Машинное обучение, ФКН ВШЭ Семинар №14

1 Метод опорных векторов

Задача 1.1. Рассмотрим двумерную задачу классификации (d=2) с двумя классами $\mathbb{Y} = \{-1, +1\}$. В обучающей выборке 5 точек: три точки $\{(1, 1), (1, 2), (2, 3)\}$ класса +1 и две точки $\{(3, 1), (4, 2)\}$ класса -1. Найдите линейный классификатор $a(x) = \text{sign}(w_1x_1 + w_2x_2 + b)$, который будет получен в результате обучения методом опорных векторов.

Решение. Выборка является линейно разделимой, поэтому можно решать следующую задачу:

$$\begin{cases} \frac{1}{2}(w_1^2 + w_2^2) \to \min_w \\ y_i(\langle w, x_i \rangle + b) \geqslant 1. \end{cases}$$

Запишем лагранжиан:

$$L(w, b, \lambda) = \frac{1}{2}(w_1^2 + w_2^2) + \sum_{i=1}^{5} \lambda_i (1 - y_i(\langle w, x_i \rangle + b))$$

и условия Куна-Таккера:

$$\begin{cases} w_1 - \lambda_1 - \lambda_2 - 2\lambda_3 + 3\lambda_4 + 4\lambda_5 = 0; \\ w_2 - \lambda_1 - 2\lambda_2 - 3\lambda_3 + \lambda_4 + 2\lambda_5 = 0; \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - \lambda_4 - \lambda_5 = 0; \\ \lambda_1 = 0 \quad \text{или} \quad 1 - w_1 - w_2 - b = 0; \\ \lambda_2 = 0 \quad \text{или} \quad 1 - w_1 - 2w_2 - b = 0; \\ \lambda_3 = 0 \quad \text{или} \quad 1 - 2w_1 - 3w_2 - b = 0; \\ \lambda_4 = 0 \quad \text{или} \quad 1 + 3w_1 + w_2 + b = 0; \\ \lambda_5 = 0 \quad \text{или} \quad 1 + 4w_1 + 2w_2 + b = 0; \end{cases}$$

(мы опустили условия о выполнении ограничений в прямой и двойственной задачах).

Нарисовав выборку на плоскости, можно заметить, что объекты (1,2) и (4,2) не являются опорными, и поэтому соответствующие им двойственные переменные будут равны нулю: $\lambda_2 = \lambda_5 = 0$. Остальные же объекты при оптимальной разделяющей

полосе будут опорными и их отступы будут равны 1. Получаем систему

$$\begin{cases} w_1 - \lambda_1 - \lambda_2 - 2\lambda_3 + 3\lambda_4 + 4\lambda_5 = 0; \\ w_2 - \lambda_1 - 2\lambda_2 - 3\lambda_3 + \lambda_4 + 2\lambda_5 = 0; \\ \lambda_1 + \lambda_2 + \lambda_3 - \lambda_4 - \lambda_5 = 0; \\ 1 - w_1 - w_2 - b = 0; \\ \lambda_2 = 0; \\ 1 - 2w_1 - 3w_2 - b = 0; \\ 1 + 3w_1 + w_2 + b = 0; \\ \lambda_5 = 0. \end{cases}$$

Здесь мы опустили все неравенства. Решая систему, получим $b=1.5,\,w_1=-1,\,w_2=0.5,\,\lambda_1=0.375,\,\lambda_2=0,\,\lambda_3=0.25,\,\lambda_4=0.625,\,\lambda_5=0.$

Задача 1.2. Рассмотрим задачу с линейно разделимой выборкой. Допустим, мы решили двойственную задачу SVM и нашли вектор двойственных переменных λ . Покажите, что половина ширины разделяющей полосы ρ может быть вычислена по следующей формуле:

$$\frac{1}{\rho^2} = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i.$$

Решение. Поскольку выборка линейно разделима, то все объекты, для которых $\lambda_i \neq 0$, окажутся на границе разделяющей полосы. Для них будет выполнено равенство

$$y_i(\langle w, x_i \rangle + b) = 1,$$

из которого можно выразить b:

$$b = y_i - \langle w, x_i \rangle.$$

Домножим обе стороны на $\lambda_i y_i$ и просуммируем по i (заметим, что для объектов не на границе разделяющей полосы выполняется $\lambda_i y_i = 0$):

$$b\sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i y_i = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i y_i^2 - \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i y_i \langle w, x_i \rangle.$$

Поскольку w, b и λ здесь — решения прямой и двойственной задач, то для них выполнены условия Куна-Таккера. В частности,

$$\sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i y_i = 0,$$

$$w = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i y_i x_i.$$

Заметим также, что $y_i^2 = 1$. Воспользовавшись этими тремя равенствами, получаем:

$$0 = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i - ||w||^2.$$

Ранее мы доказали, что в SVM ширина разделяющей полосы равна $\frac{2}{\|w\|}$, поэтому

$$0 = \sum_{i=1}^{\ell} \lambda_i - \frac{1}{\rho^2}.$$

Отсюда получаем требуемое равенство.

Задача 1.3. Пусть $(w, b, \xi_1, \dots, \xi_\ell)$ — оптимальное решение прямой задачи SVM. Предположим, что $\xi_3 > 0$. Выразите отступ объекта x_3 для обученного линейного классификатора через значения (ξ_1, \dots, ξ_ℓ) .

Решение. Заметим, что, поскольку $\xi_3 > 0$, то объект x_3 является опорным нарушителем. Отсюда следует, что $\lambda_3 = C$. Напомним, что для двойственной задачи можно записать условия дополняющей нежесткости:

$$\lambda_3[y_3(\langle w, x_3 \rangle + b) - 1 + \xi_3] = 0,$$

откуда можно получить, что $y_3\left(\langle w,x_3\rangle+b\right)-1+\xi_3=0 \Leftrightarrow M_3=y_3\left(\langle w,x_3\rangle+b\right)=1-\xi_3.$

Задача 1.4. Пусть мы решили двойственную задачу SVM и получили решение $(\lambda_1, \ldots, \lambda_\ell)$. Пусть мы также восстановили оптимальный порог b. Выразите сумму $\sum_{i=1}^{\ell} \xi_i$ оптимальных значений параметров ξ_1, \ldots, ξ_ℓ для прямой задачи.

Решение. Напомним, что имеет место

$$\mu_i \xi_i = 0 \Leftrightarrow (\mu_i = 0)$$
 или $(\xi_i = 0)$,

поэтому имеет смысл рассматривать лишь те объекты, для которых $\mu_i = 0$. Из $\lambda_i + \mu_i = C$ имеем $\lambda_i = C \neq 0$. Отсюда и из $\lambda_i [y_i (\langle w, x_i \rangle + b) - 1 + \xi_i] = 0$ имеем

$$y_{i}(\langle w, x_{i} \rangle + b) - 1 + \xi_{i} = 0 \Leftrightarrow \xi_{i} = 1 - y_{i}(\langle w, x_{i} \rangle + b) =$$

$$= 1 - y_{i}\left(\left\langle \sum_{j=1}^{\ell} \lambda_{j} y_{j} x_{j}, x_{i} \right\rangle + b\right) = 1 - y_{i}\left(\sum_{j=1}^{\ell} \lambda_{j} y_{j} \langle x_{i}, x_{j} \rangle + b\right).$$

Если учесть, что для объектов с $\xi_i=0$ выполняется $\lambda_i=C$, отсюда имеем:

$$\begin{split} \sum_{i=1}^{\ell} \xi_i &= \sum_{\substack{i=1\\\lambda_i = C}}^{\ell} \left(1 - y_i \left(\sum_{j=1}^{\ell} \lambda_j y_j \langle x_i, x_j \rangle + b\right)\right) = \\ &= \sum_{\substack{i=1\\\lambda_i = C}}^{\ell} 1 - \sum_{\substack{i=1\\\lambda_i = C}}^{\ell} \sum_{j=1}^{\ell} y_i y_j \lambda_j \langle x_i, x_j \rangle - b \sum_{\substack{i=1\\\lambda_i = C}}^{\ell} y_i. \end{split}$$

2 Ядра для объектов сложной структуры

§2.1 All-subsequences kernel

Рассмотрим ядро, часто используемое при работе с текстами. Введём некоторые понятия и обозначения:

- Σ алфавит, некоторое множество элементов, называемых *символами*;
- Σ^* множество всех возможных последовательностей (называемых *строками*; включая пустую строку ε) над алфавитом Σ ;
- |s|— длина строки s;
- $\overline{s_1s_2\dots s_k}$ конкатенация символов или строк $s_1,s_2,\dots,s_k;$
- s(i) подпоследовательность символов строки s на позициях $i=(i_1,\ldots,i_k), 1 \le i_1 < \cdots < i_k \le |s|$, т.е. строка $\overline{s_{i_1} \ldots s_{i_k}}$;

•
$$s[a:b] = \begin{cases} s((a, a+1, \dots, b)), a \leq b, \\ \varepsilon, a > b. \end{cases}$$

Для произвольной строки над алфавитом Σ рассмотрим следующее отображение в спрямляющее пространство:

$$(\varphi(s))_u = |\{i : s(i) = u\}|, u \in \Sigma^*,$$

т.е. $(\varphi(s))_u$ — количество вхождений строки u в строку s в качестве её подпоследовательности. Соответствующее ядро задаётся следующим образом:

$$K(s,t) = \langle \varphi(s), \varphi(t) \rangle = \sum_{u \in \Sigma^*} (\varphi(s))_u (\varphi(t))_u.$$

Тем не менее, вычисление ядра путём формирования признаковых описаний объектов слишком трудозатратно, даже если учитывать лишь подпоследовательности, действительно входящие в строку в исходном пространстве. В частности, для подпоследовательностей длины k количество ненулевых компонент признакового описания строки s в спрямляющем пространстве можно оценить как $\min\left(C_{|s|}^k, |\Sigma|^k\right)$.

Опишем более эффективный способ вычисления ядра. Преобразуем вклад $(\varphi(s))_u$ в значение K(s,t):

$$(\varphi(s))_u(\varphi(t))_u = \sum_{i:s(i)=u} 1 \cdot \sum_{j:t(j)=u} 1 = \sum_{(i,j):u=s(i)=t(j)} 1.$$

Тогда

$$K(s,t) = \langle \varphi(s), \varphi(t) \rangle = \sum_{u \in \Sigma^*} \sum_{u = s(i) = t(j)} 1 = \sum_{(i,j): \, s(i) = t(j)} 1.$$

Для эффективного вычисления ядра будем использовать рекуррентную формулу — вычислим значение ядра K(sa,t), где a — символ, дописанный в конец рассматриваемой ранее строки:

$$K(\overline{sa}, t) = \sum_{(i,j): \overline{sa}(i) = t(j)} 1.$$

В этом случае для набора i возможны 2 случая: i целиком содержится в s либо последний элемент i является символом a. Таким образом, имеем:

$$\sum_{(i,j): \overline{sa}(i)=t(j)} 1 = \sum_{(i,j): s(i)=t(j)} 1 + \sum_{u:t=\overline{uav}} \sum_{(i,j): s(i)=u(j)} 1.$$

При разбиении суммы мы воспользовались тем фактом, что при наличии совпадающих подпоследовательностей в строках \overline{sa} и t с участием символа a в первой из них этот символ должен также встречаться на некоторой позиции в строке t.

Описанные преобразования позволяют нам сформулировать реккурентную формулу для вычисления ядра:

$$K(s, \varepsilon) = 1,$$

 $K(sa, t) = K(s, t) + \sum_{k: t_k = a} K(s, t[1:k-1]).$

Верны также и аналогичные симметричные формулы в силу симметричности ядра. Таким образом, для вычисления значения ядра можно составить таблицу размера (|s|+1)(|t|+1). Обозначим за DP(i,j) значение в позиции (i,j), $i=\overline{0,|s|}$, $j=\overline{0,|t|}$, этой таблицы и будем заполнять таблицу таким образом, чтобы в позиции (i,j) находилось значение K(s[1:i],t[1:j]).

При этом согласно реккурентной формуле имеем:

$$DP(0,j) = DP(i,0) = 1, i = \overline{0, |s|}, j = \overline{0, |t|},$$

$$DP(i,j) = DP(i-1,j) + \sum_{k \le j: t_k = s_i} DP(i-1, k-1),$$

поэтому таблицу можно заполнять по строкам сверху вниз слева направо. Можно заметить, для вычисления DP(i,j) требуются значения DP(i-1,k), $k=\overline{0,j-1}$,

а потому заполнение позиции (i,j) таблицы требует O(j) операций, откуда следует, что вычисление значения ядра K(s,t) = DP(|s|,|t|) требует $O(|s||t|^2)$ операций.

Заметим, что при заполнении i-ой строки таблицы сумма в реккурентной формуле для DP(i,j) использует один и тот же символ s_i , причём каждая последующая сумма включает в себя предыдущие, а потому они могут быть вычислены динамически заранее для i-ой строки путём прохода по строке t, поиска символов s_i и прибавления соответствующего слагаемого суммы в случае успешного нахождения. Обозначив полученный вектор сумм за P, можем вычислять значение в позиции (i,j) таблицы по следующей формуле:

$$DP(i,j) = DP(i-1,j) + P(j).$$

Отметим, для вычисления значений сумм для i-ой строки таблицы требуется O(|t|) операций, а потому полученный алгоритм вычисления ядра K(s,t) имеет сложность O(|s||t|).