Grafos etiquetados

Algoritmos en grafos ponderados

- Existen muchas situaciones donde además del modelo de grafo, se requiere además asociar un peso/longitud a las artistas del grafo.
- Estos grafos se denominan grafos ponderados, grafos etiquetados.
- Importantes problemas prácticos se abordan por medio de grafos ponderados. Por ejemplo:
 - Encontrar los caminos más cortos en un grafo
 - Encontrar el árbol de cubrimiento mínimo

Grafos no dirigidos con pesos

Implementación

<pre>Edge(int v, int w, double w)</pre>	// Constructor
<pre>int either()</pre>	// Uno de los vértices
<pre>int other(int v)</pre>	// El otro vértice
<pre>double weight()</pre>	// Peso de la arista

Implementación

Grafos dirigidos con pesos

Implementación

<pre>DirectedEdge(int v, int w, double w)</pre>	// Constructor
<pre>int from()</pre>	// Vértice origen de la arista
<pre>int to()</pre>	// Vértice destino de la arista
<pre>double weight()</pre>	// Peso de la arista

Implementación

Caminos más cortos

- En un grafo dirigido con pesos positivos, interesa encontrar el camino más corto desde un origen s a un nodo destino t.
- Una de las soluciones más conocidas es el algoritmo de Dijkstra.
- Este algoritmo encuentra las rutas más cortas desde un vértice s a los demás nodos.

Algoritmo de Dijkstra (1)

- Se mantienen tres estructuras auxiliares:
 - distTo[i]: Longitud del camino más corto de s a i.
 - edgeTo[i]: Última arista en el camino de s a i.
 Inicializado en null.
 - pq: Cola de prioridad mínima con los vértices indexados en función de su distancia al origen. (Ver IndexMinPQ).

```
public class DijkstraSP {
    private double[] distTo;
    private DirectedEdge[] edgeTo;
    private IndexMinPQ<Double> pq;
    ...
}
```

Sobre cola de prioridad indexada IndexMinPQ

- MinPQ solo contiene llaves comparables.
- En dijkstra necesitamos los nodos (n=0,...V-1) y sus respectivas distancias al origen, priorizados en función de la distancia al origen.
- Por ejemplo:

nodo	5	1	4	2	6
distancia	1.1	2.3	3.2	3.8	4.5

IndexMinPQ

• Similar a MinPQ, pero se mantienen 3 arreglos:

```
private int[] pq; // indices de los nodos
private int[] qp; // Posición en la cola del indice i
private Key[] keys; // Las llaves (distancias en Dijkstra)
```

 Las operaciones se implementan considerando tanto los índices, como las llaves. La prioridad la determinan las llaves.

Algoritmo de Dijkstra (2)

- Inicialización
 - distTo[i]: Longitud de los caminos s→i inicialmente infinito.
 - edgeTo[i]: Inicialmente no se han identificado aristas en los caminos más cortos: null.
 - pq : El vértice origen s.

```
distTo = new double[G.V()];
edgeTo = new DirectedEdge[G.V()];

for (int v = 0; v < G.V(); v++)
   distTo[v] = Double.POSITIVE_INFINITY;
distTo[s] = 0.0;

pq = new IndexMinPQ<Double>(G.V());
pq.insert(s, distTo[s]);
```

Algoritmo de Dijkstra (3)

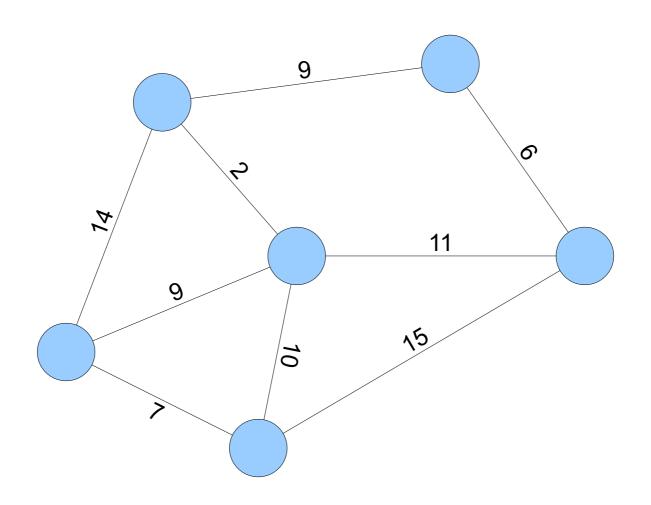
- Proceso de "relajación" de aristas:
 - Al considerar la arista v→w, si la longitud del camino a w pasando por v es más corta:
 - actualizar la distTo[w] con la nueva distancia
 - actualizar la última arista hasta w con la arista v→w.
 - actualizar la cola de prioridad acorde a la nueva distancia hasta w.

Algoritmo de Dijkstra (4)

- El ciclo central del algoritmo procede mientras la cola de prioridad no este vacía.
- Se obtiene el menor vértice de la cola y se relajan todas las aristas salientes de este vértice.

```
while (!pq.isEmpty()) {
  int v = pq.delMin();
  for (DirectedEdge e : G.adj(v))
    relax(e);
}
```

Dijkstra: Caso ejemplo



Ejercicios

 Indicar el camino más corto del origen a cualquier nodo w:

void shortestPath(int w)

Qué ocurre si el grafo no es conexo?

Eficiencia de Dijkstra

- La función relax(Edge e) realiza un número constante de operaciones aritméticas e invoca dos operaciones de la cola de prioridad:
 - pq.contains(w): Que es de tiempo constante ~C y
 - pq.decreaseKey(w,distTo[w]) o
 pq.insert(w,distTo[w]), que son ambas ~lg(V).
- El tiempo total por invocación de relax es:

$$\sim lg(V)$$

Eficiencia de Dijkstra (2)

- El ciclo while principal realiza dos operaciones:
- pq.delMin(): Borra el menor elemento de la cola de prioridad, como máximo el número de vértices del grafo: ~V lg(V).
- relax(e) para todas las aristas adyacentes, que totalizando sobre todas las iteraciones corresponden al número de aristas del grafo E, por lo que en total se tiene: ~E lg(V).
- El tiempo total es:

Consideraciones

 Si el grafo es denso, E~kV². En este caso el tiempo total tiene la forma:

$$\sim cV^2 \lg(V)$$

 En el caso de grafos no densos, que es bastante común en la práctica, se tiene E~kV y por lo tanto el tiempo total es:

Ejercicio

- Se puede modificar Dijkstra para encontrar la "ruta más larga"?
- Bajo que consideraciones sería valida la solución propuesta? Qué grafos pueden llevar a problemas?

Otro ejercicio

 Obtener el camino más corto entre todos los pares de nodos (v,w)

El problema del agente viajero Travelling Salesman Problem (TSP)

- Un agente viajero debe visitar N ciudades, cada ciudad <u>una sola vez</u>.
- El agente parte de una ciudad origen s y debe terminar en la misma ciudad: El recorrido es un ciclo.
- Las aristas representan las distancias entre ciudades.
- Se desea encontrar el recorrido de menor distancia total.

Características de TSP

- No se conoce ningún algoritmo exacto de tiempo polinómico.
- Tampoco se sabe si este algoritmo existe.
- Soluciones exactas conocidas requieren evaluar todos los posibles recorridos (todas las combinaciones de nodos). Llevan a tiempo exponencial.
- Es un problema de la clase NP-Complete: Problemas a los que no se les conoce solución de tiempo polinómico, pero que su solución es fácil de verificar.

Soluciones no exactas

Para problemas de la familia NP-Complete, usualmente se adoptan dos tipos de solución

- 1) Solución aproximada: De tiempo polinómico, pero con un margen de error conocido.
- 2) Heurística: Soluciones "intuitivas" pero que no tienen ninguna garantía de optimalidad.

Anexos

Edsger Dijkstra

- Ganador premio
 Turing de la ACM
- Ver nota biográfica

