

## Folha 4

Os exercícios 4 a) b), 6, 8 e 9.b) estão resolvidos nos exemplos dos dispositivos.

Segue-se a resolução de alguns exercícios selecionados.

3. Considere a função  $f(x, y) = e^{x^2 - y^2}$ . Determine o ponto de interseção do plano tangente à superfície de equação  $z = f(x, y)$  no ponto  $(1, 1, 1)$  com o eixo dos  $z$ .

A função  $\varphi(x, y) = e^{x^2 - y^2}$  está definida em  $\mathbb{R}^2$  e é a composta da função exponencial com uma função polinomial logo é diferenciável (na verdade é de classe  $C^\infty$ ).

A equação do plano tangente à superfície de equação  $z = \varphi(x, y)$  no ponto  $(1, 1, 1)$  (note que  $\varphi(1, 1) = 1$ ) é dada por:

$$z = 1 + \nabla \varphi(1, 1) \cdot (x - 1, y - 1).$$

Temos:  $\frac{\partial \varphi}{\partial x} = 2x e^{x^2 - y^2}$  e  $\frac{\partial \varphi}{\partial y} = -2y e^{x^2 - y^2}$  pelo que  $\nabla \varphi(1, 1) = \left( \frac{\partial \varphi}{\partial x}(1, 1), \frac{\partial \varphi}{\partial y}(1, 1) \right) = (2, -2)$ .

Portanto: a equação cartesiana do plano pretendido é:

$$z = 1 + 2(x - 1) - 2(y - 1) \Leftrightarrow z = 1 + 2x - 2y.$$

O ponto de interseção deste plano com o eixo dos  $z$  tem então coordenadas  $(0, 0, 1)$ .

4. Determine a matriz jacobiana das seguintes funções:

(d)  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $f(x, y, z) = (x - y, y + z)$ ;

(e)  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^2$  tal que  $f(x, y, z) = (x + y + e^z, x^2 y)$ .

d.  $J_f(x, y, z) = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \end{bmatrix}$

e.  $J_f(x, y, z) = \begin{bmatrix} 1 & 1 & e^z \\ 2xy & x^2 & 0 \end{bmatrix}$

5. Considere as funções  $f$  e  $g$  tais que

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3 \\ (x, y, z) \mapsto f(x, y, z) = (x - y + z, x^2yz, xyz)$$

$$g: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4 \\ (x, y, z) \mapsto g(x, y, z) = (xy, yz, 2x, xyz)$$

Calcule  $df(-1, 0, 1)$  e  $dg(-1, 0, 1)$ .

As funções  $f$  e  $g$  são ambas diferenciáveis uma vez que as suas funções componentes são funções polinomiais definidas em  $\mathbb{R}^3$ .

• Função  $f$ :

A matriz jacobiana de  $f$  é dada por:  $J_f(x, y, z) = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 2xyz & x^2z & x^2y \\ yz & xz & xy \end{bmatrix}$

Substituindo no ponto  $(-1, 0, 1)$  temos:  $J_f(-1, 0, 1) = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$

Logo a diferencial  $df_{(-1, 0, 1)}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  é

a aplicação linear cuja matriz relativamente à base canónica de  $\mathbb{R}^3$  é  $J_f(-1, 0, 1)$ . Assim:

$$df_{(-1, 0, 1)}(v_1, v_2, v_3) = (v_1 - v_2 + v_3, v_2, -v_2).$$

• Função  $g$ :

Analogamente se calcula que:  $J_g(x, y, z) = \begin{bmatrix} y & x & 0 \\ 0 & z & y \\ z & 0 & 0 \\ yz & xz & xy \end{bmatrix}$  e  $J_g(-1, 0, 1) = \begin{bmatrix} 0 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \end{bmatrix}$

Logo  $dg_{(-1, 0, 1)}: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$  é tal que  $(v_1, v_2, v_3) \mapsto (-v_2, v_2, v_1, -v_2)$ .

7. Considere as funções

$$u: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad v: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \quad w: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}, \\ (x, y) \mapsto xy \quad (x, y) \mapsto \sin(xy) \quad (x, y) \mapsto e^x$$

$$f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R} \quad \text{e} \quad h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}. \\ (x, y, z) \mapsto x^2y + y^2z \quad (x, y) \mapsto f(u(x, y), v(x, y), w(x, y))$$

Determine  $\nabla h(x, y)$ .

Escrevendo a função (real)  $f: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}$ ,  $f(u, v, w) = u^2 v + v^2 w$  e considerando a função (vetorial) auxiliar  $g: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^3$ ,  $g(x, y) = (u(x, y), v(x, y), w(x, y))$  onde  $u(x, y) = xy$ ,  $v(x, y) = \sin(xy)$ ,  $w(x, y) = e^x$ , temos que:

a função (real)  $h: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}$  é tal que  $h = f \circ g$ .

Note-se que  $f$  é derivável (função polinomial definida em  $\mathbb{R}^3$ ) e que a função  $g$  é também derivável (as suas funções componentes são funções elementares — polinômios, seno, exponencial e compostas destas — definidas em  $\mathbb{R}^2$ ).

Logo, pela regra da cadeia,  $h = f \circ g$  é derivável e temos:

$$\nabla h(x, y) = \nabla f(g(x, y)) J_g(x, y).$$

- $\nabla f(u, v) = (2uv, u^2 + 2vw, v^2)$
- $\nabla f(g(x, y)) = (2xy \sin(xy), x^2 y^2 + 2 \sin(xy) e^x, \sin^2(xy))$
- $J_g(x, y) = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x} & \frac{\partial u}{\partial y} \\ \frac{\partial v}{\partial x} & \frac{\partial v}{\partial y} \\ \frac{\partial w}{\partial x} & \frac{\partial w}{\partial y} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} y & x \\ y \cos(xy) & x \cos(xy) \\ e^x & 0 \end{bmatrix}$

$$\begin{aligned} \nabla h(x, y) &= \begin{bmatrix} 2xy \sin(xy) & x^2 y^2 + 2 \sin(xy) e^x & \sin^2(xy) \end{bmatrix} \begin{bmatrix} y & x \\ y \cos(xy) & x \cos(xy) \\ e^x & 0 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 2xy^2 \sin(xy) + y \cos(xy) (x^2 y^2 + 2 \sin(xy) e^x) + \sin^2(xy) e^x \\ 2x^2 y \sin(xy) + x \cos(xy) (x^2 y^2 + 2 \sin(xy) e^x) \end{bmatrix}^T = \begin{bmatrix} \frac{\partial h}{\partial x} \\ \frac{\partial h}{\partial y} \end{bmatrix}^T. \end{aligned}$$

9. Calcule:

(a)  $\frac{du}{dt}$ , onde  $u = \ln\left(\sin \frac{x}{y}\right)$  e  $x = 3t^2$ ,  $y = \sqrt{1+t^2}$ ;

Observamos que todas as funções envolvidas são elementares e, em particular, que  $1+t^2$  não se anula, logo  $y = \sqrt{1+t^2}$  é diferenciável. A função  $u = u(x, y) = \ln\left(\sin \frac{x}{y}\right)$  é diferenciável em qualquer aberto de  $\mathbb{R}^2$  que verifique  $\sin \frac{x}{y} > 0$ .

Pela regra da cadeia,  $u = u(t) = \ln\left(\frac{\sin x(t)}{y(t)}\right)$  é diferenciável e podemos escrever:

$$\begin{aligned}\frac{du}{dt} &= \frac{\partial u}{\partial x} \frac{dx}{dt} + \frac{\partial u}{\partial y} \frac{dy}{dt} = \frac{\frac{\partial}{\partial x} \left( \frac{\sin\left(\frac{x}{y}\right)}{\sin\left(\frac{x}{y}\right)} \right)}{\sin\left(\frac{x}{y}\right)} 6t + \frac{\frac{\partial}{\partial y} \left( \frac{\sin\left(\frac{x}{y}\right)}{\sin\left(\frac{x}{y}\right)} \right)}{\sin\left(\frac{x}{y}\right)} \frac{1}{2} 2t (1+t^2)^{-\frac{1}{2}} = \\&= \frac{1/y \cos(x/y)}{\sin(x/y)} 6t - \frac{x/y^2 \cos(x/y)}{\sin(x/y)} \frac{t}{\sqrt{1+t^2}} = \\&= \frac{6t}{\sqrt{1+t^2}} \operatorname{cotg}\left(\frac{3t^2}{\sqrt{1+t^2}}\right) - \frac{3t^3}{(1+t^2)^{3/2}} \operatorname{cotg}\left(\frac{3t^2}{\sqrt{1+t^2}}\right) = \\&= \frac{6t(1+t^2) - 3t^3}{(1+t^2)^{3/2}} \operatorname{cotg}\left(\frac{3t^2}{\sqrt{1+t^2}}\right) = \frac{3t(2+t^2)}{(1+t^2)^{3/2}} \operatorname{cotg}\left(\frac{3t^2}{\sqrt{1+t^2}}\right).\end{aligned}$$