

1. Sea A una matriz invertible tal que una descomposición en matrices elementales de A^{-1} es

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 1 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & -2 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

Sin calcular A ni A^{-1} .

- a) [4 pts] Encuentre una factorización $PA = LU$.
- b) [2 pts] Usando la factorización anterior, resuelva el sistema

$$Ax = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

2. Sea A una matriz de 3×3 con determinante 2 y sean B, C dos matrices de 3×3 tales que:

- B es la matriz que se obtiene al realizar la siguiente operación en A : A la fila dos se le resta la fila tres.
- C es la matriz que se obtiene al realizar la siguiente operación en A : Se intercambia la fila dos por la fila tres.

Calcular el determinante de $(3A^T B^{-1} C^3)$.

$$\det(\alpha A) = \alpha^n \cdot \det(A)$$

Matriz adjunta: Sea $A_{n \times n}$:

$$|A| \cdot |Adj(A)| = |A| \cdot |I|$$

$$\Rightarrow |A| \cdot |Adj(A)| = |A|^n$$

$$A \cdot Adj(A) = Adj(A) \cdot A = |A| \cdot I$$

$$A^{-1} = \frac{1}{|A|} \cdot Adj(A)$$

$$A = \begin{bmatrix} 3 & 5 & 4 \\ 1 & 0 & 1 \\ 2 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\Rightarrow Adj(A) = (C_{ij})^T$$

$$= \begin{pmatrix} C_{11} & C_{12} & C_{13} \\ C_{21} & C_{22} & C_{23} \\ C_{31} & C_{32} & C_{33} \end{pmatrix}^T$$

$$= \begin{pmatrix} \begin{vmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 10 & 1 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \\ -\begin{vmatrix} 5 & 4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 3 & 5 \\ 2 & 1 \end{vmatrix} \\ \begin{vmatrix} 6 & 4 \\ 0 & 1 \end{vmatrix} & -\begin{vmatrix} 3 & 4 \\ 1 & 1 \end{vmatrix} & \begin{vmatrix} 3 & 5 \\ 1 & 0 \end{vmatrix} \end{pmatrix}^T$$

$$\det(Adj(A)) = [\det(A)]^{n-1}$$

2. Sea A una matriz de 3×3 con determinante 2 y sean B, C dos matrices de 3×3 tales que:

- B es la matriz que se obtiene al realizar la siguiente operación en A : A la fila dos se le resta la fila tres.
- C es la matriz que se obtiene al realizar la siguiente operación en A : Se intercambia la fila dos por la fila tres.

Calcular el determinante de $(3A^T B^{-1} C^3)$.

$$|A| = 2$$

$$|B| = 2$$

$$|C| = -2$$

$$\begin{aligned} & \det(3A^T \cdot B^{-1} \cdot C^3) \\ &= \det(3A^T) \cdot \det(B^{-1}) \cdot \det(C^3) \\ &= 3^3 \cdot \det(A^T) \cdot \frac{1}{\det(B)} \cdot [\det(C)]^3 \\ &= 27 \cdot \det(A) \cdot \frac{1}{\det(B)} \cdot [\det(C)]^3 \\ &= 27 \cdot 2 \cdot \frac{1}{2} \cdot (-2)^3 \\ & \quad // \end{aligned}$$

3. Sea

$$A = \begin{pmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 2\alpha & \alpha+5 & 4 \\ \alpha & 2 & \alpha \end{pmatrix}$$

- a) Aplicando el desarrollo por cofactores, calcule el determinante de A .
 b) Determine todos los valores de $\alpha \in \mathbb{R}$ para los que la matriz A es invertible.

$$A = \begin{vmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 2\alpha & \alpha+5 & 4 \\ \alpha & 2 & \alpha \end{vmatrix} \xrightarrow[\substack{f_2 \rightarrow f_2 - 2f_1 \\ f_3 \rightarrow f_3 - f_1}]{\quad} \begin{vmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 0 & \alpha+1 & 2 \\ 0 & 0 & \alpha-1 \end{vmatrix} = \alpha(\alpha+1)(\alpha-1)$$

1
1, 0, -1, 1

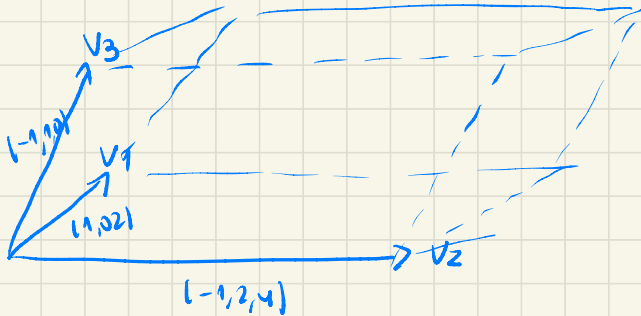
$$\begin{vmatrix} 2\alpha & 4 & 2 \\ 2\alpha & \alpha+5 & 4 \\ \alpha & 2 & \alpha \end{vmatrix} \xrightarrow{f_1 \rightarrow \frac{1}{2}f_1} 2 \begin{vmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 2\alpha & \alpha+5 & 4 \\ \alpha & 2 & \alpha \end{vmatrix}$$

$$2x^2 + 4x + 6 = 2(x^2 + 2x + 3)$$

$$\det(A) = \det(A^T)$$

$$\begin{array}{c} \Downarrow \\ \det(A) \end{array} \begin{array}{c} \xrightarrow{\text{Operación fila}} \\ \det(A^T) \end{array} \xrightarrow{\text{Operación columna}} \det(B^T) \xrightarrow{\text{Operación fila}} \det(B)$$

4. Sean S el paralelepípedo que tiene un vértice en el origen y vértices adyacentes en $(1, 0, 2)$, $(-1, 2, 4)$, $(-1, 1, 0)$, y $T(x_1, x_2, x_3) = (\alpha x_1 + x_2, x_1 + x_2, x_1 + x_2 + x_3)$ una transformación lineal. Encuentre el o los valor(es) de α tal que el volumen del paralelepípedo $T(S)$ sea 4.



$$T \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \alpha x_1 + x_2 \\ x_1 + x_2 \\ x_1 + x_2 + x_3 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} \alpha & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{bmatrix}}_A \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$\text{Vol}(T(S)) = \det(A) \cdot \text{Vol}(S)$$

$$= |\alpha - 1| \cdot \left| \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ 0 & 2 & 1 \\ 2 & 4 & 0 \end{vmatrix} \right|$$

$= \dots$

6. Dada la transformación lineal $T: \mathbb{R}^3 \longrightarrow \mathbb{R}^4$ definida por $T \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 + 2x_3 \\ x_2 + x_3 \\ x_1 + x_3 \\ x_1 - x_2 \end{pmatrix}$.

Encuentre el espacio nulo de esta transformación y determine si T es inyectiva.

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \\ 1 & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{Null}(A) \Rightarrow [A|0] \dots$$

\swarrow $\text{ben}\{\vec{0}\}$ | sol infinita $\rightarrow T$ no es inyectiva
 \searrow $\{\vec{0}\}$ | sol única $\rightarrow T$ si es inyectiva

7. Sea $\mathbb{P}_3(\mathbb{R})$ el espacio de los polinomios de grado inferior o igual a 3 y

$$E = \{P \in \mathbb{P}_3(\mathbb{R}) \mid P(-1) = 0 \text{ y } P(1) = 0\}.$$

Demuestre que E es un subespacio vectorial de $\mathbb{P}_3(\mathbb{R})$.

Definición

① $\vec{0} \in E$: $\overset{\in \mathbb{P}_3}{q(t)} = 0 \rightarrow \begin{cases} q(-1) = 0 \\ q(1) = 0 \end{cases}$

②

③

Teorema:

$$q(t) = at^3 + bt^2 + ct + d$$

$$\begin{cases} q(-1) = -a + b - c + d = 0 \\ q(1) = a + b + c + d = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} 2b + 2d = 0 \\ b + d = 0 \\ b = -d \\ a = -c \end{cases}$$

$$\begin{aligned} q(t) &= -ct^3 - d t^2 + ct + d = c(-t^3 + t) + d(-t^2 + 1) \\ &= \text{gen} \{ (-t^3 + t), (-t^2 + 1) \} \Rightarrow \text{Subespacio} \end{aligned}$$

2. Sea $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 6 \\ -1 & 2 & 0 \\ 0 & 5 & -1 \end{bmatrix}$

a) Escriba A como producto de matrices elementales.

b) Encuentre una factorización del tipo $A = LU$, y úsela para resolver $Ax = \vec{b}$ donde $\vec{b} = \begin{bmatrix} 5 \\ -7 \\ -12 \end{bmatrix}$

$$E_4 E_3 E_2 E_1 A = I$$

$$A = E_1^{-1} \cdot E_2^{-1} \cdot E_3^{-1} \cdot E_4^{-1} \cdot I$$