

```
#define F_CPU 16000000UL
#include <avr/io.h>
#include <util/delay.h>

#define Pul (1 << PB0)
#define op 0

void Pulsador( const uint8_t&, uint8_t&, uint8_t&);

void Pulsador(const uint8_t* Tabla, uint8_t& Bpul, uint8_t& Contador) {
    if (Pul == op && Bpul == 1) {
        Contador++;
        if (Contador == 16) {
            Contador = 0;
        }
        Bpul = 0;
        PORTB = Tabla[Contador];
    } else {
        Bpul = 1;
    }
}

int main(void) {
    DDRB &= ~(1 << DDB0); //Configurar Pin B 0 como entrada (Pulsador)
    DDRB &= ~(0b00000001); // Pines PB1-PB7 como salidas
    uint8_t Contador = 0;

    const uint8_t Tabla[16] = {
        0b00111111, // 0
        0b00000110, // 1
        0b01011011, // 2
        0b01001111, // 3
        0b01100110, // 4
        0b01101101, // 5
        0b01111101, // 6
        0b00000111, // 7
        0b01111111, // 8
        0b01101111, // 9
        0b01110111, // A
        0b01111100, // B
        0b00111001, // C
        0b01011110, // D
        0b01111001, // E
        0b01110001 // F
    };
    uint8_t Bpul = 1;

    while (1) {
        Pulsador(Tabla, Bpul, Contador);
        _delay_ms(5);
    }
}
```