# **MILIND**

#### Softwareentwickler

**\** +49-17646501001



# ÜBER

Leidenschaft für skalierbare, effiziente Softwarelösungen mit modernen Entwicklungsmetodologien.

## **BILDUNG**

Künstliche Intelligenz für smarte Sensoren und Aktuatoren (Master of Engineering)

**Technische Hochschule Deggendorf** 

**1** 03.2022 - 03.2025

**♀** 93413 Cham

Maschinenbau (Bachelor of Technology)

**Vellore Institute of Technology** 

**1** 07.2016 - 06.2020

♥ Vellore, Tamil Nadu, Indien

# **ERFAHRUNG**

## **Qt-Anwendungsentwickler**

## **Persystems**

**1** 01.10.2024 - 28.02.2025

- Entwicklung von Virtual Testbench, einer Simulations-Windows-Anwendung für industrielle und automotive elektrische Komponenten, mit C++ und dem Qt-Framework. Virtual TestBench ist eine leichte Alternative zu MATLAB/Simulink.
- Implementierung eines Lizenzprüfungsdienstes in der Virtual Testbench.

## Werkstudent Qt-Anwendung

#### **Persystems**

**1** 01.07.2024 - 01.10.2024

- ♥ Franz-Mayer-Straße 1, 93053 Regensburg
- Erstellung eines visuellen Knotensystems, in dem Benutzer verschiedene elektronische Simulationskomponenten per Drag-and-Drop verbinden können, um Simulationen mit der Qt-Nodes-Bibliothek durchzuführen.
- Verwendung von Qt Creator als integrierte Entwicklungsumgebung (IDE) für die Entwicklung.
- Iterative Optimierung der Benutzeroberfläche (UI) und Benutzererfahrung (UX) für einen besseren Benutzerfluss mit MVC-Architektur.

## Masterarbeit in ADAS-virtueller Validierung

#### **AVL Software and Functions GmbH**

**1** 01.11.2023 - 01.05.2024

- **♀** Im Gewerbepark B29 93059 Regensburg
- Entwicklung einer Co-Simulationsplattform für die Verifikation von AV-ADAS und Verbesserung des FMU-Generierungstools von AVL auf FMI 3.0 mit C++ für die Integration mit Carla und esmini, unter Einhaltung der ASAM-Standards.

#### Werkstudent

### **AVL Software and Functions GmbH**

**15.02.2023 - 31.10.2023** 

- **♀** Im Gewerbepark B29 93059 Regensburg
- Entwicklung von C++-Anwendungen und Tools für ADAS-Digitalisierung, Demonstration von SOA mit Adaptive AUTOSAR, Analyse von Middleware wie ROS 2 und Optimierung von RT-Linux über Yocto für effiziente Echtzeit-Automobilsysteme mit Azure DevOps.

# **FÄHIGKEITEN**

C / C++
Qt Framework / QML
Python
Java
CMake / Make
Linux / Unix Systems
Visual Studio / MSVC
CI CD / Jenkins
Azure DevOps
Git / Gitlab
Jira



## **PROJEKT**



# Autonomes Fahren mit Turtlebot3 🛗 12.2023

Entwicklung zentraler ROS-nodes in C++ und Python für ein Turtlebot3-Projekt zum autonomen Fahren. Nutzung von ROS (Noetic) und Gazebo für virtuelle Tests. Integration von Sensoren wie LIDAR, IMU und Kamera für Navigation und SLAM. Einrichtung einer CI/CD-Pipeline für Softwaretests und Validierung gegen KPIs. Verwendung von MySQL für Datenspeicherung, Abfrageoptimierung und Analyse zur Verbesserung autonomer Fahrfunktionen.

# **HOBBYS**

Videospiele Radfahren
Klassischer und Hard Rock

## **SPRACHEN**

Englisch Deutsch Hindi

