

2. domača naloga

Kviz bo pokrival naslednje teme: konveksne funkcije in njihove lastnosti, regularnostni pogoji, KKT pogoji, teorija dualnosti, splošni in konveksni optimizacijski problemi, prediktor-korektor metode notranjih točk. Večina vprašanj bo teoritičnih.

Dan je linearni program

$$\begin{aligned} \min \quad & 2x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 4x_4 \\ & x_1 + x_2 + x_3 + x_4 = 4 \\ & x_1 + x_2 + 2x_3 + x_4 = 5 \\ & 2x_2 + x_3 + 2x_4 = 5 \\ & x_1, x_2, x_3, x_4 \geq 0. \end{aligned}$$

Algoritem: Prediktor-korektor metoda notranjih točk.

Naj bo (x_0, y_0, s_0) tak, da velja $\langle x_0, s_0 \rangle > 0$, naj bo $\varepsilon > 0$ želena natančnost algoritma in σ dan parameter. Definiramo $(x, y, s) = (x_0, y_0, s_0)$ in vpeljemo $\tau = \frac{1}{n} \langle x, s \rangle$.

Dokler $\max(\langle x, s \rangle, \|Ax - b\|, \|A^T y + s - c\|) > \varepsilon$

(Prediktor) Rešimo sistem

$$\begin{pmatrix} A & 0 & 0 \\ 0 & A^T & I \\ S & 0 & X \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Delta x_1 \\ \Delta y_1 \\ \Delta s_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b - Ax \\ c - A^T y - s \\ -x \circ s \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_p \\ r_d \\ r_c \end{pmatrix}.$$

(Korektor) Rešimo sistem

$$\begin{pmatrix} A & 0 & 0 \\ 0 & A^T & I \\ S & 0 & X \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \Delta x_2 \\ \Delta y_2 \\ \Delta s_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b - Ax \\ c - A^T y - s \\ \sigma \tau e - x \circ s - \Delta x_1 \circ \Delta s_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} r_p \\ r_d \\ r'_c \end{pmatrix}.$$

Poiščemo taka parametra α_p in α_d , da velja

$$\begin{aligned} x + \alpha_p \Delta x_2 &> 0, \\ s + \alpha_d \Delta s_2 &> 0. \end{aligned}$$

Izračunamo

$$\begin{aligned} x &= x + \alpha_p \Delta x_2, \\ y &= y + \alpha_d \Delta y_2, \\ s &= s + \alpha_d \Delta s_2 \end{aligned}$$

in posodobimo $\tau = \frac{1}{n} \langle x, s \rangle$.

Naj bo $\sigma = 0.5$. Za začetni strogo pozitiven vektor x_0 izberite vektor samih enic in za dualni vektor $y_0 = 0.5 \cdot \text{ones}(3, 1)$. Uporabite prediktor-korektor metodo notranjih točk in izračunajte optimalno rešitev na natančnost $\varepsilon = 10^{-6}$. Pri izračunu velikosti korakov α_p in α_d začnite z 1 in zmanjšujte s faktorjem 0.8 dokler ustreznega vektorja nista strogo pozitivna. Kolikšno je število potrebnih iteracij? *Rešitev: 23.*