UNIVERSIDAD DE GRANADA.

ESCUELA TECNICA SUPERIOR DE INGENIERIAS INFORMATICA Y DE TELECOMUNICACIÓN.



Departamento de Arquitectura y Tecnología de Computadores.

TECNOLOGÍA Y ORGANIZACIÓN DE COMPUTADORES.

TEMA 2. UNIDADES FUNCIONALES GUÍA DE AYUDA PARA EL APRENDIZAJE AUTÓNOMO

1º GRADO EN INGENIERÍA INFORMÁTICA.

TEMA 2º. UNIDADES FUNCIONALES.

GUÍA DE AYUDA PARA EL APRENDIZAJE AUTÓNOMO.

2.1.- PARTE TEÓRICA: El estudiante deberá:

2.2.1.- Descargar de la plataforma docente y leer detenidamente el material del Tema 2º ubicado en el fichero 02.-TEMA_2_TOC_UNIDADES_FUNCIONALES.PDF.

2.1.2.- Visualizar las grabaciones de clase de la asignatura:

- Tema 2. Clase de Teoría 1.

https://drive.google.com/file/d/1YmzLb1CefVkVHhlPx7X13zBWfbKerXSc/view?usp=sharing

- Tema 2. Clase de Teoría 2.

https://drive.google.com/file/d/1jGrM5h1FLytT1s2LMtS2k_Pt5FAylEWR/view?usp=sharing

- Tema 2. Clase de Problemas.

https://drive.google.com/file/d/1bOTYsNsNuV9KVHwkt9gwUNYmW9qnM3ST/view?usp=sharing 2.2.3.- Visualizar las video-clases de la asignatura "Fundamentos de Informática" desarrolladas por

2.2.3.- Visualizar las video-clases de la asignatura "Fundamentos de Informática" desarrolladas por el profesor D. Alberto Prieto Espinosa ubicadas en el enlace http://atc.ugr.es/APrieto_videoclases correspondientes a las lecciones:

- L3.1 Elementos constitutivos de un procesador: https://www.youtube.com/watch?v=xuuC3MzTayl&feature=youtu.be
- L3.2 Funcionamiento del procesador: ejecución de instrucciones. https://www.youtube.com/watch?v=GgjFgPWGIUM&feature=youtu.be
- L3.3 Implementación de la Unidad de Control. Procesadores integrados. https://www.youtube.com/watch?v=ITEFrWEquq8&feature=youtu.be
- L3.8 Organización y jerarquía de memoria.
 https://www.youtube.com/watch?v=m3ykDMyjhlk&feature=youtu.be
- L3.9 Memoria interna. https://www.youtube.com/watch?v=UD4oKg-QJLI&feature=youtu.be
- L3.10 Memoria externa. https://www.youtube.com/watch?v=fPeF8nGwFg0&feature=youtu.be
- L3.11 Conectando todo: Estructura de un PC. https://www.youtube.com/watch?v=n3SPpRD5NiQ&feature=youtu.be
- 2.1.4.- Se recomienda el estudio en el libro [PRI06]: Prieto, A., Lloris, A., Torres, J. C.. Introducción a la Informática, 4ª Edición, McGraw-Hill, 2006. Capítulo 7, Capítulo 10.1 y 10.2 y Capítulo 12.4 y 12.6.

2.2.- PARTE DE EJERCICIOS:

- 1. Un procesador dispone, entre otros, de los siguientes elementos: registro de dirección (AR) de 32 bits, registro de datos (DR) de 16 bits y contador de programa (PC). Indicar:
 - a. Número de bits del bus de datos
 - b. Número de bits del bus de direcciones.
 - c. Tamaño máximo posible de la memoria principal (en MB o GB)
 - d. Tamaño en bits del registro contador de programa PC

Resolución:

- a. Número de bits del bus de datos. La longitud o anchura o número de hilos del bus de datos (DB) ha de estar en consonancia con el Registro de Datos (DR). Como éste es de longitud 16 bits, la longitud o anchura del bus de datos (DB) ha de ser también de 16 bits.
- b. Número de bits del bus de direcciones. La longitud o anchura o número de hilos del bus de direcciones (AB) ha de estar en consonancia con el Registro de Direcciones (AR). Como éste es de longitud 32 bits, la longitud o anchura del bus de direcciones (AB) ha de ser también de 32 bits.
- c. Tamaño máximo posible de la memoria principal (en MB o GB). Como la anchura del bus de direcciones es de 32 bits, esto significa que puede direccionar hasta 2³² palabras o direcciones

de memoria. Como la anchura del bus de datos es de 16 bits, esto significa que la longitud de palabra con la que puede trabajar el procesador es de 16 bits (2 Bytes) por palabra. Por tanto, este procesador podría direccionar hasta:

 2^{32} palabras de memoria de 16 bits por palabra = 2^{32} palabras de memoria de 2 Bytes por palabra = 2^{33} Bytes = 2^{3} * 2^{30} Bytes = 8 GBytes

- d. Tamaño en bits del registro contador de programa PC. El registro Contador de Programa contiene la DIRECCIÓN donde se ubica la siguiente instrucción que va a realizar el procesador. Por tanto, como contiene una dirección, debe tener la misma longitud o anchura que el Registro de Direcciones (AR) y el Bus de Direcciones (AB), es decir, 32 bits.
- 2. Un procesador dispone (entre otros) de los registros: PC (Contador de Programa), AR (Registro de Dirección de 12 bits), DR (Registro de Datos de 16 bits), IR (Registro de Instrucciones) y registros auxiliares para datos R5 y R7. El procesador está conectado con la memoria principal. Suponiendo que el procesador está iniciando la captación de una instrucción con el contador de programa PC = FFC (en hexadecimal), y que el contenido inicial de la memoria principal es el de la tabla adjunta, donde tanto direcciones cómo datos están representados en hexadecimal, responda a las siguientes cuestiones:

Dirección (hexadecimal)	Contenido (hexadecimal)
000	7FFB
001	ABD1
002	6C25
•	•
	•
FFB	3437
FFC	A5C1
FFD	3E26
FFE	AA32
FFF	35C6

- a) Indique el contenido de los registros PC e IR al finalizar la fase de captación de la instrucción.
 - 1) El Contador de Programa (PC) se ha de incrementar al final de la fase de captación de la instrucción. Por tanto: PC←PC+1 = FFD
 - 2) El Registro de Instrucción (IR) debe contener el Código de Operación de la instrucción que se está ejecutando. Por tanto: IR = A5C1
- b) Sabiendo que el código de operación que está en IR corresponde a una instrucción ST R5, 001 y que ésta instrucción consiste en almacenar el contenido del registro R5 en la dirección de memoria 001, y que en R5 se tiene el dato A000, indique los datos que cambian en la memoria y sus correspondientes direcciones, al finalizar la fase de ejecución de la instrucción.
 Cambiará, por tanto, el contenido de la posición de memoria 001 grabándose en ella el valor que
 - Cambiará, por tanto, el contenido de la posición de memoria 001 grabándose en ella el valor que tiene el registro R5 (A000). Por tanto: **M(001) = A000**
- c) Indique el número de hilos de los buses de datos y de direcciones.
 Como las direcciones están expresados con 3 dígitos hexadecimales, esto significa que tienen una longitud de 3*4 = 12 bits. Por tanto: Número de hilos de AddressBus = 12 hilos
 Como los datos están expresados con 4 dígitos hexadecimales, esto significa que tienen una longitud de 4*4 = 16 bits. Por tanto: Número de hilos de DataBus = 16 hilos
- d) Indique el tamaño máximo (en Bytes) de la memoria principal.

 2¹² palabras de 16 bits = 4096 palabras de 2 Bytes = 8192 Bytes = 8 KBytes.

3. Suponga que un procesador dispusiese de una instrucción cargar, LOAD R7 DIR, que almacena en el registro R7 del procesador el contenido de la posición de memoria indicada en la dirección DIR (R7 ← M(DIR)). La instrucción tiene de código (en hexadecimal) 0700. Suponiendo que esta instrucción se encuentra en la posición (en hexadecimal) 0039 de la memoria, que en DIR se encuentra la dirección (en hexadecimal) DIR = 54C2 y que en dicha posición de memoria, M(54C2), se encuentra el dato (en hexadecimal) D7A2, realice una tabla donde se indiquen las distintas microoperaciones que deben generarse durante la ejecución de la instrucción LOAD R7 54C2, así como los valores que tienen en cada momento los registros PC, AR, DR, IR y R7.

Fase	Microoperación	Contenidos de los registros						
rase		PC	IR	AR	DR	R7		
Valores iniciales		0039	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX		
	AR ← PC	0039	XXXX	0039	XXXX	XXXX		
Captación de instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	0039	XXXX	0039	0700	XXXX		
Captacion de mistrucción	IR ← DR	0039	0700	0039	0700	XXXX		
	PC ←PC+1	003A	0700	0039	0700	XXXX		
	AR ← 54C2	003A	0700	54C2	0700	XXXX		
Ejecución de instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	003A	0700	54C2	D7A2	XXXX		
	R7 ← DR	003A	0700	54C2	D7A2	D7A2		

4. Suponga que un procesador dispusiese de una instrucción de memorizar, STORE R1 DIR que almacena en la posición DIR de memoria el contenido del registro R1 (M(DIR) ← R1). La instrucción tiene de código (en hexadecimal) 1100. Suponiendo que ésta instrucción se encuentra en la posición (en hexadecimal) A777 de la memoria, que la dirección de almacenamiento en memoria (en hexadecimal) es DIR = 5ACD y que R1 contiene el dato (en hexadecimal) FFFF, realice una tabla donde se indiquen las distintas microoperaciones que deben generarse durante la ejecución de la instrucción STORE R1 5ACD, los valores que tienen en cada momento los registros PC, AR, DR e IR, y los cambios producidos en la memoria.

Fase	Migrophorogián	Contenidos de los registros						
rase	Microoperación	PC	IR	AR	DR	R1	M(5ACD)	
Valores iniciales		A777	XXXX	XXXX	XXXX	FFFF	XXXX	
	AR ← PC	A777	XXXX	A777	XXXX	FFFF	xxxx	
Captación de instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	A777	XXXX	A777	1100	FFFF	XXXX	
Captacion de mstruccion	IR ← DR	A777	1100	A777	1100	FFFF	XXXX	
	PC ←PC+1	A778	1100	A777	1100	FFFF	XXXX	
	AR ← 5ACD	A778	1100	5ACD	1100	FFFF	XXXX	
Ejecución de instrucción	DR ← R1	A778	1100	5ACD	FFFF	FFFF	XXXX	
	M(AR)← DR	A778	1100	5ACD	FFFF	FFFF	FFFF	

5. Suponga que un procesador dispusiese de una instrucción saltar, JUMP DIR, que salta a la posición de memoria indicada por la dirección DIR, ejecutándose entonces la instrucción almacenada en dicha posición de memoria (M(DIR)). La instrucción tiene de código (en hexadecimal) 1200. Suponiendo que esta instrucción se encuentra en la posición (en hexadecimal) 7777 de la memoria y que en DIR se encuentra (en hexadecimal) el valor DIR = 7ACD, realice una tabla donde se indiquen las distintas microoperaciones que deben generarse durante la ejecución de la instrucción JUMP 7ACD, así como los valores que tienen en cada momento los registros PC, AR, DR, e IR.

Face	Missospansián	Contenidos de los registros					
Fase	Microoperación	PC	IR	AR	DR		
Valores iniciales	7777	XXXX	XXXX	XXXX			
	AR ← PC	7777	XXXX	7777	XXXX		
Captación de instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	7777	XXXX	7777	1200		
Captacion de mstruccion	IR ← DR	7777	1200	7777	1200		
	PC ←PC+1	7778	1200	7777	1200		
Ejecución de instrucción	PC ← 7ACD	7ACD	1200	7777	1200		

¿Qué ocurriría en el procesador si la dirección de salto fuese DIR = 7777 que es la dirección de memoria donde se encuentra ubicada la propia instrucción que se está ejecutando?.

La secuencia de microoperaciones en ese caso sería:

F	Mionograpión	Contenidos de los registros					
Fase	Microoperación	PC	IR	AR	DR		
Valores iniciales			XXXX	XXXX	XXXX		
	AR ← PC	7777	XXXX	7777	XXXX		
Cantagián do instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	7777	XXXX	7777	1200		
Captación de instrucción	IR ← DR	7777	1200	7777	1200		
	PC ←PC+1	7778	1200	7777	1200		
Ejecución de instrucción	PC ← 7777	7777	1200	7777	1200		

El contador de programa (PC) quedaría con el mismo valor que tenía al principio de la ejecución de la instrucción y, por tanto, el procesador volvería a ejecutar la misma instrucción indefinidamente en el tiempo, quedando "atrapado" en dicha instrucción.

6. Suponga que un procesador dispusiese de una instrucción de sumar, ADD R1 DIR1 , DIR2 que almacena en el registro R1 del procesador la suma de los contenidos de las posiciones de memoria DIR1 y DIR2 (R1 ← M(DIR1) + M(DIR2)). La instrucción tiene de código (en hexadecimal) 7707. Suponiendo que ésta instrucción se encuentra en la posición (en hexadecimal) B700 de la memoria, que la dirección (en hexadecimal) de los datos en memoria fuesen DIR1 = 5A00 y DIR2 = 5A01, que los contenidos (en hexadecimal) de dichas posiciones de memoria son M(5A00) = 3CD2 y M(5A01) = 4F56 realice una tabla donde se indiquen las distintas microoperaciones que deben generarse durante la ejecución de la instrucción ADD R1 5A00 5A01 y los valores que tienen en cada momento los registros PC, AR, DR e IR (nota: 3CD2 + 4F56 = 8C28). Para realizar la instrucción, suponga que el registro R1 va acumulando progresivamente los resultados de la suma.

F	Microoperación	Contenidos de los registros					
Fase		PC	IR	AR	DR	R1	
Valores iniciales	B700	XXXX	XXXX	XXXX	XXXX		
	AR ← PC	B700	XXXX	B700	XXXX	XXXX	
Captación de instrucción	$DR \leftarrow M(AR)$	B700	XXXX	B700	7707	XXXX	
Captacion de mstruccion	IR ← DR	B700	7707	B700	7707	XXXX	
	PC ←PC+1	B701	7707	B700	7707	XXXX	
	R1 ← 0000	B701	7707	B700	7707	0000	
	AR ← 5A00	B701	7707	5A00	7707	0000	
	$DR \leftarrow M(AR)$	B701	7707	5A00	3CD2	0000	
Ejecución de instrucción	R1 ← R1 + DR	B701	7707	5A00	3CD2	3CD2	
	AR ← 5A01	B701	7707	5A01	3CD2	3CD2	
	$DR \leftarrow M(AR)$	B701	7707	5A01	4F56	3CD2	
	R1 ← R1 + DR	B701	7707	5A01	4F56	8C28	

7. Considere un procesador que trabaja con datos de 2 Bytes y que funciona a una frecuencia de 1 GHz. Suponiendo que las transferencias en los buses no ralentizan el funcionamiento del procesador (es decir, en un ciclo de reloj se hace una transferencia de información), hacer una estimación del ancho de banda (MB/s) en los buses externos de dirección y de datos.

Dado que la frecuencia del reloj del procesador es f = 1 GHz = 1 * 109 Hz, el periodo del reloj o tiempo de ciclo (TC) del procesador será $T = 1/f = 10^{-9}$ s = 1 ns.

Como dice el enunciado que "en un ciclo de reloj se hace una transferencia de información", eso significa que en un ciclo de reloj (10⁻⁹ s) se transfiere una unidad de información o palabra de memoria (2 Bytes) entre el procesador y memoria o viceversa

Además, se indica que el bus "no ralentiza el funcionamiento del procesador". En la realidad se tarda un cierto tiempo (no nulo) en que viaje el dato de procesador a memoria o viceversa. Suponiendo que este tiempo (denominado tiempo de latencia del bus) es t = 0 s, un dato de 2 Bytes tardaría en transferirse de procesador a memoria un ciclo de reloj, es decir, 10⁻⁹ s. Por tanto, por una simple regla de tres:

Si en 10^{-9} s se transfieren 2 Bytes, En 1 s se transferirán X Bytes Por tanto X = $2/10^{-9}$ Bytes/s = $2*10^9$ Bytes/s = 1.907,25 Mbytes/s

8. Suponga un procesador que trabaja con datos de 16 bits y que se necesitan 3 ciclos de reloj para transferir un dato y que la frecuencia de reloj es de 8 MHz. ¿Qué velocidad de transferencia de datos se obtiene?.

Dado que la frecuencia del reloj del procesador es f=8 MHz = $8*10^6$ Hz, el periodo del reloj o tiempo de ciclo (TC) del procesador será $T=1/f=1/(8*10^6)$ s = $0,125*10^6$ s = 0,125 μ s. Como dice el enunciado que "se necesitan 3 ciclos de reloj para transferir un dato (de 16 bits = 2 Bytes)", eso significa que se necesitan TRES ciclo de reloj ($3*0,125*10^6$ s = $0,375*10^6$ s) para transferir un dato de 2 Bytes de procesador a memoria o viceversa. Por tanto, por una simple regla de tres:

Si en 0.375 * 10^{-6} s se transfieren 2 Bytes, En 1 s se transferirán X Bytes Por tanto X = 2/(0.375 * 10^{-6}) Bytes/s = 5.333 * 10^{6} Bytes/s = 5.086 Mbytes/s

- Un procesador que trabaja con una frecuencia de reloj de 450 MHz, se diseña de la siguiente forma:
- En la fase de captación todas sus instrucciones consumen 2 ciclos de reloj.
- En la fase de ejecución todas las instrucciones, en general, consumen 2 ciclos de reloj, salvo las instrucciones que son de almacenamiento en memoria que consumen 4 ciclos de reloj.

Se ejecuta en el procesador un programa que tiene **200 instrucciones** (de las que **150** son instrucciones de carácter general y **50** de ellas son instrucciones de almacenamiento en memoria). Indique:

- a) Número de ciclos totales de reloj que consume la realización de ese programa.
- b) Tiempo que se tarda en realizar este programa en el procesador.
- c) Velocidad de procesamiento en MIPS (Millones de Instrucciones Por Segundo) que se mide de acuerdo a la realización de este programa.
- a) Número de ciclos totales de reloj que consume la realización de ese programa. Como en el programa hay 200 instrucciones de las que 150 son de carácter general (2 ciclos de captación + 2 ciclos de ejecución = 4 ciclos en total) y 50 son de almacenamiento en memoria (2 ciclos de captación + 4 ciclos de ejecución = 6 ciclos en toal) entonces, el número total de ciclos que se realizan en el programa serían:

(150 instrucciones a 4 ciclos por instrucción) + (50 instrucciones a 6 ciclos por instrucción) = 600 ciclos + 300 ciclos = 900 ciclos de reloj = N.C.

- b) Tiempo que se tarda en realizar este programa en el procesador. Como la frecuencia de reloj es de f = 450*10⁶ Hz, entonces, el periodo de reloj T = T.C. = 2,2*10⁻⁹ s, por tanto, el tiempo de ejecución será T.E. = N.C. * T.C. = 900 *2,2*10⁻⁹ s = 2*10⁻⁶ s = 2 μs
- Velocidad de procesamiento en MIPS (Millones de Instrucciones Por Segundo) que se mide de acuerdo a la realización de este programa.

Como en el programa hay 200 instrucciones que se realizan en un tiempo de 2*10-6 s, por una simple regla de tres se tiene que:

Si en 2 * 10^{-6} s se realizan 200 Instrucciones, En 1 s se realizarán X instrucciones Por tanto X = $200/(2 * 10^{-6})$ Instrucciones/s = 100.000.000 instrucciones/s = 100 MIPS

- 10. Se tienen tres procesadores (A, B, C) que trabajan con las frecuencias de reloj que se indican en la tabla. Se realiza en cada uno de ellos un programa benchmark de prueba de 5 millones de instrucciones. En la tabla se indica el número de ciclos de reloj que requiere la realización de cada instrucción (fase de captación + fase de ejecución).
 - a. Indique el tiempo de realización del programa benchmark.
 - b. Indique las prestaciones en MIPS (Millones de Instrucciones Por Segundo) de cada procesador.

	Frecuencia reloj (GHz)	Tiempo Ciclo (s)	Número de ciclos de reloj por instrucción.	Tiempo ejecución Benchmark (segundos)	MIPS
Α	1,5		4		
В	2,0		8		
С	3,0		10		

a. Indique el tiempo de realización del programa benchmark.

```
Hay que calcular los periodos de reloj (T) o tiempo de ciclo (T.C.) de cada procesador f_A = 1.5*10^9 Hz, entonces, el periodo de reloj T_A = TC_A = 6.66*10^{-10} s f_B = 2.0*10^9 Hz, entonces, el periodo de reloj T_B = TC_B = 5.00*10^{-10} s f_C = 3.0*10^9 Hz, entonces, el periodo de reloj T_C = TC_C = 3.33*10^{-10} s
```

Como en cada programa se realizan 5 millones de instrucciones, el Tiempo de Ejecución de cada programa se calculará multiplicando el número de instrucciones del mismo (5.000.000) por el Número de Ciclos (NC) de cada instrucción por el Tiempo de Ciclo TC de cada procesador.

 $TE_A = 5.000.000$ Instrucciones * 4 Ciclos/instrucción * 6,66*10⁻¹⁰ s = 0,0132 s $TE_B = 5.000.000$ Instrucciones * 8 Ciclos/instrucción * $5,00*10^{-10}$ s = 0,0200 s

 $TE_C = 5.000.000 \text{ Instrucciones} * 10 \text{ Ciclos/instrucción} * 3,33*10^{-10} \text{ s} = 0,0165 \text{ s}$

b. Indique las prestaciones en MIPS (Millones de Instrucciones Por Segundo) de cada procesador. Como en el programa hay 5.000.000 de instrucciones que se realizan en un los tiempos indicados anteriormente para cada procesador, por una simple regla de tres se tiene que, para cada procesador:

b.1) Procesador A:

Si en 0,0132 s se realizan 5.000.000 Instrucciones,

En 1 s se realizarán XA instrucciones

Por tanto $X_A = 5.000.000/0.0132$ Instrucciones/s = 378.787.878 instrucciones/s = 378.78 MIPS

b.2) Procesador B:

Si en 0.0200 s se realizan 5.000.000 Instrucciones,

En 1 s se realizarán XB instrucciones

Por tanto $X_B = 5.000.000/0,0200$ Instrucciones/s = 250.000.000 instrucciones/s = 250,00 MIPS

b.3) Procesador C:

Si en 0,0165 s se realizan 5.000.000 Instrucciones,

En 1 s se realizarán Xc instrucciones

Por tanto $X_C = 5.000.000/0,0165$ Instrucciones/s = 303.030.303 instrucciones/s = 303,03 MIPS

Resumen:

	Frecuencia reloj (GHz)	Tiempo Ciclo (s)	Número de ciclos de reloj por instrucción.	Tiempo ejecución Benchmark (segundos)	MIPS
Α	1,5	6,6 * 10 ⁻¹⁰	4	0,0132	378,78
В	2,0	5,0 * 10 ⁻¹⁰	8	0,0200	250,00
С	3,0	3,3 * 10 ⁻¹⁰	10	0,0165	303,03

11. En el Computador Sencillo 1 (CS1) los datos son de 8 bits, las direcciones son de 6 bits. Tiene un Repertorio de Instrucciones de 4 instrucciones (STOP, ADD, SUB, STA). La fase de captación siempre consume 2 ciclos de reloj. La fase de ejecución de cada instrucción consume STOP (1 ciclo), ADD y SUB (3 ciclos) y STA (2 ciclos).

Si la frecuencia de reloj del CS1 es de 50 MHz y se ejecuta un programa benchmark que contiene 24 instrucciones ADD, 26 instrucciones SUB, 10 instrucciones STA y una instrucción STOP. Indicar:

- a) Número de ciclos de reloj totales consumidos por el programa.
- b) Tiempo de realización del programa de bechmark.
- c) Prestaciones del CS1 en MIPS (Millions Instuctions Per Second).
- d) Tamaño de memoria máximo direccionable en Bytes.
- a) Número de ciclos de reloj totales consumidos por el programa.

En total en el programa hay 61 instrucciones, repartidas de la siguiente manera:

24 instrucciones ADD = 24 * (2 + 3) ciclos = 120 ciclos

26 instrucciones SUB = 26 * (2 + 3) ciclos = 130 ciclos

10 instrucciones STA = 10 * (2 + 2) ciclos = 40 ciclos = 1 instrucción STOP = 1 * (2 + 1) ciclos = 3 ciclos

Total: 120 + 130 + 40 + 3 = 293 ciclos de reloj o ciclos máquina.

b) Tiempo de realización del programa de bechmark.

Una vez calculados el número de ciclos máquina que ocupa el programa, basta con multiplicarlos por el periodo de reloj (T) o el Tiempo de Ciclo (TC) y se obtiene el Tiempo de Ejecución (TE) o la duración del programa. Para ello, hay que calcular primeramente el periodo de reloj partiendo de la frecuencia del procesador:

```
f = 50 \text{ MHz} = 50 \cdot 10^6 \text{ Hz}; T = 1/f = 1/(50 \cdot 10^6) \text{ s} = 2 \cdot 10^{-8} \text{ s}

TE = 293 \text{ ciclos} \cdot 2 \cdot 10^{-8} \text{ s/ciclo} = 586 \cdot 10^{-8} \text{ s} = 5,86 \cdot 10^{-6} \text{ s}
```

c) Prestaciones del CS1 en MIPS (Millions Instuctions Per Second).

Como en el Tiempo de Ejecución se realizan las 61 instrucciones del programa, mediante una simple regla de tres, se tiene:

Si en 5,86 * 10⁻⁶ s se realizan 61 Instrucciones,

En 1 s se realizarán X instrucciones

Por tanto $X = 61/(5,86 + 10^{-6})$ Instrucciones/s = 10.409.556 instrucciones/s = 10,409556 MIPS

d) Tamaño de memoria máximo direccionable en Bytes.

Como se indica en el enunciado "los datos son de 8 bits, las direcciones son de 6 bits", su Bus de Datos (DB) será de 8 bits y su bus de Direcciones (AB) será de 6 bits. Por tanto, se podrán direccionar hasta:

2⁶ posiciones de memoria de 8 bits = 64 posiciones de memoria de 1 Byte = 64 Bytes

Realice los ejercicios siguientes:

- Ejercicios de la relación de problemas del Tema 2º.
- Ejercicios 1.4 a 1.7 y 7.1 a 7.7 del libro [PRI06]: Prieto, A., Lloris, A., Torres, J. C.. Introducción a la Informática, 4ª Edición, McGraw-Hill, 2006.