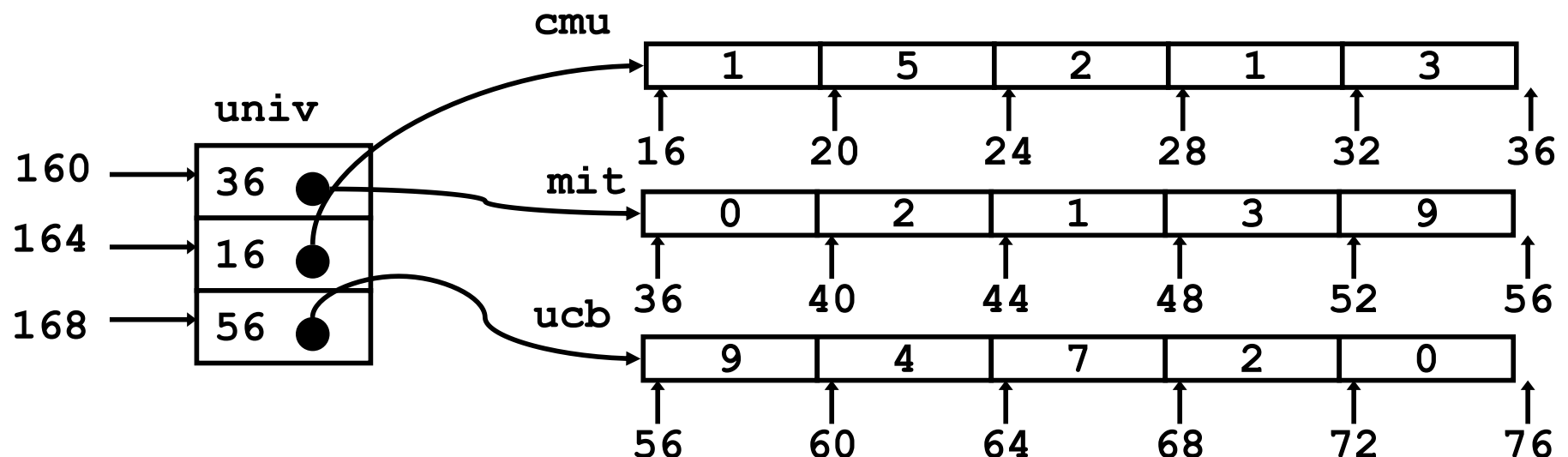
## Array de apontadores para arrays: uma visão alternativa



- Variável `univ` é um *array* de 3 elementos
- Cada elemento:
  - um apontador de 4 *bytes*
  - aponta para um *array* de `int`'s

```
zip_dig cmu = { 1, 5, 2, 1, 3 };  
zip_dig mit = { 0, 2, 1, 3, 9 };  
zip_dig ucb = { 9, 4, 7, 2, 0 };
```

```
#define UCOUNT 3  
int *univ[UCOUNT] = {mit, cmu, ucb};
```



## Array de apontadores para arrays: acesso a um elemento



### Cálculo da localização

- para acesso a um elemento

$\text{Mem}[\text{Mem}[\text{univ} + 4 * \text{index}] + 4 * \text{dig}]$

- requer 2 acessos à memória

- um para buscar o apontador para *row array*
- outro para aceder ao elemento do *row array*

```
int get_univ_digit
(int index, int dig)
{
    return univ[index][dig];
}
```

```
                                # %ecx = index
                                # %eax = dig
leal 0(,%ecx,4),%edx           # 4*index
movl univ(%edx),%edx           # Mem[univ+4*index]
movl (%edx,%eax,4),%eax        # devolve Mem[Mem[univ+4*index]+4*dig]
```

## Array de arrays versus array de apontadores para arrays



### Modos distintos de cálculo da localização dos elementos:

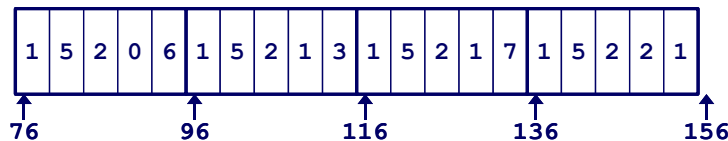
```
int get_pgh_digit
(int index, int dig)
{
    return pgh[index][dig];
}
```

```
int get_univ_digit
(int index, int dig)
{
    return univ[index][dig];
}
```

#### Array de arrays

- elemento em

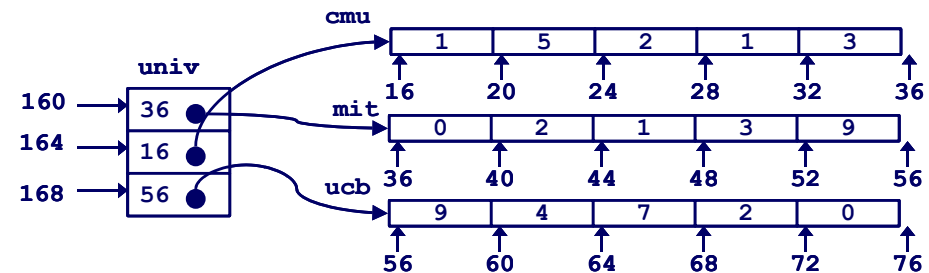
$\text{Mem}[\text{pgh} + 20 * \text{index} + 4 * \text{dig}]$



#### Array de apontadores para arrays

- elemento em

$\text{Mem}[\text{Mem}[\text{univ} + 4 * \text{index}] + 4 * \text{dig}]$



## Arrays multi-dimensionais de tamanho fixo: a eficiência do compilador (1)

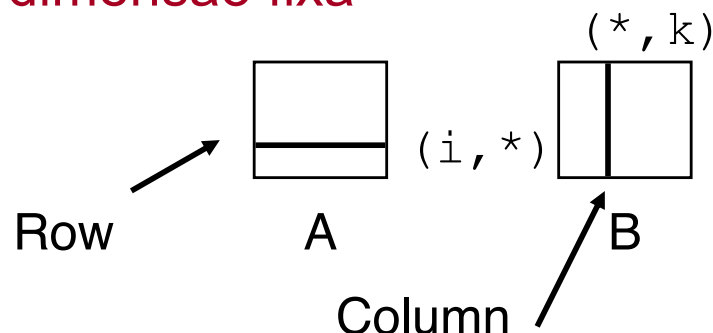


- Oportunidades para otimizar

- o *array* *a* está em localizações contíguas, começando em *a[i][0]*: usar apontador!
- o *array* *b* está em localizações espaçadas de  $4 \cdot N$  células, começando em *b[0][j]*: usar também apontador!

- Limitações

- apenas funciona com arrays de dimensão fixa



```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
```

```
/* Compute element i,k of
   fixed matrix product */
int fix_prod_ele
(fix_matrix a, fix_matrix b,
 int i, int k)
{
    int j;
    int result = 0;
    for (j = 0; j < N; j++)
        result += a[i][j]*b[j][k];
    return result;
}
```

## Arrays multi-dimensionais de tamanho fixo: a eficiência do compilador (2)



### • Otimizações automáticas do compilador:

–antes...

```
#define N 16
typedef int fix_matrix[N][N];
```

```
/* Compute element i,k of
   fixed matrix product */
int fix_prod_ele
(fix_matrix a, fix_matrix b,
 int i, int k)
{
    int j;
    int result = 0;
    for (j = 0; j < N; j++)
        result += a[i][j]*b[j][k];
    return result;
}
```

–depois...

```
/* Compute element i,k ... */
int fix_prod_ele (...)
{
    int *Aptr = &A[i][0];
    int *Bptr = &B[0][k];
    int cnt = N-1;
    int result = 0;
    do {
        result += (*Aptr)*(*Bptr);
        Aptr += 1;
        Bptr += N;
        cnt--;
    }while (cnt>=0);
    return result;
}
```



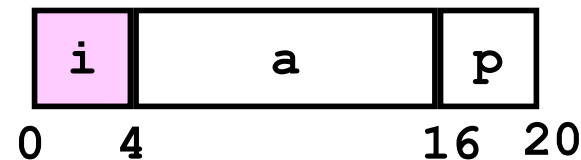


## Propriedades

- em regiões contíguas da memória
- membros podem ser de tipos diferentes
- membros acedidos por nomes

```
struct rec {  
    int i;  
    int a[3];  
    int *p;  
};
```

## Organização na memória



## Acesso a um membro da *structure*

```
void set_i(struct rec *r,  
          int val)  
{  
    r->i = val;  
}
```

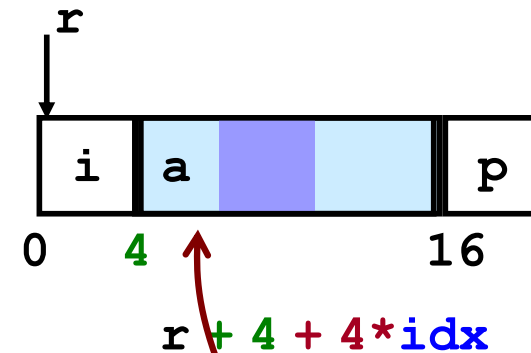
```
                                # %eax = val  
                                # %edx = r  
movl %eax, (%edx)              # Mem[r] = val
```

## Structure: apontadores para membros (1)



```
struct rec {  
    int i;  
    int a[3];  
    int *p;  
};
```

```
int *find_a(struct rec *r, int idx)  
{  
    return &r->a[idx];  
}
```



Valor calculado  
na compilação

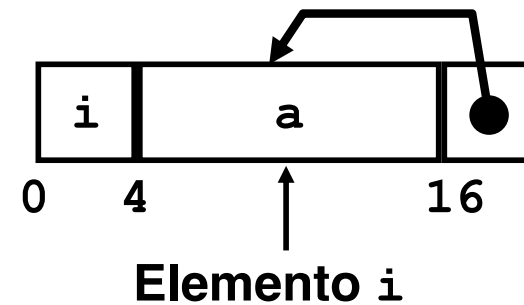
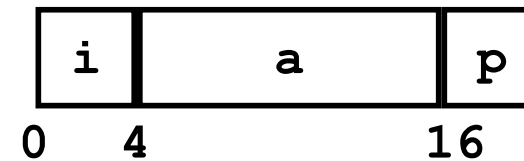
```
leal 4(%edx,%ecx,4),%eax    # %ecx= idx  
                             # %edx= r  
                             # r+4*idx+4
```

## Structure: apontadores para membros (2)



```
struct rec {  
    int i;  
    int a[3];  
    int *p;  
};
```

```
void set_p(struct rec *r)  
{  
    r->p = &r->a[r->i];  
}
```



	# %edx = r
movl (%edx), %ecx	# r->i
leal 0(,%ecx,4), %eax	# 4*(r->i)
leal 4(%edx,%eax), %eax	# r+4+4*(r->i)
movl %eax, 16(%edx)	# Update r->p



- **Dados alinhados**

- Tipos de dados primitivos (escalares) requerem *K bytes*
- Endereço deve ser múltiplo de *K*
- Requisito nalgumas máquinas; aconselhado no IA-32
  - tratado de modo diferente, consoante Unix/Linux ou Windows!

- **Motivação para alinhar dados**

- Memória acedida por *double* ou *quad-words* (alinhada)
  - ineficiente lidar com dados que passam esses limites
  - ainda mais crítico na gestão da memória virtual (limite da página!)

- **Compilador**

- Insere bolhas na *structure* para garantir o correcto alinhamento dos campos

## Alinhamento de dados na memória: os dados primitivos/escalares



- 1 byte (e.g., `char`)
  - sem restrições no endereço
- 2 bytes (e.g., `short`)
  - o bit menos significativo do endereço deve ser  $0_2$
- 4 bytes (e.g., `int`, `float`, `char *`, etc.)
  - os 2 bits menos significativo do endereço devem ser  $00_2$
- 8 bytes (e.g., `double`)
  - Windows (e a maioria dos SO's & *instruction sets*):
    - os 3 bits menos significativo do endereço devem ser  $000_2$
  - Unix/Linux:
    - os 2 bits menos significativo do endereço devem ser  $00_2$
    - i.e., mesmo tratamento que um dado escalar de 4 bytes
- 12 bytes (`long double`)
  - Unix/Linux:
    - os 2 bits menos significativo do endereço devem ser  $00_2$
    - i.e., mesmo tratamento que um dado escalar de 4 bytes

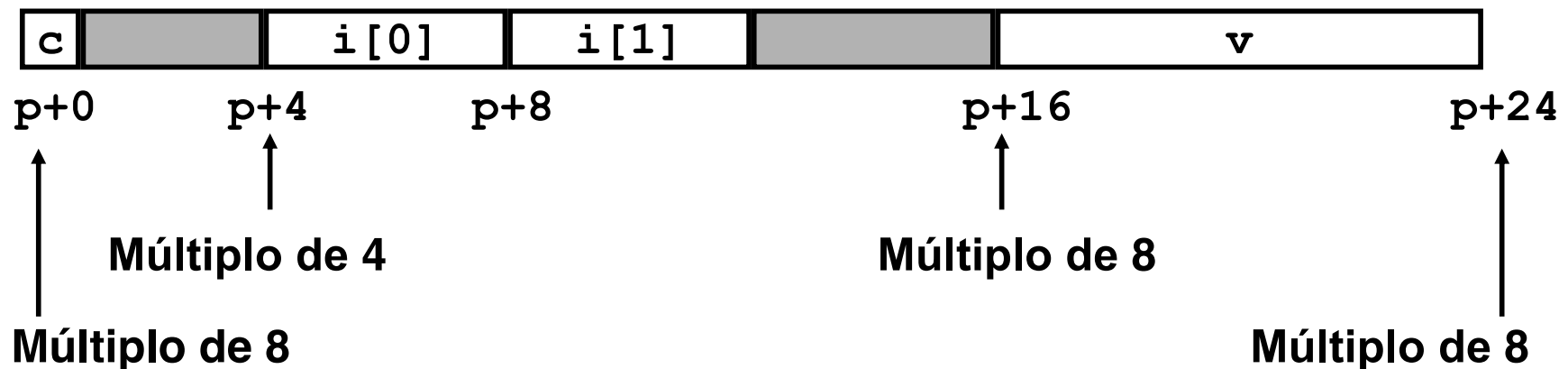
## Alinhamento de dados na memória: numa structure



- Deslocamentos dentro da *structure*
  - deve satisfazer os requisitos de alinhamento dos elementos (i.e., do seu maior elemento, ***K***)
- Requisito para o endereço inicial
  - deve ser múltiplo de ***K***

```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *p;
```

- Exemplo (em Windows):
  - K*** = 8, devido ao elemento `double`



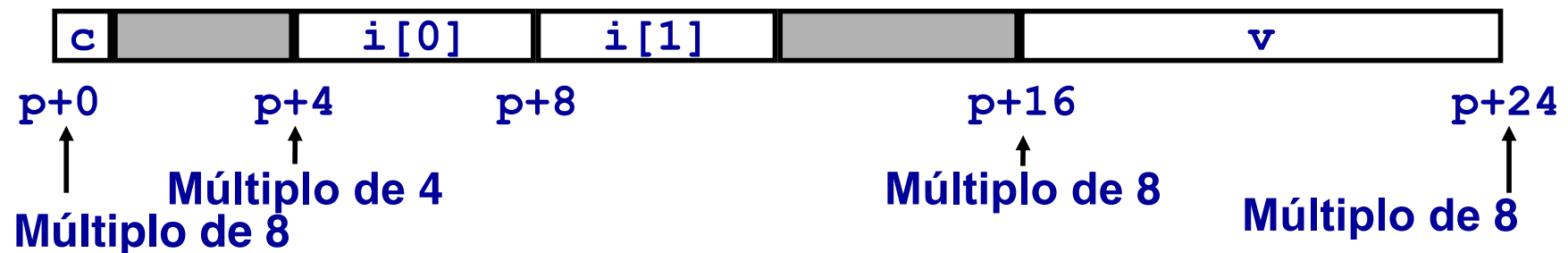
## Alinhamento de dados na memória: Windows versus Unix/Linux



```
struct S1 {  
    char c;  
    int i[2];  
    double v;  
} *p;
```

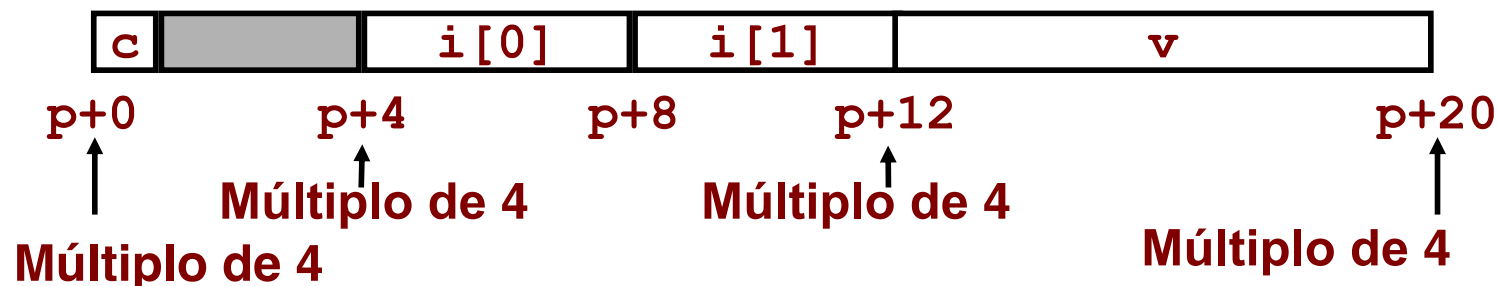
- **Windows:**

- K = 8, devido ao elemento `double`



- **Unix/Linux:**

- K = 4; `double` tratado como se fosse do tipo 4-bytes

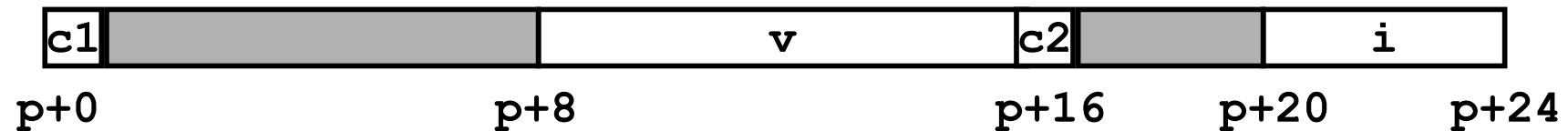


## Alinhamento de dados na memória: ordenação dos membros



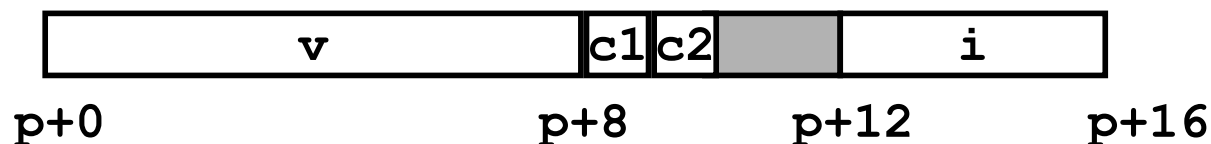
```
struct S4 {  
    char c1;  
    double v;  
    char c2;  
    int i;  
} *p;
```

**10 bytes espaço desperdiçado no Windows**



```
struct S5 {  
    double v;  
    char c1;  
    char c2;  
    int i;  
} *p;
```

**apenas 2 bytes de espaço desperdiçado  
em Unix/Linux**

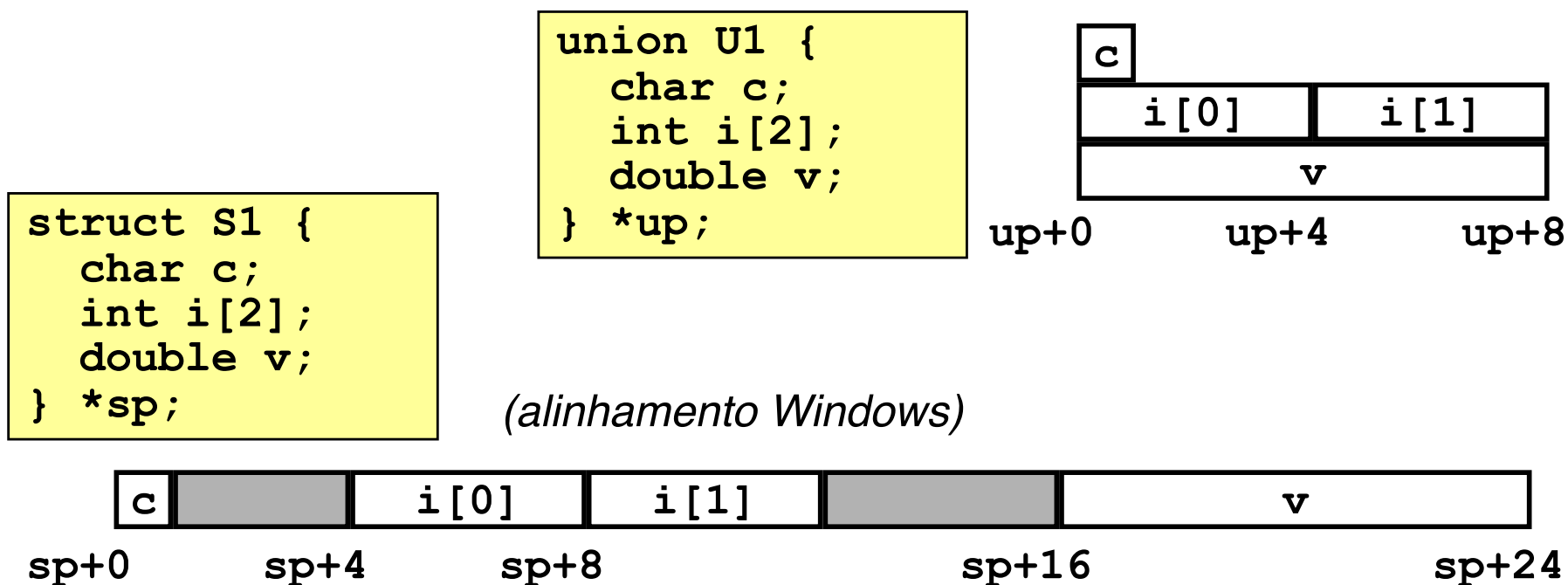






## • Princípios

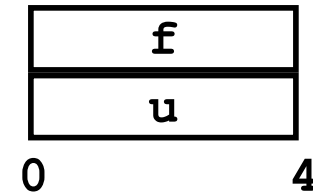
- sobreposição dos elementos de uma *union*
- memória alocada de acordo com o maior elemento
- só é possível aceder a um elemento de cada vez



## Union: acesso a padrões de bits



```
typedef union {  
    float f;  
    unsigned u;  
} bit_float_t;
```



Como associar um padrão de bits,  
a um dado `float`

```
float bit2float(unsigned u)  
{  
    bit_float_t arg;  
    arg.u = u;  
    return arg.f;  
}
```

isto **NÃO** é o mesmo que `(float) u`

Como obter o conjunto de bits  
que representa um `float`

```
unsigned float2bit(float f)  
{  
    bit_float_t arg;  
    arg.f = f;  
    return arg.u;  
}
```

isto **NÃO** é o mesmo que `(unsigned) f`