Dokumentacja

niedziela, 19 maja 2024

3.6.2.1 Integers

A binary integer is '0b' or '0B' followed by zero or more of the binary digits '01'.

An octal integer is '0' followed by zero or more of the octal digits ('01234567').

A decimal integer starts with a non-zero digit followed by zero or more digits ('0123456789').

A hexadecimal integer is '0x' or '0x' followed by one or more hexadecimal digits chosen from '0123456789abcdefABCDEF'.

Integers have the usual values. To denote a negative integer, use the prefix operator '-' discussed under expressions (see Prefix Operators).

Tomczak analizuje powyższą podstronę Using As. Całość dostępna pod tym linkiem: https://sourceware.org/binutils/docs/as/

Zwraca uwagę na precyzyjność z jaką musi być pisany program, żeby działał poprawnie oraz

znaczenie trzymania się specyfikacji.

Architektura i Organizacja

niedziela, 19 maja 2024 21:52

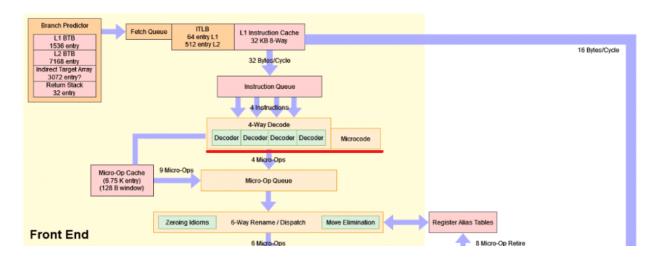
- I. Architektura komputerowa (ISA: Instruction Set Architecture) komputer z punktu widzenia programisty:
- lista rozkazów (instrukcje procesora, wykonywanie obliczeń, kopiowanie wartości, itd.)
- tryby adresowania (sposoby określania operandów) -
- Rejestry szybka bo niewielka pamięć w procesorze
- typy danych niektóre przypominające to znane z c, inne nie
- obsługa wyjątków i przerwań dzielenie przez zero, zdarzenia dziejące się "poza kontrolą programu"
- "jak to mniej więcej działa"
- II. Organizacja komputerowa(Hardware Set Architecture) układ elementów sprzętowych

Instrukcje procesora:

Podczas asemblacji instrukcje z kodu są rzeczywiście zapisane 1 do 1 "jakoś", ale w dalszych etapach procesor sprzętowo rozbija je sobie na mniejsze.

11:22 Tomczak wskazuje wykres, najpewniej ten ze strony 21, ale nie mam pewności, które miejsce dokładnie

Wydaje się, że chodzi o to miejsce:



W kartach graficznych asembler pisany (programowy) jest tłumaczony przez narzędzia producenta na asembler typowy dla konkretnego procesora graficznego. Żeby ukryć szczegóły implementacji wewnętrznej karty graficznej, ale zaletą jest też uniwersalność kodu pisanego.

Grupowanie instrukcji (w kategorie robiące coraz więcej rzeczy, instrukcje z dolnej części listy najczęściej muszą zrobić coś z górnej części listy):

- przesłanie danych (odczyt, zapis)
- proste operacje logiczne (pojedyncze bramki)
- zmiany formatu (rozszerzanie cyfr w prawo/lewo nie tylko w systemach U2 i NB, ale też zmiennoprzecinkowych)
- konwersje (trochę bardziej skomplikowane)
- arytmetyka (nie tylko binarnej, ale też dziesiętnej, zmiennoprzecinkowej, w zależności od producenta)
- rozgałęzienia (zmiana przepływu sterowania, przydające się do pisania kodów krótszych np. skoki)
- specjalne (NOP, LEA, CPUID...)
- instrukcje koprocesorów

- systemowe (instrukcje zapewniające wygodę i bezpieczeństwo na poziomie systemu operacyjnego)

Tryby adresowania:

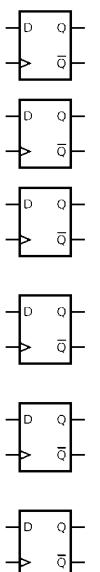
Mamy do czynienia z różnymi typami pamięci, ponieważ w ten sposób jest szybciej, na rejestrach wewnętrznych można zrobić operacje 100 razy szybciej niż operując na pamięci zewnętrznej.

*Operacja na pamięci może trwać średnio kilkaset cykli procesora, w tysiącach czy nawet w dziesiątkach, setkach tysięcy (rzadko).

Potrzebna jest metoda skąd wziąć argumenty działania i gdzie zapisać wynik! Sposób zapisywania gdzie znajduje się wartość argumentu nazywamy trybami adresowania. Trzeba odróżnić:

- fizyczną komórkę pamięci lub rejestr
- zawartość tej komórki
- adres komórki lub rejestru

Rejestr to np. 8 przerzutników typu D. Zawartość tego rejestru to stany tych przerzutników. A adres to informacja, o który zestaw przerzutników nam chodzi.









Ogólny podział adresowania:

A) Adresowanie Bezpośrednie (w kodzie operacji):

- Zwarte (instrukcje wykonują działania same z siebie tylko na konkretnych argumentach) np. CPUID
- Natychmiastowe (na fragmencie ciągu bitów np. przez programistę jest zapisana dokładna kombinacja bitów, która ma być użyta jako argument, odwołujemy się więc do pamięci z kodem)
 - Np. push \$1, "gdzieś" wprowadź wartość 1 do jakiejś komórki
- Bezwzględne (odwołujemy się do konkretnej komórki pamięci, z której weźmiemy wartość operandu)
 - Np. inc 100 zwiększ wartość w komórce o adresie 100 o 1.
- Bezpośrednie rejestrowe (podobnie jak w bezwzględnym z tym, że zamiast odwoływać się do komórki pamięci zewnętrznej szukamy wartości wewnątrz określonego rejestru)
 Np. inc %eax - zwiększ wartość w akumulatorze o 1
- B) Adresowanie Pośrednie(w kodzie rozkazu jest informacja jak wyliczyć adres operandu, na przykład weź wartość z komórki o adresie zapisanym w akumulatorze i zwiększ ją o jeden: inc (%rax))



W niektórych procesorach są takie śmieszne myki:

Adres z komórki prowadzi do kolejnej komórki, w której jest adres kolejnej komórki, w której jest wartość.

Tryby adresowania mogą być wielopoziomowe.

To producent określa jednak dostępne tryby adresowania i nie wszystko co przyjdzie nam do głowy może być poprawne.

Adres to informatyczna nazwa na numer komórki, jej indeks, numer początkowy!

JEST JESZCZE DRUGI ETAP!

Adresy wytwarzane w programie to **adresy logiczne**, które są następnie tłumaczone w maszynach rzeczywistych na adresy fizyczne pamięci.

Dla przykładu:

Jeśli program odpalamy w 3 osobnych instancjach, które działają jednocześnie komórka o adresie 100 musi fizycznie być w różnych miejscach dla każdego procesu.

Ten drugi etap nazywamy translacją adresu. Pojawi się na wykładzie pod koniec semestru. W uproszczeniu tym zajmuje się system operacyjny. Te mechanizmy mają duży wpływ na wydajność!

Rejestry ogólnego przeznaczenia (BARDZO WAŻNE, WYKUĆ NA BLACHĘ OBRAZEK):

ESP

General-Purpose Registers 16-bit 32-bit 1615 AL AX EAX BH BL BX **EBX** CH CL CX FCX EDX FRP BP SI ESI DI EDI

16:45

x86-64 (1999)

SP

- rax, rbx, ...
- dodatkowe r8-r15
- sil, dil, bpl, spl
- r8b, r8w, r8d, ...
- · ograniczenia dla AH, BH, ...

APX (2023)

• r16-r31 54

Mamy 8 rejestrów A, B, C, D, BP, SI, DI, SP.

Z rejestrów możemy wybierać fragmenty. Ale tylko wybrane.

Można się odwoływać

- a) Do młodszych szesnastu bitów rejestru (AX, BX, CX, DX, BP, SI, DI, SP)
- b) Do najmłodszych 8 bitów (AL, BL, CL, DL)
- c) Do starszych bitów części młodszych szesnastu (AH, BH, CH, DH)
- d) Do wersji 32-bitowych (mają E z przody)

L - low

H- high

W architekturach 64 bitowych:

- a) "r" z przodu oznacza, że rejestr jest 64-bitowy.
- b) dodano dodatkowe rejstry r8 r15

CO ZAPAMIĘTAĆ:

Rejestry 32 bitowe i to, że w architekturze 64- bitowej jest więcej rejestrów

Co jeszcze warto zauważyć:

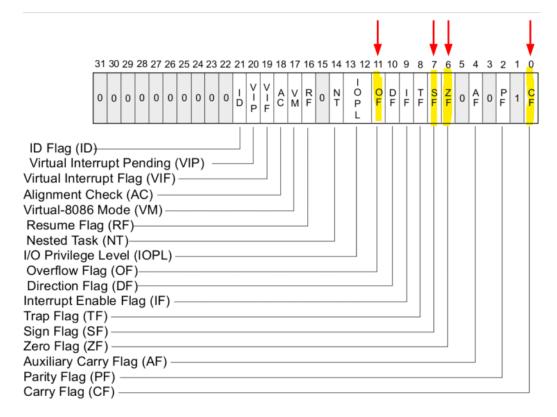
- Rejestr flag przechowujący flagi (EFLAGS wersja 32 bitowa)
- Rejestr przechowujący adres aktualnie wykonywanej instrukcji (EIP Instruction Pointer) Tomczak nazywa go też "licznikiem rozkazów" To samo tylko dla architektury 64-bitowej:

64-bits RFLAGS Register

64-bits RIP (Instruction Pointer Register)

Rejestr flag:

Można po tym rejestrze pisać, ale nie każdy fragment można zmienić.



Ważne:

CF(Carry Flag) - flaga przeniesienia

OF (Overflow Flag) - flaga nadmiaru w U2

SF (Sign Flag) - flaga znaku, nazwana przez Tomczaka flagą "najbardziej znaczącego bitu reprezentacji U2"

ZF (Zero Flag) - flaga zera, czy wynikiem ostatniego działania było zero

Dodatkowo wspomniane:

*IF (Interrupt Enable Flag) - flaga aktywowania przerwań (przerwania są aktywowane jeśli flaga = 1)

*NT (Nested Task) - informacja o tym czy jesteśmy w zagłębiony zadaniu

*PF (Parity Flag)- flaga parzystości

I jakieś inne rzeczy

Typy danych (wspieranych przez procesor)

czwartek, 30 maja 2024

Podstawowe:

- Byte 8 bitów (1B)
- Word 16 bitów (2B)
- Doubleword 32 bity (4B)

Liczbowe (używane np. w operacji dodawania):

- Kod naturalny binarny (w C nazywa się to unsigned (bez znaku))
- Reprezentajca w kodzie U2 (w C nazywa się to signed (ze znakiem))
- *BCD (rzadko się używa), każda cyfra reprezentacji dziesiętnej na 4 bitach reprezentacji binarnej, zostaje nam 6 dodatkowych 10, 11, 12, 13, 14, 15 i to już na różne sposoby wykorzystywane
- Zmiennoprzecinkowe (reprezentacje zgodne ze standardem IEEE 754) procesor wykonuje sprzętowo działania na tych reprezentacjach

Wektorowe (Packed) - "będziemy mówili o nich pod koniec":

 Tryb wskaźnikowy - można w nim zapisać adres, dla architektury 32 bitowej - 32, dla 64-bitowej - 64

W adresowaniu pośrednim wartość w rejestrze, którą traktujemy jako adres jest typu wskaźnikowego!

- *Typy wskaźnikowe występują w dwóch wariantach:
 - bliskim zajmujące się numerem komórki
 - dalekim składające się z numeru komórki i segmentu
- Dodatkowo ode mnie sufiksy mnemoników
- b bajt (8 bitów)
- w słowo (16 bitów)
- I podwójne słowo (32 bity)
- q czterokrotne słowo (64 bity)

Np. movl %eax, %ebx

•••

Są instrukcje, które potrafią wykonywać operacje na bitach (niedużo), stąd Pola bitowe (ang. Bit Field)

Ciągi (ang. String) - dla instrukcji traktujących fragment pamięci jako ciąg bajtów, przeliterować po iluś bajtach i coś z nimi zrobić

Typy danych zaprezentowane na obrazku (dla architektury 64-bitowej):

a) Podstawowe:

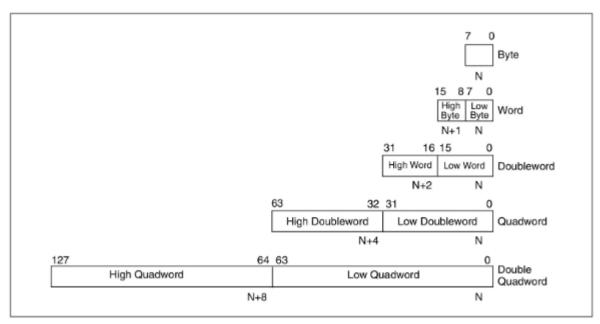


Figure 4-1. Fundamental Data Types

b) Liczbowe:

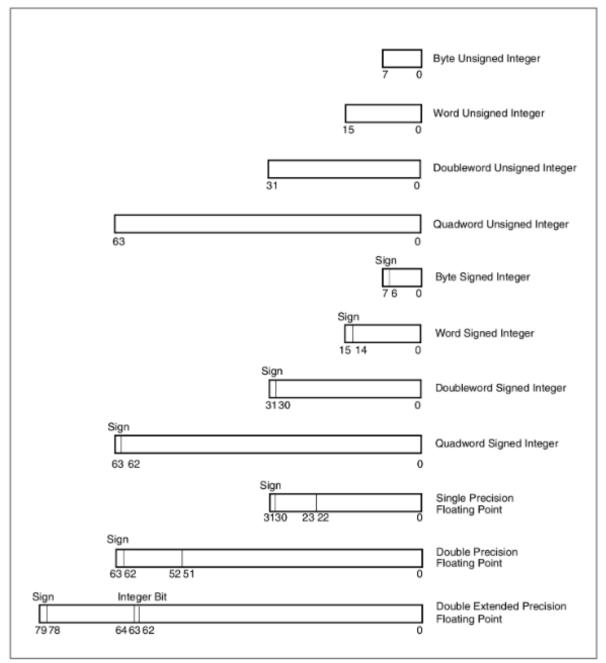


Figure 4-3. Numeric Data Types

c) Wskaźnikowe:

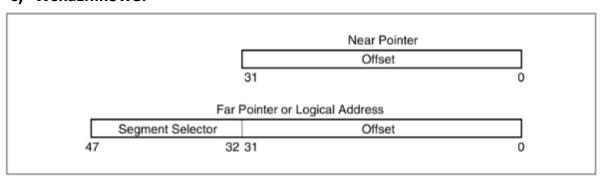


Figure 4-4. Pointer Data Types



Pamięć to tablica jednobajtowych komórek. Nikt nie robi maszyn o innej szerokości podstawowego słowa i szerokości adresowania. Głównie ze względów wydajnościowych.

Jak ułożyć bajty w kilkubajtowej reprezentacji (np. word lub doubleword)?

Są dwa sposoby:

a) Ważniejszy niższy (Little endian (tak to się piszę w ten sposób)) - najmniej znaczący bajt umieszczony jest jako pierwszy

Procesor zapisujący 32-bitowe wartości w pamięci, przykładowo 0x4A3B2C1D pod adresem 100, umieszcza dane zajmując adresy od 100 do 103 w następującej kolejności:

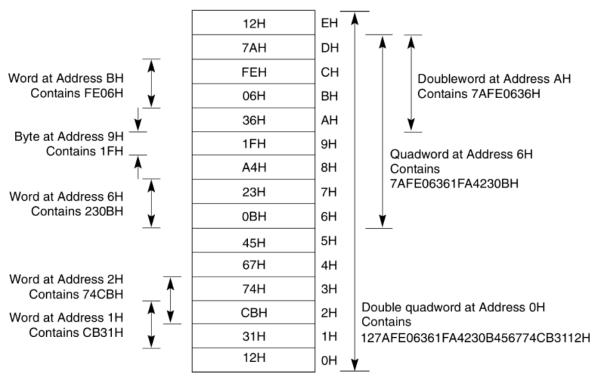
 100	101	102	103	
 1D	2C	3B	4 A	

a) Ważniejszy wyższy (Big endian) - najbardziej znaczący bajt umieszczony jest jako pierwszy

Procesor zapisujący 32-bitowe wartości w pamięci, przykładowo 0x4A3B2C1D pod adresem 100, umieszcza dane, zajmując adresy od 100 do 103 w następującej kolejności:

 100	101	102	103	
 4A	3B	2C	1 D	

RYSUNEK TOMCZAKA:



Opis: Adresy rosną od dołu w górę, 0H, 1H, 2H, 3H itd.

Notacje zapisane są w "Little endian".

To jest też kolejność bajtów obowiązująca u nas na laboratoriach.

Przykład: Dla Doubleword at Address AH jest odczytywany z góry na dół, w wyższym adresie

są umieszczone bardziej znaczące bajty więc odczytujemy od góry w dół.

Kiedy wyświetla się wartości poziomo widać 31CB, a nie CB31, a więc trzeba czytać od tyłu baitami

Pierwszy bajt jest ostatni, a ostatni pierwszy w pamięci.

H oznacza system szesnastkowy.



Natychmiastowe (immediate) - kod argumentu jest zapisany w kodzie instrukcji (nie mylić ze zwartymi, chodzi o to, operandy, a nie o to, że argumenty są domyślnie razem z mnemonikiem)

Rejestrowe (register) - argumenty umieszczone w rejestrach

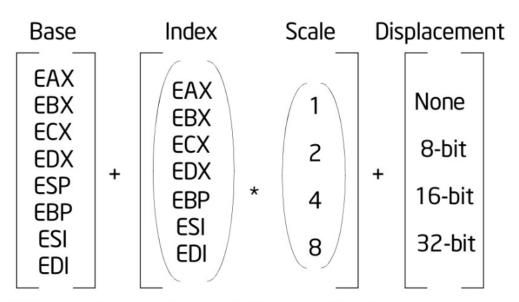
*We/Wyj (IO ports)- to nas nie interesuje

Lokacje w pamięci (memory) - umieszczone w pamięci (w komórkach), nie interesuje adres komórki tylko jej zawartość! Podobnie zresztą z rejestrami

Ale ile jest tych komórek pamięci?

10⁵ (mikrokontroler 8051), 10⁹ do 10¹¹ (desktop), 10¹³ do 10¹⁶ (serwer)

Jak oblicza się adres komórki w pamięci?



Offset = Base + (Index * Scale) + Displacement

WYKUĆ NA BLACHĘ!

Przesunięcie = Rejestr bazowy + rejestr indeksowy * skala + przemieszczenie Wynikowy kod jest traktowany jako reprezentacja w kodzie naturalnym binarnym, jest to adres komórki.

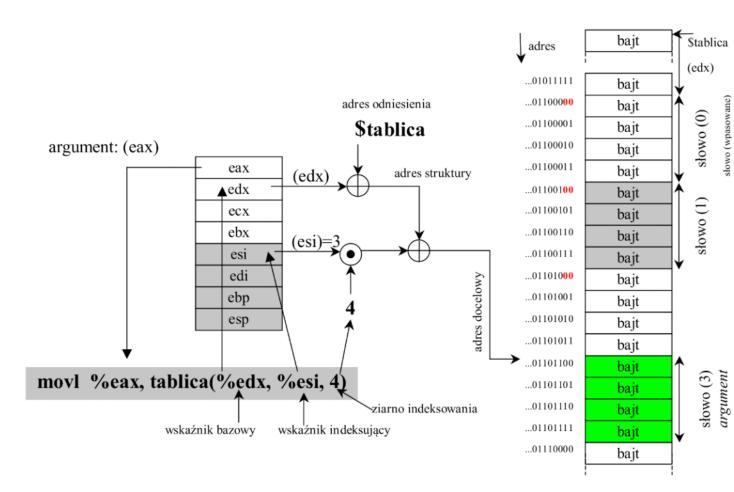
Przykład:



W podanym przykładzie:

- tablica displacement (Przemieszczenie)
- edx rejestr bazowy
- Esi rejestr indeksowy
- 4 skala (mnoży się ją razy wartość w rejestrze indeksowym)

Nie da się podać samej skali, resztę można.



Opis: W podanym przykładzie kopiujemy wartość z rejestru eax do 4 komórek w pamięci (rejestr eax ma 32 bity więc 4 bajty). Interesują nas adresy od adresu określonego jako tablica. Dodawana jest do niego wartość z rejestru edx. Przemnożona zostaje również wartość z rejestru esi z 4 i dodana do poprzedniej sumy. Mamy już nasz wynik, przesunięcie będące adresem pierwszej komórki. Wpisujemy do niego nasz quadword.

Chociaż tutaj w intelu to ma być z pamięci do akumulatora. Ale u nich jest odwrotnie.

Zdarza się, że będzie potrzeba określenia na ilu bajach chcemy wykonać dzielenie. Użyjemy do tego odpowiednich sufiksów:

Movd - move doubleword
Movq - move quadword
i inne

I. Symbol - twór w programie, który jest złożonym obiektem, ma **nazwę** oraz wartość i inne atrybuty dla nas nie istotne.

$$WRITE_NR = 4$$

W tym przypadku nadaliśmy WRITE_NR wartość 4 jawnie. Ale możemy też zlecić kompilatorowi nadawanie wartości symbolom.

Etykieta też jest symbolem! Podczas tworzenia etykiety jej wartością jest adres bieżącego miejsca.

Assembler montuje obraz pamięci, czyta napisany kod po kolei i jeżeli zapiszemy w nim elementy, które powodują umieszczenie czegoś w pamięci assembler domontuje to do obrazu pamięci.

```
EXIT_NR = 1

READ_NR = 3

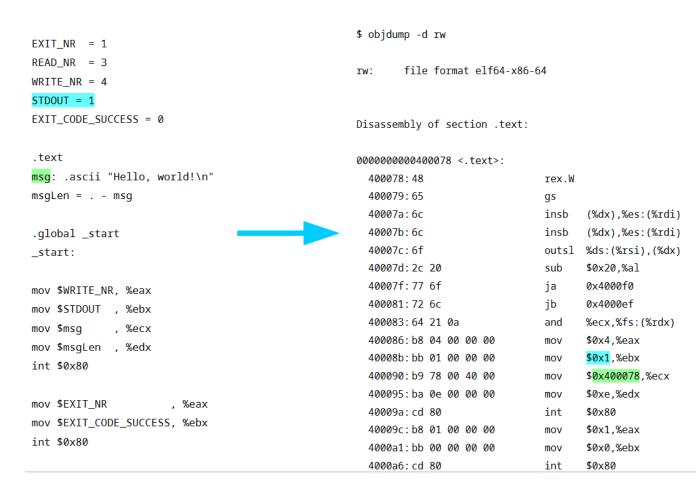
WRITE_NR = 4

STDOUT = 1

EXIT_CODE_SUCCESS = 0
```

Półprawda:

Symbole natomiast nie powodują umieszczenia czegoś w pamięci, bo symbole są tylko ona poziomie kodu.



Tomczak wyjaśnia, że samo zdefiniowanie symbolu nie umieszcza jego wartości w kodzie, dzieje się to dopiero przy zastosowaniu go np. jako argumentu, zwraca uwagę na zapis binarny.

Symbol nie jest makrem! Makro jest definiowane i używane na poziomie samego kodu. Stosuje się je, żeby nie pisać kilka razy tych samych fragmentów kodu.

Jak widać na obrazku kod binarny jest zapisany w postaci little endian, najpierw mamy wartość ostatniego bajtu czyli 4, a potem 3 zerowe bajty. Od najmniej znaczącego do najbardziej znaczącego.

Wartością etykiety _start będzie adres miejsca, w którym ona się znajduje w obrazie pamięci. Assembler dokleja do obrazu pamięci to co wynika z kodu.

Na kod powinniśmy więc patrzeć jak na pamięć.

Żeby podejrzeć wartości symboli korzystamy z polecenia "nm".

```
$ nm p.o
00000000000000000 a EXIT_CODE_SUCCESS
0000000000000001 a EXIT_NR
00000000000000003 a READ_NR
000000000000000001 a STDOUT
00000000000000004 a WRITE_NR
00000000000000000 T _start
00000000000000000000 t msq
0000000000000000 a msgLen
$ nm p
0000000000000000 a EXIT_CODE_SUCCESS
0000000000000001 a EXIT_NR
00000000000000003 a READ NR
0000000000000000001 a STDOUT
00000000000000004 a WRITE_NR
00000000000601000 A bss start
00000000000601000 A _edata
0000000000601000 A _end
00000000000400086 T start
00000000000400078 t msq
0000000000000000e a msgLen
```

W pliku obiektowym niektóre symbole mają już określone wartości (są to wartości bezwględne)

Adresy etykiet są ustalane dopiero na poziomie linkowania.

Etykiet nie zmienia się raczej w trakcie działania programu. Tomczak tak nigdy nie robił.

```
1
                   # Numbers of kernel functions.
 2
                  EXIT NR = 1
                  READ NR = 3
 3
                  WRITE_NR = 4
 4
5
                  STDOUT = 1
 6
7
                  EXIT CODE SUCCESS = 0
 8
9
10
11 0000 48656C6C
                  msg: .ascii "Hello, world!\n"
11 6F2C2077
    6F726C64
210A
11
11
12
                  msgLen = . - msg
13
14
15
                  .global _start
16
17
                  start:
18
19 000e B8040000
                 mov $WRITE_NR, %eax
19 00
20 0013 BB010000 mov $STDOUT , %ebx
20 00
21 0018 B9000000 mov $msg , %ecx
21 00
22 001d BA0E0000 mov $msgLen , %edx
22 00
23 0022 CD80
                 int $0x80
24
25
26 0024 B8010000 mov $EXIT_NR
                                     , %eax
26 00
27 0029 BB000000 mov $EXIT_CODE_SUCCESS, %ebx
27 00
28 002e CD80
                 int $0x80
29
```

Tomczak opisuje powyższy kod, mówi o dyrektywach, o tym, że jeśli coś jest poprzedzone kropką to na prawie na pewno jest to dyrektywa. Opisuje dyrektywę .text, która określa, że wszystko od niej ma być dołączone do sekcji kodu.

- II. Sekcje to ciągłe obszary pamięci, można je potem umieszczać w różnych miejscach. Jest ich wiele. Z naszej perspektywy są w zasadzie 3:
- a) Sekcja kodu .text:
 Miejsce na kody operacji i trochę innych rzeczy
- Sekcja danych zainicjowanych .data:
 Pozwala umieścić wiele różnych rzeczy, które nie będą traktowane domyślnie jako kody operacji
- c) Sekcja danych niezainicjowanych **.bss**:
 Miejsce, dla rzeczy, które na początku mogą być wyzerowane i dzięki temu nie trzeba zapisywać ich wartości tylko zapisywać jak dużą sekcję bss chcemy. Dzięki temu plik jest mniejszy. (Ta sekcja zajmuje miejsce w

pamięci po załadowaniu, ale nie zajmuje miejsca w pliku, tylko informacja, że potrzebujemy miliard bajtów)

Procesor Tomczaka obsługuje trzy prawa dostępu:

- a) Zapis
- b) Odczyt
- c) Wykonywanie

W sekcji kodu można czytać dane i je wykonywać. Nie można do niej pisać. W sekcji danych można czytać i pisać. Nie można wykonywać. W sekcji bss tak samo jak w sekcji danych.

Etykieta nie została jeszcze określona, w pamięci 0000 .ascii dyrektywa umieszczająca w pamięci kody ascii liter przekazanych jako argument. Widać w pamięci 48(H)65(e)6C(l)6C(l)itd. I znak nowej linii. Uwaga! Umieścić tą wartość w pamięci moglibyśmy też za pomocą mnemoników.

msgLen - określenie długości wiadomości odejmując od bieżącego adresu adres etykiety czyli początku ciągu znaków.

Stąd właśnie nazwa Assembler (montować), program domontowuje kolejne rozkazy w pamięci. W tej architekturze różne instrukcje zajmują różną ilość miejsca w pamięci.

Tomczak pokazuje jak to dokładnie wygląda w Intelu, mówi o tym, że jest to skomplikowane, ale jednoznaczne dla komputera.

Symbole są zastępowane wartościami podczas asemblacji, linkowania, ładowania programu, a nawet jego wykonywania (ang. lazy binding/linking)

Stosuje się różniej, żeby szybciej inicjalizować program. Dla "lazy" dopiero kiedy symbol jest potrzebny zostaje określony.

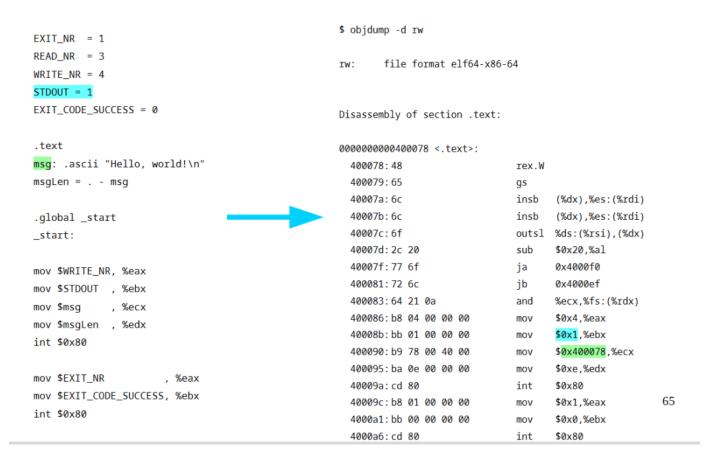
A jest jeszcze wersja gdzie programista może sobie jawnie załadować bibliotekę i pobrać adres funkcji z tej biblioteki.

"Objdumb";)

czwartek, 30 maja 2024

22:34

Wracamy do deasemblacji.



Jak widać objdump (narzędzie deasemblujące obraz programu), przypisał zlepkom bajtów (kodom ascii) instrukcje. A nasz kod w rzeczywistości zaczyna się dopiero od mov \$WRITE_NR, %eax

WIĘCEJ TRYBÓW ADRESOWANIA!

czwartek, 30 maja 2024 23:12

AT&T: '-4(%ebp)', Intel: '[ebp - 4]'

base is '%ebp'; disp is '-4'. section is missing, and the default section is used ('%ss' for addressing with '%ebp' as the base register). index, scale are both missing.

AT&T: 'foo(, %eax, 4)', Intel: '[foo + eax*4]'

index is '%eax' (scaled by a scale 4); disp is 'foo'. All other fields are missing. The section register here defaults to '%ds'.

AT&T: 'foo(,1)'; Intel '[foo]'

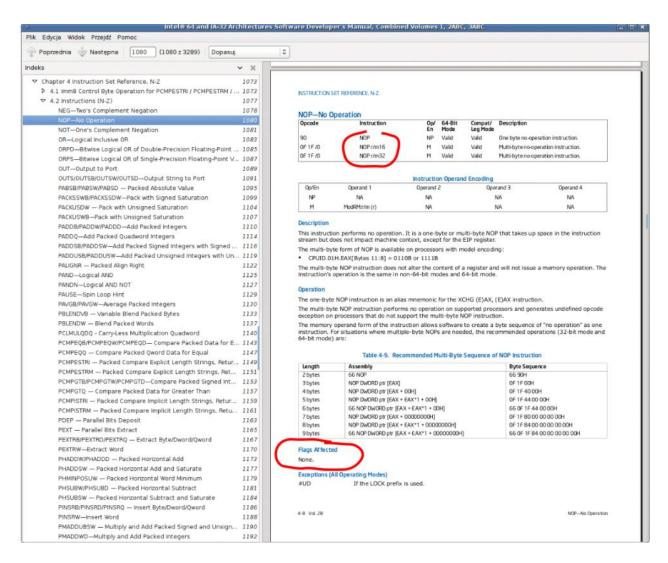
This uses the value pointed to by 'foo' as a memory operand. Note that base and index are both missing, but there is only one ','. This is a syntactic exception.

Tomczak pokazuje przykłady:

- 1. Przemieszczenie i rejestr bazowy
- 2. Przemieszczenie rejestr indeksowy i skala , dla pokazania, że nie ma bazowego
- 3. Przemieszczenie i rejestr indeksowy

Jak czytać dokumentację?

czwartek, 30 maja 2024 23:16



Instrukcja NOP - nic nie robi ale zajmuje miejsce w pamięci i trochę czasu.

Pierwsze zaznaczenie - określenie możliwych argumentów instrukcji

Description (opis) - z naszego punktu widzenia najważniejsze pierwsze zdania

Drugie zaznaczenie - zmieniane flagi

Na podstawie flag program może zachowywać się w inny sposób

Instrukcje

- Przesłania danych (MOV, XCHG, PUSH, POP)
- Operacje logiczne (NOT, NEG, OR, AND, XOR, BT, CLC, STC)
- Zmiana formatu (CWD, CDQ, CQO, przesunięcia SAR, SHR, SAL, SHL, rotacje ROR, RCR, ROL, RCL)
- Operacje arytmetyczne (ADD, ADC, SUB, SBB, MUL, IMUL, DIV, IDIV, INC, DEC)
- Rozgałęzienia (JMP, CALL, RET, skoki warunkowe CMP/TEST + Jcc)

Tomczak po prostu wymienia szybko rodzaje instrukcji.

Instrukcja MOV:

MOV-Move

Opcode	Instruction	Op/ En	64-Bit Mode	Compat/ Leg Mode	Description
88 /r	MOV r/m8,r8	MR	Valid	Valid	Move r8 to r/m8.
REX + 88 /r	MOV r/m8 ^{***} ,r8 ^{***}	MR	Valid	N.E.	Move r8 to r/m8.
89 /r	MOV r/m16,r16	MR	Valid	Valid	Move r16 to r/m16.
89 /r	MOV r/m32,r32	MR	Valid	Valid	Move r32 to r/m32.
REX.W + 89 /r	MOV r/m64,r64	MR	Valid	N.E.	Move r64 to r/m64.
8A / r	MOV r8,r/m8	RM	Valid	Valid	Move r/m8 to r8.
REX + 8A /r	MOV r8***,r/m8***	RM	Valid	N.E.	Move r/m8 to r8.
8B /r	MOV r16,r/m16	RM	Valid	Valid	Move r/m16 to r16.
8B /r	MOV r32,r/m32	RM	Valid	Valid	Move r/m32 to r32.
REX.W + 8B /r	MOV r64,r/m64	RM	Valid	N.E.	Move r/m64 to r64.
8C /r	MOV r/m16,Sreg**	MR	Valid	Valid	Move segment register to r/m16.
REX.W + 8C /r	MOV r/m64,Sreg**	MR	Valid	Valid	Move zero extended 16-bit segment register to <i>r/m64</i> .
8E /r	MOV Sreg,r/m16**	RM	Valid	Valid	Move r/m16 to segment register.
REX.W + 8E /r	MOV Sreg,r/m64**	RM	Valid	Valid	Move <i>lower 16 bits of r/m64</i> to segment register.
AO	MOV AL, moffs 8*	FD	Valid	Valid	Move byte at (seg:offset) to AL.
REX.W + AO	MOV AL, moffs8*	FD	Valid	N.E.	Move byte at (offset) to AL.
A1	MOV AX, moffs 16*	FD	Valid	Valid	Move word at (seg:offset) to AX.
A1	MOV EAX,moffs32*	FD	Valid	Valid	Move doubleword at (seg:offset) to EAX.
REX.W + A1	MOV RAX,moffs64*	FD	Valid	N.E.	Move quadword at (offset) to RAX.
A2	MOV moffs8,AL	TD	Valid	Valid	Move AL to (seg:offset).
REX.W + A2	MOV moffs8***,AL	TD	Valid	N.E.	Move AL to (offset).
A3	MOV moffs16*,AX	TD	Valid	Valid	Move AX to (seg:offset).
A3	MOV moffs32*,EAX	TD	Valid	Valid	Move EAX to (seg:offset).
REX.W + A3	MOV moffs64*,RAX	TD	Valid	N.E.	Move RAX to (offset).
BO+ rb ib	MOV r8, imm8	OI	Valid	Valid	Move imm8 to r8.
REX + BO+ rb ib	MOV r8***, imm8	OI	Valid	N.E.	Move imm8 to r8.
B8+ <i>гw iw</i>	MOV r16, imm16	OI	Valid	Valid	Move imm16 to r16.
B8+ rd id	MOV r32, imm32	OI	Valid	Valid	Move imm32 to r32.
REX.W + B8+ rd io	MOV r64, imm64	OI	Valid	N.E.	Move imm64 to r64.
C6 /0 ib	MOV r/m8, imm8	MI	Valid	Valid	Move imm8 to r/m8.
REX + C6 /0 ib	MOV r/m8***, imm8	MI	Valid	N.E.	Move imm8 to r/m8.
C7 /0 iw	MOV r/m16, imm16	MI	Valid	Valid	Move imm16 to r/m16.
C7 /0 id	MOV r/m32, imm32	MI	Valid	Valid	Move imm32 to r/m32.
REX.W + C7 /0 io	MOV r/m64, imm32	MI	Valid	N.E.	Move imm32 sign extended to 64-bits to r/m64.

Jak widać tą instrukcją możemy przesyłać dane z rejestru do pamięci lub rejestru o tym samym rozmiarze.

Potem z pamięci do rejestru o tym samym rozmiarze.

Osobne rozkazy dla przesyłania z pamięci do akumulatora.

Nie ma rozkazów przesyłania z pamięci do pamięci.

DZIĘKUJĘ BARDZO ZA UWAGĘ!