#### Классы:

#### Canvas:

- C.load(filename) загружает картинку filename
- C.save(filename) сохраняет текущую картинку в filename
- C(int x, int y) создаёт пустой холст x на y
- C.fill canvas(int R, int G, int B) заливает весь холст цветом R.G.B
- C.put\_pixel(int x, int y, int R, int G, int B) закрашивает пиксель (x, y) цветом R.G.B (Ось 0х вправо, Ось 0у вниз)

## Reader:

- R(string scene, string objs) настраивает ридер на чтение параметров сцены в scene и объектов в objs
- R.read\_scene(vector<double>& camera, ...) читает параметры сцены в переданные переменные
- R.read\_objects(vector<figure\*>& objs) читает объекты в переданный вектор

# Raytracer:

- R.calc\_shadow(...) private служебная функция, рассчёт теней
- R.calc\_light(...) private служебная функция, рассчёт света (диффузный / глянец)
- R(string scene, string objs, string saveto, int thread\_num) конструктор...
- R.raytrace() берёт инструкции из scene, объекты из objs, рассчитывает на CPU в thread\_num потоках и сохраняет в saveto
- R.stripe\_trace(...) служебная функция, рассчёт фрагмента экрана, распоточивается

## Renderer:

- R(string scene\_tmpl, string obj\_tmpl, string save\_tmpl, int thread\_num) конструктор...
- R.render(int frame\_number, bool logs) рендерит frame\_number кадров по сценам scene\_tmpl, объектам string\_tmpl, сохраняет кадры по save\_tmpl, рендер на CPU в thread\_num потоках
- R.render\_scope(...) вспомогательная функция, рендерит часть кадров, распоточивается
- R.join\_to\_video(string frame\_tmpl, string video\_name, int framerate, int quality, string ffmpeg\_dir) склеивает кадры из frame\_tmpl в видео video\_name, FPS = framerate, качество quality: 1 = лучшее, 30 = худшее, ffmpeg\_dir путь к необходимой утилите.

  (https://www.gyan.dev/ffmpeg/builds/ffmpeg-release-essentials.zip)

# • figure:

- uint8 t surface: 0 = диффузный объект, 1 = глянцевый объект
- virtual bool traceback(s\_point, trace\_ray, res\_v, mode) трассирует луч trace\_ray из точки пространства s\_point в режиме mode (нужно для оптимизации...), сохранение результата в вектор res\_v
- res\_v = [x, y, z, R, G, B, Nx, Ny, Nz, stype, otype] координаты пересечения, Цвет точки пересечения, нормаль к пересеченной поверхности, тип поверхности (диффуз / глянец), тип пересеченного объекта (1 = сфера, 2 = коробка, 3 = пирамидка)

#### box:

- double half\_diag\_quad квадрат половины диагонали ( = квадрат радиуса описанной сферы...) - значение для оптимизации, вычисляется при инициализации объекта
- bool internal(...) private служебная функция, определяет принадлежность точки грани.

## tetra:

- vector<double> optimize\_center центр описанной сферы значение для оптимизации, вычисляется при инициализации
- double circumscribed\_RAD радиус описанной сферы значение для оптимизации, вычисляется при инициализации
- bool internal(...) private служебная функция, определяет принадлежность точки полигону тетраэдра

## spinlock:

- Самописный мьютекс, .lock() / .unlock()

## Функции:

- split\_by\_space(...) парсит строку на составляющие, нужна для чтения файлов
- vectmul(vect\_1, vect\_2) векторное произведение, возвращает вектор
- scalmul(vect 1, vect 2) скалярное произведение
- dist\_quad(point\_1, point\_2) квадрат расстояния между точками (без корня для оптимизации)
- volume\_vect(vect\_1, vect\_2, vect\_3) объем параллелепипеда, натянутого на три вектора (не помню зачем нужна...:( )
- vectmul\_area(vect\_1, vect\_2) площадь векторного произведения
- int closest\_point(...) ближайшая точка к данной необходима при наложении трассируемых объектов
- to\_length(vector, len) приводит вектор vector к длине len
- void check\_system\_cores() вывод оптимального числа потоков текущей системы

# Форматы:

• Параметры сцены в текстовом файле:

camera X Y ZПоложение камерыnormal\_ X Y ZНаправление "взгляда"upvector X Y ZНаправление "вверх"light X Y ZПоложение лампочкиscreen\_dist DРасстояние до экранаview\_depth VDГлубина зренияscreen\_width SWРазрешение экрана Xscreen\_height SHРазрешение экрана Y

Порядок строк в файле не важен.

• Обьекты сцены в текстовом файле:

```
sphere R G B x y z Radius Surface
box R G B x_min y_min z_min x_max y_max z_max Surface
tetra R G B x1 y1 z1 ... x4 y4 z4 Surface
```