

# Гравитационная задача N тел

- Математическая постановка задачи

$$\frac{dr_i}{dt} = v_i ,$$

$$\frac{dv_i}{dt} = \sum_{j \neq i}^N G m_j \frac{r_j - r_i}{|r_j - r_i|^3} ,$$

где  $m_j$ ,  $r_i$ ,  $v_i$  — масса, радиус-вектор и скорость  $i$ -го тела соответственно ( $i$  изменяется от 1 до  $N$ ),  $G$  — гравитационная постоянная. Массы тел, а также положения и скорости в начальный момент времени считаются известными. Необходимо найти положения и скорости всех частиц в произвольный момент времени.

# Гравитационная задача N тел

- Метод численного решения. Алгоритм Верле

$v_{n+1} \equiv v(t_n + \Delta t)$  и  $x_{n+1} \equiv x(t_n + \Delta t)$ , тогда

$$v_{n+1} = v_n + a_n \Delta t + O[(\Delta t)^2]$$

$$x_{n+1} = x_n + v_n \Delta t + \frac{1}{2} a_n (\Delta t)^2 + O[(\Delta t)^3]$$

$$x_{n-1} = x_n - v_n \Delta t + \frac{1}{2} a_n (\Delta t)^2$$

$$x_{n+1} + x_{n-1} = 2x_n + a_n (\Delta t)^2 + O[(\Delta t)^4]$$

$$x_{n+1} = 2x_n - x_{n-1} + a_n (\Delta t)^2$$

# Гравитационная задача N тел

- Метод численного решения. Алгоритм Верле

Аналогично вычитание разложений в ряд Тейлора для  $x_{n+1}$  и  $x_n$  дает

$$v_n = \frac{x_{n+1} - x_{n-1}}{2\Delta t}$$

При этом связанная с *алгоритмом Верле* глобальная погрешность имеет третий порядок для координаты и второй порядок для скорости.

Однако скорость не участвует в интегрировании уравнений движения.

# Гравитационная задача N тел

- Метод численного решения. Алгоритм Верле

Менее известной, но математически эквивалентной версией алгоритма Верле является схема

$$x_{n+1} = x_n + v_n \Delta t + \frac{1}{2} a_n (\Delta t)$$

и

$$v_{n+1} = v_n + \frac{1}{2} (a_{n+1} + a_n) \Delta t$$

Данная схема называемая *скоростной* формой алгоритма Верле, является самостартующей и не приводит к накоплению погрешности округления.