Transformadas para Análisis de Señal

- -Introducción
- -Transformada de Fourier
 - -Transformada Discreta de Fourier
 - -Transformada Rápida de Fourier
 - -Wavelets
 - -Transformada Wavelet Continua
 - -Transformada Wavelet Discreta

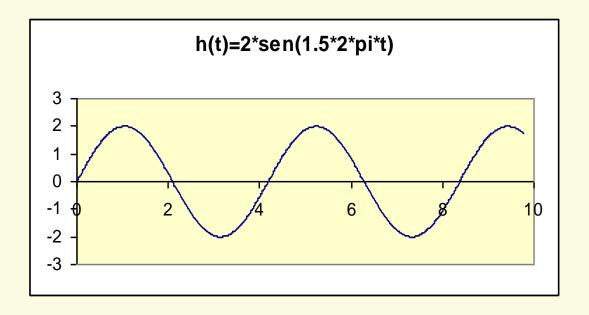
Dada una función compleja de variable real (habitualmente, dependiente del tiempo):

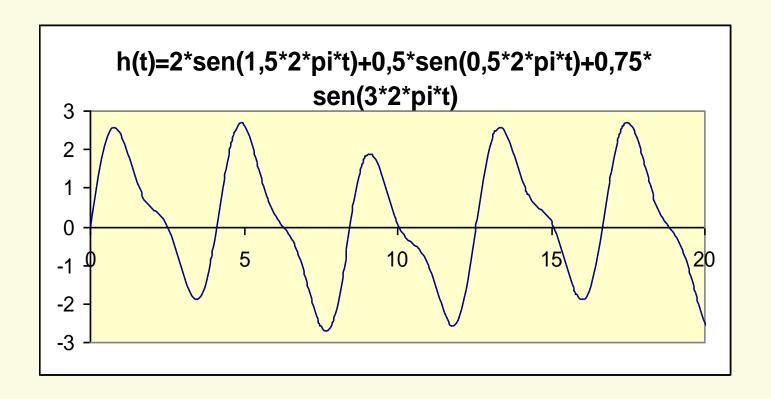
$$\begin{array}{ccc} h: \Re & \longrightarrow & C \\ t & \longrightarrow & h(t) \end{array}$$

h es una función periódica si existe $T \in \Re$ tal que h(t+T)=h(t).

(Si t es el tiempo, T se mide en segundos y inversa 1/T, la **frecuencia**, se mide en ciclos /segundo o Hertzios).

Dada una función periódica, podemos describirla por su valor en función del tiempo o por su **amplitud** en función de la frecuencia:





En muchos casos resulta necesario obtener el "contenido en frecuencia" de una señal.

Dado un proceso físico dependiente del tiempo, podemos describirlo:

- 1) En el dominio temporal: función h(t)
- 2) En el dominio de frecuencias: El proceso se especifica dando la **amplitud** *H* como una función de la **frecuencia** *f*. (*H* puede ser un número complejo, indicando la componente compleja la **fase**)

Se puede considerar que h(t) y H(f) son dos representaciones de la misma función.

Transformada de Fourier

Dada una función compleja dependiente del tiempo h(t), es posible obtener su representación en función de las frecuencias utilizando la **Transformada de Fourier:**

$$H(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t)e^{2\pi i f t} dt =$$

$$\int_{-\infty}^{+\infty} h(t) \left(\cos(2\pi f t) + i \sin(2\pi f t)\right) dt$$

Transformada de Fourier

Dada una función compleja expresada en función de la frecuencia H(f), es posible obtener su representación en función del tiempo utilizando la **Transformada inversa de Fourier:**

$$h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} H(f)e^{-2\pi i f t} df$$

Algunas propiedades...

Si h(t) es la transformada de H(f),

$$h(at) \Leftrightarrow \frac{1}{|a|} H\left(\frac{f}{a}\right)$$

Escalado en tiempo

$$\frac{1}{|b|}h\left(\frac{t}{b}\right) \Leftrightarrow H(bf)$$

Escalado en frecuencia

$$h(t-t_0) \Leftrightarrow H(f)e^{2\pi i f t_0}$$

desplazamiento en tiempo

$$h(t)e^{-2\pi i f_0 t} \Leftrightarrow H(f-f_0)$$

desplazamiento en frecuencia

Aplicación: Convolución

Dadas dos funciones h(t) y g(t), y sus correspondientes transformadas H(f) y G(f), la convolución de h y g se calcula como:

$$g * h = \int_{-\infty}^{+\infty} g(\tau)h(t-\tau)d\tau$$

Teorema de la convolución:

$$g * h \Leftrightarrow G(f)H(f)$$

Transformada Discreta de Fourier

Habitualmente, no se conoce h(t), sino que se obtienen (miden, registran) valores de h en puntos equidistantes. Dado un intervalo de muestreo Δ , los puntos de muestreo serán:

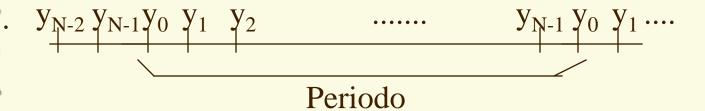
$$t_0=0 \qquad y_0=h(t_0)$$

$$t_1=\Delta \qquad y_1=h(t_1)$$

$$t_2=2\Delta \qquad y_2=h(t_2)$$
...

En general, $t_n = n\Delta$. (Tomaremos n par). El recíproco del intervalo de muestreo $1/\Delta$ es la tasa (o frecuencia) de muestreo.

Se asume que los datos son periódicos:



Dados N puntos, con N par, vamos a ajustar esos N puntos a N funciones trigonométricas: N/2 senos y N/2 cosenos, de período T o de forma que T sea múltiplo de su periodo:

$$0 \text{ ciclos} \qquad cos \frac{2\pi 0 t_r}{T} \qquad sen \frac{2\pi 0 t_r}{T}$$

$$1 \text{ ciclo} \qquad cos \frac{2\pi 1 t_r}{T} \qquad sen \frac{2\pi 1 t_r}{T}$$

$$2 \text{ ciclos} \qquad cos \frac{2\pi 2 t_r}{T} \qquad sen \frac{2\pi 2 t_r}{T} \qquad = 0$$

$$\vdots \qquad \vdots \qquad \vdots$$

$$m=N/2 \text{ ciclos} \qquad cos \frac{2\pi m t_r}{T} \qquad sen \frac{2\pi m t_r}{T} \qquad Efecto del muestreo$$

Dados N puntos, con N par: (t_r, y_r) r=0,1,...,N-1, queremos que para todos los puntos se satisfaga la ecuación:

$$y_r = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{m} \left(A_k \cos \left(\frac{2\pi k t_r}{T} \right) + B_k \sin \left(\frac{2\pi k t_r}{T} \right) \right)$$



$$y_{r} = \frac{1}{N} \left(A_{0} + \sum_{k=1}^{m-1} \left\{ A_{k} \cos \left(\frac{2\pi k t_{r}}{T} \right) + B_{k} \sin \left(\frac{2\pi k t_{r}}{T} \right) \right\} + A_{m} \cos \left(\frac{2\pi m t_{r}}{T} \right) \right)$$

$$\tag{1}$$

Periodos de cada seno: T/k

→ Frecuencias 1/T, 2/T, ..., m/T

Periodos de cada coseno: T/k

Los N puntos están igualmente espaciados en el rango T ==> $t_r = rT/N$, r=0,1,...,N-1 Sustituyendo en la ecuación (1):

$$y_r = \frac{1}{N} \left(A_0 + \sum_{k=1}^{m-1} \left\{ A_k \cos\left(\frac{2\pi k t_r}{T}\right) + B_k \sin\left(\frac{2\pi k t_r}{T}\right) \right\} + A_m \cos\left(\frac{2\pi m t_r}{T}\right) \right)$$

Obtenemos:

$$y_r = \frac{1}{N} \left(A_0 + \sum_{k=1}^{m-1} \left\{ A_k \cos\left(\frac{2\pi kr}{N}\right) + B_k \sin\left(\frac{2\pi kr}{N}\right) \right\} + A_m \cos(\pi r) \right)$$
(2)

Usando las expresiones:

$$\exp\left(\frac{i2\pi kr}{N}\right) = \cos\left(\frac{2\pi kr}{N}\right) + i \operatorname{sen}\left(\frac{2\pi kr}{N}\right) \quad k = 1, 2, \dots m - 1;$$

$$\exp\left(\frac{i2\pi(N-k)r}{N}\right) = \exp\left(-\frac{i2\pi kr}{N}\right) \quad k = 1, 2, \dots m - 1;$$

Se transforma (2) en:

$$y_r = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} Y_k \exp\left(\frac{i2\pi kr}{N}\right); \quad r = 0, 1, 2, \dots, N-1$$
 (3)

Donde
$$Y_0 = A_0$$
, $Y_m = A_m$ (m=N/2)
 $Y_k = (A_k - iB_k)/2$, $Y_{N-k} = (A_k + iB_k)/2$, $k=1,2,...,m-1$

Necesitamos hallar los valores Y_k: Usamos la siguiente propiedad ortogonal:

$$\sum_{r=0}^{N-1} \exp\left(\frac{i2\pi rj}{N}\right) \exp\left(\frac{-i2\pi rk}{N}\right) = \begin{cases} 0 & |j-k| \neq 0, N, 2N, \dots \\ N & |j-k| = 0, N, 2N, \dots \end{cases}$$

Multiplicando (3) por exp(-i 2π rj/N) y sumando sobre los n valores de r:

$$Y_k = \sum_{r=0}^{N-1} y_r \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{N}\right); \quad k = 0,1,2,\dots,N-1$$
 (4)



TRANSFORMADA DISCRETA DE FOURIER

Caso discreto: Simplificación

Sea W_N la *constante* compleja exp(- $i2\pi/N$);

$$r=1 \Rightarrow \exp\left(\frac{-i2\pi 1k}{N}\right) = W_N^k$$
 $r=2 \Rightarrow \exp\left(\frac{-i2\pi 2k}{N}\right) = W_N^{2k}$

En general,

$$\exp\left(\frac{-i2\pi rk}{N}\right) = W_N^{rk}$$
, y (4) se puede escribir como:

$$Y_k = \sum_{r=0}^{N-1} y_r W_N^{kr}; \quad k = 0,1,2,\dots,N-1$$

Sea W_N la *constante* compleja exp(- $i2\pi/N$); si construimos la matriz compleja:

$$F_{N} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & W_{N} & W_{N}^{2} & \cdots & W_{N}^{N-1} \\ 1 & W_{N}^{2} & W_{N}^{2 \cdot 2} & \cdots & W_{N}^{2 \cdot (N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & W_{N}^{N-1} & W_{N}^{2 \cdot (N-1)} & \cdots & W_{N}^{(N-1) \cdot (N-1)} \end{pmatrix}$$

La DFT se puede expresar matricialmente como:

$$\begin{pmatrix} Y_0 \\ Y_1 \\ \vdots \\ Y_{N-1} \end{pmatrix} = F_N \begin{pmatrix} y_0 \\ y_1 \\ \vdots \\ y_{N-1} \end{pmatrix}$$

Matriz de la DFT

Ejemplos:

$$F_1 = \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix} \qquad F_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

$$F_1 = \begin{bmatrix} 1 \end{bmatrix}$$
 $F_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ $F_4 = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -i & -1 & i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & i & -1 & -i \end{bmatrix}$

Propiedades de la matriz F_N (DFT)

- 1) La matriz F_N es simétrica (pero, si N>2, no es hermítica).
- 2) La matriz F_N cumple $F_N^H F_N = nI_n$

La matriz
$$\frac{F_N}{\sqrt{n}}$$
 es una transformación unitaria

Caso discreto: Transformada Inversa de Fourier

$$Y_k = \sum_{r=0}^{N-1} y_r \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{N}\right); \quad k = 0,1,2,\dots,N-1$$

TRANSFORMADA DISCRETA DE FOURIER

$$y_r = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} Y_k \exp\left(\frac{i2\pi kr}{N}\right); \quad r = 0,1,2,\dots,N-1$$



TRANSFORMADA DISCRETA INVERSA DE FOURIER

Aplicación de la DFT: Convolución discreta

Si $\{h_k\}$ y $\{g_k\}$ son secuencias bi-infinitas con periodo n $\{h_k\}$ h_{k+\alpha n}, para todo par de enteros \alpha y k, la convolución de $\{h_k\}$ y $\{g_k\}$ es otra secuencia $\{f_k\}$ definida como:

$$f_k = \sum_{j=0}^{n-1} g_j h_{k-j}$$

Si H y G son las DFTs de las secuencias h y g respectivamente, la DFT de la convolución f es $F=H\cdot G$ (producto elemento a elemento).

Mas aplicaciones: Correlaciones, análisis de señal, resolución de ciertos S.E.L., resolución de ciertas P.D.Es, etc.

Transformada Rápida de Fourier

Transformada Rápida de Fourier

- Para un número de datos que sea potencia de 2, se desarrolló un algoritmo que permite calcular la DFT en $O(2n \cdot \log_2 n)$ operaciones. (Cooley-Tukey, 1965).
- Se han desarrollado otras versiones para cantidades de datos que no son potencia de 2.

Tomemos los N puntos (N potencia de 2), y los dividimos en pares e impares:

$$\begin{cases} u_r = y_{2r} \\ v_r = y_{2r+1} \end{cases} r = 0, 1, \dots, (\frac{N}{2} - 1)$$

Calculamos las DFTs de los u_r y v_r, por separado:

$$U_k = \sum_{r=0}^{\frac{N}{2}-1} u_r \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{(N/2)}\right); \quad k = 0,1,2,\dots,(N/2-1)$$

$$V_k = \sum_{r=0}^{\frac{N}{2}-1} v_r \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{(N/2)}\right); \quad k = 0,1,2,\dots,(N/2-1)$$

La DFT de la secuencia original es:

$$Y_{k} = \sum_{r=0}^{N-1} y_{r} \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{N}\right) = \sum_{r=0}^{N/2-1} y_{2r} \exp\left(\frac{-i2\pi k(2r)}{N}\right) + \sum_{r=0}^{N/2-1} y_{(2r+1)} \exp\left(\frac{-i2\pi k(2r+1)}{N}\right)$$

Sustituyendo y_{2r} por u_r y y_{2r+1} por v_r:

$$Y_{k} = \sum_{r=0}^{N/2-1} u_{r} \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{(N/2)}\right) + \exp\left(\frac{-i2\pi k}{N}\right) \sum_{r=0}^{N/2-1} v_{r} \exp\left(\frac{-i2\pi kr}{(N/2)}\right)$$

Por tanto, tenemos que:

$$Y_k = U_k + \exp\left(\frac{-i2\pi k}{N}\right)V_k; \quad k = 0,1,\dots,\frac{N}{2}-1$$

O, lo que es lo mismo:

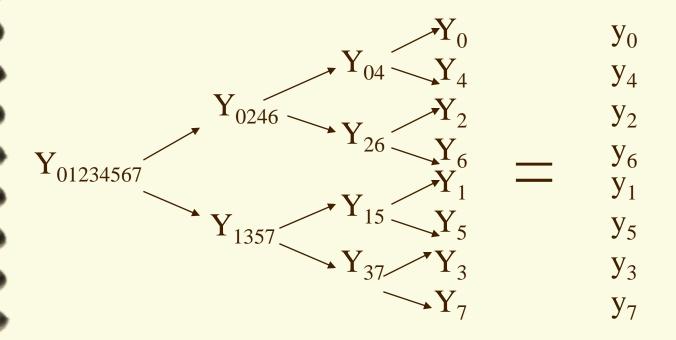
$$Y_k = U_k + W_n^k V_k;$$
 $k = 0, \dots, \frac{N}{2} - 1$

Usando que U_k y V_k son periódicos en k, tenemos también que:

$$Y_{k+n/2} = U_k - W_n^k V_k; \quad k = 0, \dots, \frac{N}{2} - 1$$

Ejemplo:

Tenemos 8 puntos, $y_0, y_1, ..., y_7$. ¿Como calculamos la DFT de $y_0, y_1, ..., y_7 => (Y_0, Y_1, ..., Y_7) = Y_{012...7}$?



Danielson-Lanczos se aplica recursivamente

Ordenación para poder aplicar Danielson-Lanczos de forma recursiva:

 y_0 y_1

у₁

y₃

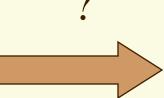
y₄

y₅

y₆

 y_7

?



 y_0

 y_4

 y_2

y₆

 y_1

y₅

y₃

y₇

Ordenación para poder aplicar Danielson-Lanczos de forma recursiva:

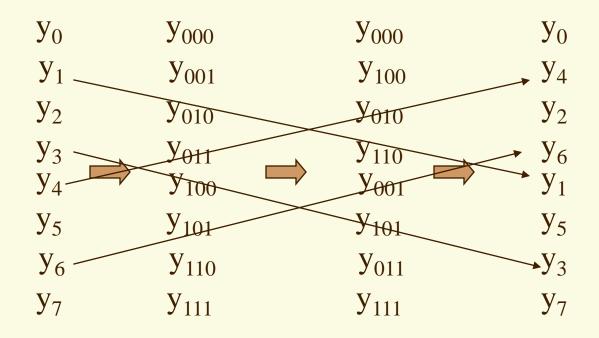
1) Obtener los bits del índice:

\mathbf{y}_0	y_{000}
\mathbf{y}_1	y_{001}
y_2	y_{010}
y_3	y_{011}
y_4	y_{100}
y_5	y_{101}
y ₆	y_{110}
y_7	y_{111}

2) Invertir los bits del índice:

y_{000}		y_{000}
y_{001}		y_{100}
y_{010}		y_{010}
y_{011}		y_{110}
y_{100}		y_{001}
y_{101}		y_{101}
y_{110}		y_{011}
y_{111}		y_{111}
	y_{001} y_{010} y_{011} y_{100} y_{101} y_{110}	y_{001} y_{010} y_{011} y_{100} y_{101} y_{110}

3) El entero correspondiente a los nuevos bits da la ordenación:



Transformada Rápida de Fourier Algoritmo:

Dado un input de N datos (N potencia entera de 2, p. Ej. 2^K)

- 1) Reordenar usando el algoritmo "bit reversal"
- 2) Aplicar de forma recursiva el algoritmo de Danielson-Lanczos, con K etapas

FFT de Cooley-Tukey

Coste: $O(K \cdot N) = O(log_2(N) \cdot N)$

Transformada Rápida de Fourier FFT recursiva:

```
function y=fft(x)
n=length(x); % n debe ser potencia de 2
if n==1
    y=x
else
   m=n/2
   w=\exp(-2\pi i/n); omega=diag(1,w,...,w<sup>m-1</sup>)
   zt = fft(x(0:2:n-1)); zb = omega*fft(x(1:2:n-1))
   y = \begin{bmatrix} I_m & I_m \\ I_m & -I_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} zt \\ zb \end{bmatrix}
```

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

Producto de Kronecker: Si $A \in C^{p,q}$ y $B \in C^{m,n}$

$$A \otimes B = \begin{bmatrix} a_{0,0}B & \cdots & a_{0,q-1}B \\ \vdots & & \vdots \\ a_{p-1,0}B & \cdots & a_{p-1,q-1}B \end{bmatrix}$$
 Ojo a los subíndices!

$$A \otimes B \in C^{pm,qn}$$

Caso particular:

$$I_n \otimes B = \begin{pmatrix} B & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & B & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & B \end{pmatrix}$$

Propiedad:

$$(A \otimes B)^T = A^T \otimes B^T$$

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

Matrices permutación: Intercambiando columnas de la matriz Identidad

-Dada una reordenación del vector v=0:n-1, la matriz P_v se define como:

$$P_{v} = I_{n}(:, v)$$

-Propiedad:

$$P_{v}^{T}P_{v}=I_{n}$$

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

Recordemos:

$$F_{N} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & \cdots & 1 \\ 1 & W_{N} & W_{N}^{2} & \cdots & W_{N}^{N-1} \\ 1 & W_{N}^{2} & W_{N}^{2 \cdot 2} & \cdots & W_{N}^{2 \cdot (N-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & W_{N}^{N-1} & W_{N}^{2 \cdot (N-1)} & \cdots & W_{N}^{(N-1) \cdot (N-1)} \end{pmatrix}$$

Buscamos una descomposición de la matriz F_N a partir de $F_{N/2}$, de $F_{N/2}$ a partir de $F_{N/4}$, y así sucesivamente hasta llegar al nivel 1.

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial: ejemplo

Sean
$$F_4$$
:
$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 1 & 1 \\
1 & -i & -1 & i \\
1 & -1 & 1 & -1 \\
1 & i & -1 & -i
\end{bmatrix}$$

$$y F_2: \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Reordenamos F_4 según la permutación $\Pi_{4:}$

$$\begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I_n(:,[0,2,1,3])$$

Mueve las columnas pares (0,2) delante y las impares detrás (1,3):

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial: ejemplo

$$F_{4}\Pi_{4} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -i & -1 & i \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & i & -1 & -i \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -1 & -i & i \\ 1 & 1 & -1 & -1 \\ 1 & -1 & i & -i \end{bmatrix}$$

Vamos a mirar esta matriz como una matriz por bloques 2 por 2.

En este caso, $W_n = W_4 = \exp(-2\pi i/4) = -i$.

Definimos
$$\Omega_2 = \text{diag}(1, W_4) = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -i \end{pmatrix}$$
 y recordamos que: $F_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$ (Está en la versión permutada de $F_4\Pi_4$)

$$F_2 = \begin{bmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{bmatrix}$$
 (Está en la versión permutada de $F_4\Pi_4$)

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial: ejemplo

Además, tenemos:

$$\Omega_2 F_2 = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -i & -i \end{pmatrix}$$
 y que $-\Omega_2 F_2 = \begin{pmatrix} -1 & -1 \\ i & -i \end{pmatrix}$

Entonces:

$$F_4\Pi_4 = egin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \ 1 & -1 & -i & i \ 1 & 1 & -1 & -1 \ 1 & -1 & i & -i \end{bmatrix} = egin{bmatrix} F_2 & \Omega_2 F_2 \ F_2 & -\Omega_2 F_2 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} I_2 & \Omega_2 \\ I_2 & -\Omega_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} F_2 & 0 \\ 0 & F_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_2 & \Omega_2 \\ I_2 & -\Omega_2 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} I_2 \otimes F_2 \end{pmatrix}$$

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

En general, si n=2m, tenemos la permutación par-impar de orden n:

$$\Pi_n = I_n(:, v)$$
 $v = \begin{bmatrix} 0:2:n-1\\1:2:n-1 \end{bmatrix}$

Y definiendo $\Omega_{\rm m}$ como:

$$\Omega_m = diag(1 \quad \omega_n \quad \cdots \quad \omega_n^{m-1}),$$

entonces

$$F_n\Pi_n = \begin{pmatrix} F_m & \Omega_m F_m \\ F_m & -\Omega_m F_m \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} I_m & \Omega_m \\ I_m & -\Omega_m \end{pmatrix} (I_2 \otimes F_m)$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Si r=2s, definimos la matriz "Mariposa" B_r como:

$$B_{r} = \begin{pmatrix} I_{s} & \Omega_{s} \\ I_{s} & -\Omega_{s} \end{pmatrix}, \quad donde$$

$$\Omega_{s} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & w_{s} & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & \cdots & w_{r}^{s-1} \end{pmatrix}$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

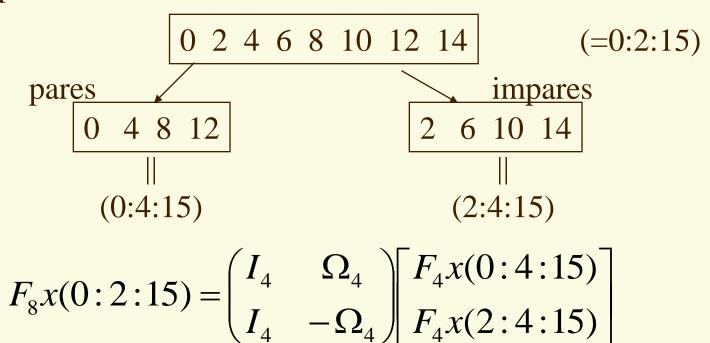
La DFT del vector x, desde 0 hasta 15, se obtiene multiplicando la matriz F_n por el vector x: $F_{16}x$

F₁₆ se obtiene a partir de las dos matrices DFT de orden 8:

$$F_{16}x = \begin{pmatrix} I_8 & \Omega_8 \\ I_8 & -\Omega_8 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} F_8x(0:2:15) \\ F_8x(1:2:15) \end{bmatrix} = B_{16} \begin{bmatrix} F_8x(0:2:15) \\ F_8x(1:2:15) \end{bmatrix}$$
$$= (I_1 \otimes B_{16}) \begin{bmatrix} F_8x(0:2:15) \\ F_8x(1:2:15) \end{bmatrix}$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Las dos DFTs de orden 8, una aplicada a las componentes pares (x(0:2:15)) y otra a las impares (x(1:2:15)) se obtienen respectivamente de DFTs de orden 4:



Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

La DFT de orden 8 impar:

$$F_{8}x(1:2:15) = \begin{pmatrix} I_{4} & \Omega_{4} \\ I_{4} & -\Omega_{4} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} F_{4}x(1:4:15) \\ F_{4}x(3:4:15) \end{bmatrix}$$

$$\parallel$$

$$B_{8}$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Juntando las dos:

$$F_8x(0:2:15) = \begin{pmatrix} I_4 & \Omega_4 \\ I_4 & -\Omega_4 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} F_4x(0:4:15) \\ F_4x(2:4:15) \end{bmatrix}$$

$$F_8x(1:2:15) = \begin{pmatrix} I_4 & \Omega_4 \\ I_4 & -\Omega_4 \end{pmatrix} \begin{bmatrix} F_4x(1:4:15) \\ F_4x(3:4:15) \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} F_8x(0:2:15) \\ F_8x(1:2:15) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_4 & \Omega_4 & 0 & 0 \\ I_4 & -\Omega_4 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & I_4 & \Omega_4 \\ 0 & 0 & I_4 & -\Omega_4 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} F_4x(0:4:15) \\ F_4x(2:4:15) \\ F_4x(1:4:15) \\ F_4x(3:4:15) \end{bmatrix}$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Y obtenemos:

$$\begin{bmatrix} F_8 x(0:2:15) \\ F_8 x(1:2:15) \end{bmatrix} = (I_2 \otimes B_8) \begin{bmatrix} F_4 x(0:4:15) \\ F_4 x(2:4:15) \\ F_4 x(1:4:15) \\ F_4 x(3:4:15) \end{bmatrix}$$

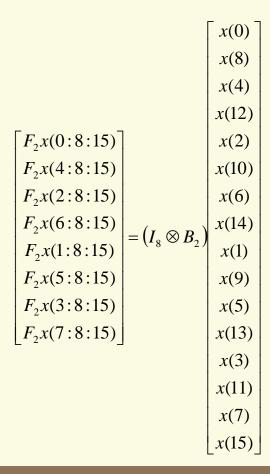
Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Análogamente, F₄ se obtiene a partir de F₂:

$$\begin{bmatrix} F_{2}x(0:8:15) \\ F_{2}x(4:8:15) \\ F_{2}x(2:4:15) \\ F_{4}x(2:4:15) \\ F_{4}x(3:4:15) \end{bmatrix} = \begin{pmatrix} I_{4} \otimes B_{4} \end{pmatrix} \begin{bmatrix} F_{2}x(0:8:15) \\ F_{2}x(2:8:15) \\ F_{2}x(6:8:15) \\ F_{2}x(1:8:15) \\ F_{2}x(5:8:15) \\ F_{2}x(3:8:15) \\ F_{2}x(7:8:15) \end{bmatrix}$$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Y previamente se habrá hecho la etapa de orden 1:



Vector x "bit-reversed" $P_{16}^T x$

Transformada Rápida de Fourier Ejemplo, n=16

Para obtener F_{16} x:

- 1) Permutar el vector x $\longrightarrow P_{16}^T x$
- 2) Premultiplicar el resultado por $I_8 \otimes B_2$
- 3) Premultiplicar el resultado por $I_4 \otimes B_4$
- 4) Premultiplicar el resultado por $I_2 \otimes B_8$
- 5) Premultiplicar el resultado por $I_1 \otimes B_{16}$

$$F_{16}x = (I_1 \otimes B_{16})(I_2 \otimes B_8)(I_4 \otimes B_4)(I_8 \otimes B_2)P_{16}^Tx$$

$$F_{16} = (I_1 \otimes B_{16})(I_2 \otimes B_8)(I_4 \otimes B_4)(I_8 \otimes B_2)P_{16}^T$$

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

En general, se puede obtener la matriz DFT de orden n F_n (con elementos $[f_{i,j}] = w_n^{ij}$, con i,j variando entre 0 y n-1) mediante el siguiente producto de matrices:

$$F_n P_n = (I_1 \otimes B_n)(I_2 \otimes B_{n/2}) \cdots (I_{n/2} \otimes B_2)$$

Cada matriz del producto es DISPERSA (Sólo dos elementos distintos de 0 en cada fila)

Transformada Rápida de Fourier Factorización de Cooley-Tukey (radio 2)

Si $n=2^t$ entonces:

$$F_n = A_t \cdots A_1 P_n^T$$

Donde P_n es la permutación "bit-reversal", y:

$$A_q = I_r \otimes B_L$$
 ; $L = 2^q$, $r = n/L$

$$B_L = \begin{bmatrix} I_{L^*} & \Omega_{L^*} \\ I_{L^*} & -\Omega_{L^*} \end{bmatrix}; \qquad L^* = L/2,$$

$$\Omega_{L^*} = diag \left(1 \quad \omega_L \quad \cdots \quad \omega_L^{L^*-1} \right), \qquad \omega_L = \exp(-2\pi i/L)$$

Transformada Rápida de Fourier Decimación en tiempo y en frecuencia

La FFT de Cooley-Tukey empieza por permutar el vector (coste no trivial, 10-30% del coste total), todavía señal TEMPORAL. (Decimation-in-Time)

Existe la posibilidad de permutar el vector en el espacio de frecuencias: (decimation in frequency)

$$F_n$$
 es SIMÉTRICA
$$\downarrow$$

$$F_n = F_n^T \longrightarrow F_n x = F_n^T x$$

Transformada Rápida de Fourier Decimación en tiempo y en frecuencia

Si
$$F_n = A_t \cdots A_1 P_n^T$$
 entonces

$$F_n = F_n^T = P_n A_1^T \cdots A_t^T$$

Factorización de Gentleman-Sande

$$A_q = I_r \otimes B_L \Rightarrow A_q^T = I_r^T \otimes B_L^T, \quad B_L^T = egin{bmatrix} I_{L^*} & I_{L^*} \ \Omega_{L^*} & -\Omega_{L^*} \end{bmatrix}$$

Si, por ejemplo, se utiliza la FFT para realizar la convolución de dos señales es posible eliminar por completo la fase de bit-reversal

Transformada Rápida de Fourier Versión Matricial

Existen otras versiones de la FFT de radio 2: Stockham, Stockam traspuesta, Pease, etc.

También existen otras versiones de buen rendimiento para potencias distintas de 2, especialmente cuando n es "altamente compuesto".

Implementación de la FFT Cooley-Tukey

- Bit-Reversal.
- Cálculo de los pesos.
- Lema Dannielson-Lanczos (o aplicación de la matriz "Mariposa".

Consideraciones:

Coste a priori (cantidad de operaciones a efectuar).

Eficiencia en acceso a memoria (stride).

Error de redondeo.

Uso o no de "Espacio de Trabajo" y de "sobreescritura".

Dado un entero n potencia de 2 (n=2^t), y dado k entero $0 \le k$ < n, hallar el entero $r_n(k)$, $0 \le r_n(k) < n$, que nos da el valor "bit reversed" de k.

$$k = b_0 + b_1 2 + b_2 2^2 + \dots + b_{t-2} 2^{t-2} + b_{t-1} 2^{t-1}$$



$$r_n(k) = b_0 2^{t-1} + b_1 2^{t-2} + \dots + b_{t-2} 2 + b_{t-1}$$

Hay que repetirlo para todo k, con $0 \le k \le n$,

 $r_n(k)$ se puede interpretar como un polinomio de grado t-1 con coeficientes $(b_0, b_1,, b_{t-1})$ y evaluado en el punto 2

Se puede utilizar el algoritmo de Horner-Ruffini, para calcular $j = r_n(k)$

$$j=0;$$
 for $q=0:t-1$ Determinar el bit b_q $j=2*j+b_q$ end

Cada bit se puede determinar dividiendo por dos (desplazando) y restando, para obtener el bit de la derecha, y repitiendo el proceso:

Ejemplo:

Dado
$$k=(0\ 1\ 0\ 1)_2$$

$$s=k/2 = (0\ 0\ 1\ 0)_2$$
 — División entera

$$y k-2s = (0 0 0 1)_2$$

El bit de la derecha de k es 1

Algoritmo completo para, dado k, obtener $r_n(k)$

```
function j=bit_rev(k)

j=0; m=k;

for q=0:t-1

s=floor(m/2) % b_q = m-2s

j=2*j+(m-2*s)

m=s

end
```

Coste O(log₂ n) operaciones

Algoritmo completo para obtener $r_n(k)$ para todo k, $0 \le k < n$

```
for k=0:n-1
    j=bit_rev(k)
    if j>k
        swap(x(j), x(k))
    end
end
```

Coste O(nlog₂ n) operaciones
Coste no trivial, puede ser 10-30% de tiempo total de cómputo.

Implementación de la FFT Cálculo de los pesos $(W_n^{\ kj} = exp(-2kj\pi i/n))$

Existen varias posibilidades, de diferente coste y precisión:

- 1) Llamadas directas a la función seno, coseno
- 2) Multiplicación repetida $\omega_n^{kj} = \omega \cdot \omega_n^{(k-1)j}$
- 3) Escalado de subvector
- 4) Recursión con rotaciones de Givens

Implementación de la FFT Multiplicación por matriz "Mariposa"

Implementación del Producto y=Bz

$$\begin{bmatrix} y_t \\ y_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} I_m & \Omega_m \\ I_m & -\Omega_m \end{bmatrix} \begin{bmatrix} z_t \\ z_b \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z_t + \Omega_m z_b \\ z_t - \Omega_m z_b \end{bmatrix}$$

$$m=L/2$$
 for j=0:m-1
$$\tau=\Omega_m(j)\cdot z(j+m)$$

$$y(j)=z(j)+\tau$$

$$y(j+m)=z(j)-\tau$$
 end

No es posible "overwriting"

Implementación de la FFT Multiplicación por matriz "Mariposa"

Calculando y(j+m) antes que y(j), es posible "overwriting"

$$\begin{array}{c} m=L/2\\ for\ j=0:m-1\\ &\tau=\Omega_m(j)\cdot z(j+m)\\ &z(j+m)=z(j)-\tau\\ &z(j)=z(j)+\tau\\ end \end{array}$$

Coste 10m flops

Implementación de la FFT Actualización x=A_qx

Multiplicar $(I_r \otimes B_L)$ por $x \in C^n$, con n=rL Versión "columnas" ("kj Butterfly update")

```
 \begin{array}{c} r=n/L\\ m=L/2\\ for\ k=0:r-1\\ for\ j=0:m-1\\ \tau=\Omega_m(j)\cdot x(kL+j+m)\\ x(kL+j+m)=z(kL+j)-\tau\\ z(kL+j)=z(kL+j)+\tau\\ end\\ end\\ \end{array}
```

Coste 5n flops

Implementación de la FFT Actualización x=A_qx

Multiplicar $(I_r \otimes B_L)$ por $x \in C^n$, con n=rL Versión "filas" ("jk Butterfly update")

```
\begin{array}{c} r=n/L\\ m=L/2\\ for\ j=0:m-1\\ for\ k=0:r-1\\ \tau=\Omega_m(j)\cdot x(kL+j+m)\\ x(kL+j+m)=z(kL+j)-\tau\\ z(kL+j)=z(kL+j)+\tau\\ end\\ end\\ \end{array}
```

Coste 5n flops

Implementación de la FFT Actualización x=A_qx

Es posible calcular los pesos antes de las actualizaciones "Off-line paradigm" o dentro de los bucles "Online paradigm".

Transformada Rápida de Fourier Comentarios sobre el algoritmo:

Sea n=p⋅m;
 La matriz DFT de orden n se puede expresar en función de las DFTs de orden p y la DFT de orden m.

Esto se puede generalizar para cualquier tamaño de matriz y número de divisores.

Dado un entero n, la DF de orden n será tanto más eficiente cuanto mas pequeños sean todos los divisores de n. (Cuando n es "highly composite")

El peor caso es cuando n es grande y primo; en ese caso, el coste es O(n^2)

1) Multiple FFT

Versión columnas: Fn·X, o Versión Filas X·Fn

Es posible reordenar todas las filas (o columnas) a mismo tiempo, amortizando coste

Es posible realizar la FFT de un vector muy grande convirtiéndolo en una matriz:

$$[F_n x]_{n_1 \times n_2} = [F_n(0:n_1-1,0:n_2-1).*(F_{n_1} x_{n_2 \times n_1}^T)]F_{n_2}$$

2) Transposición de matrices;

Muy importante para problema de vector grande y para FFTs multidimensionales.

La dificultad es el acceso por filas/columnas, sobre todo para matrices grandes cuyo tamaño es potencia de dos; se hace a bloques

Sea $n = p \cdot m$, $1 ; <math>F_n$ se puede expresar en función de F_m ${}_y F_p$

$$F_n \Pi_{p,n} = (F_p \otimes I_m) diag (I_m, \Omega_{p,m}, \cdots, \Omega_{p,m}^{p-1}) (I_p \otimes F_m)$$

Donde
$$\Omega_{p,n} = \text{diag}(1, w_n, \dots, w_n^{m-1})$$

Y $\Pi_{p,n}$ es la permutación «barajado perfecto»

$$\Pi_{p,n} \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x(0:p:n-1) \\ x(1:p:n-1) \\ \vdots \\ x(p-1:p:n-1) \end{pmatrix}$$

Ejemplo; sea n = 96, p=4, m=24

$$\Pi_{4,24}^{T} x = \begin{pmatrix} x(0:4:95) \\ x(1:4:95) \\ x(2:4:95) \\ x(3:4:95) \end{pmatrix}$$

$$(I_4 \otimes F_{24}) \Pi_{4,24}^T x = \begin{pmatrix} F_{24}x(0:4:95) \\ F_{24}x(1:4:95) \\ F_{24}x(2:4:95) \\ F_{24}x(3:4:95) \end{pmatrix}$$

$$diag (I_{24}, \Omega_{4,24}, \cdots, \Omega_{4,24}^{3}) (I_{4} \otimes F_{24}) \Pi_{4,24}^{T} x = \begin{cases} F_{24}x(0:4:95) \\ \Omega_{4,24} \cdot F_{24}x(1:4:95) \\ \Omega_{4,24}^{2} \cdot F_{24}x(2:4:95) \\ \Omega_{4,24}^{3} \cdot F_{24}x(3:4:95) \end{cases}$$

Este vector columna se reordena como un vector con p=24 filas y m=4 columnas; A cada fila de la matriz resultante, se le aplica la transformada por filas de orden $4 \rightarrow (F_4 \otimes I_{24})$

```
Algoritmo FFT recursiva de radio general n
Funcion y=genfft(x,n)
 w_n = \exp(-2*pi*i/n);
 si n primo
     y=Fn*x;
 si no
     { selecciona p, divisor no trivial de n; m=n/p;
          \Omega = \text{diag}(1, w_n, ..., w_n^{m-1})
/* z=diag (I_m, \Omega_{p,m}, \dots, \Omega_{p,m}^{p-1})(I_p \otimes F_m) \Pi_{p,n}^T X^*/
       for j=0:p-1
            z(j \cdot m:(j+1) \cdot m-1) = \Omega^{j} genfft(x(j:p:n-1),m)
       end
```

```
/* y=(F_p \otimes I_m)z \Leftrightarrow y_{m,p} = z_{m,p} F_p */
for j=0:m-1
y(j:m:n-1)= genfft(x(j:m:n-1),p)
end
End /* del if */
End /*de genfft */
```

En el segundo bucle hay una fft de multiples filas

Transformada Rápida de Fourier de vector muy grande

Supongamos tamaño del vector n=n1*n2; aplicando la fórmula para m=n·p, y reorganizando, teníamos:

$$[F_n x]_{n_1 \times n_2} = [F_n(0:n_1-1,0:n_2-1).*(F_{n_1} x_{n_2 \times n_1}^T)]F_{n_2}$$

Que requiere una FFT por filas, una por columnas, un escalado y una transposición

Transformada Rápida de Fourier de vector muy grande, por columnas (metodo de 6 pasos)

Transponiendo la parte derecha, obtenemos

$$[F_n x]_{n_1 \times n_2} = [F_{n_1} [F_n(0:n_1-1,0:n_2-1).*(F_{n_1} x_{n_1 \times n_2}^T)]^T]^T$$

Que es la base para el método de 6 pasos:

$$x_{n_1 \times n_2} = x_{n_2 \times n_1}^T$$
 $x_{n_1 \times n_2} = F_{n_1} x_{n_1 \times n_2}$
 $x_{n_1 \times n_2} = F_n (0: n_1 - 1, 0: n_2 - 1).* x_{n_1 \times n_2}$
 $x_{n_2 \times n_1} = x_{n_1 \times n_2}^T$
 $x_{n_2 \times n_1} = F_{n_2} x_{n_2 \times n_1}$
 $x_{n_1 \times n_2} = x_{n_2 \times n_1}^T$

Transformada Rápida de Fourier de vector muy grande, por filas (metodo de 4 pasos)

Utilizando la simetría de las matrices DFT

$$[F_n x]_{n_2 \times n_1} = [F_n(0: n_1 - 1, 0: n_2 - 1). * (x_{n_1 \times n_2} F_{n_2})]^T F_{n_1}$$

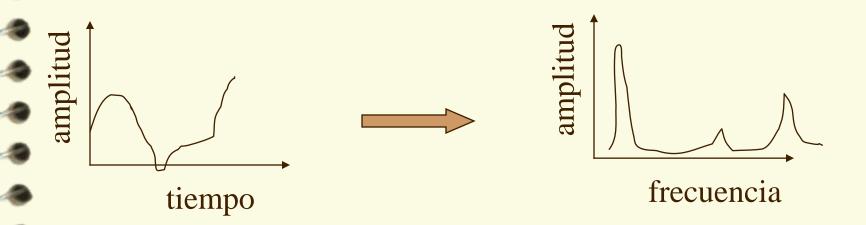
Que es la base para el método de 4 pasos:

$$x_{n_1 \times n_2} = x_{n_1 \times n_2} F_{n_2}$$

 $x_{n_1 \times n_2} = F_n(0: n_1 - 1, 0: n_2 - 1).* x_{n_1 \times n_2}$
 $x_{n_2 \times n_1} = x_{n_1 \times n_2}^T$
 $x_{n_2 \times n_1} = x_{n_2 \times n_1} F_{n_1}$

Short-Time Fourier Transform Transformada de Gabor

Transformada Discreta de Fourier Inconvenientes



La FT y DFT son herramientas válidas para examinar señales ESTACIONARIAS.

Transformada Discreta de Fourier Inconvenientes

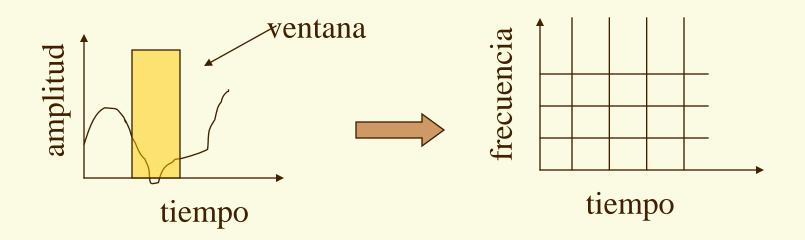
La DFT o la FT nos dicen si una frecuencia determinada aparece en una señal, pero no dicen CUANDO aparecen:

Buena resolución de frecuencia, pero ninguna resolución temporal.

(Ejemplo del tutorial).

Necesitamos una herramienta para detectar cuando aparecen fenómenos no estacionarios en la señal

Short -Time Transformada Discreta de Fourier: Ventanas



Se multiplica la función "ventana" por la señal a analizar, y al resultado se le aplica la FT o DFT.

La función ventana debe ser 0 salvo en un pequeño intervalo