

						ГУИР.400201.050 С1				
						Комплекс мобильного робота. Вводный платат	Лит.	Масса	Масштаб	
Разраб.	Назарова						у			
Проект	Третьяков									
Т. контр.	Третьяков									
Рисовал										
Н. контр.	Сидорович									
Утв.	Саваль									
							ЭМ.ар. 450503			

Аппаратно-программный комплекс мобильного робота



«Мощь в элегантной форме»

Постановка задачи:

1. Подвижная платформа
2. Дистанционное управление
3. Обработка входящих данных
4. Программное средство

Возможности:

1. Получение информации
2. Регулирование скорости
3. Позиционирование платформы
4. Расширяемость системы

Выполнил: Нагараев Михаил, 4 курс, ВМСиС.