MULTIPERCEPTRON

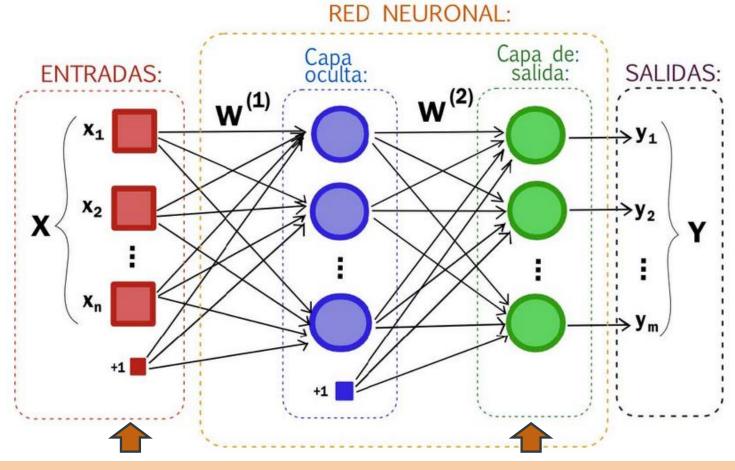
TENSORFLOW KERAS

RESUMEN

Resolución de una tarea de clasificación

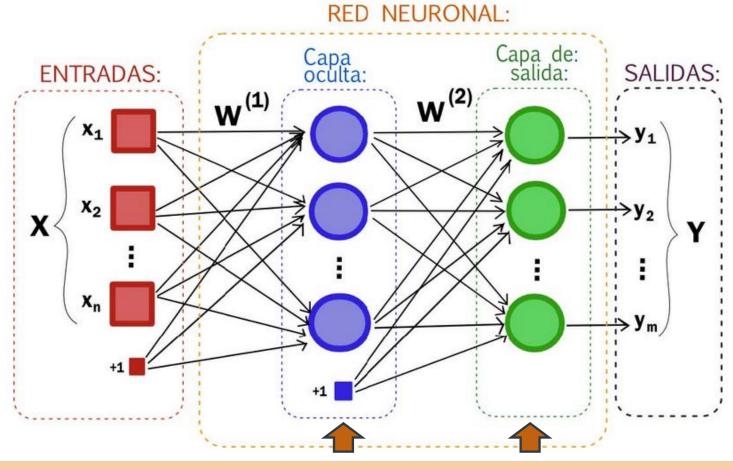
- Conjunto de datos etiquetados (aprendizaje supervisado)
- Definición de la arquitectura de la red
 - Número de capas y tamaño de cada una
 - Función de activación a usar en cada capa
- Entrenamiento
 - Función de error
 - Técnica de optimización para reducir el error
- Evaluar el modelo

ARQUITECTURA DE LA RED

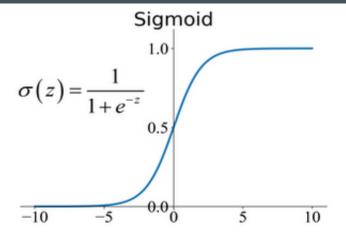


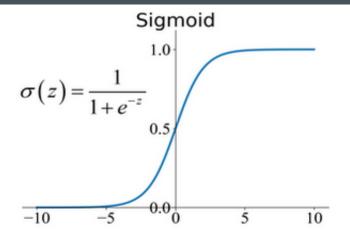
Las dimensiones de las capas de entrada y salida las define el problema

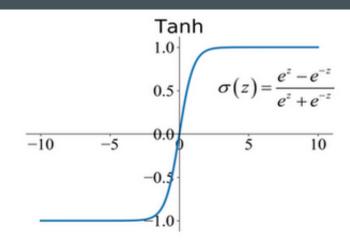
ARQUITECTURA DE LA RED

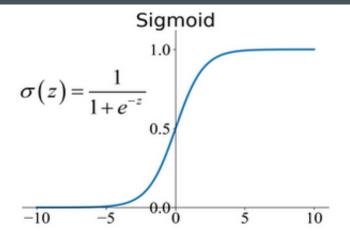


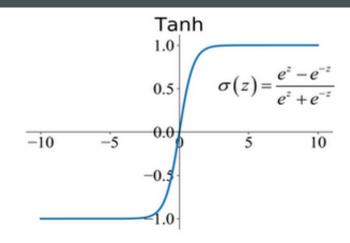
Su respuesta depende de la Función de activación elegida

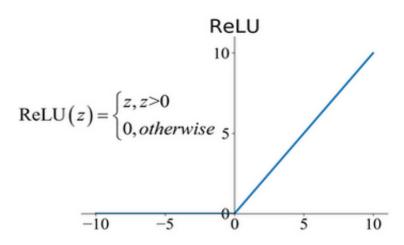


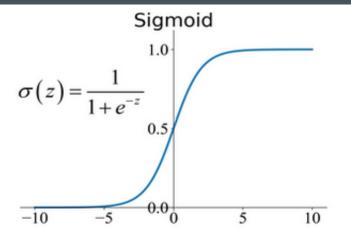


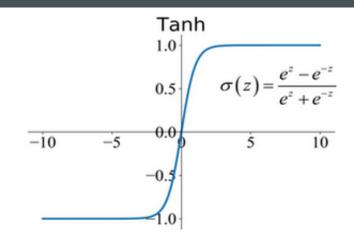


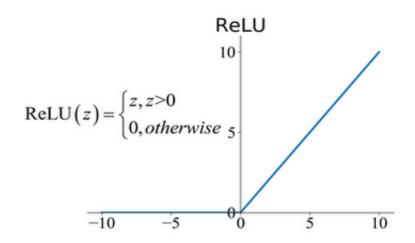


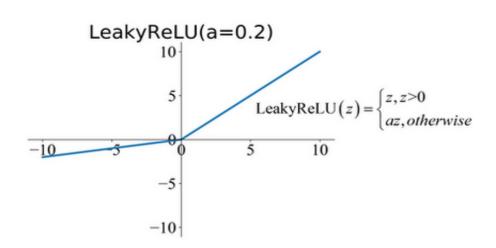




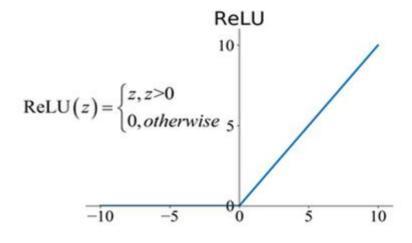


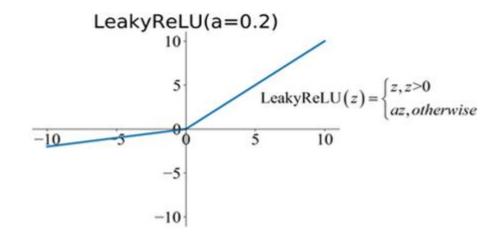






RELU (UNIDAD LINEAL RECTIFICADA)

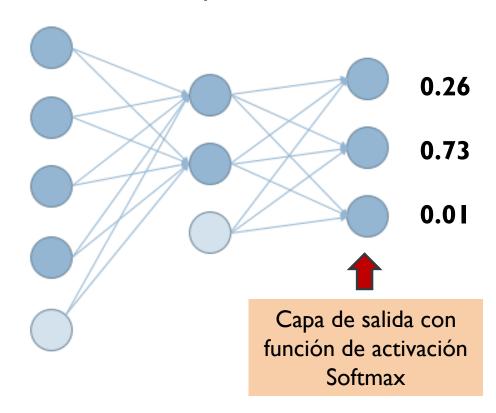




- Velocidad de aprendizaje (derivada)
- Velocidad de cómputo (fácil de calcular)
- Activa sólo algunas neuronas

FUNCIÓN SOFTMAX

 Se utiliza como función de activación en la última capa para normalizar la salida de la red de manera que los valores sumen 1.



$$neta_j = \sum_i w_{ji} x_i + b_j$$

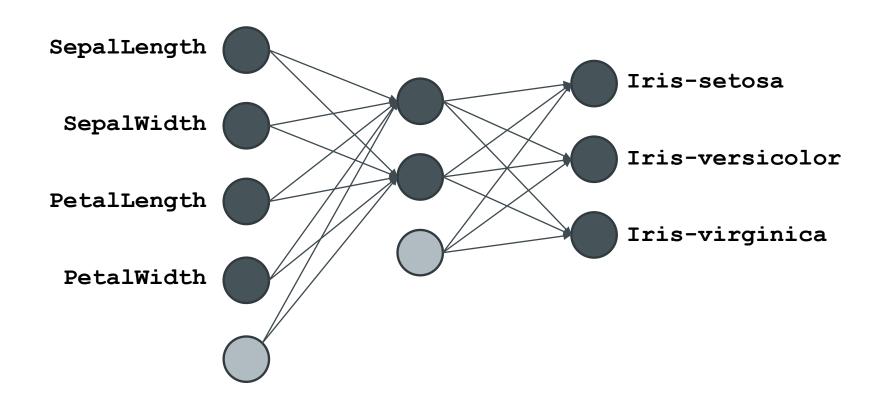
$$y_j = \frac{e^{neta_j}}{\sum_k e^{neta_k}}$$

EJEMPLO: CLASIFICACIÓN DE FLORES DE IRIS

ld	sepallength	sepalwidth	petallength	petalwidth	class
	5, I	3,5	1,4	0,2	Iris-setosa
2	4,9	3,0	1,4	0,2	Iris-setosa
•••	•••	•••	•••	•••	
95	5,6	2,7	4,2	1,3	Iris-versicolor
96	5,7	3,0	4,2	1,2	Iris-versicolor
97	5,7	2,9	4,2	1,3	Iris-versicolor
•••	•••	•••	•••	•••	. · ·
149	6,2	3,4	5,4	2,3	Iris-virginica
150	5,9	3,0	5,1	1,8	Iris-virginica

https://archive.ics.uci.edu/ml/datasets/lris

EJEMPLO: CLASIFICACIÓN DE FLORES DE IRIS



KERAS

- Keras es una biblioteca de código abierto escrita en Python que facilita la creación de modelos complejos de aprendizaje profundo
- Características
 - Prototipado rápido del modelo.
 - De alto nivel (programación a nivel de capa)
 - Actualmente integrada con Tensorflow, una plataforma de código abierto para el desarrollo y la implementación de modelos de aprendizaje automático.

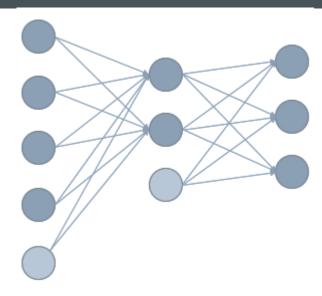




veamos cómo usar Keras dentro de Tensorflow

from tensorflow.keras.models import Sequential from tensorflow.keras.layers import Dense, Input

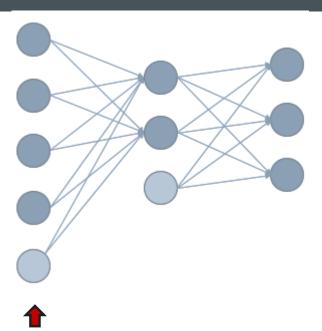
Crear un modelo de capas secuenciales model=Sequential()



from tensorflow.keras.models import Sequential from tensorflow.keras.layers import Dense, Input

Crear un modelo de capas secuenciales model=Sequential()

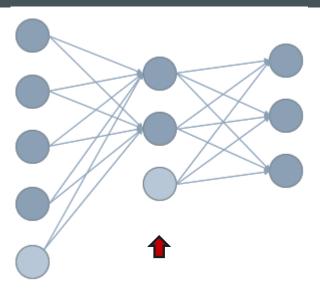
#Agregar las capas al modelo model.add(Input(shape=[4])



from tensorflow.keras.models import Sequential from tensorflow.keras.layers import Dense, Input

Crear un modelo de capas secuenciales model=Sequential()

#Agregar las capas al modelo model.add(Input(shape=[4]) model.add(Dense(2, activation='tanh'))

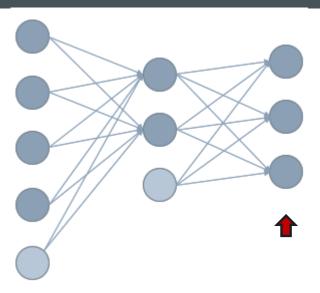


from tensorflow.keras.models import Sequential from tensorflow.keras.layers import Dense, Input

Crear un modelo de capas secuenciales model=Sequential()

#Agregar las capas al modelo

model.add(Input(shape=[4])
model.add(Dense(2, activation='tanh'))
model.add(Dense(3, activation='sigmoid'))



from tensorflow. keras.models import Sequential from tensorflow. keras.layers import Dense, Input

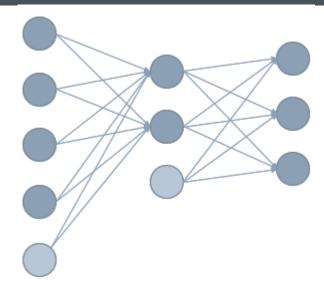
Crear un modelo de capas secuenciales model=Sequential()

#Agregar las capas al modelo

model.add(Input(shape=[4])
model.add(Dense(2, activation='tanh'))
model.add(Dense(3, activation='sigmoid'))

Imprimir un resumen del modelo

model.summary()



Layer (type)	Output	Shape	Param #
dense_1 (Dense)	(None,	2)	10
dense_2 (Dense)	(None,	3)	9
Total nanama, 10			

Total params: 19

Trainable params: 19 Non-trainable params: 0

from keras.models import Sequential from keras.layers import Dense

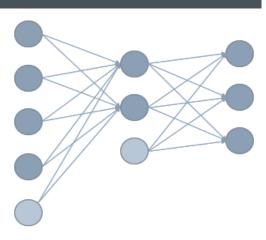
```
model=Sequential()
model.add(Dense(2, input_shape=[4], activation='tanh'))
model.add(Dense(3, activation='sigmoid'))
```

Configuración para entrenamiento

model.compile(optimizer='sgd', loss='mse', metrics=['accuracy'])

Descenso de gradiente estocástico

Error Cuadrático Medio



Keras_IRIS.ipynb

from keras.optimizers import SGD



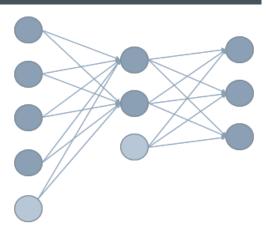
from keras.models import Sequential

from keras.layers import Dense

model=Sequential()

model.add(Dense(2, input_shape=[4], activation='tanh'))

model.add(Dense(3, activation='sigmoid'))



Keras_IRIS_SGD.ipynb

Configuración para entrenamiento

model.compile(optimizer=SGD(learning_rate=0.1), loss='binary_crossentropy', metrics=['accuracy'])

Tasa de aprendizaje

from keras.optimizers import SGD

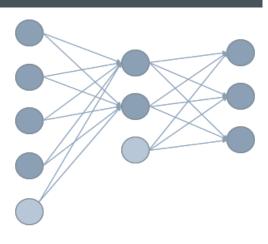
from keras.models import Sequential

from keras.layers import Dense

model=Sequential()

model.add(Dense(2, input_shape=[4], activation='tanh'))

model.add(Dense(3, activation='sigmoid'))



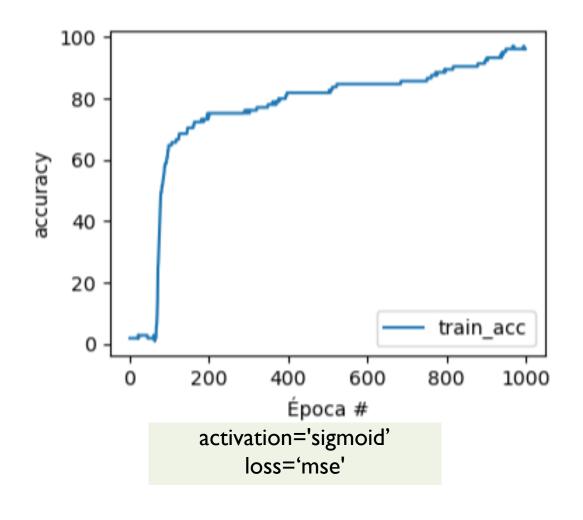
Keras_IRIS_SGD.ipynb

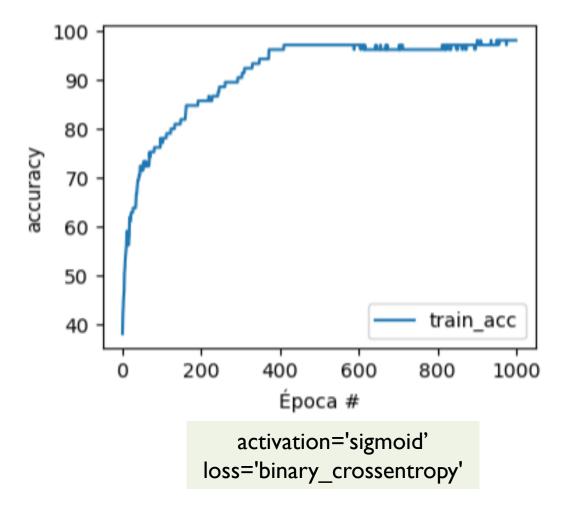
Configuración para entrenamiento

model.compile(optimizer=SGD(learning_rate=0.1), loss='binary_crossentropy', metrics=['accuracy'])

¿ debería usar 'mse'?

IRIS – FUNCIÓN DE ACTIVACIÓN 'SIGMOID'



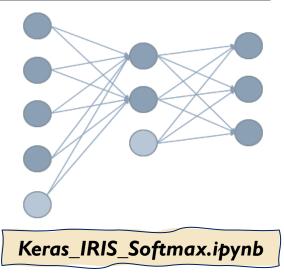


from keras.optimizers import SGD

from keras.models import Sequential

from keras.layers import Dense

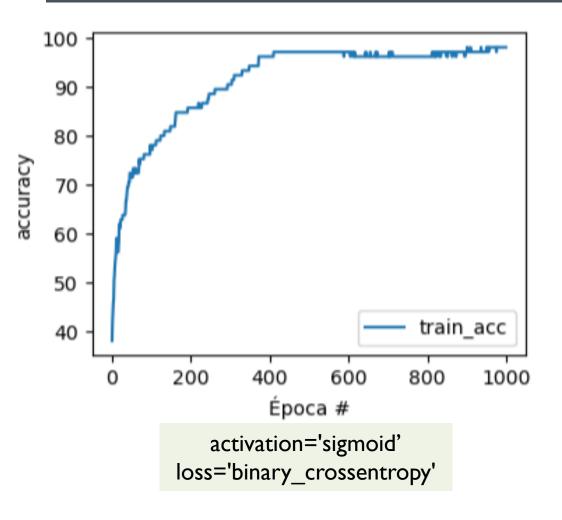
```
model=Sequential()
model.add(Dense(2, input_shape=[4], activation='tanh'))
model.add(Dense(3, activation='softmax'))
```

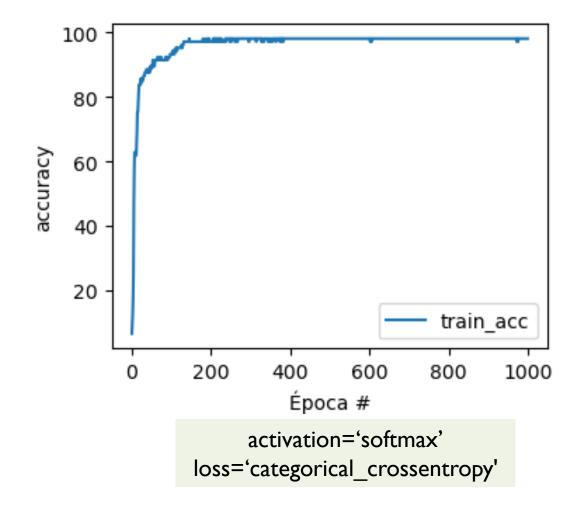


Configuración para entrenamiento

model.compile(optimizer=SGD(learning_rate=0.1), loss='categorical_crossentropy', metrics=['accuracy'])

IRIS – FUNCIÓN DE ACTIVACIÓN 'SIGMOID' vs 'SOFTMAX'





Función de activación	Función de costo
linear tanh	Error cuadrático medio
sigmoid	Error cuadrático medio Entropía cruzada binaria
softmax	Entropía cruzada categórica

CARGA DE DATOS

```
X,T = cargar_datos()
binarizer = preprocessing.LabelBinarizer()
T = binarizer.fit_transform(T)
```

 $X \rightarrow$ Conjunto de ejemplos de entrada

	0	1	2	3
0	5.1	3.5	1.4	0.2
1	4.9	3	1.4	0.2
2	4.7	3.2	1.3	0.2
3	4.6	3.1	1.5	0.2
4	5	3.6	1.4	0.2
5	5.4	3.9	1.7	0.4

T → Rtas esperadas para cada neurona de la capa de salida

	0	1	2
0	1	0	0
1	0	1	0
2	0	0	1
3	0	0	1
4	0	1	0
5	0	0	1

ENTRENAMIENTO DEL MODELO

```
X,T = cargar_datos() # X y T son matrices de numpy
# Entrenar el modelo
model.fit(X,T, epochs=100)
```

 Epochs: Cantidad de veces que todo el conjunto de datos será ingresado a la red

ENTRENAMIENTO DEL MODELO

 Epochs: Cantidad de veces que todo el conjunto de datos será ingresado a la red

- Batch_size: Cantidad de ejemplos que ingresan a la red con los mismos pesos.
 - A medida que ingresan los ejemplos se guardan los gradientes.
 - Al finalizar el lote, se actualizan los pesos
- Si tenemos un conjunto de datos formado por **500 ejemplos** y entrenamos el modelo durante **100 épocas** con un **tamaño de lote de 20 ejemplos**, los pesos se modificarán **25 veces** en cada época (500/20=25).

PREDICCIÓN DEL MODELO

```
X,T = cargar datos() # X y T son matrices de numpy
# Entrenar el modelo
model.fit(X,T, epochs=100, batch size=20)
# predecir la salida del modelo
                                                                                2
                                                            0
                                                        0.967722
                                                                   0.189344
                                                                            0.00421873
                                                    0
  = model.predict(X)
                                                        0.0372113
                                                                   0.510963
                                                                             0.346058
                                                        0.00325751
                                                                   0.261545
                                                                             0.917956
                                                        0.00823823
                                                                   0.319694
                                                                             0.795647
                                Y tiene las mismas
                                                                   0.611822
                                                        0.0717264
                                                                             0.171516
                                dimensiones que T
                                                        0.0134856
                                                                   0.482814
                                                                              0.59486
```

ERROR DEL MODELO

```
X,T = cargar datos() # X y T son matrices de numpy
# Entrenar el modelo
model.fit(X,T, epochs=100, batch size=20)
# predecir la salida del modelo
Y = model.predict(X)
# Calcular el error del modelo
score = model.evaluate(X, T)
print('Error :', score[0])
print('Accuracy:', score[1])_
```

Muestra el valor de la función de Costo y la precisión del modelo al finalizar el entrenamiento

Keras_IRIS.ipynb

2

0.00421873

0.346058

0.917956

0.795647

0.171516

0.59486

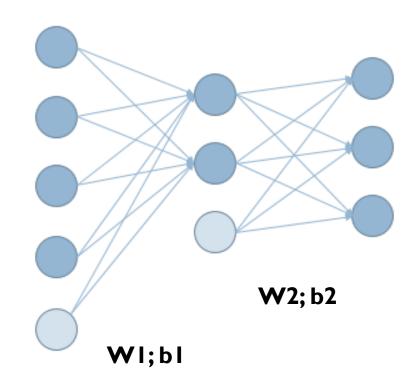
Y[:5,:]

MÉTRICAS

```
# Entrenar el modelo
                                                                   0.967722
                                                                            0.189344
                                                                            0.510963
                                                                   0.0372113
model.fit ( X train, T train, epochs=100)
                                                                           0.261545
                                                                   0.00325751
# predecir la salida del modelo
                                                                   0.00823823
                                                                            0.319694
                                                                   0.0717264
                                                                           0.611822
Y = model.predict(X train)
                                                                   0.0134856
                                                                           0.482814
# "invierte" la transformacion binaria
                                                                Y str[:5]
                                                                    [ 'Iris-setosa' 'Iris-virginica'
T str = binarizer.inverse transform(T train)
                                                                    'Iris-setosa' 'Iris-virginica'
                                                                    'Iris-setosa']
Y str = binarizer.inverse transform(Y)
print("%% aciertos : %.3f" % metrics.accuracy score(T str, Y str))
```

PESOS DE LA RED

```
model.fit(...)
. . .
capaOculta = model.layers[0]
WI, bI = capaOculta.get_weights()
capaSalida = model.layers[1]
W2,b2 = capaSalida.get_weights()
```



SALVAR EL MODELO

 Una vez entrenado el modelo, si los resultados han sido buenos lo guardamos para su uso posterior

OPCION I Guarda todo el modelo

```
model = ...
model.fit( ... )
...
model.save("miModelo")
```

OPCION 2 Guarda sólo los pesos

```
model = ...
model.fit( ... )
...
model.save_weights("pesos_de_miModelo")
```

Requiere definir el modelo antes de cargar

CARGAR EL MODELO

```
OPCION I – Carga el modelo completo
```

```
from keras.models import load_model
model = load_model("miModelo")
```

```
OPCION 2 – Cargar sólo los pesos
```

```
model = ... (definir el modelo)
```

. . .

model.load_weights("pesos_de_miModelo")

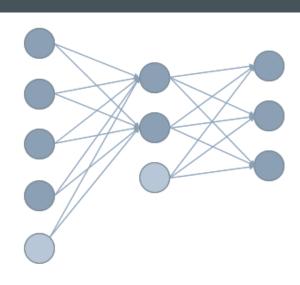
ver
Keras_IRIS_SGD.ipynb

DEFINICIÓN DE MODELOS

- La definición de la arquitectura admite variantes:
 - Indicando la función de activación de manera separada
 - Utilizando una notación funcional
 - Definiendo capas que se combinan para formar el modelo

INDICANDO LA FUNCIÓN DE ACTIVACIÓN POR SEPARADO

```
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Dense, Input, Activation
model=Sequential()
model.add(Input(shape=[4]))
model.add(Dense(2))
model.add(Activation('tanh'))
model.add(Dense(3))
model.add(Activation('sigmoid'))
model.summary()
```



Model: "sequential"

Layer (type)	Output Shape	Param #
dense (Dense)	(None, 2)	10
activation (Activation)	(None, 2)	0
dense_1 (Dense)	(None, 3)	9
activation_1 (Activation)	(None, 3)	0

Total params: 19 Trainable params: 19 Non-trainable params: 0

USANDO UNA LISTA

```
Layer (type)
                                                                    Output Shape
                                                                                      Param #
                                                Oculta (Dense)
                                                                    (None, 2)
                                                                                      10
from keras.models import Sequential
                                                salida (Dense)
                                                                    (None, 3)
                                                                                      9
from keras.layers import Input, Dense
                                               Total params: 19
model=Sequential([
                                               Trainable params: 19
                                               Non-trainable params: 0
           Input(shape=[4]),
           Dense(2, activation='tanh', name='Oculta'),
           Dense(3, activation='sigmoid', name='salida')])
model.summary()
```

Model: "sequential"

USANDO UNA LISTA

```
from keras.models import Sequential
from keras.layers import Input, Dense, Activation
model=Sequential([
       Input(shape=[4]),
       Dense(2, name='Oculta'),
       Activation('tanh', name='FunH'),
       Dense(3, name='salida'),
       model.summary()
```

Layer (type)	Output	Shape	Param #
Oculta (Dense)	(None,	2)	10
FunH (Activation)	(None,	2)	0
salida (Dense)	(None,	3)	9
FunO (Activation)	(None,	3)	0

Total params: 19

FUNCIONAL

```
from keras.models import Model
from keras.layers import Dense, Input

I = Input(shape=(4,), name='Entrada')

L = Dense(units=2, activation='tanh', name='Oculta')(I)

salida=Dense(units=3, activation='sigmoid', name='salida')(L)

model = Model(inputs=I, outputs = salida)

model.summary()

Laver(type) Output Shape
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
Entrada (InputLayer)	[(None, 4)]	0
Oculta (Dense)	(None, 2)	10
salida (Dense)	(None, 3)	9

Total params: 19 Trainable params: 19 Non-trainable params: 0

FUNCIONAL

```
from keras.models import Model
from keras.layers import Dense, Input, Activation
I = Input(shape=(4,), name='entrada')
L = Dense(units=2, name='Oculta')(I)
L = Activation('tanh', name='FunH')(L)
L = Dense(units=3, name='salida')(L)
Salida = Activation('sigmoid', name='FunO')(L)
model = Model(inputs=I, outputs = salida)
model.summary()
```

Layer (type)	Output Shape	Param #
entrada (InputLayer)	[(None, 4)]	0
Oculta (Dense)	(None, 2)	10
FunH (Activation)	(None, 2)	0
salida (Dense)	(None, 3)	9
FunO (Activation)	(None, 3)	0

Total params: 19

DEFINIENDO CAPAS

```
from keras.models import Model
from keras.layers import Dense, Input
I = Input(shape=(4,), name='entrada')
oculta = Dense(units=2, activation='tanh',name='Oculta')
salida = Dense(units=3, activation='sigmoid', name='salida')
red = salida(oculta(I))
                                                Laver (type)
                                                               Output Shape
                                                                            Param #
model = Model(inputs=I, outputs = red)
                                                entrada (InputLayer) [(None, 4)]
model.summary()
                                                Oculta (Dense)
                                                               (None, 2)
                                                                            10
```

Total params: 19

salida (Dense)

(None, 3)

TÉCNICAS DE OPTIMIZACIÓN

Descenso de gradiente estocástico (SGD) y el uso de mini-lotes



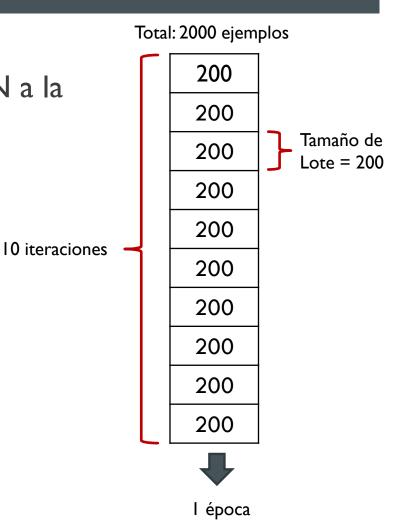
- Capacidad de generalización de la red Sobreajuste
- Mejoras introducidas
 - Momento: utiliza información de los gradientes anteriores
 - RMSProp: considera distintas magnitudes de cambio para reducir oscilaciones
 - Adam: combina los dos anteriores. Es el más usado.

DESCENSO DE GRADIENTE EN MINI-LOTES

- En lugar de ingresar los ejemplos de a uno, ingresamos N a la red y buscamos minimizar la función de costo del lote.
- La función de costo será el ECM

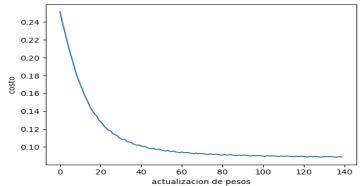
$$C = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (d_i - f(neta_i))^2$$

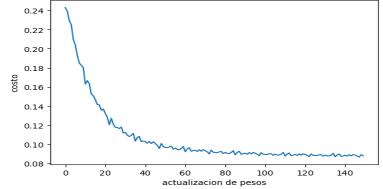
N es la cantidad de ejemplos que conforman el lote.

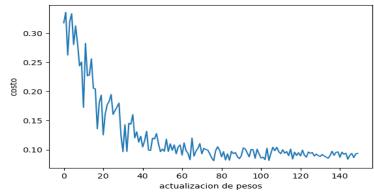


DESCENSO DE GRADIENTE

Batch	Mini-batch	Stochastic
Ingresa TODOS los ejemplos y luego actualiza los pesos.	Ingresa un LOTE de N ejemplos y luego actualiza los pesos	Ingresa UN ejemplo y luego actualiza los pesos
$C = \frac{1}{M} \sum_{i=1}^{M} (d_i - f(neta_i))^2$	$C = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^{N} (d_i - f(neta_i))^2 N \ll M$	$C = (d - f(neta))^2$







RECONOCEDOR DE DÍGITOS ESCRITOS A MANO

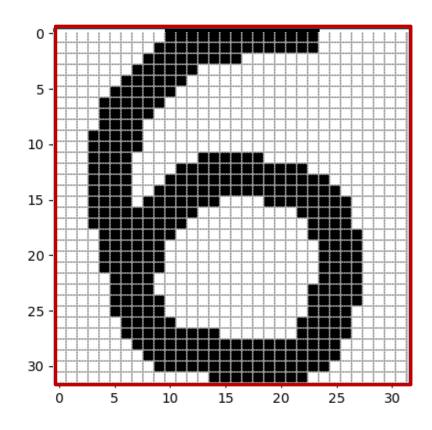
 Se desea entrenar un multiperceptrón para reconocer dígitos escritos a mano. Para ello se dispone de los mapas de bits correspondientes a 3823 dígitos escritos a mano por 30 personas diferentes en el archivo

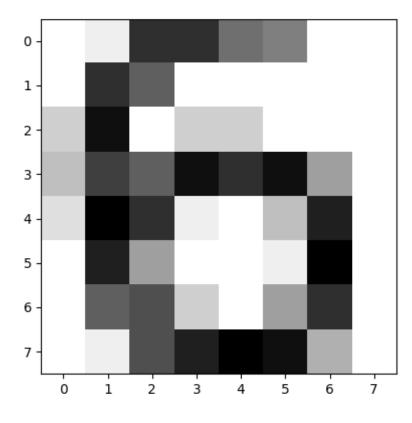
"optdigits_train.csv".

 El desempeño de la red será probado con los dígitos del archivo "optdigits_test.csv" escritos por otras 13 personas.

"OPTDIGITS_TRAIN.CSV" Y "OPTDIGITS_TEST.CSV"

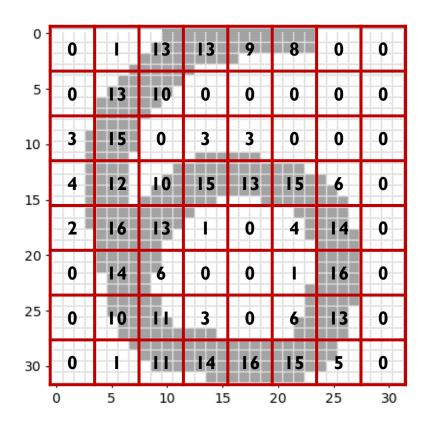
□ Cada dígito está representado por una matriz numérica de 8x8

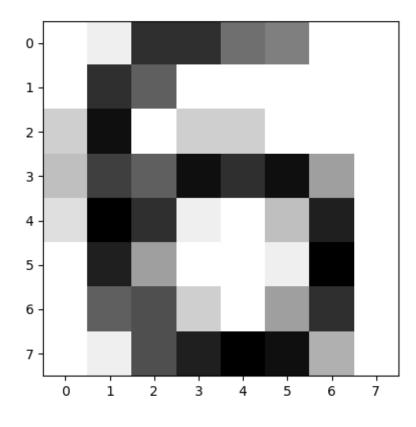




"OPTDIGITS_TRAIN.CSV" Y "OPTDIGITS_TEST.CSV"

□ Cada dígito está representado por una matriz numérica de 8x8

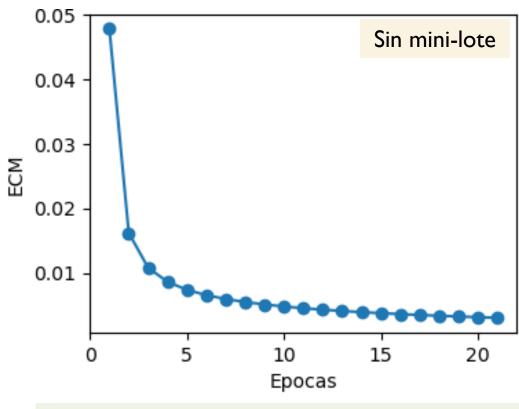




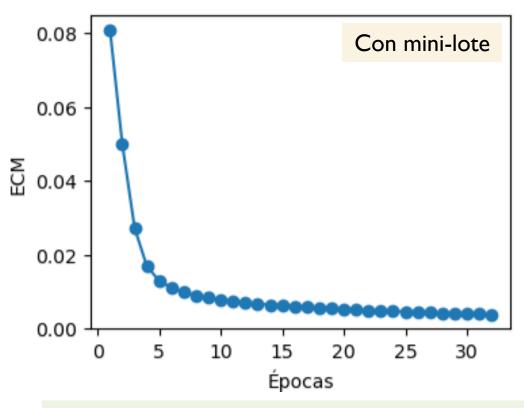
RN PARA RECONOCER DÍGITOS MANUSCRITOS

```
In [90]: print("ite = %d %% aciertos X_train : %.3f" % (ite,
metrics.accuracy_score(Y_train,Y_pred)))
ite = 200 % aciertos X train : 0.982
In [91]: MM = metrics.confusion_matrix(Y_train,Y_pred)
    ...: print("Matriz de confusión TRAIN:\n%s" % MM)
Matriz de confusión TRAIN:
[[375
                                     0
   7 382
                                     0]
              0 0 0 0 0 0]
                                                          El tiempo de
       0 378
                                                     entrenamiento es menor si
           0 380
                                    0]
              0 383 0 1 0 0 0]
                                                         se usa mini-lote
                                    0]
                  0 369
       2 0 0 0 0 373 0 0
                                     0]
                         0 386
                                     0]
                                                   MLP_MNIST_8x8.ipynb
       2 0 0 0 0 0 361
                                     0]
                                               MLP_MNIST_8x8_miniLote.ipynb
                         0
                                 0 366]]
```

RECONOCIMIENTO DE DÍGITOS CONY SIN MINILOTE



nEj=3823, Épocas=21, iteraciones=80283 duración 3.2125061 seg



Lote=150, nLotes=25, épocas=32, iteraciones=800 duración 0.1465712 seg

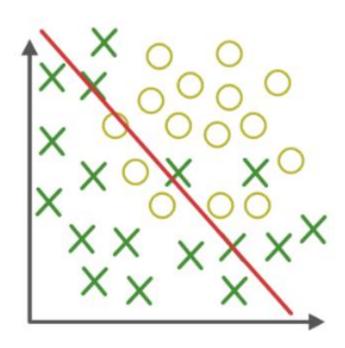
TÉCNICAS DE OPTIMIZACIÓN

- Descenso de gradiente estocástico (SGD) y el uso de mini-lotes
- Capacidad de generalización de la red Sobreajuste 🛑

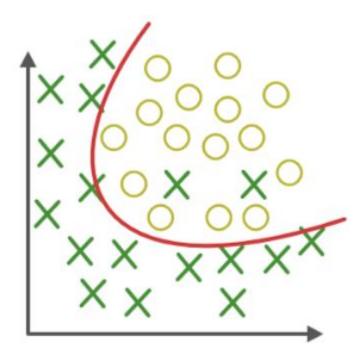


- Mejoras introducidas
 - Momento: utiliza información de los gradientes anteriores
 - RMSProp: considera distintas magnitudes de cambio para reducir oscilaciones
 - Adam: combina los dos anteriores. Es el más usado.

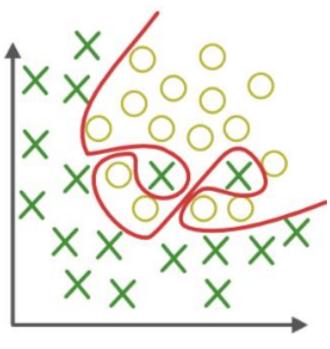
CAPACIDAD DE GENERALIZACIÓN DE LA RED



Underfitting (demasiado simple)

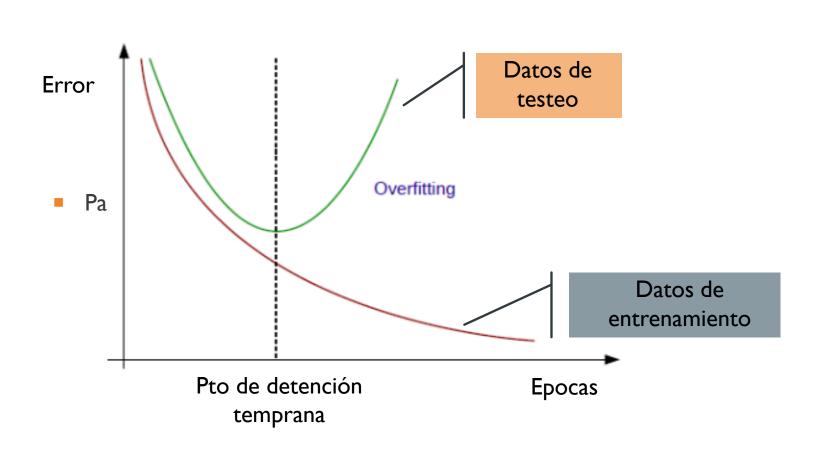


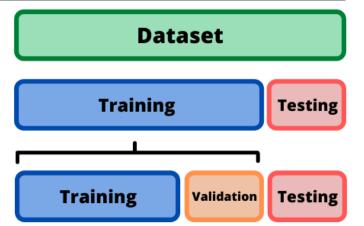
Generalización correcta



Overfitting (demasiados parámetros)

SOBREAJUSTE





PARADA TEMPRANA

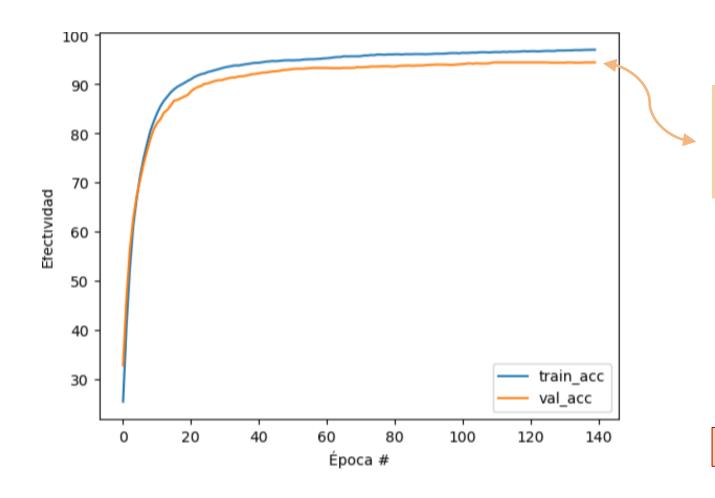
```
from keras.callbacks import EarlyStopping
model = \dots
model.compile( ... )
es = EarlyStopping(monitor='val accuracy', patience=30, min delta=0.0001)
H = model.fit(x = X_train, y = Y_train, epochs = 4000, batch_size = 20,
              validation data = (X test,Y test), callbacks=[es])
print("Epocas = %d" % es.stopped epoch)
                                                           validation split=0.2
```

Keras_MNIST.ipynb

EARLYSTOPPING

- Detiene el entrenamiento cuando una métrica ha dejado de mejorar.
- Parámetros principales
 - **monitor**: valor a monitorear
 - min_delta: un cambio absoluto en el valor monitoreado inferior a min_delta, se considerará como que no hubo mejora.
 - patience: Número de épocas sin mejora tras las cuales se detendrá el entrenamiento.
 - modo: Uno de {"auto", "min", "max"}. En el modo "min", el entrenamiento se detendrá cuando el valor monitoreado haya dejado de disminuir; en el modo "max" se detendrá cuando el valor monitoreado haya dejado de aumentar; en el modo "auto", la dirección se infiere automáticamente del nombre del valor monitoreado.
 - restore_best_weights: Si se restauran los pesos del modelo de la época con el mejor resultado del valor monitoreado.

EVOLUCIÓN DEL ENTRENAMIENTO



monitor='val_accuracy'

patience=30

min_delta=0.0001

Keras_MNIST.ipynb

REDUCCIÓN DEL SOBREAJUSTE

- Si lo que se busca es reducir el sobreajuste puede probar
 - Incrementar la cantidad de ejemplos de entrenamiento.
 - Reducir la complejidad del modelo, es decir usar menos pesos (menos capas o menos neuronas por capa).
 - Aplicar una técnica de regularización
 - Regularización L2
 - Regularización L1
 - Dropout

Tienen por objetivo que los pesos de la red se mantengan pequeños

SOBREAJUSTE - REGULARIZACIÓN L2

■ También conocida como técnica de decaimiento de pesos

$$C = C_o + \frac{\lambda}{2} \sum_k w_k^2$$

donde C_o es la función de costo original sin regularizar

La derivada de la función de costo regularizada será

$$\frac{\partial C}{\partial w_k} = \frac{\partial C_0}{\partial w_k} + \lambda \ w_k$$

SOBREAJUSTE - REGULARIZACIÓN L2

Función de costo regularizada

$$C = C_o + \frac{\lambda}{2} \sum_k w_k^2$$

Derivada

$$\frac{\partial c}{\partial w_k} = \frac{\partial c_0}{\partial w_k} + \lambda \ w_k$$

Actualización de los pesos

$$w_k = w_k - \alpha \frac{\partial C_0}{\partial w_k} - \lambda w_k$$

$$w_k = (1 - \lambda) w_k - \alpha \frac{\partial C_0}{\partial w_k}$$

SOBREAJUSTE - REGULARIZACIÓN LI

Función de costo regularizada

$$C = C_o + \lambda \sum_{k} |w_k|$$

SOBREAJUSTE - REGULARIZACIÓN LI

Función de costo regularizada

$$C = C_o + \lambda \sum_{k} |w_k|$$

Derivada

$$\frac{\partial C}{\partial w_k} = \frac{\partial C_0}{\partial w_k} + \lambda \, sign(w_k)$$

SOBREAJUSTE - REGULARIZACIÓN LI

Función de costo regularizada

$$C = C_o + \lambda \sum_{k} |w_k|$$

Derivada

$$\frac{\partial C}{\partial w_k} = \frac{\partial C_0}{\partial w_k} + \lambda \operatorname{sign}(w_k)$$

Actualización de los pesos

$$w_k = w_k - \alpha \frac{\partial C_0}{\partial w_k} - \lambda \operatorname{sign}(w_k)$$

LIVS L2

Regularización LI

- Lleva los pesos a 0: útil para que el modelo ignore características irrelevantes.
- Selección automática de características: ideal para datos con muchas variables donde solo unas pocas son relevantes.
- Aplicaciones: Modelos de alta dimensionalidad (por ejemplo, compresión de modelos, selección de características).

Regularización L2

- Mantiene todos los pesos pequeños: pero no los hace exactamente 0.
- Mejor generalización: útil cuando se espera que todas las características sean relevantes.
- Aplicaciones: Modelos profundos, evitar sobreajuste en redes neuronales complejas.

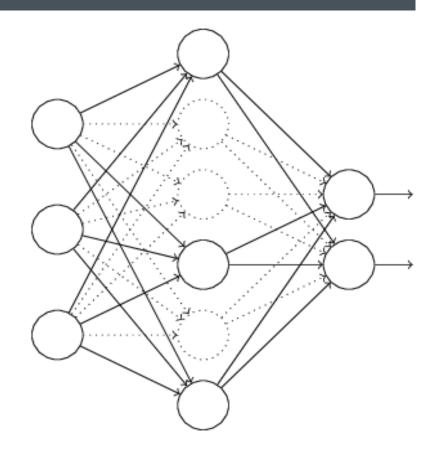
KERAS.REGULARIZERS

Se pueden aplicar ambos

```
model.add(Dense(32,kernel_regularizer=11_12(11=0.01,12=0.01),
bias_regularizer=11_12(11=0.01,12=0.01)))
```

SOBREAJUSTE - DROPOUT

- No modifica la función de costo sino la arquitectura de la de la red.
- Proceso
 - Selecciona aleatoriamente las neuronas que no participarán en la próxima iteración y las "borra" temporalmente.
 - Actualiza los pesos (del mini lote si corresponde).
 - Restaura las neuronas "borradas".
 - Repite hasta que se estabilice.



KERAS DROPOUT

from keras.layers import Dense

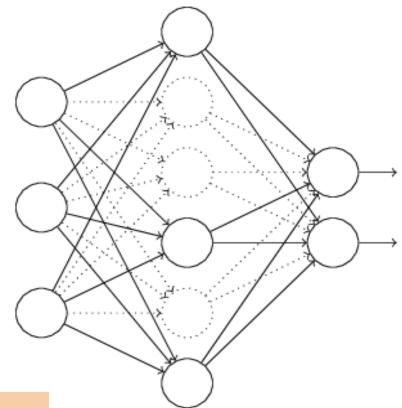
from keras.layers import Dropout

•••

model.add(Dense(6, input_shape=[3]))

model.add(Dropout(0.5))

model.add(Dense(2))



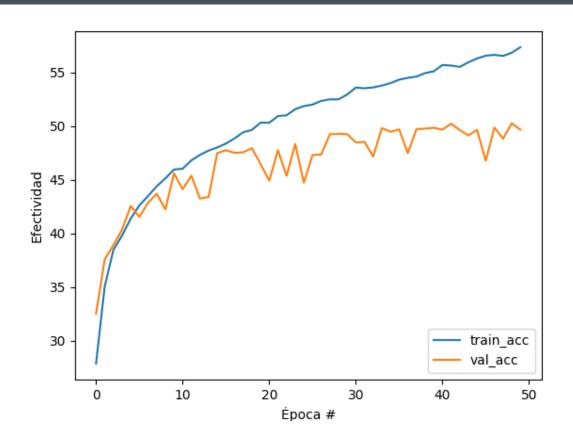
Probabilidad de anular cada entrada de la capa anterior En este caso el 50% de las entradas serán anuladas

CIFAR-10

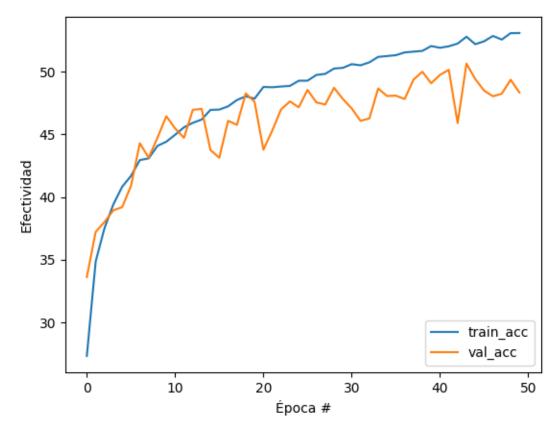


- Se compone de 60.000 imágenes de 32x32x3, en espacio RGB.
- Hay 50.000 imágenes de entrenamiento y 10.000 imágenes de prueba.
- Hay 10 clases, donde cada una está representada por 6.000 imágenes.
- Las clases son mutuamente excluyentes

CIFAR-10



 $Keras_CIFARIO_softmax.ipynb$



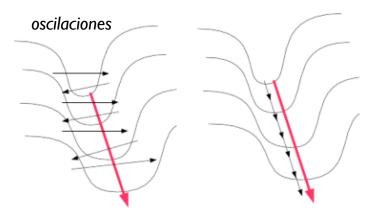
Keras_CIFAR10_softmax_L2.ipynb

TÉCNICAS DE OPTIMIZACIÓN

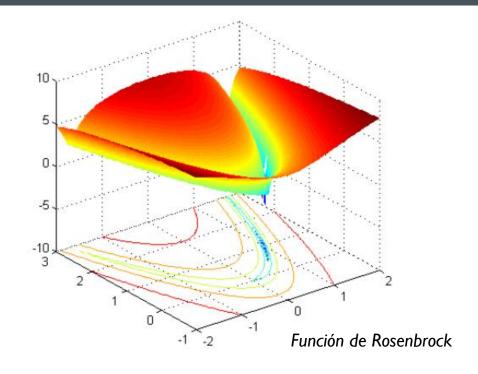
- Descenso de gradiente estocástico (SGD) y el uso de mini-lotes
- Capacidad de generalización de la red Sobreajuste
- Mejoras introducidas
 - Momento: utiliza información de los gradientes anteriores
 - RMSProp: considera distintas magnitudes de cambio para reducir oscilaciones
 - Adam: combina los dos anteriores. Es el más usado.

DESCENSO DE GRADIENTE

 El descenso de gradiente es un proceso lento porque presenta oscilaciones



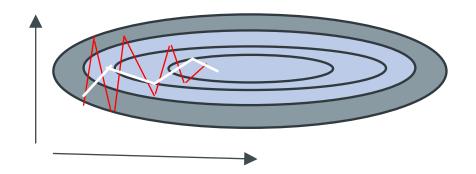
Proceso de optimización



 Para resolverlo, en lugar de utilizar directamente el valor del gradiente se trabaja con la media de gradientes anteriores ponderada de manera exponencial

SGD CON MOMENTO

$$v_t = \beta v_{t-1} + (1 - \beta)(\nabla C)_t$$
$$w_t = w_t - \alpha v_t$$



- Las modificaciones sobre W tienen en cuenta el promedio de los gradientes anteriores.
- La cantidad de gradientes anteriores a considerar son aprox. $\frac{1}{1-\beta}$
- Esto reduce las oscilaciones.

SGD CON MOMENTO

$$v_t = \beta v_{t-1} + (1 - \beta)(\nabla C)_t$$

• Usemos $\beta = 0.9$ en la iteración t = 10

$$v_{10} = 0.9 * v_9 + (1 - 0.9)(\nabla C)_{10}$$

SGD CON MOMENTO

$$v_t = \beta v_{t-1} + (1 - \beta)(\nabla C)_t$$

• Usemos $\beta = 0.9$ en la iteración t = 10

$$v_{10} = 0.9 * v_9 + (1 - 0.9)(\nabla C)_{10} = 0.1 \nabla C_{10} + 0.9 v_9$$

SGD CON MOMENTO

$$v_t = \beta v_{t-1} + (1 - \beta)(\nabla C)_t$$

• Usemos $\beta = 0.9$ en la iteración t = 10

$$v_{10} = 0.9 * v_9 + (1 - 0.9)(\nabla C)_{10} = 0.1 \nabla C_{10} + 0.9 v_9$$

$$v_{10} = 0.1 \nabla C_{10} + 0.9 (0.1 \nabla C_9 + 0.9 v_8)$$

$$v_{10} = 0.1 \, \nabla C_{10} + 0.1 * 0.9 \, \nabla C_9 + 0.9^2 v_8$$

$$v_{10} = 0.1 \, \nabla C_{10} + 0.1 * 0.9 \, \nabla C_9 + 0.9^2 (0.9 \, v_7 + 0.1 \, \nabla C_8)$$

SGD CON MOMENTO

$$v_t = \beta v_{t-1} + (1 - \beta)(\nabla C)_t$$

• Usemos $\beta = 0.9$ en la iteración t = 10

$$v_{10} = 0.9 * v_9 + (1 - 0.9)(\nabla C)_{10} = 0.1 \nabla C_{10} + 0.9 v_9$$

$$v_{10} = 0.1 \nabla C_{10} + 0.9 (0.1 \nabla C_9 + 0.9 v_8)$$

$$v_{10} = 0.1 \, \nabla C_{10} + 0.1 * 0.9 \, \nabla C_9 + 0.9^2 v_8$$

$$v_{10} = 0.1 \, \nabla C_{10} + 0.1 * 0.9 \, \nabla C_9 + 0.1 * 0.9^2 \, \nabla C_8 + 0.9^3 v_7 + \cdots$$

La cantidad de gradientes anteriores a considerar son aprox. $\frac{1}{1-\beta}$: si β =0.9 serán aprox. 10

SGD CON MOMENTO

```
Vw = 0
Vb = 0
for t in range (iteraciones):
    Calcular gradientes \nabla w y \nabla b
    Vw = beta * Vw + (1-beta) * Vw
    Vb = beta * Vb + (1-beta) * <math>Vb
    W = W - alfa * Vw
    b = b - alfa * Vb
```

keras.optimizers.SGD(learning_rate=0.01, momentum=0.9)

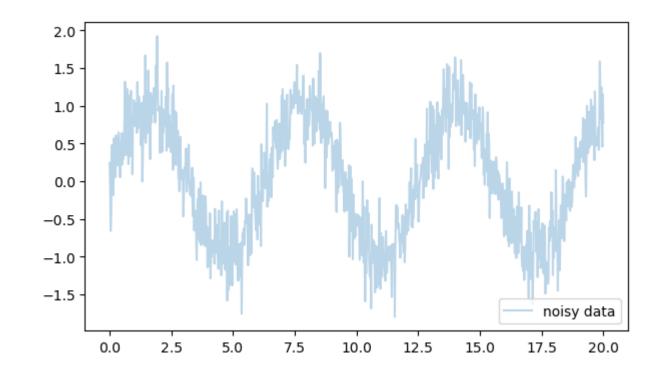
MEDIAS PONDERADAS EXPONENCIALMENTE

Exponentially weighted averages (EWA)

```
x = np.linspace(0.0, 1.0, num=1000) *10
noise = np.random.normal(scale=0.3, size=len(x))
y = np.sin(x) + noise
```

```
beta = 0.9
v = 0.0
ewa90 = []
for t in y:
   v = beta * v + (1-beta) * t
   ewa90.append(v)
```

```
Medias_EWA.ipynb
```



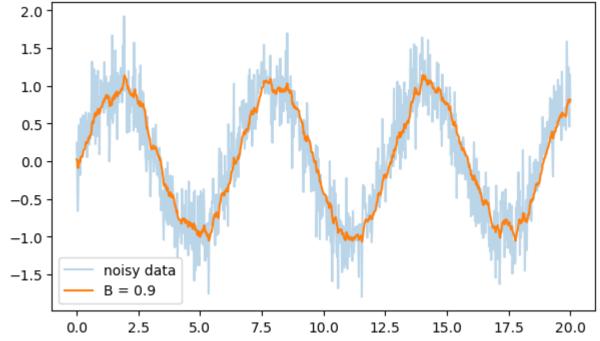
PROMEDIO PONDERADO EXPONENCIALMENTE

Exponentially weighted average (EWA)

```
x = np.linspace(0.0, 1.0, num=1000) *10
noise = np.random.normal(scale=0.3, size=len(x))
y = np.sin(x) + noise

beta = 0.9
v = 0.0
ewa90 = []
for t in y:
v = beta * v + (1-beta) * t
ewa90.append(v)
```

Medias_EWA.ipynb

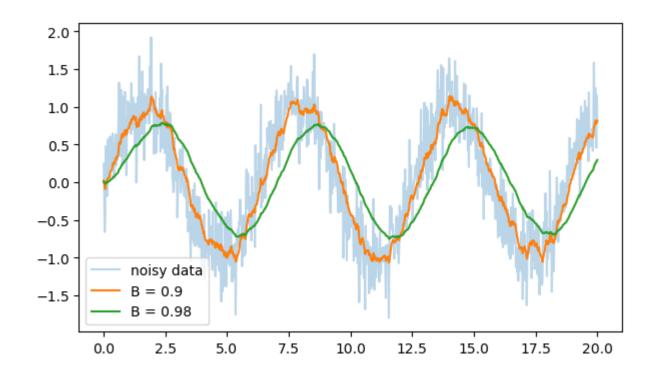


PROMEDIO PONDERADO EXPONENCIALMENTE

Exponentially weighted average (EWA)

```
x = np.linspace(0.0, 1.0, num=1000) *10
noise = np.random.normal(scale=0.3, size=len(x))
y = np.sin(x) + noise
beta = 0.9
v = 0.0
ewa90 = []
for t in y:
  v = beta * v + (1-beta) * t
  ewa90.append(v)
beta = 0.98
v = 0.0
ewa98 = []
for t in y:
  v = beta * v + (1-beta) * t
  ewa98.append(v)
```

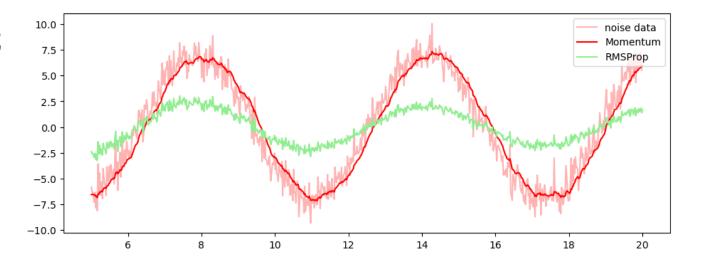
Medias_EWA.ipynb



RMSPROP

$$s = \beta s + (1 - \beta) (\nabla C)^2$$

$$w = w - \alpha \frac{\nabla C}{\sqrt{s + \varepsilon}}$$



- Las modificaciones sobre W tienen en cuenta el promedio de los gradientes anteriores.
 - Las modificaciones más grandes serán divididas por coeficientes más grandes; por lo tanto se reducen.
 - Las modificaciones más chicas se incrementan.

Dependiendo del problema puede ser más eficiente que SGD+Momento

RMSPROP

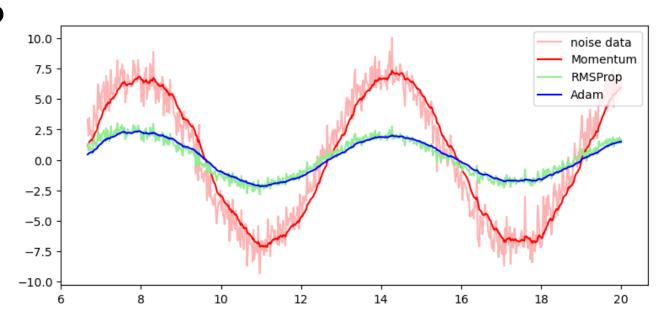
```
from keras.optimizers import RMSprop
X,Y = cargar datos()
model = Sequential()
model.add(...)
model.compile(
            loss='categorical crossentropy',
            optimizer = RMSprop(learning rate=0.001),
            metrics=['accuracy'])
model.fit(X,Y, epochs=10, batch size=32)
```

Combina momento y RMSprop

$$v = \beta_1 v + (1 - \beta_1) \nabla C$$

$$s = \beta_2 s + (1 - \beta_2) (\nabla C)^2$$

$$w = w - \alpha \frac{v}{\sqrt{s + \varepsilon}}$$



Los valores recomendados son $\beta_1 = 0.9$ y $\beta_2 = 0.999$

model.compile(optimizer='adam', loss='mse')

RESUMEN

Resolución de una tarea de clasificación

- Conjunto de datos etiquetados (aprendizaje supervisado)
- Definición de la arquitectura de la red
 - Número de capas y tamaño de cada una
 - Función de activación a usar en cada capa
- Entrenamiento
 - Función de error
 - Técnica de optimización para reducir el error
- Evaluar el modelo



EVALUACIÓN DEL MODELO

- Matriz de confusión
- Métricas
 - Accuracy
 - Precisión
 - Recall
 - FI-score
 - AUC-ROC, AUC-PR

ROCA O MINA

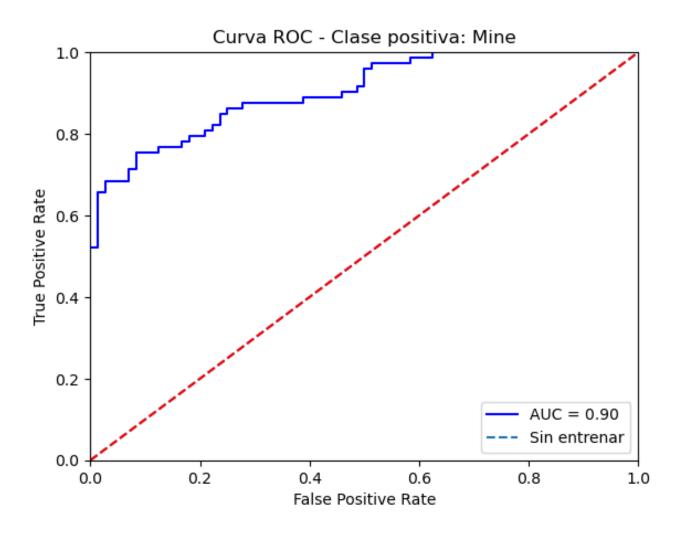
- A partir de los datos del archivo "Sonar.csv" se desea construir una red neuronal para discriminar entre señales de sonar rebotadas en un cilindro de metal ("Mine") y aquellas rebotadas en una roca más o menos cilíndrica ("Rock").
- Utilice el 70% para entrenar y el 30% para testear.
- Realice una evaluación del modelo obtenido

CURVA ROC

```
fpr, tpr, threshold = metrics.roc_curve(Y_true,Y_prob)
roc_auc = metrics.auc(fpr, tpr)

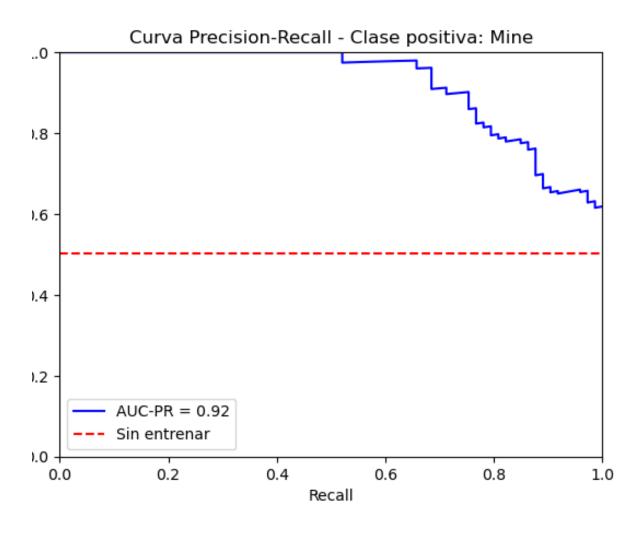
plt.figure()
plt.title('Receiver Operating Characteristic')
plt.plot(fpr, tpr, 'b', label = 'AUC = %0.2f' % roc_auc)
```

CURVA ROC



Keras_SONAR_metricas.ipynb

CURVA PR



Keras_SONAR_metricas.ipynb

FASHION MNIST

- El conjunto de datos Fashion MNIST (base de datos del Instituto Nacional de Normas y Tecnología de la Moda Modificada) está compuesto por 60 000 muestras del conjunto de entrenamiento y 10 000 muestras del conjunto de prueba. Cada muestra es una imagen en escala de grises de 28 × 28 con una etiqueta de una de las diez clases.
- A partir del notebook
 Fashion_MNIST.ipynb diseñe y entrene una red neuronal que sea capaz de clasificar los 10 tipos de prendas.
- Analice la performance del modelo

