

Práctica Clasificación de animales

Miguel Gómez Prieto

Clasificación de un [dataset de animales](#) para una competición en Kaggle

Análisis del Dataset

El dataset contiene imágenes de **10 clases de animales**. Durante el análisis inicial se observó:

- **Número de clases:** 10 categorías balanceadas de forma desigual.
- **Número de muestras:** variable por clase.
- **Dimensiones de las imágenes:** no homogéneas, lo que obligó a aplicar un preprocesamiento de redimensionado.

Se aplicaron las siguientes técnicas de preprocesamiento:

- Redimensionado de todas las imágenes a **128x128 píxeles**.
 - Normalización de valores de píxeles en el rango [0,1].
 - Aumento de datos (*data augmentation*) con rotaciones, espejado horizontal y zoom para mejorar la generalización.
-

Modelos Probados

Modelo Grande (CNN desde cero)

Se diseñó una red convolucional profunda con varias capas `Conv2D` , `BatchNormalization` , `MaxPooling` y capas densas al final.

Este modelo fue el primero en ofrecer resultados aceptables, aunque requirió **muchas épocas de entrenamiento** debido a la complejidad del problema.

Se diseñó siguiendo principios básicos de visión por computador: capas convolucionales iniciales con pocos filtros para captar bordes y texturas simples, aumentando progresivamente la profundidad para extraer patrones más complejos.

Se incluyeron capas de BatchNormalization y MaxPooling para estabilizar y reducir dimensionalidad.

Finalmente se incluyeron capas densas con Dropout para combinar características e intentar disminuir el sobreajuste. Esta arquitectura buscaba un equilibrio entre capacidad de representación y generalización.

Resultados principales:

- Alcanzó una **accuracy de validación del 96.5%** tras 120 epochs.
 - El entrenamiento fue más lento y con bastante sobreajuste, sobretodo en las últimas epochs.
-

Oversampling

Se probó el mismo modelo aplicando técnicas de balanceo de clases mediante oversampling, cambiando el impacto de la función de loss según cuantas muestras tiene la clase.

- **Resultado:** no se obtuvieron mejoras significativas respecto al modelo base.
-

Transfer Learning (VGG16 + ImageNet)

Se aplicó *transfer learning* utilizando **VGG16** con pesos preentrenados en ImageNet.

- Se congelaron la mayoría de capas, excepto el último bloque convolucional.
- Se redujo la tasa de aprendizaje a **1e-4** y posteriormente a **1e-5**.

Para VGG, las imagenes se tenían que preprocesar, según indica VGG (sencillo con la función de Keras)

Resultados principales:

- Accuracy de validación del **94.3%** en 20 épocas.
 - Con fine-tuning y menor *learning rate*, se alcanzó un **95.7%**.
 - Mejor generalización y menor tiempo de entrenamiento que el modelo desde cero.
-

Ensemble

Se combinaron los resultados de:

- El modelo grande entrenado desde cero.
- Los dos modelos basados en VGG16.

Se utilizó un **clasificador por votación**.

- **Resultado:** el ensemble no superó al mejor modelo individual (VGG16 ajustado), pero sí se convirtió en la **segunda mejor entrega**.
-

Evaluación y Conclusiones

- El **modelo a mano** demostró que es posible entrenar desde cero, pero requiere más recursos y tiempo y aun así se alcanzan peores resultados.
- El **transfer learning con VGG16** fue la mejor estrategia. Al utilizar una arquitectura y pesos comprobados, alcanza mayor precisión con menos esfuerzo computacional.
- El **ensemble** aportó robustez, aunque no mejoró la métrica final.