

Operations Research

Simplex Algorithmus

Prof. Dr. Tim Downie

Virtuelle Fachhochschule BHTB — WINF

Folien für das Video der 4. Woche

Inhalt

- ▶ Basisvariablen und Nichtbasisvariablen
- ▶ Lineare Gleichungssysteme einer LP
- ▶ Simplex Algorithmus - Methode des Gleichungssystems
- ▶ Aufgabe: Lösung in ein anderes Video

Die Normalform eines LPs

Betrachten wir ein LP in der Grundform:

$$\max Z(x_1, x_2, \dots, x_n) = c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n$$

$$a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n \leq b_1$$

$$a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n \leq b_2$$

$$\vdots$$

$$a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n \leq b_m$$

$$x_1, x_2, \dots, x_n \geq 0.$$

LP in **Normalform**:

Die **Schlupfvariablen** ergeben ein lineares Gleichungssystem

$$\begin{aligned}\max Z(x_1, x_2, \dots, x_n) &= c_1 x_1 + c_2 x_2 + \dots + c_n x_n \\ a_{11} x_1 + a_{12} x_2 + \dots + a_{1n} x_n + y_1 &= b_1 \\ a_{21} x_1 + a_{22} x_2 + \dots + a_{2n} x_n + y_2 &= b_2 \\ &\vdots \\ a_{m1} x_1 + a_{m2} x_2 + \dots + a_{mn} x_n + y_m &= b_m \\ x_1, x_2, \dots, x_n, y_1, \dots, y_m &\geq 0.\end{aligned}$$

Die Schlupfvariablen werden in der Zielfunktion mit 0 bewertet.

Aus dem Präsenzünterricht: Alle Eckpunkte des Beispiels:

Gewinn-Maximierung-LP

Gleichungen	Eckpunkt (x_1, x_2)	Schlupf			zulässig?	$Z(x_1, x_2)$
		y_1	y_2	y_3		
R4 R5	(0,0)	6	7	18	✓	0
R3 R5	(6,0)	6	1	0	✓	24
R2 R5	(7,0)	6	0	-3	✗	—
R1 R5	keine	—	—	—	—	—
R3 R4	(0,9)	-3	-2	0	✗	—
R2 R4	(0,7)	-1	0	4	✗	—
R1 R4	(0,6)	0	1	6	✓	18
R2 R3	(4,3)	3	0	0	✓	25
R1 R3	(2,6)	0	-1	0	✗	—
R1 R2	(1,6)	0	0	3	✓	22

Bemerkungen:

- ▶ Jeder unzulässige Lösung hat mindestens einen negativen Schlupfwert.
- ▶ Jede zulässige Lösung hat genau 3 positive Werte und zwei Nullen in der erweiterte Koordinaten $(x_1, x_2, y_1, y_2, y_3)$
- ▶ Die 1. Zeile ist $x_1 = 0, x_2 = 0, y_1 = 6, y_2 = 7, y_3 = 18$ und ist zulässig. x-Werte sind Null und y-Werte sind die Restriktionswerte.

Eine Iteration des Simplex-Algorithmus tauscht eine Null Variable mit einer nicht null variable.

Die m nicht-Null Einträge von \mathbf{x} heißen **Basisvariablen** (BV).

Die n Null Einträge von \mathbf{x} heißen **Nichtbasisvariablen** (NBV).

Eine zulässige Lösung eines LPs in Normalform ist:

Alle Entscheidungsvariablen gleich Null und die Schlupfvariablen gleich die Restriktionswerte

$$x_1 = x_2 = \dots = x_n = 0, \quad y_1 = b_1, \dots, y_m = b_m$$

In dem Fall

alle Entscheidungsvariablen sind Nichtbasisvariablen und
alle Schlupfvariablen sind Basisvariablen.

Der Simplex-Algorithmus: Methode des Gleichungssystems

Ein LP in Normalform lässt sich in Matrixform schreiben.

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \tag{1}$$

A ist eine $m \times (n + m)$ Matrix, \mathbf{x} ist ein $(n + m)$ -dim. Vektor und \mathbf{b} ist ein m -dim. Vektor

Dies ist ein unterbestimmtes Lineares Gleichungssystem in $n + m$ Variablen und m Gleichungen.

Der Simplex-Algorithmus: Methode des Gleichungssystems

Ein LP in Normalform lässt sich in Matrixform schreiben.

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b} \quad (1)$$

A ist eine $m \times (n + m)$ Matrix, \mathbf{x} ist ein $(n + m)$ -dim. Vektor und \mathbf{b} ist ein m -dim. Vektor

Dies ist ein unterbestimmtes Lineares Gleichungssystem in $n + m$ Variablen und m Gleichungen.

Wenn n Einträge von \mathbf{x} Null und m Einträge nicht-Null sind, reduzierte (??) zu

$$A^{(0)}\mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{b}, \quad (2)$$

wobei A eine $m \times m$ Matrix ist und \mathbf{x} ein m -Dim. Vektor ist.

Soweit $A^{(0)}$ eine singuläre Matrix ist hat Gleichung (??) eine eindeutige Lösung.

Beispiel forts.

Die Gewinn-Maximierung-LP in Grundform:

$$\max Z(x_1, x_2) = 4x_1 + 3x_2$$

$$x_2 \leq 6$$

$$x_1 + x_2 \leq 7$$

$$3x_1 + 2x_2 \leq 18$$

$$x_1, x_2 \geq 0.$$

Nach der Einführung der Schlupfvariablen ist die LP in Normalform:

$$\max z = 4x_1 + 3x_2$$

$$x_2 + y_1 = 6$$

$$x_1 + x_2 + y_2 = 7$$

$$3x_1 + 2x_2 + y_3 = 18$$

$$x_1, x_2, y_1, y_2, y_3 \geq 0.$$

Die Restriktionen lassen sich in Matrixform schreiben

$$A\mathbf{x} = \mathbf{b}$$

mit

$$A = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & 0 & 1 & 0 \\ 3 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 6 \\ 7 \\ 18 \end{pmatrix}$$

Eine gültige Lösung ist

$$\mathbf{x} = \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 6 \\ 7 \\ 18 \end{pmatrix}$$

Die reduzierte 3×3 LGS ist

$$\mathbf{A}^{(0)} \mathbf{x}^{(0)} = \mathbf{b}$$

mit

$$\mathbf{A}^{(0)} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \quad \mathbf{x}^{(0)} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ y_3 \end{pmatrix} \quad \mathbf{b} = \begin{pmatrix} 6 \\ 7 \\ 18 \end{pmatrix}$$

Diese LGS hat eine eindeutige Lösung

Eine Simplex-Iteration:

- 1) Die aktuelle Lösung besteht aus m Basisvariablen und n Nichtbasisvariablen, die die aktuelle Ecke bestimmen.
- 2) Die aktuelle Isozielwertgerade (Z-Wert) wird durch die Basisvariablen gelegt.

Eine Simplex-Iteration:

- 1) Die aktuelle Lösung besteht aus m Basisvariablen und n Nichtbasisvariablen, die die aktuelle Ecke bestimmen.
- 2) Die aktuelle Isozielwertgerade (Z-Wert) wird durch die Basisvariablen gelegt.
- 3) Man tauscht eine Basisvariable mit eine Nichtbasisvariable, um eine benachbarte Ecke zu bestimmen, die den höchst möglichen Anstieg der Zielfunktion verspricht.

Eine Simplex-Iteration:

- 1) Die aktuelle Lösung besteht aus m Basisvariablen und n Nichtbasisvariablen, die die aktuelle Ecke bestimmen.
- 2) Die aktuelle Isozielwertgerade (Z-Wert) wird durch die Basisvariablen gelegt.
- 3) Man tauscht eine Basisvariable mit eine Nichtbasisvariable, um eine benachbarte Ecke zu bestimmen, die den höchst möglichen Anstieg der Zielfunktion verspricht.
Ist kein Anstieg mehr möglich, so **bricht das Verfahren ab**: die aktuelle Ecke liefert die optimale Lösung.

Eine Simplex-Iteration:

- 1) Die aktuelle Lösung besteht aus m Basisvariablen und n Nichtbasisvariablen, die die aktuelle Ecke bestimmen.
- 2) Die aktuelle Isozielwertgerade (Z-Wert) wird durch die Basisvariablen gelegt.
- 3) Man tauscht eine Basisvariable mit eine Nichtbasisvariable, um eine benachbarte Ecke zu bestimmen, die den höchst möglichen Anstieg der Zielfunktion verspricht.
Ist kein Anstieg mehr möglich, so **bricht das Verfahren ab**: die aktuelle Ecke liefert die optimale Lösung.
- 4) Als nächste Näherung der Optimallösung verschiebt man die Isozielwertgerade parallel durch die neue Ecke. Dabei findet ein *Eckentausch* bzw. ein Basiswechsel statt.

Simplex Algorithmus - Methode des Gleichungssystems

Beispiel (forts.)

$$z = 4x_1 + 3x_2$$

$$x_2 + y_1 = 6$$

$$x_1 + x_2 + y_2 = 7$$

$$3x_1 + 2x_2 + y_3 = 18$$

oder

$$z = 0 + 4x_1 + 3x_2$$

$$y_1 = 6 - x_2 \quad (\text{I})$$

$$y_2 = 7 - x_1 - x_2 \quad (\text{II})$$

$$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2 \quad (\text{III})$$

Die Zielfunktion bzw. die 3 Basisvariablen sind als Funktionen der Nichtbasisvariablen geschrieben. Die Nichtbasisvariablen sind gleich Null.

$$\Rightarrow y_3 = 18 - 3 \cdot 0 - 2 \cdot 0 = 18 \text{ usw.}$$

Der Algorithmus startet in der Ecke $(0, 0)$.

1. Schritt

A. Wahl der Eintrittsvariable Der größte Zielfunktionskoeffizient ist 4, der zum x_1 gehört. x_1 verspricht einen größeren Zuwachs der Zielfunktion (per Einheit). Wir wählen x_1 als die Eintrittsvariable.

1. Schritt

A. Wahl der Eintrittsvariable Der größte Zielfunktionskoeffizient ist 4, der zum x_1 gehört. x_1 verspricht einen größeren Zuwachs der Zielfunktion (per Einheit). Wir wählen x_1 als die Eintrittsvariable.

B. Wahl der Austrittsvariable: Welche Variable verlässt nun die Basis? Die Eintrittsvariable x_1 tauscht jeweils mit der betreffenden Basisvariable und x_2 bleibt gleich 0.

- ▶ In (I) tritt x_1 gar nicht auf, kein Austausch ist möglich.
- ▶ In (II) tausche x_1 mit y_2 , $\Rightarrow x_1 = 7$ und $y_2 = 0$.
- ▶ In (III) tausche $3x_1$ mit y_3 , $\Rightarrow x_1 = 6$ und $y_3 = 0$.

Wenn x_1 tauscht mit y_2 , ist $x_1 = 7$.

Problem: Gleichung (III) ist nun unzulässig

$$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2 = 18 - 3 \cdot 7 - 2 \cdot 0 = -3 < 0 \Rightarrow \textbf{unzulässig}, \text{ da } y_3 \geq 0!$$

Wenn x_1 tauscht mit y_2 , ist $x_1 = 7$.

Problem: Gleichung (III) ist nun unzulässig

$$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2 = 18 - 3 \cdot 7 - 2 \cdot 0 = -3 < 0 \Rightarrow \textbf{unzulässig}, \text{ da } y_3 \geq 0!$$

Wenn x_1 tauscht mit y_3 , ist $x_1 = 6$.

Entsprechend wird Gleichung (II)

$$y_2 = 7 - 1 \cdot 6 - 1 \cdot 0 = 1 > 0 \Rightarrow \text{zulässig}.$$

Wenn x_1 tauscht mit y_2 , ist $x_1 = 7$.

Problem: Gleichung (III) ist nun unzulässig

$$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2 = 18 - 3 \cdot 7 - 2 \cdot 0 = -3 < 0 \Rightarrow \text{unzulässig, da } y_3 \geq 0!$$

Wenn x_1 tauscht mit y_3 , ist $x_1 = 6$.

Entsprechend wird Gleichung (II)

$$y_2 = 7 - 1 \cdot 6 - 1 \cdot 0 = 1 > 0 \Rightarrow \text{zulässig.}$$

x_1 kann nicht mit y_1 tauschen.

Wenn x_1 tauscht mit y_2 , ist $x_1 = 7$.

Problem: Gleichung (III) ist nun unzulässig

$$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2 = 18 - 3 \cdot 7 - 2 \cdot 0 = -3 < 0 \Rightarrow \text{unzulässig, da } y_3 \geq 0!$$

Wenn x_1 tauscht mit y_3 , ist $x_1 = 6$.

Entsprechend wird Gleichung (II)

$$y_2 = 7 - 1 \cdot 6 - 1 \cdot 0 = 1 > 0 \Rightarrow \text{zulässig.}$$

x_1 kann nicht mit y_1 tauschen.

Austrittsvariable Entscheidungsregel:

Man wählt als Austrittsvariable die Basisvariable, die den kleinsten wert von x_1 ergibt. Größere Werte entsprechen eine unzulässig Lösung.

Die zugehörige Schlupfvariable y_3 wird auf Null gesetzt.

$\Rightarrow y_3$ verlässt die Basis.

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_1 und y_3 tauschen ihre Plätze in der Gleichung (III).

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden, damit die rechte Seiten nur Nicht-Basis-Variablen umfassen.

$$\text{Gleichung (III)} \quad y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2$$

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_1 und y_3 tauschen ihre Plätze in der Gleichung (III).

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden, damit die rechte Seiten nur Nicht-Basis-Variablen umfassen.

Gleichung (III) $y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2$

Umformen $x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_1 und y_3 tauschen ihre Plätze in der Gleichung (III).

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden, damit die rechte Seiten nur Nicht-Basis-Variablen umfassen.

Gleichung (III) $y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2$

Umformen $x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$

Ersetzen $Z = 0 + 4(6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2) + 3x_2$ **(Z)**

$y_1 = 6 - x_2$ **(I)**

$y_2 = 7 - (6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2) - x_2$ **(II)**

$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$ von oben **(III)**

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_1 und y_3 tauschen ihre Plätze in der Gleichung (III).

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden, damit die rechte Seiten nur Nicht-Basis-Variablen umfassen.

Gleichung (III)	$y_3 = 18 - 3x_1 - 2x_2$	
Umformen	$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$	
<hr/>		
Ersetzen	$Z = 0 + 4(6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2) + 3x_2$	(Z)
	$y_1 = 6 - x_2$	(I)
	$y_2 = 7 - (6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2) - x_2$	(II)
	$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$	von oben (III)
<hr/>		
Vereinfachen	$Z = 24 - \frac{4}{3}y_3 + \frac{1}{3}x_2$	(Z)
	$y_1 = 6 - x_2$	(I)
	$y_2 = 1 + \frac{1}{3}y_3 - \frac{1}{3}x_2$	(II)
	$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}x_2$	(III)

1.Schritt: Tausch in die Ecke (6, 0).

2. Schritt

A. Wahl der Eintrittsvariable Da y_3 einen negativen Koeffizienten in der Zielfunktion besitzt, erhalten wir einen kleineren Z -Wert für positive y_3 .

Da x_2 einen positiven Koeffizienten hat, erhalten wir einen größeren Z -Wert für positive x_2 . x_2 ist die Eintrittsvariable.

2. Schritt

A. Wahl der Eintrittsvariable Da y_3 einen negativen Koeffizienten in der Zielfunktion besitzt, erhalten wir einen kleineren Z -Wert für positive y_3 .

Da x_2 einen positiven Koeffizienten hat, erhalten wir einen größeren Z -Wert für positive x_2 . x_2 ist die Eintrittsvariable.

B. Wahl der Austrittsvariable: Welche Variable verlässt nun die Basis?
 x_2 tauscht jeweils mit der betreffenden Basisvariable und y_3 bleibt gleich 0.

- ▶ In (I) $x_2 = 6$ tauscht mit $y_1 \Rightarrow y_2 = -1$. **unzulässig!**
- ▶ In (II) $\frac{1}{3}x_2$ tauscht mit $y_2 = 1$
 $\Rightarrow \frac{1}{3}x_2 = 3$. Diese ist zulässig.
- ▶ In (III) $\frac{2}{3}x_2$ tauscht mit x_1
 $\Rightarrow x_2 = 9$ tauscht mit $x_1 \Rightarrow y_1 = -3$. **unzulässig!**

Die Austrittsvariable ist die Basisvariable, die den kleinsten Wert von x_2 ergibt.

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_2 und y_2 tauschen ihre Plätze.

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden.

Gleichung (II) $y_2 = 1 + \frac{1}{3}y_3 - \frac{1}{3}x_2$

Umformen $x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_2 und y_2 tauschen ihre Plätze.

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden.

Gleichung (II) $y_2 = 1 + \frac{1}{3}y_3 - \frac{1}{3}x_2$

Umformen $x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$

Ersetzen $Z = 24 - \frac{4}{3}y_3 - \frac{1}{3}(3 + y_3 - 3y_2)$ **(Z)**

$y_1 = 6 - (3 + y_3 - 3y_2)$ **(I)**

$x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$ von oben **(II)**

$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}(3 + y_3 - 3y_2)$ **(III)**

C. Umrechnung des Gleichungssystems:

Die Variable x_2 und y_2 tauschen ihre Plätze.

Alle anderen Restriktionen müssen umgeformt werden.

Gleichung (II) $y_2 = 1 + \frac{1}{3}y_3 - \frac{1}{3}x_2$

Umformen $x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$

Ersetzen $Z = 24 - \frac{4}{3}y_3 - \frac{1}{3}(3 + y_3 - 3y_2)$ **(Z)**

$y_1 = 6 - (3 + y_3 - 3y_2)$ **(I)**

$x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$ von oben **(II)**

$x_1 = 6 - \frac{1}{3}y_3 - \frac{2}{3}(3 + y_3 - 3y_2)$ **(III)**

Vereinfachen $Z = 25 - y_3 - y_2$ **(Z)**

$y_1 = 3 - y_3 + 3y_2$ **(I)**

$x_2 = 3 + y_3 - 3y_2$ **(II)**

$x_1 = 4 - y_3 + 2y_2$ **(III)**

Die aktuelle Zielfunktion ist

$$Z = 25 - y_3 - y_2$$

Wenn $y_2 > 0$, wird Z kleiner

Wenn $y_3 > 0$, wird Z kleiner.

Alle Koeffizienten in der Zielfunktion besitzen ein negatives Vorzeichen.

Wir können keine bessere Lösung finden.

Ende des Verfahrens

Die optimale Lösung ist:

$$Z^* = 25 \text{ mit } x_1^* = 4, x_2^* = 3, y_1^* = 3, y_2^* = 0, y_3^* = 0.$$

2.Schritt: Tausch in die Ecke (4, 3).

Zusammenfassung

Simplex-Algorithmus - Methode des Gleichungssysteme

- (a) Stelle die LP mit z bzw. die Basisvariablen als Funktionen der Nichtbasisvariablen.
- (b) Wähle den größten positiven Koeffizient der Zielfunktion als Eintrittsvariable
- (c) Für jede Restriktion berechne den neuen Wert der Eintrittsvariable. Die Gleichung, die der kleinste Wert ergibt, bestimmt die Austrittsvariable.
- (d) Wechsele die Austrittsvariable und der Eintrittsvariable, damit nur NBV auf der rechten Seite stehen.
- (e) Vereinfache jede Gleichung
- (f) Falls es noch ein positiven Koeffizienten in der Zielfunktion gebe, wiederhole Schritte (b) bis (e).
- (g) Wenn alle Koeffizienten in der Zielfunktion negativ sind, lese die optimale Lösung ab.

Aufgabe: Simplex-Algorithmus - Methode des GS

$$\max Z(x, y) = 2x_1 + 3x_2$$

unter den Nebenbedingungen

$$x_1 + 3x_2 \leq 9$$

$$x_1 + x_2 \leq 4$$

$$x_1, x_2 \geq 0$$

Stellen Sie die LP in Normalform und Lösen Sie sie durch die Methode des Gleichungssystems.