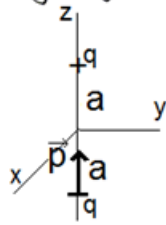


Dipolo eléctrico

Un dipolo consiste en 2 cuerpos puntuales de =
valor y signos opuestos, separados una distancia

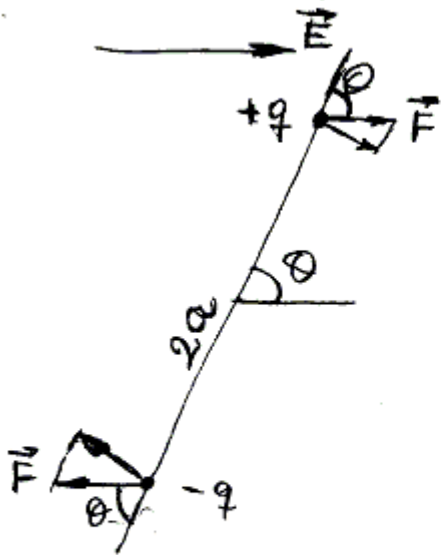


Se caracteriza x en momento

$$\text{dipolo } \vec{p} = 2a q \vec{k}$$

$$[p] = C.m$$

Si sumergimos el dipolo en un campo \vec{E} :



Se genera F aplicada a
los q : $\vec{F} = q \cdot \vec{E}$

La culpa desarrollada tiene una
magnitud:

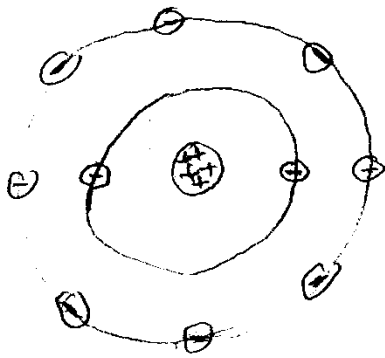
$$\tau = F 2a \sin \theta$$

$$= qE 2a \sin \theta = p E \sin \theta$$

vectorialmente

$$\vec{\tau} = \vec{p} \times \vec{E}$$

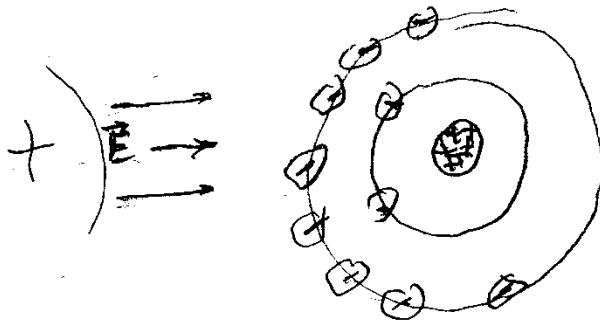
AISLANTES



Átomo de un aislante, que se encuentra sin la presencia de un \vec{E} externo; se observa que (estadísticamente) los electrones en sus orbitales se encuentran posicionados diametralmente.

Esta característica informa que el campo \vec{E} total generado por el átomo está concatenado dentro de él: \vec{E} campo \vec{E} fuera del átomo.

Introducimos un \vec{E} externo que afectará al átomo:



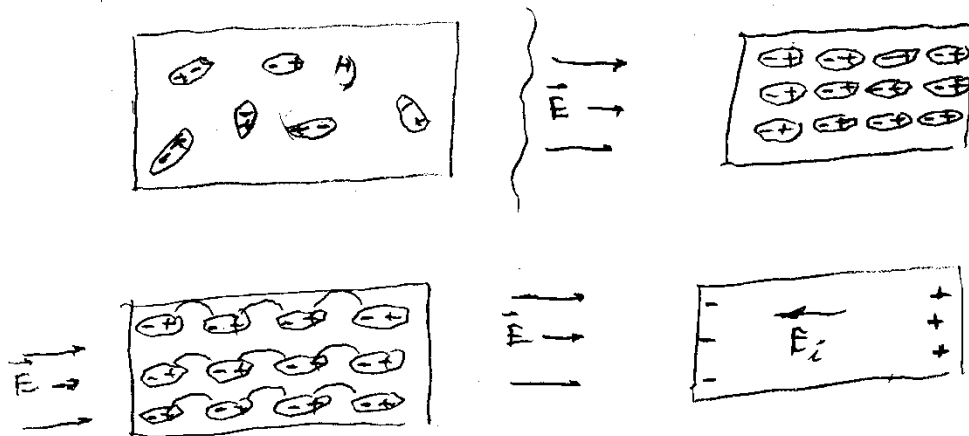
Estadísticamente, es probable encontrarse con los electrones de los orbitales en posiciones como en la fig.

Esto hace que modelicemos a este átomo, atacado por un \vec{E} , como un dipolo: $\ominus \xrightarrow{\vec{E}} \oplus$

Esta característica de encontrarse electrones fuera de la simetría (átomo aislante sin la acción de un \vec{E}), se la encuentra en ciertos aislantes sin campo \vec{E} externo!

ej: el H_2O (destilada); el amoníaco NH_3 ; dióxido de azufre SO_2
A estas moléculas se las llama POLARES

Descripción atómico/molecular de los aislantes



Vector polarización eléctrica: \vec{P}

Vimos que existen materiales aislantes, que en presencia de un \vec{E} se alinean en la dirección del campo (y sentido opuesto): esta consecuencia se la llama POLARIZACIÓN \vec{P} y a los aislantes que les sucede se los llama DIELECTRICOS; por lo tanto; Un DIELECTRICO es un material AISLANTE con la capacidad de POLARIZARSE

Llamemos n al N° de dipolos por unidad de volumen: $n = \frac{N^{\circ} \text{ dipolos}}{m^3} \therefore$

$$\vec{P} = n \vec{p} \leftarrow \begin{array}{l} \text{Vector momento dipolar eléctrico [C.m]} \\ \text{Vector polarización [C/m}^2\text{]} \end{array}$$



\vec{P} va $\ominus \rightarrow \oplus$: recordar el momento dipolar eléctrico \vec{p}

La polarización en un dieléctrico es proporcional al campo \vec{E} externo y al material: $\vec{P} \propto \vec{E}$ y $\vec{P} \propto \epsilon$

Se define con el nombre Épsilon ϵ al parámetro que magnifica la polarización de un material:
se cumple $\epsilon > \epsilon_0$ ($\epsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \text{ C}^2/\text{N.m}^2$)
Entonces:

$\epsilon = \epsilon_r \cdot \epsilon_0$ siendo ϵ_r adimensional e informa cuánto más polarizable el material en estudio, respecto del aire o vacío.

VECTOR INDUCCIÓN ELÉCTRICA: \vec{D}

También llamado Vector desplazamiento eléctrico.

Nótese que en un die existe una superposición de campos \therefore esto se matematiza:

$$\boxed{\vec{D} = \epsilon_0 \vec{E} + \vec{P}} \quad \text{o alternativamente} \quad \boxed{\vec{D} = \epsilon \vec{E}}$$

Recordando GAUSS:

$$\oint_{\text{sup}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon_0} \quad \Rightarrow \quad \text{Ahora, ampliado a die:}$$

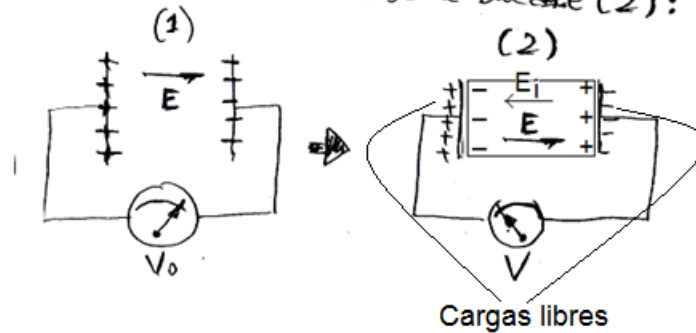
$$\oint_{\text{sup}} \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon} \quad \therefore \quad \oint_{\text{sup}} \epsilon \vec{E} \cdot d\vec{s} = Q \quad \Rightarrow \quad \boxed{\oint_{\text{sup}} \vec{D} \cdot d\vec{s} = Q}$$

Este último es una reformulación de Gauss a die!

Dielectric in a C

Llamamos die al material aislante en el cual se ejerce inducción eléctrica.

Supongamos que colocamos un C y luego de cargado se retira la batería (1) y luego se le introduce un die (2):



Se observa $V_0 > V$ a causa de la polarización que se ejerce en el dieléctrico sumando en un campo \vec{E} . Las cargas sobre las placas del C permanecen des. ya que si se retira el die, V retorna a V_0 .

El cociente $\frac{V_0}{V}$ depende del material del die.

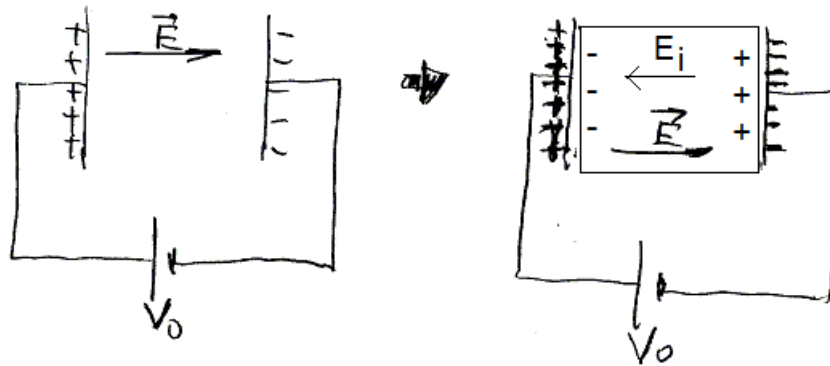
$$\Rightarrow \frac{V_0}{V} = \epsilon_r \quad (\text{cte. o permitividad die relativa})$$

Vacío o aire $\epsilon_r = 1$; agua destilada $\epsilon_r = 80$; titanio de estroncio $\epsilon_r \approx 250$

$$\epsilon_r = \frac{V_0}{V} = \frac{\frac{Q}{C_0}}{\frac{Q}{C}} = \frac{C}{C_0} \Rightarrow \boxed{C = \epsilon_r C_0}$$

la inserción de un die aumenta C en un factor ϵ_r

Supongamos ahora que dejamos la batería colocada en el die (1) y luego colocamos un die en el mismo (2) :



Sin die, la batería inyecta carga y su dif. de potencial es V_0 . Cuando introducimos el die, aparece el efecto de polarización, quien trata de bajar la V_0 , pero la batería no lo permite \rightarrow inyecta más portadores de carga para que se mantenga V_0

La nueva carga es: $Q = \epsilon_r Q_0 \Rightarrow$ como

$C = \frac{Q}{V}$ y V quedó de (en V_0), pero Q fue a $Q_0 \Rightarrow$ $C = \epsilon_r C_0$

Podemos inferir que SIEMPRE la presencia de un die aumenta la capacidad de un C

$$\epsilon_r = \frac{\epsilon}{\epsilon_0}$$

Factores que mejoran en un C con la presencia de die

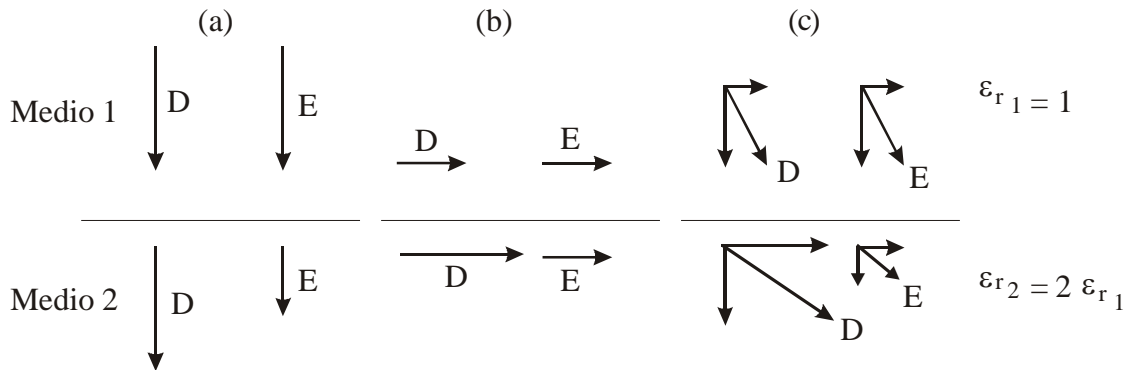
- 1) Disminución de los costos de fabricación;
El die le ofrece un buen soporte mecánico para mantener las placas fijas a una distancia $d = d_0$,
- 2) Aumenta la capacitancia del $C \rightarrow C = \epsilon_r C_0$

- 3) Disminuye la diferencia de pot. entre placas: $V = \frac{V_0}{\epsilon_r}$ y consecuentemente
disminuye el campo E entre placas: $E = \frac{E_0}{\epsilon_r}$

El aire seco tiene un valor de disrupción (máx. \vec{E} que se puede aplicar antes que salte la chispa), de 3000 V/mm ; existen die de valores superiores al aire, x lo que aumenta la V de disrupción.

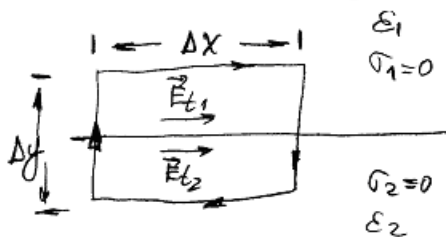
Superficies de contorno o frontera:

Las superficies de contorno están entre regiones de distinta constante dieléctrica



Analizamos el problema en dos partes:

- 1. E a la frontera*
- 2. D a la frontera*



Consideramos una trayectoria rectangular, la $1/2$ en cada medio. El $W \times$ unidad de carga necesario para transportar

una carga de prueba alrededor de la trayectoria cerrada es:

$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l}$. Si hacemos que $\Delta y \rightarrow 0 \Rightarrow$ el W sobre estas trayectorias normales $\rightarrow 0$, aunque existe un campo $\vec{E} \perp$ a la frontera:

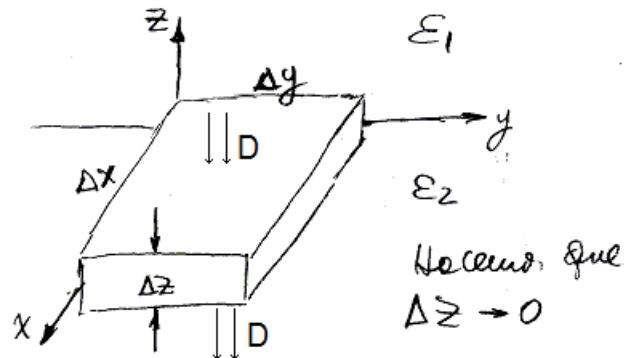
$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{l} = E_{t1} \Delta x - E_{t2} \Delta x = 0$$

$$\boxed{E_{t1} = E_{t2}}$$

El campo \vec{E} tangencial es continuo a través de una frontera

Campos normales a la frontera entre medios (plano xy)

Se construye una caja imaginaria $\Delta x, \Delta y, \Delta z$



Aplicando Gauss

$$\oint \vec{E} \cdot d\vec{s} = \frac{Q}{\epsilon} \Rightarrow \oint \vec{D} \cdot d\vec{s} = Q_{enc} \Rightarrow \oint \vec{D} \cdot d\vec{s} = 0$$

$$D_{n1} \Delta x \Delta y - D_{n2} \Delta x \Delta y \Rightarrow \boxed{D_{n1} = D_{n2}}$$

La componente perpendicular del vector D es continua en una frontera sin cargas