

# Виды дифференциальных уравнений

0.1 Метод изоклин

а.  $y' = \text{const} = c$

б. строим графики

в. проводим прямые под углом  $\arctg(c)$

0.2 Составление ДУ

$\varphi(x, y, c_1, \dots, c_n) = 0$

а. берем производные вплоть до  $(n)$

б. решаем систему от-но констант

в. подставляем в исходное выра-е

4.1 Системы ДУ (однородные)

$$\begin{cases} \dot{x}_1 = a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n \\ \vdots \\ \dot{x}_n = a_{n1}x_1 + \dots + a_{nn}x_n \end{cases}$$

а. Найти eigenvalues для  $A = \|a_{ij}\|$

i. Если геом. кр = алг. кр, то  
 $\lambda_j \leftrightarrow y_j = C_1 \cdot y_j^{-1} \cdot e^{\lambda_j t} + \dots$

ii. Если не совпадают, то  
 $S = \kappa$  - алг. кр     $m$  - геом. кр  
Погстановка:  $x(t) = (a + bt + \dots + dt^{\kappa-m})e^{\lambda t}$   
Подставить в систему и выразить  
через  $\kappa$  констант.

iii. Если  $\lambda_j \in \mathbb{C}$ , то находим eigenvector  
и записываем решение в виде  
 $y_j = \text{Re}(v_j \cdot e^{i t}) + \text{Im}(v_j \cdot e^{i t})$

1.1 Однородные дифференциалы

$y' = f\left(\frac{y}{x}\right)$  или  $N(x,y)dx + M(x,y)dy = 0$   
 $N(x,y)dx + M(x,y)dy = 0$   
 $n$ -порядок уравнения

а. Замена  $t = \frac{y}{x}$

б. Решить от-но  $t$

в. Обратная замена  $y = t \cdot x$

1.2 Линейные дифференциалы

$y' + a(x) \cdot y = b(x)$

а. Решить  $y' + a(x) \cdot y = 0$  Результат:  $y = C(x) \cdot f(x)$

б. Подставить в исходное и найти  $C = \varphi(x)$

в. Собрать ответ

1.3 Уравнение Бернулли

$y' + a(x) \cdot y = b(x) \cdot y^n$

а.1 Замена  $z = y^{1-n}$ ,  $dy = \frac{y^n \cdot dz}{1-n}$

б.1 Решаем как Бернулли

а.2 Замена  $y = u(x) \cdot v(x)$

в.2 Обнуляем  $v'$  и находим  $u$

1.4 Уравнение Риккати

$y' = p(x) \cdot y^2 + q(x)y + f(x)$

а.1  $y = y_1 + \varphi(x)$  - подставить в исходное  
 $y' = y^2 + x^d$

а.2 Решается, если  $\frac{d}{2d+1} \in \mathbb{Z}$

2.1 Дифференциалы высоких порядков I

$F(x, y^{(k)}, \dots, y^{(k+n)}) = 0$

а. Замена  $z = y^{(k)}(x)$

2.2 Дифференциалы высоких порядков II

$F(y, y', \dots, y^{(n)}) = 0$

а. Замена  $z = y'$   
 $y'' = (z(y))'_x = z' \cdot y' = z'z$   
 $y''' = z''z^2 + (z')^2z$

2.3 Линейные ДУ с постоянными коэф. (однородные)

$a_0 \cdot y^{(n)} + \dots + a_n \cdot y = 0$   
 $a_0 \lambda^n + \dots + a_n = 0 : \chi$   
 $\lambda_i$  - корни  $\chi$

а.  $\lambda_i \in \mathbb{R}$ , кратность  $\kappa$   
 $y_i = (C_1 + C_2x + \dots + C_\kappa x^{\kappa-1})e^{\lambda_i x}$

б.  $\lambda_i = a \pm bi \in \mathbb{C}$ , кратность  $\kappa$   
 $y_i = (C_1 \cos bx + C_2 \sin bx + \dots + C_{2\kappa-1} x^{\kappa-1} \cos bx + C_{2\kappa} x^{\kappa-1} \sin bx) \cdot e^{ax}$

2.4 Линейные ДУ с постоянными коэф. (неоднородные)

$a_0 y^{(n)} + \dots + a_n y = f(x)$   
 $y_{\text{реш}} = y_{\text{одн}} + y_z$

а.  $f(x) = P_n(x) \cdot e^{\lambda x}$   
 $y_z = x^s \cdot Q_n(x) \cdot e^{\lambda x}$ ,  $s$  - кратность  $\lambda$  как корня  $\chi$

б.  $f(x) = (P_m \cos bx + Q_m \sin bx)e^{ax}$   
 $y_z = x^s (N_m \cdot \cos bx + M_m \sin bx)e^{ax}$

3.1 Параметризация

$e^y + y' = x, \int y'_x = t$   
 $x = t + e^t$   
$$\begin{cases} \frac{dx}{dt} = 1 + e^t \\ \frac{dy}{dx} = t \end{cases} \Rightarrow y'_t = t(1 + e^t)$$

3.2 Интегрирующий множитель

$\varphi(\omega) = \frac{M'_x - N'_y}{N \cdot \omega'_y - M \omega'_x}$   
 $N(x,y)dx + M(x,y)dy = 0$   
 $\mu = C \cdot e^{\int \varphi d\omega}$

$$\square v \cdot e^{i t} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2i \end{pmatrix} e^{(3+2i)t}$$
$$= \begin{pmatrix} 1 \\ 1-2i \end{pmatrix} e^{3t} \cdot (\cos 2t + i \sin 2t)$$

4.2 Системы ДУ (неоднородные)

$\dot{x} = ax_1 + \dots + dx_n + f_i(t)$

а.  $f_i(t) = P_m \cdot e^{\lambda t}$   
 $\downarrow$   
 $x_i^r = Q_{m+s} \cdot e^{\lambda t}$ ,  $s$  - кратность  $\lambda$

б. Можно решить при помощи вариаций  
 $x_0 = C_1 \cdot e^{\lambda_1 t} + \dots + C_n e^{\lambda_n t}$   
 $C_1' e^{\lambda_1 t} + \dots + C_n' e^{\lambda_n t} = f_i(t)$   
и т.д.