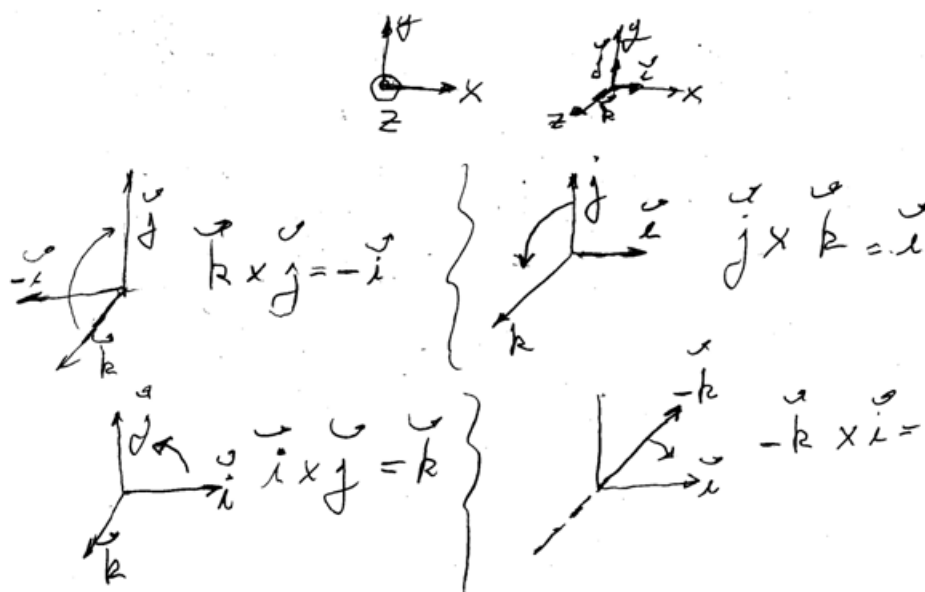


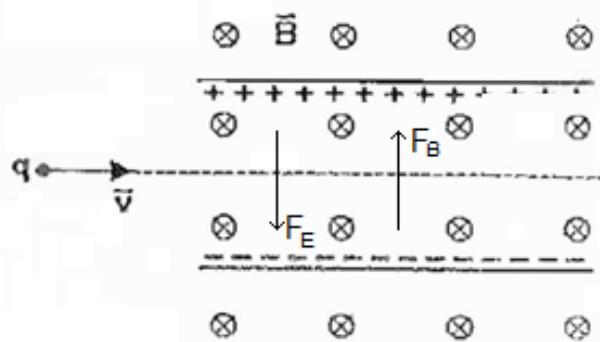
Dirección y sentido producto vectorial



135) Se lanza una $q > 0$ entre dos armaduras de un condensador plano magnético B uniforme como indica la figura.

Decir cuáles de las afirmaciones son ciertas y por qué.

- La carga q se desviará hacia la placa positiva si $v \cdot B > E$.
- La carga q sigue una trayectoria recta si $v \cdot B = E$.
- La carga q no sufre desviación si $E = 0$.
- La carga q no sufre desviación si $B = 0$.



hay que considerar: 2 \vec{F} cuando q entra en el C :

$$\vec{F}_B = q(\vec{n} \times \vec{B}) \text{ y } \vec{F}_E = q\vec{E}$$

No se que $\vec{n} \perp \vec{B}$

a) Si $n_B > E \Rightarrow \vec{F}_B > \vec{F}_E \therefore$ Correcto

b) Si $n_B = E \Rightarrow \vec{F}_B = \vec{F}_E \therefore$ Correcto

c) Si $\vec{E} = 0 \Rightarrow \vec{F}_E = 0 \therefore$ Incorrecto

d) Si $B = 0 \Rightarrow \vec{F}_B = 0 \therefore$ Incorrecto

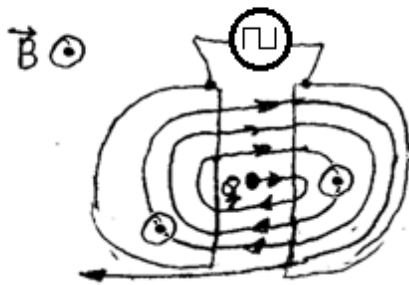
Un acelerador de protones (ciclotrón) tiene en

$B = 0,45 \text{ T}$ y $R = 1,2 \text{ m}$. $q = 1,6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$; $m = 1,67 \cdot 10^{-27} \text{ kg}$

a) Su frecuencia

b) Velocidad

El ciclotrón es un acelerador de partículas cargadas, formado por dos conductores huecos en forma de **D**:



Entre ambos cond se aplica una
v alterna y todo está inmerso
en un campo \vec{B} .

Una carga liberada entre ambos
cond. adquiere una \vec{v} inicial

debido a la ddp y entrará en el cond. hueco de una
de las **D**. Debido a su velocidad \vec{v} , a la presencia
de un campo \vec{B} y a la ausencia de un campo \vec{E} dentro
de la **D**, la carga describirá una trayectoria semi-
circular, en el interior de la **D**, hasta salir al espacio
de separación de ambas **D**.

Notese que dentro de las **D**, la carga se desplaza a
 $v = \omega r$ y tiene aplicada un $\vec{B} \perp \vec{v} \Rightarrow$ describe una
semicircunferencia:

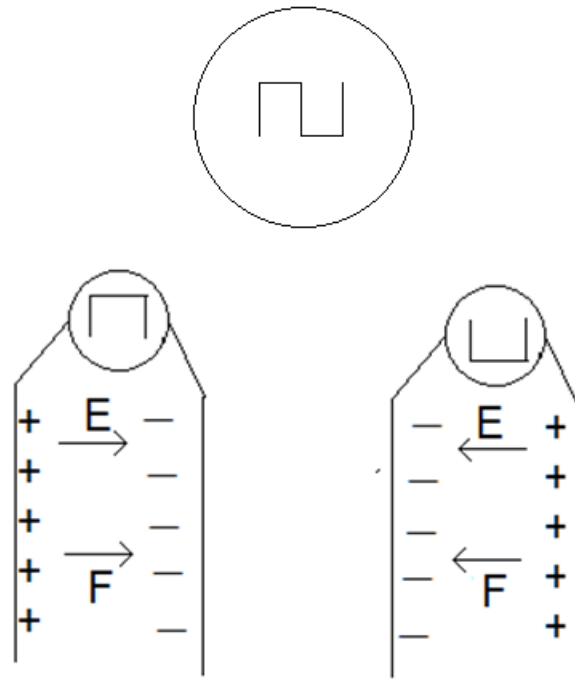
$$\vec{F} = q \vec{v} \times \vec{B} \Rightarrow F = q v B \quad \text{y} \quad F_c = m a_c \text{ (aquí centrípeta)}$$

$$m a_c = q v B \therefore MCV \Rightarrow m \frac{v^2}{R} = q v B \Rightarrow m \frac{v}{R} = q B$$

$$\frac{v}{R} = \omega = 2\pi f \Rightarrow f = \frac{q B}{2\pi m} = \frac{1,6 \cdot 10^{-19} \cdot 0,45}{2\pi \cdot 1,67 \cdot 10^{-27}}$$

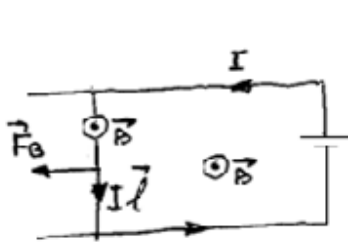
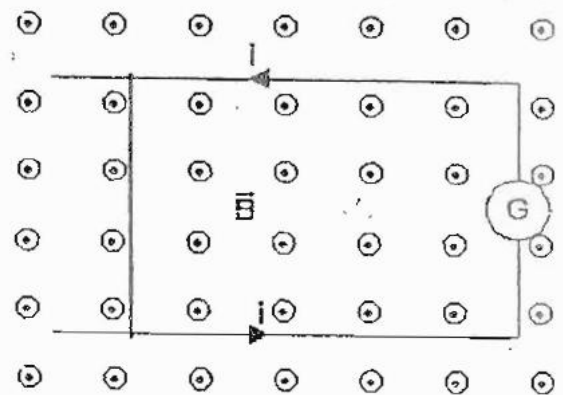
$$\boxed{f \approx 6,86 \text{ MHz}}$$

$$v = \frac{q B R}{m} \Rightarrow \boxed{v \approx 51,7 \cdot 10^6 \text{ m/s}}$$



137) Un alambre metálico de masa m se desliza sin fricción sobre dos rieles separados por una distancia l . La vía está colocada en un campo magnético \vec{B} como indica la figura. Una corriente i sale del generador G a un riel y sigue por el riel. Encontrar la velocidad (módulo, dirección y sentido) del alambre en función del tiempo, suponiendo que se encuentra en reposo para $t = 0$.

Rta: $v = \frac{i l B t}{m}$ (Hacia la izquierda)

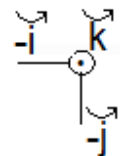


$\vec{B} = B \vec{k}$; $I \vec{l} = I l (-\vec{j})$

$\vec{F}_B = I \vec{l} \times \vec{B}$

$\vec{F}_B = I l B (-\vec{i})$

$(-\vec{j}) \times \vec{k} = (-\vec{i})$



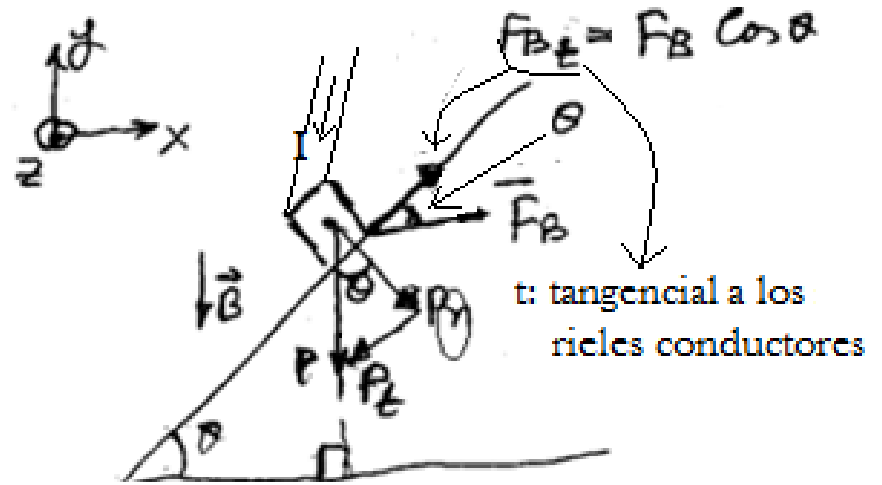
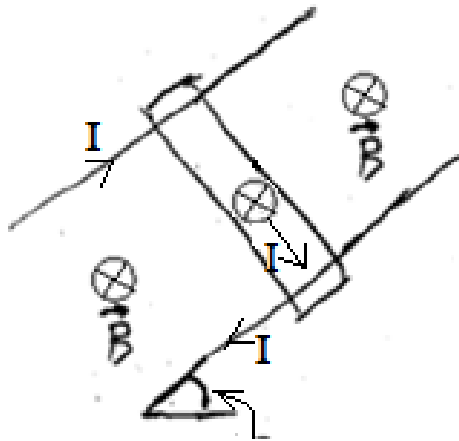
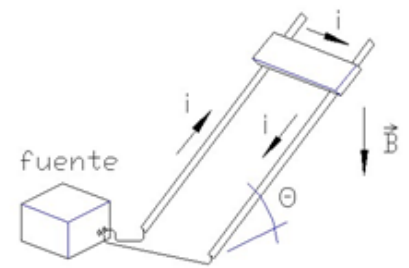
$\vec{F} = m \vec{a} \therefore I l B = m a \Rightarrow a = \frac{I l B}{m}$

$v(t) = a \cdot t$

$v(t) = \frac{I l B}{m} \cdot t$

En la figura admitir que los conductores de apoyo carecen de rozamiento pero están inclinados hacia arriba de modo que forman un ángulo θ con la horizontal.

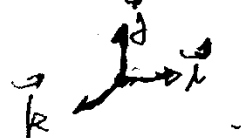
¿Qué campo de inducción magnética vertical se necesita para que la barra de masa m no se deslice hacia abajo por los conductores?



sin corriente eléctrica I , la barra se desliza hacia abajo debido a la componente del peso en dirección tangencial a los rieles: $P_t = P \sin \theta = mg \sin \theta$

\exists una \vec{F}_B x la presencia de un \vec{B} vertical (hacia abajo);
 Como: $\vec{F}_B = I \vec{l} \times \vec{B}$ y $\vec{l} \perp \vec{B}$ (para cualquier θ) \therefore

el plano generado x los vectores \vec{l} y \vec{B} es el plano vertical \perp al papel en este escrito y teniendo en cuenta

 $\vec{l} = l \vec{i}$ y $\vec{B} = B (-\vec{j}) \Rightarrow \vec{i} \times (-\vec{j}) = \vec{k}$

entonces $\vec{F}_B = F_B \vec{i}$

$$\vec{F}_B = I \vec{l} \times \vec{B} = I l B \vec{i}$$

Pero no toda la \vec{F}_B va a cooperar para anular la P_t , sólo la componente l_g de \vec{F}_B en dirección de los rieles (por supuesto, hacia arriba) $\Rightarrow F_{Bt} = F_B \cos \theta$

Para que no se deslice: $P_t = F_{Bt}$

$$mg \sin \theta = F_B \cos \theta \therefore mg \sin \theta = I l B \cos \theta$$

$$B = \frac{mg \sin \theta}{I l \cos \theta} \Rightarrow$$

$$\boxed{\vec{B} = \frac{mg \tan \theta}{I l} \vec{i}}$$

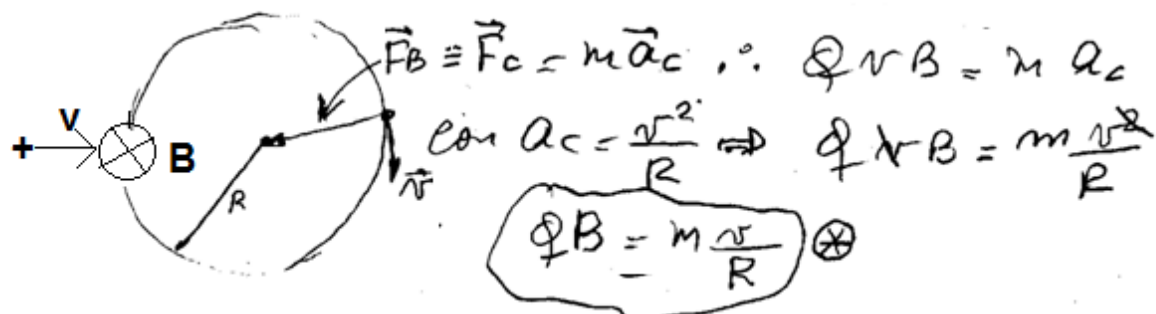
Ejercicio 5: un protón ($m_p=1,67 \times 10^{-27}$ kg, $q_p=1,6 \times 10^{-19}$ C) ingresa a una región del espacio en la que existe un campo magnético uniforme cuyas líneas son perpendiculares a la velocidad del protón. El protón describe una trayectoria circular de período $T = 10^{-8}$ s.

a) calcule la intensidad del campo B;

b) suponiendo que el protón fue acelerado desde el reposo por una diferencia de potencial de 3kV, calcule el radio de la órbita.

a) $B=6,56$ T b) 1,2mm

a) $\vec{v} \perp \vec{B} \Rightarrow \text{MCU}$ y $F_B = qvB$



de $(*)$: $\frac{qv}{R} = \frac{qB}{m}$ siendo la velocidad angular $\omega = \frac{v}{R}$

$\omega = \frac{qB}{m}$ ω no es dato, pero sí lo es el período T : $\omega T = 2\pi \Rightarrow \omega = \frac{2\pi}{T}$

Retomando $\omega = \frac{qB}{m} \Rightarrow \frac{2\pi}{T} = \frac{qB}{m} \Rightarrow B = \frac{2\pi m}{qT}$

$B = \frac{2\pi \cdot 1,67 \cdot 10^{-27}}{1,6 \cdot 10^{-19} \cdot 10^{-8}} \therefore \boxed{B \approx 6,56 T \text{ o } \frac{Vb}{m^2}}$

b) Como no se considera ningún tipo de atenuación, el resultado debería explicitar que "ingresa al vacío" : \therefore toda la ddp, se convierte en energía cinética U_k .

Recordando la definición de potencia eléctrica:

$V = \frac{U}{q} \therefore U = qV$, entonces :

$qV = \frac{1}{2} m v^2 \Rightarrow v = \sqrt{\frac{2qV}{m}} = \sqrt{\frac{2 \cdot 1,6 \cdot 10^{-19} \cdot 3 \cdot 10^3}{1,67 \cdot 10^{-27}}}$

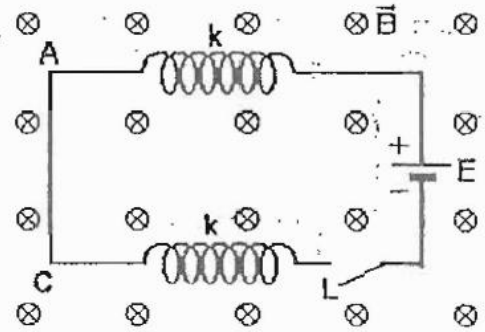
$v \approx 4,6 \cdot 10^5 \text{ m/s}$ y retomando $(*)$:

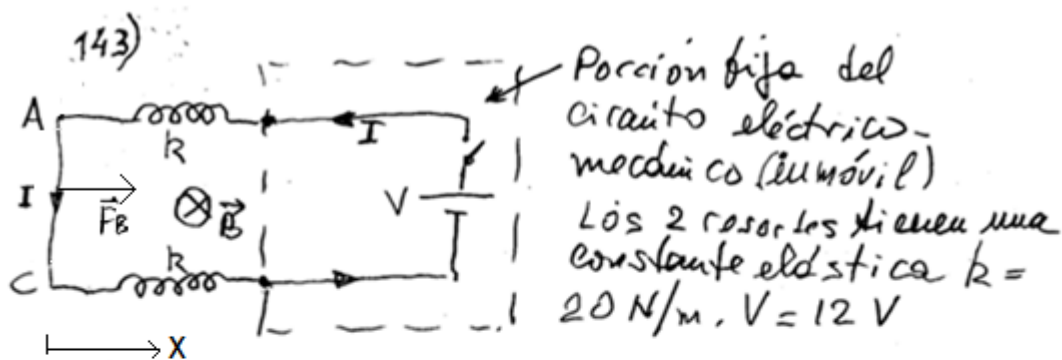
$R = \frac{v \cdot m}{q \cdot B} = \frac{4,6 \cdot 10^5 \cdot 1,67 \cdot 10^{-27}}{1,6 \cdot 10^{-19} \cdot 6,56} \Rightarrow \boxed{R \approx 1,21 \text{ mm}}$

143) El circuito de la figura tiene una resistencia total de $0,5 \, \Omega$. El conductor A-C tiene 10 cm de longitud, está sostenido por dos resortes, y se encuentra en una mesa sin fricción. El resto del circuito se mantiene rigidamente en su lugar.

¿Cuánto se extenderán o comprimirán los resortes después que el interruptor L se cierra y se establece el equilibrio? El campo magnético B es el dibujado y su módulo $0,20 \, \text{Wb/m}^2$ y la constante elástica de los resortes es $k = 20 \, \text{N/m}$.

Dato: $E = 12 \, \text{V}$

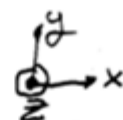




Existe un \vec{B} en todo el circuito de valor $B = 0,2 \text{ T}$ y dirección figura. Los conductores tienen una resistencia total $R = 0,5 \Omega$. El tramo AC tiene una longitud 10 cm .

¿Cuando se extenderán o comprimirán los resortes, con el interruptor cerrado, hasta que se establezca el equilibrio de las fuerzas (o lo que es lo mismo, se llegue a la situación de reposo)?

$$I = \frac{V}{R} = \frac{12 \text{ V}}{0,5 \Omega} = 24 \text{ A}$$



En el tramo AC (móvil), circula $I = 24 \text{ A}$ en sentido $(-\vec{j})$ y atraviesa $\vec{B} = 0,2 \text{ T}(-\vec{k})$

$$\vec{F}_B = I \vec{l} \times \vec{B} \Rightarrow \vec{F}_B = F_B(\vec{i})$$

$(-\vec{j}) \times (-\vec{k}) = \vec{i}$

Entonces, si \vec{F}_B está en \vec{i} \Rightarrow está comprimiendo a los resortes \therefore la $\vec{F}_{elástica}$: F_e está en $(-\vec{i})$

$$\vec{F}_e = F_e(-\vec{i})$$

en equilibrio de fuerzas (y reposo de los cuerpos) \Rightarrow

$$F_B = F_e$$

$$F_B = I l B \quad (\text{ver que } \vec{l} \perp \vec{B})$$

$$F_e = 2k \Delta x$$

$$2k \Delta x = I l B \Rightarrow \Delta x = \frac{I l B}{2k} = \frac{24 \cdot 0,1 \cdot 0,2}{2 \cdot 20}$$

$$\boxed{\Delta x = 1,2 \text{ cm}}$$