

МИНОБРНАУКИ РОССИИ
САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ
ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ
«ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА)
Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ
по лабораторной работе №4
по дисциплине «Вычислительная Математика»
Тема: Метод хорд

Студент гр. 8381

Сергеев А.Д.

Преподаватель

Щеголева Н.В.

Санкт-Петербург

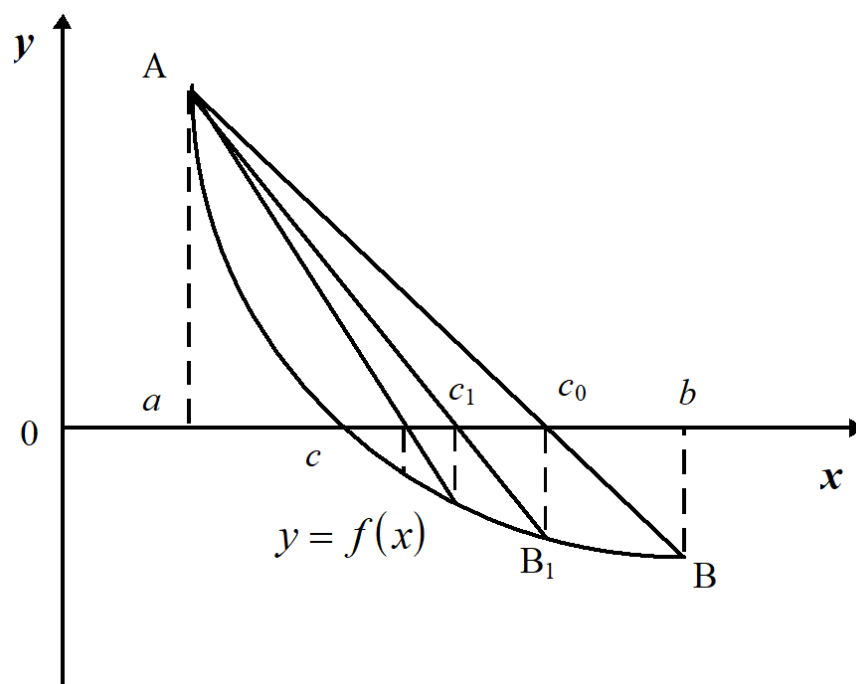
2019

Цель работы.

Формирование практических навыков нахождения корней алгебраических и трансцендентных уравнений методом хорд.

Краткое изложение основных теоретических понятий.

Пусть найден отрезок $[a, b]$, на котором функция $f(x)$ меняет знак. Предположим, $f(a) > 0$, а $f(b) < 0$. В методе хорд в качестве приближений к корню берутся значения c_0, c_1, \dots как на рисунке:



Находится уравнение хорды AB : $\frac{y-f(a)}{f(b)-f(a)} = \frac{x-a}{b-a}$.

Для точки пересечения AB с осью абсцисс ($y=0, x=c_0$) получится

уравнение: $c_0 = a - \frac{(b-a) \cdot f(a)}{f(b)-f(a)}$.

Далее сравниваются знаки величин $f(a)$ и $f(c_0)$. Для случая, показанного на рисунке, корень находится в интервале (a, c_0) , так как $f(a) > 0$ и $f(c_0) < 0$. В

следующей итерации находится следующее приближение — точка c_1 , являющаяся пересечением хорды AB_1 с осью абсцисс, где точка $B_1=f(c_0)$.

Алгоритм выполняется до тех пор, пока значение $f(c_n)$ не станет по модулю меньше заданного числа ε .

Метод хорд в ряде случаев даёт более быструю сходимость итерационного процесса, причём успех его применения, как и метода бисекции, гарантирован.

Постановка задачи с кратким описанием порядка выполнения работы.

Используя метод хорд, требуется найти корень функции $y(x)=\arctg(x)-\ln(x)$ с заданной точностью ε и проверить этот метод на скорость сходимости и обусловленность.

Для выполнения работы было принято решение использовать язык программирования *java*. Был модифицирован метод *horda*, предоставленный на сайте *моеvt*, т. к. из-за особенностей выбранного языка перестало быть возможным получение информации о количестве итераций метода, а также появилась необходимость расчёта корня с моделированием помех во входных данных и записи результата в файл для удобства последующей обработки. В его сигнатуру были добавлены *boolean isWrong*, *double delta* и *PrintStream PS*. Внутри функции был добавлен выбор между вызовами метода $f(x)$ и $\text{round}(f(x), \text{delta})$ в зависимости от параметра *isWrong*, который означает, производится вычисление с моделированием помех или без него. Информация о количестве итераций выводится в поток *PS*.

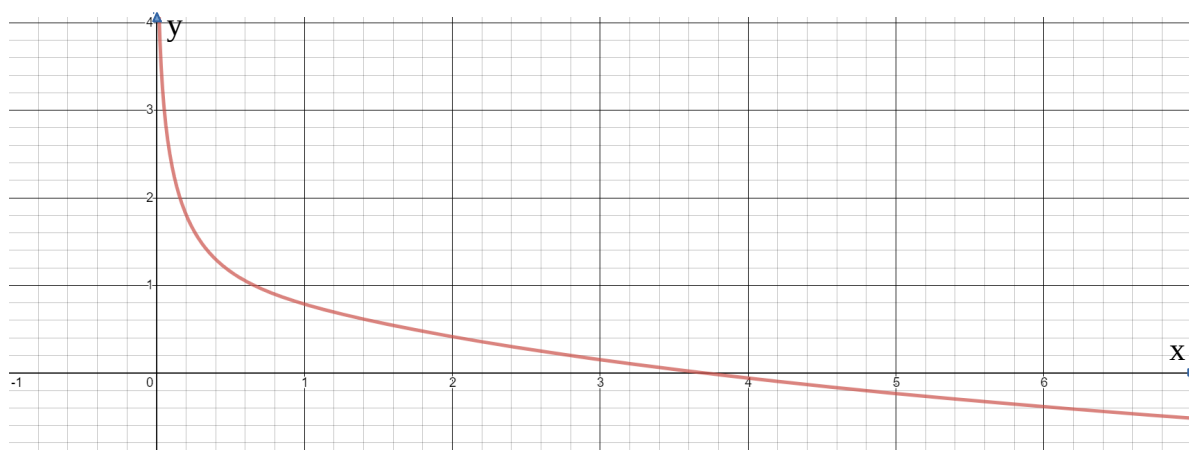
Также мной были написаны методы *collectVariables* и *executeResearch*, первый из которых собирает данные об условиях задачи, введённые пользователем или содержащиеся в файле *input.txt*, а второй производит измерения и расчёты для этих условий с разными параметрами, обращаясь к

методу *horda*, и записывает их в файл *out.txt*. Исходный код программы содержится в Приложении А.

Графическое или аналитическое решение уравнения.

При помощи метода бисекции, описанного в предыдущей лабораторной работе, взятого с очень большой точностью ($\epsilon < 10^{-6}$), был вычислен корень функции $f(x)=0$ при $x=3.6925856854554855\dots$.

Затем уравнение $y(x)=\arctg(x)-\ln(x)$ я также решил графически, используя онлайн-калькулятор *desmos*.



Таким образом был отделён корень уравнения $f(x)=0$, т. е. был найден отрезок $[a,b]$, на котором функция $f(x)$ удовлетворяет условиям теоремы Больцано-Коши. Заданная функция удовлетворяет условиям (непрерывна и монотонна) применения метода хорд, как на отрезке $[3,4]$, так и на отрезке $[1,6]$.

Необходимые графики и таблицы с краткими выводами.

По результатам работы программы была построена таблица. В ней представлены зависимость числа итераций функции *horda* от заданной точности ϵ , а также от выбранного отрезка, на котором производятся вычисления. Также в таблице представлены сведения об устойчивости метода к ошибкам входных данных, которые были смоделированы с использованием функции *round*, округляющей значения функции с заданной точностью δ .

Для проверки обусловленности задачи было найдено число обусловленности $V_\delta = \frac{|x-x'|}{\delta}$, где x — найденный ранее корень уравнения, $x=3.6925856854554855\dots$, а x' — корень, найденный с использованием моделирования погрешностей во входных данных. Будем считать, что задача плохо обусловлена, когда число обусловленности в пять или более раз больше, чем $\frac{\varepsilon}{\delta}$.

| Корень | Отрезок | ε | Итерации | δ | Корень с помехами | $\frac{\varepsilon}{\delta}$ | V_δ |
|---------|---------|---------------|----------|----------|-------------------|------------------------------|-----------------------|
| 3.71326 | [3;4] | 0.1 | 1 | 0.0001 | 3.71313 | 1000 | 205.48501, хорошо |
| 3.71326 | [3;4] | 0.01 | 1 | 0.0001 | 3.71313 | 100 | 205.48501, хорошо |
| 3.69399 | [3;4] | 0.001 | 2 | 0.0001 | 3.69376 | 10 | 11.74869, хорошо |
| 3.69268 | [3;4] | 0.0001 | 3 | 0.0001 | 3.69238 | 1 | 2.06819, хорошо |
| 3.69259 | [3;4] | 0.00001 | 4 | 0.0001 | 3.69238 | 0.1 | 2.06818, плохо |
| 3.88957 | [1;6] | 0.1 | 2 | 0.0001 | 3.88964 | 1000 | 1970.52440, хорошо |
| 3.71083 | [1;6] | 0.01 | 4 | 0.0001 | 3.71085 | 100 | 182.65584, хорошо |
| 3.69429 | [1;6] | 0.001 | 6 | 0.0001 | 3.69429 | 10 | 17.81088, хорошо |
| 3.69275 | [1;6] | 0.0001 | 8 | 0.0001 | 3.69265 | 1 | 0.66722, хорошо |
| 3.69258 | [1;6] | 0.00001 | 9 | 0.0001 | 3.69265 | 0.1 | 0.66722, плохо |

Скорость схождения метода и сравнение его с предыдущим (методом бисекции).

Из полученных данных видно, что с уменьшением коэффициента ϵ , число итераций и точность корня растёт, а также, что при увеличении δ уменьшается точность и обусловленность выходных данных при низкой требуемой точности ϵ . Аналогично из данной таблицы подтверждается вывод о том, что количество итераций зависит от требуемой точности и растёт линейно. Таким образом, теоретические результаты совпадают с экспериментальными данными.

Практические исследования показали, что метод хорд требует в среднем в 2 раза меньше итераций, чем метод бисекций. Это соответствует теоретическим сведениям о том, что метод хорд может быть быстрее метода бисекций.

Если сравнить обусловленность этих методов, окажется, что, исходя из экспериментальных данных, метод бисекции в ряде случаев лучше обусловлен, чем метод хорд.

Общий вывод по проделанной работе.

В результате проделанной работы, был сделан вывод о том, что число итераций метода хорд возрастает с увеличением точности выходных данных, а обусловленность этого метода прямо пропорциональна точности исходных данных и обработано пропорциональна точности вычисления корня.

От длины отрезка, к которому применяется метод хорд, его точность практически не зависит.

Приложение А: исходный код программы.

Файл Lab3.java:

```
package classes;

import java.io.*;

/**
 * Function number 24 is:
 *  $f(x) = \arctg(x) - \ln(x)$ 
 *  $f'(x) = 1/(x^2 + 1) - 1/x$ 
 */

public class Lab3 {
    private static final String OVERPATH = "/home/alex/IdeaProjects/labs";
    private static final double [] HIGHEST_LIMIT = {4.0, 5.0, 6.0};
    private static final double [] LOWEST_LIMIT = {3.0, 2.0, 1.0};

    public static void main(String [] args) {
        try {
            collectVariables(false);
        } catch (FileNotFoundException fnfe) {
            System.out.println("NO INPUT FILE FOUND!");
            fnfe.printStackTrace();
        } catch (Exception e) {
            System.out.println(":/");
            e.printStackTrace();
        }
    }

    public static void collectVariables(boolean isUI) throws Exception {
        BufferedReader in = new BufferedReader(isUI ? new InputStreamReader(System.in) :
        new FileReader(OVERPATH + "/buffer/input.txt"));

        int scale = 1;
        double epsilon = 0.000001, trueAnswer = 0;

        if (isUI) {
            System.out.println("The function is:  $f(x) = \arctg(x) - \ln(x)$ ");
            System.out.println("It has the only root\n");
            System.out.println("Choose the Epsilon between 0.1 and 0.000001:");

            try {
                String input1 = in.readLine();
                epsilon = Double.parseDouble(input1);
            } catch (NumberFormatException e) {
                System.out.println("You've written not a number");
                return;
            } catch (IOException e) {
                System.out.println("Some error occurs");
            }
        }
    }
}
```

```

        return;
    }
    if ((epsilon < 0.000001) || (epsilon > 0.1)) {
        System.out.println("Epsilon is not between 0.1 and 0.000001");
        return;
    }

    System.out.println("\nChoose the scale of research from 1 to 3:");

    try {
        String input2 = in.readLine();
        scale = Integer.parseInt(input2);
    } catch (NumberFormatException e) {
        System.out.println("You've written not a number");
        return;
    } catch (IOException e) {
        System.out.println("Some error occurs");
        return;
    }
    if ((scale < 1) || (scale > 3)) {
        System.out.println("Epsilon is not between 1 and 3");
        return;
    }

    System.out.println("\nType the correct answer for wrong answer checking:");

    try {
        String input3 = in.readLine();
        trueAnswer = Double.parseDouble(input3);
    } catch (NumberFormatException e) {
        System.out.println("You've written not a number");
        return;
    } catch (IOException e) {
        System.out.println("Some error occurs");
        return;
    }
    } else {
        PrintStream out = new PrintStream(new FileOutputStream(OVERPATH +
"/buffer/out.txt"));
        trueAnswer = Double.parseDouble(in.readLine());
        for (int i = 0; i < 10; i++) {
            String input = in.readLine();
            int delimPos = input.indexOf(':');
            scale = Integer.parseInt(input.substring(0, delimPos));
            epsilon = Double.parseDouble(input.substring(delimPos + 1));
            executeResearch(scale, epsilon, trueAnswer, 0.0001, out);
        }
        out.flush();
        out.close();
        return;
    }
}

```



```

        executeResearch(scale, epsilon, trueAnswer, 0.0001, System.out);
        in.close();
    }

    public static void executeResearch(int scale, double epsilon, double trueAnswer, double
delta, PrintStream PS) {
        PS.println("\nINITIALIZED RESEARCH FOR:\nScale = " + scale + "\nEpsilon = " +
epsilon + "\nTrue answer = " + trueAnswer + "\nDelta = " + delta + "\n");
        PS.println("Research in progress...");

        double answer;
        try {
            answer = Support.horda(LOWEST_LIMIT[scale - 1], HIGHEST_LIMIT[scale - 1],
epsilon, false, delta, PS);
        } catch (Support.WrongParameterException e) {
            PS.println("Research terminated with following exception.");
            return;
        }
        PS.println("Research ended! The answer is: " + answer + "\n");

        double wrongAnswer;
        try {
            wrongAnswer = Support.horda(LOWEST_LIMIT[scale - 1],
HIGHEST_LIMIT[scale - 1], epsilon, true, delta, PS);
        } catch (Support.WrongParameterException e) {
            PS.println("Research terminated with following exception.");
            return;
        }
        PS.println("The wrong answer is: " + wrongAnswer + "\n");

        double ED = epsilon / delta;
        double Vdel = Math.abs(trueAnswer - wrongAnswer) / delta;
        PS.println("Epsilon/Delta is: " + ED);
        PS.println("V(delta) is: " + Vdel);
        PS.println("Decision: " + ((Vdel < ED * 2) ? ("GOOD") : ("BAD")) + "\n");
        PS.println("\n\n");
    }
}

```

Файл Support.java:

```

package classes;

import java.io.PrintStream;

public class Support {
    public static final double MINIMAL_DELTA = 1E-9;

    public static class WrongParameterException extends Exception {
        private WrongParameterException(String message) {

```

```

        super(message);
    }
}

public static double round(double X, double Delta) throws WrongParameterException {
    if (Delta <= MINIMAL_DELTA) {
        throw new WrongParameterException("Точность округления слишком мала: " +
Delta + "\n");
    }

    if (X > 0.0) {
        return Delta * (long) (X / Delta + 0.5);
    } else {
        return Delta * (long) (X / Delta - 0.5);
    }
}

public static double f(double x) {
    return Math.atan(x) - Math.log(x);
}

public static double horda(double Left, double Right, double Eps, boolean isWrong,
double delta, PrintStream PS) throws WrongParameterException {
    double fLeft = isWrong ? round(f(Left), delta) : f(Left);
    double fRight = isWrong ? round(f(Right), delta) : f(Right);
    double X, Y;

    if (fLeft * fRight > 0.0) {
        throw new WrongParameterException("Знаки границ интервала не различны: " +
fLeft + " " + fRight + "\n");
    }

    if (Eps <= 0.0) {
        throw new WrongParameterException("Заданная точность меньше нуля: " + Eps +
"\n");
    }

    int N = 0;

    if (fLeft == 0.0) {
        PS.println("Number of iterations: " + N);
        return Left;
    }

    if (fRight == 0.0) {
        PS.println("Number of iterations: " + N);
        return Right;
    }

    do {

```

```

X = Left - (Right - Left) * fLeft / (fRight - fLeft);
Y = isWrong ? round(f(X), delta) : f(X);

if (Y == 0.0) {
    PS.println("Number of iterations: " + N);
    return X;
}

if (Y * fLeft < 0.0) {
    Right = X;
    fRight = Y;
} else {
    Left = X;
    fLeft = Y;
}

N++;
} while (Math.abs(Y) >= Eps);

PS.println("Number of iterations: " + N);
return X;
}
}

```