Метод Жордана с выбором главного элемента по столбцу.

Гвоздев Михаил

15 февраля 2020 г.

1 Алгоритм блочный

Задаётся размер блока m, матрица A теперь имеет вид:

$$\begin{pmatrix} A_{0,0}^{m \times m} & A_{0,1}^{m \times m} & A_{0,2}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ A_{1,0}^{m \times m} & A_{1,1}^{m \times m} & A_{1,2}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ & & & & \ddots & \\ A_{k,0}^{p \times m} & A_{k,1}^{p \times m} & A_{k,2}^{p \times m} & \dots & A_{k,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

где n = k * m + p.

Вектор свободных членов B тоже делится на блоки по m элементов, последний блок будет состоять из p элементов.

Норму матрицы возьмём

$$||A|| = \max_{i=0,\dots,n-1} \sum_{j=0}^{n-1} |a_{i,j}|$$

Также заведем массив длины k для восстановления положения блоков вектора B после всех операций.

Искать будем блок норма обратного которого минимальна (это уменьшает погрешность при вычислениях).

0-й шаг алгоритма.

Для блоков 0-ого столбца с номерами < k, найдем обратные матрицы. Если ни одна из них не посчиталась, то метод неприменим. Иначе переставляем строку, содержащую обратный блок с минимальной нормой, с нулевой строкой и заносим соответственное изменение в массив индексов. Далее:

$$\begin{split} A_{0,i}^{m\times m} &= (A_{0,0}^{-1})^{m\times m} * A_{0,i}^{m\times m}, i = 1, \dots, k-1 \\ A_{0,k}^{m\times p} &= (A_{0,0}^{-1})^{m\times m} * A_{0,k}^{m\times p} \\ B_0^{m\times 1} &= (A_{0,0}^{-1})^{m\times m} * B_0^{m\times 1} \\ A_{0,0}^{m\times m} &= E^{m\times m} \end{split}$$

Получим:

$$\begin{pmatrix} E & (A_{0,1}^{m \times m})^{(1)} & \dots & (A_{0,k}^{m \times p})^{(1)} \\ A_{1,0}^{m \times m} & A_{1,1}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ A_{k,0}^{p \times m} & A_{k,1}^{p \times m} & \dots & A_{k,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

Продолжение 0—ого шага. Вычтем из каждой строки 0—вую, умноженную слева на 0—вой элемент данной строки:

$$\begin{split} A_{i,j}^{m\times m} &= A_{i,j}^{m\times m} - A_{0,j}^{m\times m} * A_{i,0}^{m\times m}, i = 1, \dots, k-1, \quad j = 1, \dots, k-1 \\ A_{i,k}^{m\times p} &= A_{i,k}^{m\times p} - A_{i,0}^{m\times m} * A_{0,k}^{m\times p}, i = 1, \dots, k-1 \\ A_{k,i}^{p\times m} &= A_{k,i}^{p\times m} - A_{k,0}^{p\times m} * A_{0,i}^{m\times m}, i = 1, \dots, k-1 \\ A_{k,k}^{p\times p} &= A_{k,k}^{p\times p} - A_{k,0}^{p\times m} * A_{0,k}^{m\times p} \\ B_{i}^{m\times 1} &= B_{i}^{m\times 1} - A_{i,0}^{m\times m} * B_{0}^{m\times 1}, i = 1, \dots, k-1 \end{split}$$

$$B_k^{p imes 1} = B_k^{p imes 1} - A_{k,0}^{p imes m} * B_0^{m imes 1}$$
 $A_{i,0}^{m imes m} = 0^{m imes m}, i = 1, \dots, k-1$ $A_{k,0}^{p imes m} = 0^{p imes m}$ Получим :

$$\begin{pmatrix} E & (A_{0,1}^{m \times m})^{(1)} & (A_{0,2}^{m \times m})^{(1)} & \dots & (A_{0,k}^{m \times p})^{(1)} \\ 0 & (A_{1,1}^{m \times m})^{(1)} & (A_{1,2}^{m \times m})^{(1)} & \dots & (A_{1,k}^{m \times p})^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & (A_{k,1}^{p \times m})^{(1)} & (A_{k,2}^{p \times m})^{(1)} & \dots & (A_{k,k}^{p \times p})^{(1)} \end{pmatrix}$$

Ha (t-1)-м шаге будем иметь

$$\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & A_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & A_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & A_{t,t}^{m \times m} & \dots & A_{t,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{t,0}^{p \times m} & *_{t,1}^{p \times m} & \dots & A_{k,t}^{p \times m} & \dots & A_{k,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

и переход после перемены строк местами и занесения изменений в массив индексов (t < k):

$$\begin{split} A_{t,i}^{m \times m} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * A_{t,i}^{m \times m}, i = t+1, \dots, k-1 \\ A_{t,k}^{m \times p} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ B_t^{m \times 1} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * B_t^{m \times 1} \\ A_{t,t}^{m \times m} &= E^{m \times m} \end{split}$$

Вычтем из каждой строки t—ую, умноженную слева на t—ый элемент данной строки.

$$\begin{split} A_{i,j}^{m \times m} &= A_{i,j}^{m \times m} - A_{i,t}^{m \times m} * A_{t,j}^{m \times m}, i = 0, \dots, k-1, \quad t \neq i \\ j &= (t+1), \dots, k-1 \\ A_{i,k}^{m \times p} &= A_{i,k}^{m \times p} - A_{i,t}^{m \times m} * A_{t,k}^{m \times p}, i = 0, \dots, k-1, \quad t \neq i \\ A_{k,i}^{p \times m} &= A_{k,i}^{p \times m} - A_{k,t}^{p \times m} * A_{t,i}^{m \times m}, i = 0, \dots, k-1, \quad t \neq i \\ A_{k,k}^{p \times p} &= A_{k,k}^{p \times p} - A_{k,t}^{p \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ A_{k,k}^{p \times p} &= A_{k,k}^{p \times p} - A_{k,t}^{p \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ B_{i}^{m \times 1} &= B_{i}^{m \times 1} - A_{i,t}^{m \times m} * B_{t}^{m \times 1}, i = 0, \dots, k-1, \quad t \neq i \\ A_{i,t}^{p \times m} &= 0^{p \times m} \\ A_{k,t}^{p \times m} &= 0^{p \times m} \\ H_{2}(k-1) \text{ at } H_{2}(k-1) \end{split}$$

На (k-1)-м шаге получим:

$$\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & *_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & *_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & *_{t,t}^{m \times m} & \dots & A_{t,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{t,0}^{p \times m} & *_{t,1}^{p \times m} & \dots & *_{t,t}^{p \times m} & \dots & A_{t,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

где * либо 0, либо E (почти).

Переход (строки местами не меняем, т.к. квадратная матрица только в углу) (t == k):

$$B_k^{p \times 1} = (A_{k,k}^{-1})^{p \times p} * B_k^{p \times 1}, i = 0, \dots, k - 1, \quad k \neq i$$

$$A_{k,k}^{p \times p} = E_{k,k}^{p \times p}$$

Вычтем из каждой строки k—ую, умноженную слева на k—ый элемент данной строки.

```
B_i^{m \times 1} = B_i^{m \times 1} - A_{i,k}^{m \times p} * B_k^{m \times 1}, i = 0, \dots, k - 1, \quad k \neq i
A_{i,k}^{m \times p} = 0^{m \times p}, i = 0, \dots, k - 1, \quad k \neq i
```

Получим вектор B с перемешанными координатами, которые приводятся в правильный порядок при помощи массива индексов, который мы завели в самом начале.

1.1 Описание основных функций работы с блоками

```
void get_block(int i, int j, int width, int hight, int real_size_c, int n, double *c, doub
/*і, јкоординаты верхнего левого угла блока с в матрице а
width, hight ширина и высота блокаа с
n длина стороны матрицы a */
{
    int p=0;
    p=i+j;
    for(int t=0;t<hight;t++)</pre>
        for( int r = 0 ; r < width ; r ++ )
            c[ t * real_size_c + r ] = a[ p + r ];
        }
        p+=n;
    }
}
void put_block(int i, int j, int width, int hight, int real_size_c , int n, double *c, dou
    int p;
    p=i+j;
    for(int t=0;t<hight;t++)</pre>
    {
        for(int r=0;r<width;r++)</pre>
            a[p+r]=c[t*real_size_c+r];
        p+=n;
    }
}
```

1.2 Сложность

1. На нахождение обратной матрицы к $m \times m$ методом Жордана нужно (2m-i-1) умножение на обратный элемент, (m-1)(2m-i-1) умножение на соответсвующий элемент каждой строки и столько же вычитаний. Всего:

$$\sum_{i=0}^{m} ((2m-i-1)+2(m-1)(2m-i-1)) = \frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} = 3m^3 + O(m^2)$$

арифметических операций.

- 2. На умножение матрицы $m \times m$ на матрицу $m \times p$ требуестся $2m * pm = 2pm^2$ арифметических операций (так как чтобы получить 1 элемент итоговой матрицы $m \times p$ нужно провести m умножений и столько же сложений).
- 3. Разность матриц $m \times m$ имеет сложность m^2 .
- 4. Итоговая сложность для n = km + p равносильна сложности n = km при $(n \longrightarrow \infty)$. Тогда

$$\sum_{j=0}^{k-1} (k-j) \left(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3 + m^2) \right) =$$

$$= \frac{k(k+1)}{2} \left(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3 + m^2) \right) =$$

$$= n^3 \left(1 + \frac{1}{2m} \right) + n^2 \left(\frac{3}{2}m - \frac{5}{4} + \frac{1}{4m} \right) + n \left(\frac{1}{2}m^2 - \frac{1}{2}m - 1 \right) =$$

$$= n^3 + O(n^2)$$

при $(n \longrightarrow \infty)$

1.3 Частные случаи

$$m=1$$

$$S(n,1)=\frac{3}{2}n^3+O(n^2)$$
 при $(n\longrightarrow\infty)$
$$m=n$$

$$S(n,n)=n^3(1+\frac{1}{2n})+n^2(\frac{3}{2}n-\frac{5}{4}+\frac{1}{4n})+n(\frac{1}{2}n^2-\frac{1}{2}n-1)=$$

$$=n^3(1+\frac{3}{2}+\frac{1}{2})+n^2(\frac{1}{2}-\frac{5}{4}-\frac{1}{2})+n(\frac{1}{4}-1)=$$
 при $(n\longrightarrow\infty)$

2 Алгоритм блочный. Параллельный

Задаётся размер блока m, матрица A теперь имеет вид:

$$\begin{pmatrix} A_{0,0}^{m \times m} & A_{0,1}^{m \times m} & A_{0,2}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ A_{1,0}^{m \times m} & A_{1,1}^{m \times m} & A_{1,2}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ A_{k,0}^{p \times m} & A_{k,1}^{p \times m} & A_{k,2}^{p \times m} & \dots & A_{k,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

где n = k * m + p.

Вектор свободных членов B тоже делится на блоки по m элементов, последний блок будет состоять из p элементов.

Норму матрицы возьмём

$$||A|| = \max_{i=0,\dots,n-1} \sum_{j=0}^{n-1} |a_{i,j}|$$

Также заведем массив длины k для восстановления положения блоков вектора B после всех операций.

Искать будем блок норма обратного которого минимальна (это уменьшает время вычислений).

2.1 Разделение данных между потоками

Пусть у нас f потоков, тогда поделим работу и память меж ними построчно так $(i=0,\ldots,k-j-f*i\geq 0)$:

0-й (родительский) работает с k-f*i-й строками блоков матрицы A и вектора B, также он заносит изменения в массив индексов

j-й работает с k-j-f*i строками блоков матрицы A и вектора B $j=1,\ldots,t-1$

На *t*-м шаге будем иметь(начали с 0го шага)

$$\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & A_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & A_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & A_{t,t}^{m \times m} & \dots & A_{t,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{t,0}^{p \times m} & *_{t,1}^{p \times m} & \dots & A_{t,t}^{p \times m} & \dots & A_{t,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

Для блоков t-ого столбца, найдем обратные матрицы. Каждый поток вычисляет их для своих строк. Потоки выбирают наименьшую норму из обратившихся матриц и обмениваются ее значением и номером строки в *точке синхронизации*. Если все матрицы вырождены, то метод неприменим. Иначе 0й поток выбирает наименьшую норму из переданных и заносит изменение в массив индексов. Далее:

t-й столбец A менять не будем. Поток \mathbf{r} ,которому принадлежит $(A_{t,t}^{-1})^{m \times m}$, делает:

$$\begin{split} A_{t,i}^{m \times m} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * A_{t,i}^{m \times m}, i = t+1, \dots, k-1 \\ A_{t,k}^{m \times p} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ B_t^{m \times 1} &= (A_{t,t}^{-1})^{m \times m} * B_t^{m \times 1} \end{split}$$

Все потоки вычитают из своих строк t—ую, умноженную слева на t—ый элемент данной строки. Каждый поток работает со своими строками. Общие формулы для t-того потока будут выглядеть:

$$\begin{split} A_{i,j}^{m \times m} &= A_{i,j}^{m \times m} - A_{i,t}^{m \times m} * A_{t,j}^{m \times m} \\ B_i^{m \times 1} &= B_i^{m \times 1} - A_{i,t}^{m \times m} * B_t^{m \times 1} \\ i &= k - r - fi(\geq 0), \dots, k - 2r, k - r, \quad t \neq i, \quad j = (t+1), \dots, k-1 \end{split}$$

Если $p \neq 0$ для 0—го потока верны формулы

$$\begin{split} A_{i,k}^{m \times p} &= A_{i,k}^{m \times p} - A_{i,t}^{m \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ A_{k,i}^{p \times m} &= A_{k,i}^{p \times m} - A_{k,t}^{p \times m} * A_{t,i}^{m \times m} \\ A_{k,k}^{p \times p} &= A_{k,k}^{p \times p} - A_{k,t}^{p \times m} * A_{t,k}^{m \times p} \\ B_{k}^{p \times 1} &= B_{k}^{p \times 1} - A_{k,t}^{p \times m} * B_{t}^{m \times 1} \end{split}$$

Точка синхронизации, сохранение изменений, конец шага алгоритма

На k-м шаге получим:

$$\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & *_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times p} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & *_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & *_{t,t}^{m \times m} & \dots & A_{t,k}^{m \times p} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{t,0}^{p \times m} & *_{t,1}^{p \times m} & \dots & *_{t,t}^{p \times m} & \dots & A_{t,k}^{p \times p} \end{pmatrix}$$

где * исходный блок матрицы или преобразованный в ходе решения СЛУ (почти).

0й поток обратит $A_{k,k}^{p imes p}$ и выполнит формулы:

$$\begin{aligned} B_k^{p \times 1} &= (A_{k,k}^{-1})^{p \times p} * B_k^{p \times 1} \\ B_i^{m \times 1} &= B_i^{m \times 1} - A_{i,k}^{m \times p} * B_k^{m \times 1}, i = 0, \dots, k - 1, \quad k \neq i \end{aligned}$$

Получим вектор B с перемешанными координатами, которые приводятся 0м потоком в правильный порядок при помощи массива индексов, который мы завели в самом начале.

2.2 Сложность

1.На нахождение обратной матрицы к $m \times m$ методом Жордана нужно (2m-i-1) умножение на обратный элемент, (m-1)(2m-i-1) умножение на соответсвующий элемент каждой строки и столько же вычитаний. Всего:

$$\sum_{i=0}^{m} ((2m-i-1) + 2(m-1)(2m-i-1)) =$$

$$= \frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} = 3m^3 + O(m^2)$$

арифметических операций.

- 2. На умножение матрицы $m \times m$ на матрицу $m \times p$ требуестся $2m * pm = 2pm^2$ арифметических операций (так как чтобы получить 1 элемент итоговой матрицы $m \times p$ нужно провести m умножений и столько же сложений).
 - 3. Разность матриц $m \times m$ имеет сложность m^2 .
 - 4. Всего каждому потоку принадлежит $i \leq \frac{k-r}{f}$ строк
 - 5. Итоговая сложность для г-ого потока (кроме дополнительной сложности родительского)

$$\sum_{j=0}^{\left[\frac{k-r}{f}\right]} (k-r-fj) \left(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3+m^2)\right) =$$

Пусть r = 0 и k - r кратно f, для упрощения расчетов

$$= \frac{k(k+f)}{2f} \left(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3 + m^2) \right) =$$

$$=\frac{n^3}{f}(1+\frac{1}{2m})+n^2(m(\frac{1}{2f}+1)+\frac{1}{2}(1-\frac{7}{2f})+\frac{1}{4mf})+n(\frac{m^2}{2}-\frac{m}{2}-1)=$$

$$= \frac{n^3}{f} + n^2 m(\frac{1}{2f} + 1) + O(n^2)$$

при $(n \longrightarrow \infty)$

2.3 Точки синхронизации

Всего будет k шагов алгоритма в ,которых нужны точки синхронизации, по 2 на каждый шаг. Значит всего понадобится 2k точек синхронизации.

3 MPI реализация

Пусть у нас р процессов, матрица размера $n \times n$, разбитая на блоки размера $m \times m$, и n = k * m + l и ветор B размера $n \times 1$, где p,k,n,m,l натуральные $\cup 0$.

3.1 Разделение данных между процессами

Данные между процессами делим по блочным строкам. i-ый процесс будет хранить $i, i+p, \ldots, i+p*j \leq n$ строки блочной матрицы и вектора B. Также 0-й процесс будет хранить последнюю строчку матрицы из блоков размера $l \times m$.

0	0	0	 0	0	0
1	1	1	 1	1	1
2	2	2	 2	2	2
3	3	3	 3	3	3
• • •			 		
0	0	0	 0	0	0
0	0	0	 0	0	0
	0 1 2		 _	0 1 2	0 1 2

Каждый процесс будет хранить массив index длины k заполненый (-1), в котором будут отображаться позиции ј строк на јом шаге алгоритма.

3.2 Шаг алгоритма

На t-м шаге алгоритма нужно найти главный элемент t-го столбца. (Матрица в логическом представлении)

$$\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & A_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times l} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & A_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & A_{t,t}^{m \times m} & \dots & A_{t,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{k,0}^{l \times m} & *_{k,1}^{l \times m} & \dots & A_{k,t}^{l \times m} & \dots & A_{k,k}^{l \times l} \end{pmatrix}$$

Каждый процесс обращает матрицы t-го столбца среди своих строк и находит номер строки с минимальной нормой. Для этого в цикле по массиву index при услови (index[i] == -1 && i % p == j), процесс с номером j обращает свой $A_{[i/p],q}$ блок (т.е. относительно своей внутренней нумерации).

В результате каждый прцесс составит пару (1/norma,ind), где norma - наименьшая норма обратного блока для данного процесса, а ind - номер строки в логическом прорядке, в которой достигается norma. Если все блоки процесса вырождены то пара будет (0,ind).

Затем используем функции MPI_Allreduce с MPI_MAXLOC и получаем в каждом процессе пару с максимумом по первому значению. Они вносят t на место index[ind].

По условию (ind % p == j) j -ый процесс с помощью функции MPI_Bcast , отправляет строку блоков $A_{[ind/p],d}$ (d = t,...,k) и кусочек B всем процессам (у каждого процесса будет в

итоге массив save длины $m \times (n+1)$, n+1 тк нужно место под кусочек пересланного вектора B), а сам j-й процесс работает с исходной строкой матрицы.

Теперь каждый процесс ищет обратную матрицу к ведущему блоку (save[t]) и домножает слева на все блоки полученной строки (save) (в том числе тот, где лежат кусочки B), кроме ведущего, его полагаем E.

В итоге получим матрицу (в логическом представлении):

```
\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & A_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times l} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & A_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & \dots & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & E_{ind,t}^{m \times m} & \dots & A_{ind,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{k,0}^{l \times m} & *_{k,1}^{l \times m} & \dots & A_{k,t}^{l \times m} & \dots & A_{k,k}^{l \times l} \end{pmatrix}
```

Далее каждый процесс вычитает полученную строку из остальных своих строк.

```
for(int i = 0; i < k; i++)
{
    if( i%p == my_rank && i!=t)
    {
        for( int j = t+1; j < k; j++)
            a[int(i/p),j] -= a[int(i/p),j]*save[ j ];
        }
        b[int(i/p)] = a[int(i/p),t]*save[k+1];
        // в save[k+1] лежит пересланный кусочек В
    }
}
for(int i = 0; i < k; i ++)
{
    if(i!=ind)
    {
        a[int(i/p),t]=0;
    }
    else
            a[int(ind/p),t]=1;
}
```

Получим матрицу (в логическом представлении)

```
\begin{pmatrix} *_{0,0}^{m \times m} & *_{0,1}^{m \times m} & \dots & 0_{0,t}^{m \times m} & \dots & A_{0,k}^{m \times l} \\ *_{1,0}^{m \times m} & *_{1,1}^{m \times m} & \dots & 0_{1,t}^{m \times m} & \dots & A_{1,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots \\ *_{t,0}^{m \times m} & *_{t,1}^{m \times m} & \dots & E_{ind,t}^{m \times m} & \dots & *A_{ind,k}^{m \times l} \\ \vdots & \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ *_{k,0}^{l \times m} & *_{k,1}^{l \times m} & \dots & 0_{k,t}^{l \times m} & \dots & A_{k,k}^{l \times l} \end{pmatrix}
```

После k шагов алгоритма процессы восстанавливают ответ с помощью массива index и MPI_Sendrecv

3.3 Количество пересылок данных

На каждый шаг алгоритма нужна 1 пересылка на пары (double,int), 1 пересылка строки save и еще 1 пересылка при восстановлении матрицы. В итоге 3k пересылок

3.4 Объем пересылаемых данных

Продолжая предыдущий раздел будет 1 пересылка по 12 байт, 1 пересылка m(n+1)*8 байт на 1 шаг алгоритма и в худшем случае $\frac{n}{p}*8$ байт. В итоге $k(m(n+1)*8+12+\frac{n}{p}*8)\approx n^2*8$ байт

3.5 Сложность

1. На нахождение обратной матрицы к $m \times m$ методом Жордана нужно (2m-i-1) умножение на обратный элемент, (m-1)(2m-i-1) умножение на соответсвующий элемент каждой строки и столько же вычитаний. Всего:

$$\sum_{i=0}^{m} ((2m-i-1) + 2(m-1)(2m-i-1)) =$$

$$= \frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} = 3m^3 + O(m^2)$$

арифметических операций.

- 2. На умножение матрицы $m \times m$ на матрицу $m \times l$ требуестся $2m * lm = 2lm^2$ арифметических операций (так как чтобы получить 1 элемент итоговой матрицы $m \times l$ нужно провести m умножений и столько же сложений).
 - 3. Разность матриц $m \times m$ имеет сложность m^2 .
 - 4. Всего каждому процессу принадлежит $i \leq \frac{k-r}{p}$ строк
 - 5. Итоговая сложность для r-ого процесса (кроме дополнительной сложности 0-ого)

$$\sum_{j=0}^{\left[\frac{k-r}{p}\right]} (k-r-pj)(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3 + m^2)) =$$

Пусть r = 0 и k - r кратно p, для упрощения расчетов

$$= \frac{k(k+p)}{2p} \left(\frac{(2m-1)(3m-1)m}{2} + (k-1)(2m^3 + m^2) \right) =$$

$$= \frac{n^3}{p} \left(1 + \frac{1}{2m} \right) + n^2 \left(m \left(\frac{1}{2p} + 1 \right) + \frac{1}{2} \left(1 - \frac{7}{2p} \right) + \frac{1}{4mp} \right) + n \left(\frac{m^2}{2} - \frac{m}{2} - 1 \right) =$$

$$= \frac{n^3}{p} + n^2 m \left(\frac{1}{2p} + 1 \right) + O(n^2)$$

при $(n \longrightarrow \infty)$

3.6 Частные случаи

m=1:
$$\frac{3n^3}{2p} + n^2(\frac{3}{2} - \frac{1}{p}) + O(n)$$
 m=n:
$$n^3(\frac{3}{2} + \frac{1}{p}) + O(n^2)$$
 p=1:
$$n^3 + O(n^2)$$