

第19讲 数据库查询实现算法-I

(一趟扫描算法)

本讲学习什么?



基本内容

1. 数据库查询实现算法概述
2. 以连接操作为例看逻辑实现算法与物理实现算法
3. 利用迭代器构造查询实现算法
4. 几个关系操作的一趟扫描算法
5. 基于索引的查询实现算法?

重点与难点

- 理解数据库查询实现的基本思想--逻辑算法和物理算法
- 理解查询实现算法与内外存环境的关系--如何利用内存
- 从物理存储上理解关系运算：一趟扫描算法
- 掌握关系运算的几个一趟扫描算法及其应用条件与算法复杂性



第19讲 数据库查询实现算法-I

19.1 数据库查询实现算法概述？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面？

19.3 利用迭代器构造查询实现算法？

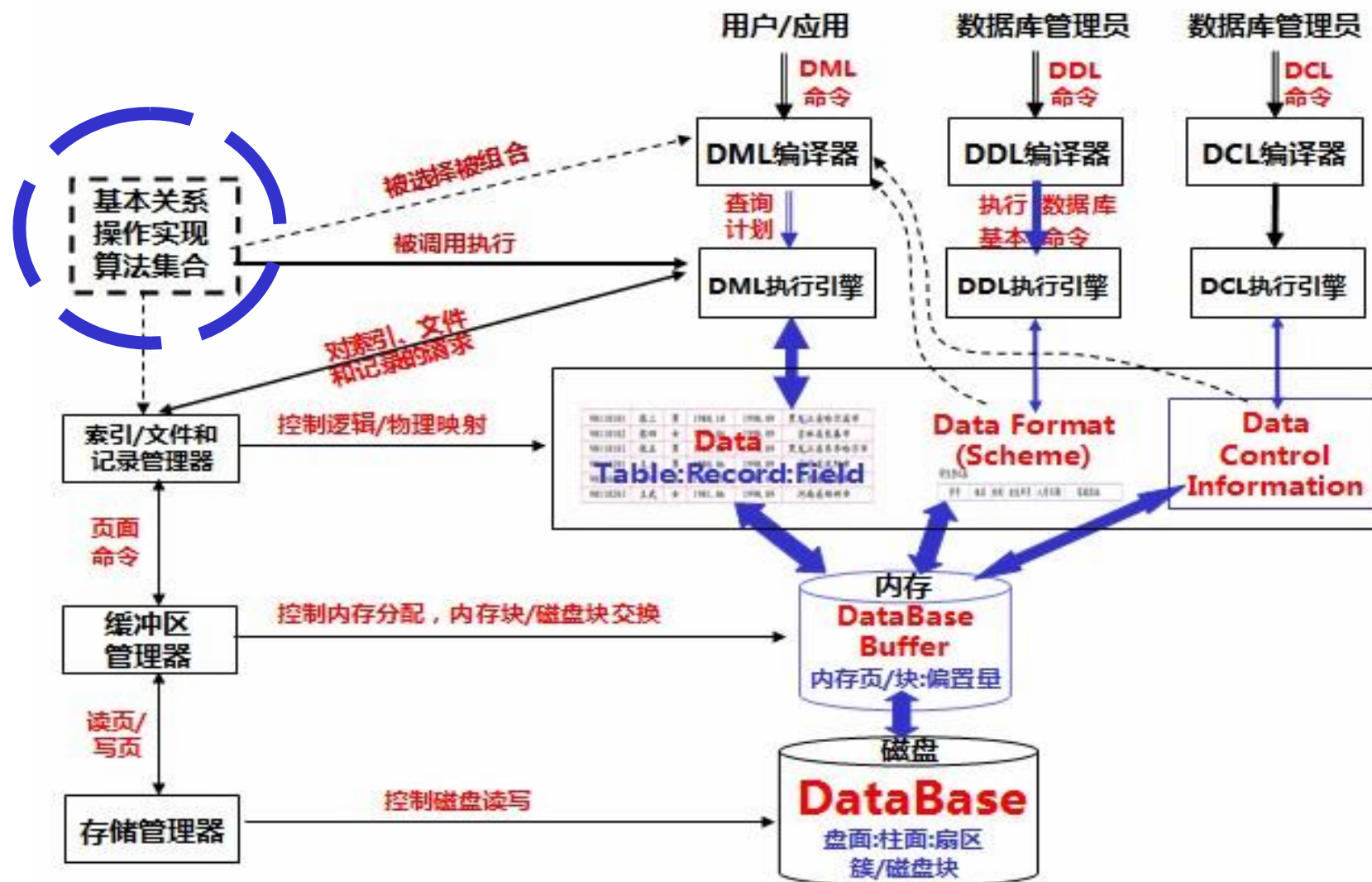
19.4 数据库查询的一趟扫描算法？

19.5 基于索引的算法？



19.1 数据库查询实现算法概述

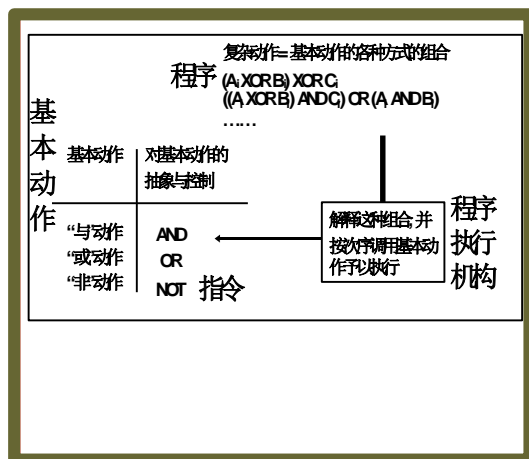
(1) “查询实现” 在数据库管理系统中的位置





19.1 数据库查询实现算法概述

(2)实现数据库查询的基本思想



SQL语言

```
Select Sname From Student, SC
Where Student.S# = SC.S# and SC.C# = '001'
Order By Score DESC;
```

程序

$\Pi_{Sname}(\sigma_{student.s\#=sc.s\#}(Student \times SC))$

复杂动作 = 基本动作的各种方式的组合

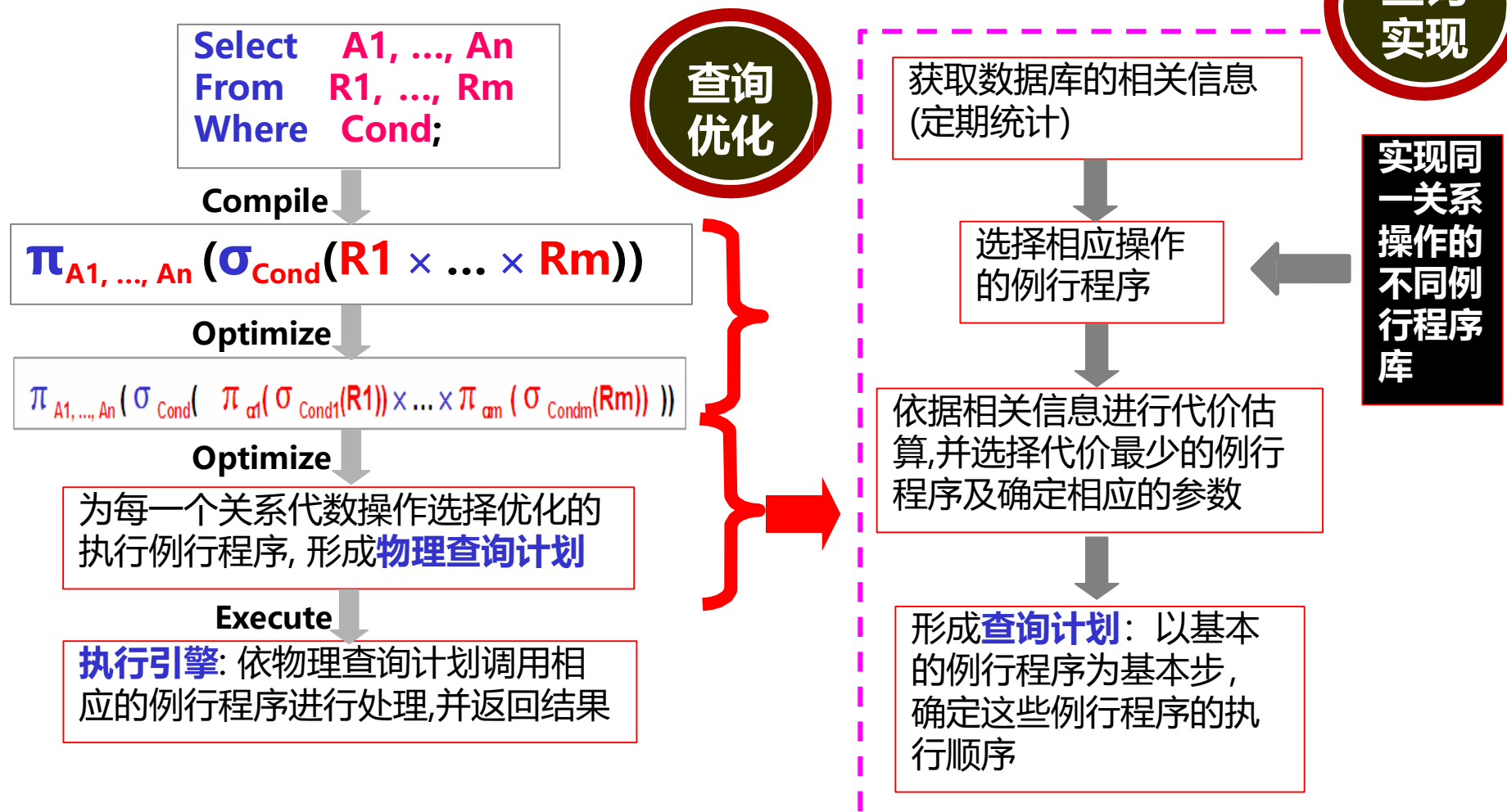
关系模型基本运算的各种组合





19.1 数据库查询实现算法概述

(3)查询实现vs. 查询优化





19.1 数据库查询实现算法概述

(4) 查询实现算法总览

数据库的三大类操作

□ 一次单一元组的一元操作

✓ $\sigma_F(R)$, $\pi_\alpha(R)$ --- SELECTION, PROJECTION

迭代器
算法

□ 整个关系的一元操作

✓ $\delta(R)$, $\gamma(R)$, $\tau(R)$ --- DISTINCT, GROUP BY, SORTING

□ 整个关系的二元操作

✓ 集合上的操作: \cup_S , \cap_S , $-_S$

✓ 包上的操作: \cup_B , \cap_B , $-_B$

✓ 积, 连接: PRODUCT, JOIN

一趟扫描
算法

两趟扫描
算法

多趟扫描
算法

基于排序
的算法

基于散列
的算法

基于索引
的算法



第19讲 数据库查询实现算法-I

19.1 数据库查询实现算法概述？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面？

-----由逻辑层面到物理层面

19.3 利用迭代器构造查询实现算法？

19.4 数据库查询的一趟扫描算法？

19.5 基于索引的算法？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(1)连接操作的逻辑实现算法

$$R \bowtie_{R.A \theta S.B} S$$

T_R : 关系R的元组数目;

T_S : 关系S的元组数目;

[连接操作的逻辑实现算法--P0]

```
For i = 1 to  $T_R$ 
  read i-th record of R;
  For j = 1 to  $T_S$ 
    read j-th record of S;
    if  $R.A \theta S.B$  then
      { 串接 i-th record of R 和 j-th record of S;
        存入结果关系; }
  Next j
Next i
```

R			S	
A	B		H	C
a	1	---	1	x
b	2	---	1	y
			3	z

$R \bowtie_{B=H} S$			
A	B	H	C
a	1	1	x
a	1	1	y

这只是逻辑
算法,物理上
复杂得多!

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(2)关系的物理存储相关的参数

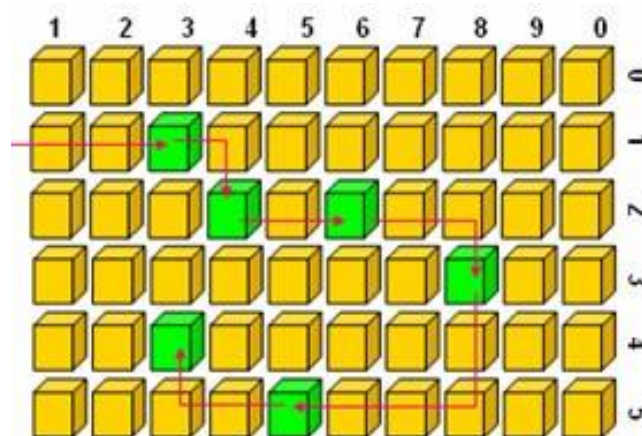
物理算法需要考虑

关系是存储在磁盘上的，磁盘是以磁盘块为操作单位，首先要被装载进内存(I/O操作)，然后再进行元组的处理

- T_R : 关系R的元组数目;
- B_R : 关系R的磁盘块数目;
- M : 主存缓冲区的页数(主存每页容量等于一个磁盘块的容量);
- I_R : 关系R的每个元组的字节数;
- b : 每个磁盘块的字节数;

$$B_{R \times S} = T_R T_S (I_R + I_S) / b。$$

R		S	
A	B	H	C
a	1	1	x
b	2	1	y
		3	z



磁盘块为IO基本单位

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(3)连接操作的基本实现算法

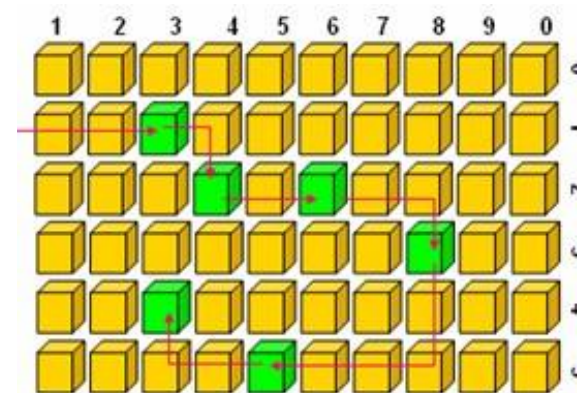
[连接操作的基本实现算法P1]

```
For i = 1 to BR
  read i-th block of R;
  For j = 1 to BS
    read j-th block of S;
    For p = 1 to b/lR
      read p-th record of R;
      For q = 1 to b/lS
        read q-th record of S;
        if R.A θ S.B then
          { 串接 p-th record of R和q-th
            record of S;存入结果关系; }
      Next q
    Next p
  Next j
Next i
```

磁盘I/O
操作

内存
操作

$R \bowtie S$
 $R.A \theta S.B$



定长记录块

记录1	记录2	记录3	
记录11	记录12	记录13	
记录31	记录32	记录33	

算法复杂性： I/O次数估计为 $B_R + B_R \times B_S$ (暂忽略保存结果关系的I/O次数)

应用条件： 仅需要三个内存页即可应用，一页装入R，一页装入S，一页输出。

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(4)连接操作的全主存实现算法

[连接操作的全主存实现算法P2]

应用条件： 算法假定 $M \geq B_R + B_S$ 。

For $i = 1$ to B_R //注：有可能一次性读入连续的多块
 read i -th block of R ;

Next i

For $j = 1$ to B_S //注：有可能一次性读入连续的多块
 read j -th block of S ;

Next j

For $p = 1$ to T_R

 read p -th record of R ; For

$q = 1$ to T_S

 read q -th record of S ;

 if $R.A \theta S.B$ then

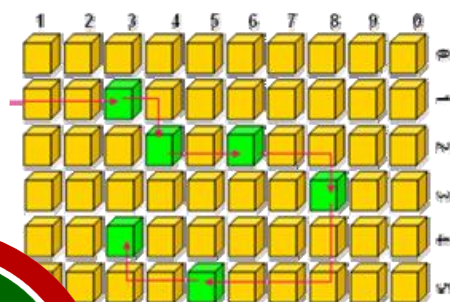
 { 串接 p -th record of R 和 q -th record of S ;
 存入结果关系; }

 Next q

Next p

$R \bowtie S$

$R.A \theta S.B$



降低I/O
操作次数
是关键

充分利
用内存

内存如能
装下两个
关系

算法复杂性： I/O次数估计为 $B_R + B_S$ (暂忽略结果关系保存的I/O次数)

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(5)连接操作的半主存实现算法

[连接操作的半主存实现算法P3]

应用条件： 算法假定 $B_S \geq B_R$, $B_R < M$ 。

For $i = 1$ to B_R //注：有可能一次性读入连续的多块

 read i -th block of R ;

Next i

For $j = 1$ to B_S //注：一次读入一块

 read j -th block of S ;

 For $p = 1$ to T_R

 read p -th record of R ;

 For $q = 1$ to b/l_S

 read q -th record of S ;

 if $R.A \theta S.B$ then

 { 串接 p -th record of R 和 q -th record of S ;
 存入结果关系; }

 Next q

 Next p

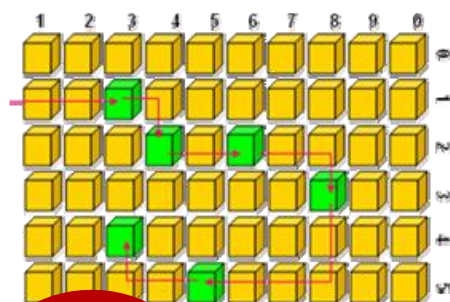
Next j

算法复杂性： I/O次数估计为 $B_R + B_S$ (暂忽略结果关系保存的I/O次数)

数据库系统基础

$R \bowtie S$

$R.A \theta S.B$



充分利
用内存

内存仅能
装下一个
关系

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(6)连接操作的大关系实现算法

[连接操作的大关系实现算法P4]

应用条件： 算法假定 $B_S \geq M$, $B_R \geq M$ 。

把关系S划分为 $B_S/(M-2)$ 个子集合，每个子集合具有 $M-2$ 块。令 M_S 为 $M-2$ 块容量的主存缓冲区， M_R 为 1 块容量的 R 的主存缓冲区，还有 1 块作为输出缓冲区。

For $i = 1$ to $B_S/(M-2)$ //注：一次读入 $M-2$ 块

 read i -th Sub-set of S into M_S ;

 For $j = 1$ to B_R //注：一次读入一块

 read j -th block of R into M_R ;

 For $p = 1$ to $(M-2)b/l_S$

 read p -th record of S;

 For $q = 1$ to b/l_R

 read q -th record of R;

 if $R.A \theta S.B$ then

 { 串接 p -th record of S and q -th record of R;
 存入结果关系; }

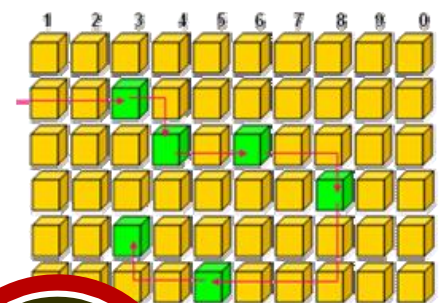
 Next q

 Next p

 Next j

Next i

R \bowtie S
R.A θ S.B



充分利用内存

两个关系都不能完全装入内存

算法复杂性： I/O次数估计为 $B_R(B_S/(M-2)) + B_S$ (暂忽略结果关系保存的I/O次数)

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面



(7)连接操作的其他实现算法

[连接操作的物理实现算法]

□表空间扫描法

✓基本实现算法P1

➤适用于任何情况：3块内存即可，但算法复杂性高： $B_R + B_R \times B_S$

✓全主存实现算法P2

➤要求内存能够完全装载两个关系。算法复杂性低： $B_R + B_S$

✓半主存实现算法P3

➤要求内存能够完全装载一个关系。算法复杂性低： $B_R + B_S$

✓大关系实现算法P4

➤适用于任何情况，尤其是大关系情况下比算法P1好。

➤算法复杂性低： $B_R(B_S / (M-2)) + B_S$

□归并排序(Sort-Merge)连接算法P5

□散列连接(Hash连接)算法P6

□索引连接算法 P7



第19讲 数据库查询实现算法-I

19.1 数据库查询实现算法概述？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面？

19.3 利用迭代器构造查询实现算法？

19.4 数据库查询的一趟扫描算法？

19.5 基于索引的算法？



19.3 利用迭代器构造查询实现算法

(1) 迭代器算法的提出

数据库的三大类操作

□ 一次单一元组的一元操作

✓ $\sigma_F(R)$, $\pi_\alpha(R)$ --- SELECTION, PROJECTION

迭代器
算法

□ 整个关系的一元操作

✓ $\delta(R)$, $\gamma(R)$, $\tau(R)$ --- DISTINCT, GROUP BY, SORTING

□ 整个关系的二元操作

✓ 集合上的操作: \cup_S , \cap_S , $-_S$

✓ 包上的操作: \cup_B , \cap_B , $-_B$

✓ 积, 连接: PRODUCT, JOIN

一趟扫描
算法

两趟扫描
算法

多趟扫描
算法

基于排序
的算法

基于散列
的算法

基于索引
的算法



19.3 利用迭代器构造查询实现算法

(1) 迭代器算法的提出 查询实现的两种策略

$$\pi_{S\#,Sname}(\sigma_{C\#="001" \wedge Student.S\# = SC.S\#} (Student \times SC))$$

● 物化计算策略

$Temp1 \leftarrow Student \times SC$

$Temp2 \leftarrow \sigma_{C\#="001" \wedge Student.S\# = SC.S\#} (Temp1)$

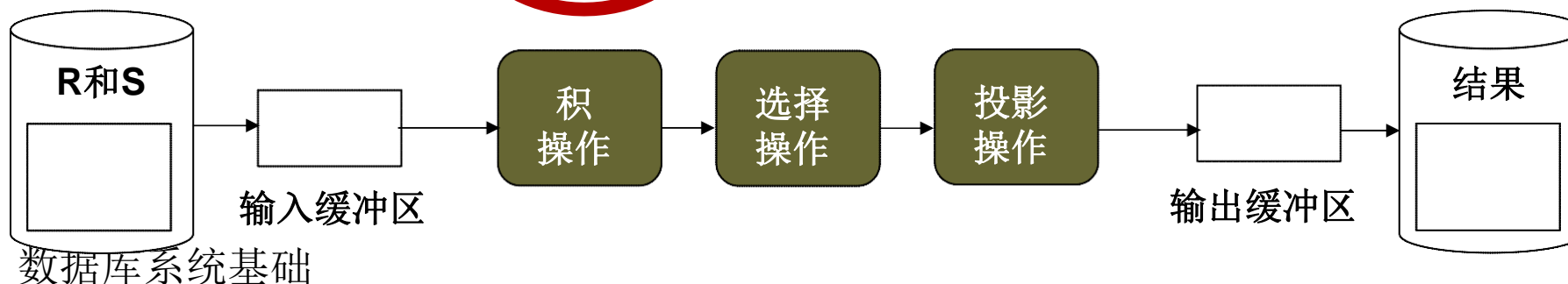
结果关系 $\leftarrow \pi_{S\#,Sname}(Temp2)$

是一个关系操作
还是一组关系操作
相当于扫描一遍数据库

中间结果是否完整的存储(可存于内存或外存中)

● 流水线计算策略

迭代器
算法





19.3 利用迭代器构造查询实现算法

(2) 迭代器算法的基础

迭代器： 迭代的读取一个集合中的每一个元素，而封装其读取细节

面向对象的构造--可学习《面向对象程序设计语言》如C++,Java

- 类 `Class A { }`
- 类的函数/方法 `Class A { void f1(){ } }`
- 类的继承 `Class A : B`
- 类的实例化--对象: 例如“ `a = new A;` ” 或者 “`A a;`”;

有一个抽象类

```
class iterator { void Open(); tuple  
    GetNext(); void Close();  
    iterator &inputs[];  
}
```

```
R.Open();  
t := R.GetNext();  
R.Close();
```

所有关系操作可继承此迭代器进行构造。

不同操作，可以构造不同的**Open(), GetNext(), Close()**函数

19.3 利用迭代器构造查询实现算法



(3) 迭代器的构造

迭代器示例：

表空间扫描法——

读取关系

R

```
Open() {  
    b := R的第一块;  
    t := b的第一个元组;  
}  
  
GetNext() {  
    IF ( t 已超过块b的最后一个元组 ) {  
        将b前进到下一块  
        IF (没有下一块)  
            RETURN NotFound;  
        ELSE /* b是一个新块 */  
            t := b的第一个元组;  
    }  
    oldt := t; 将t前进到b的  
    下一元组;  
    RETURN oldt;  
}  
  
Close() {  
}
```

19.3 利用迭代器构造查询实现算法



(3) 迭代器的构造

迭代器示例:

$R \cup S$ 的算法

Union(R,S)

```
Open() {
    R.Open();
    CurRel := R;
}
GetNext() {
    IF ( CurRel == R ) {
        t:= R.GetNext();
        IF (t<> NotFound)
            RETURN t; /* 未处理完 */
        ELSE { /* 已处理完R */
            S.Open();
            CurRel := S;
        }
    }
    RETURN S.GetNext();
    /* S处理完返NotFound,其将NotFound再返回 */
}
Close() {
    R.Close();
    S.Close();
}
```



19.3 利用迭代器构造查询实现算法

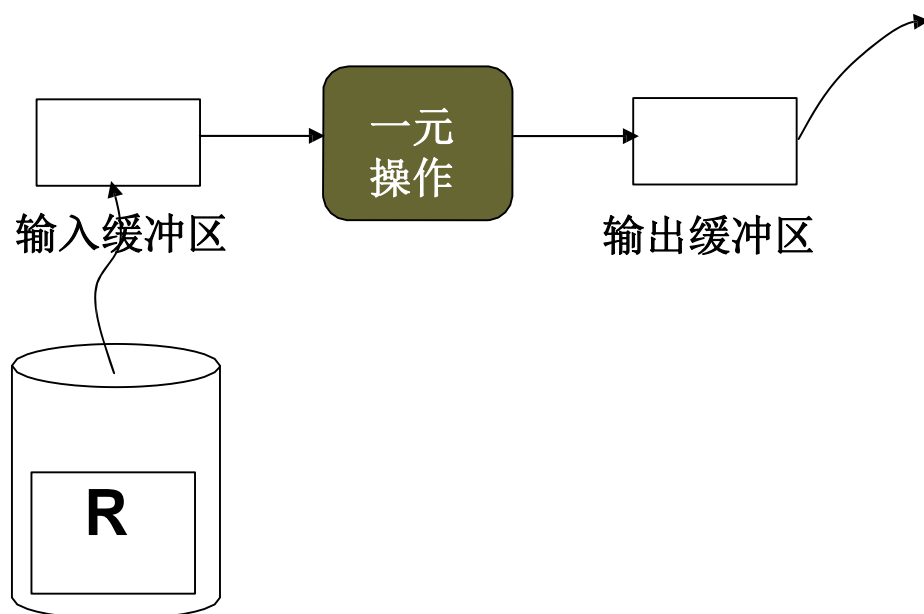
(3) 迭代器的构造

迭代器示例: **SELECTION(R)**

$\sigma_F(R)$, $\pi_\alpha(R)$

---SELECTION, PROJECTION

- 一次一个元组的操作
- 最少只需一个Block的内存空间



```
Open() {  
    R.Open();  
}  
getNext() {  
    Cont:  
    t:=R.GetNext();  
    IF (t<> NotFound)  
        IF F(t) == TRUE  
            RETURN t;  
        ELSE GOTO Cont;  
    ELSE RETURN NotFound;  
}  
Close() {  
    R.Close();  
}
```

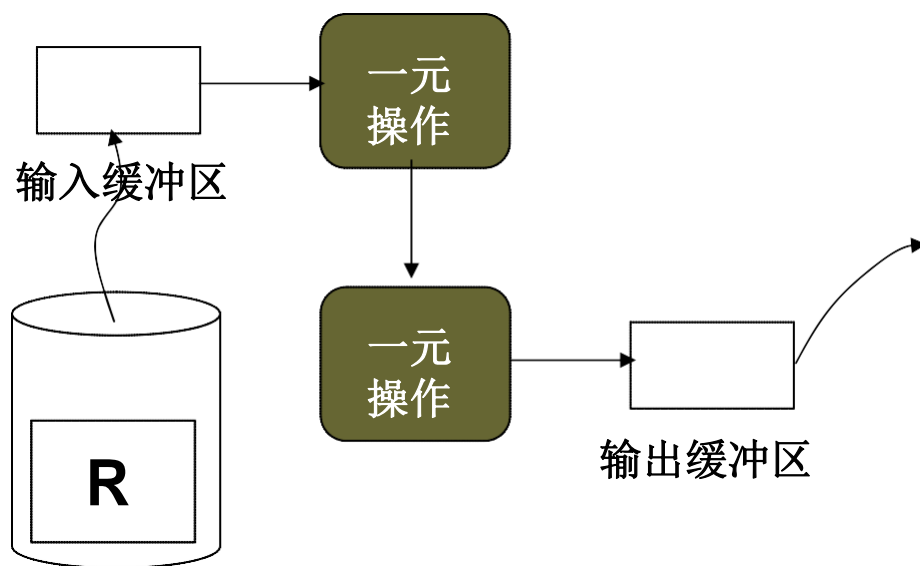
19.3 利用迭代器构造查询实现算法



(3) 迭代器的构造

迭代器示例：

$$\pi_{\alpha}(\sigma_F(R))$$



PROJECTION(SELECTION(R))

```
Open() {  
    SELECTION.Open();  
}  
GetNext() {  
    t:= SELECTION.GetNext();  
    IF (t<> NotFound) {  
        p := PROJECTION(t,  $\alpha$ )  
        RETURN p;  
    }  
    ELSE RETURN NotFound;  
}  
Close() {  
    SELECTION.Close();  
}
```



19.3 利用迭代器构造查询实现算法

(3) 迭代器的构造

迭代器示例：

Join(R,S)

R Join S

```

Open() {
    R.Open();  S.Open();
    r:= R.GetNext();
}
GetNext() {
    REPEAT{
        s:= S.GetNext();
        IF ( s == NotFound ) {
            S.Close();
            r:= R.GetNext();
            IF (r == NotFound)
                RETURN NotFound;
        }ELSE { S.Open();
            s := S.GetNext(); }
    }UNTIL (r 与s能够连接);
    RETURN r和s的连接;
}
Close() {
    R.Close();    S.Close();
}
    
```

[连接操作的基本实现算法P1]

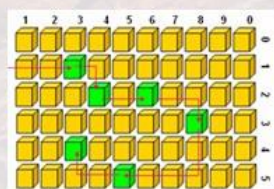
```

For i = 1 to BR
    read i-th block of R;
    For j = 1 to BS
        read j-th block of S;
        For p = 1 to b/IR
            read p-th record of R;
            For q = 1 to b/IS
                read q-th record of S;
                if R.A θ S.B then
                    { 串接 p-th record of R和q-th record of S;
                      存入结果关系; }
            Next q
        Next p
    Next j
Next i
    
```

磁盘I/O
操作

内存
操作

R ⋈ S
R.A θ S.B



定长记录块

记录1	记录2	记录3	
记录11	记录12	记录13	
记录31	记录32	记录33	

算法复杂性： I/O次数估计为 $B_R + B_R \times B_S$ (暂忽略保存结果关系的I/O次数)

应用条件： 仅需要三个内存页即可应用，一页装入R，一页装入S，一页输出。

数据库系统基础



第19讲 数据库查询实现算法-I

19.1 数据库查询实现算法概述？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面？

19.3 利用迭代器构造查询实现算法？

19.4 数据库查询的一趟扫描算法？

19.5 基于索引的算法？



19.4 数据库查询的一趟扫描算法

(1) 什么是一趟算法?

数据库的三大类操作

□ 一次单一元组的一元操作

✓ $\sigma_F(R)$, $\pi_\alpha(R)$ --- SELECTION, PROJECTION

迭代器
算法

□ 整个关系的一元操作

✓ $\delta(R)$, $\gamma(R)$, $\tau(R)$ --- DISTINCT, GROUP BY, SORTING

□ 整个关系的二元操作

✓ 集合上的操作: \cup_S , \cap_S , $-_S$

✓ 包上的操作: \cup_B , \cap_B , $-_B$

✓ 积, 连接: PRODUCT, JOIN

一趟扫描
算法

两趟扫描
算法

多趟扫描
算法

基于排序
的算法

基于散列
的算法

基于索引
的算法



19.4 数据库查询的一趟扫描算法

(2) 关系/表数据的读取算法

关系/表数据的读取---完整地读取一个关系

■ **聚簇关系**—关系的元组集中存放(一个块中仅是一个关系中的元组):

TableScan(R) ---表空间扫描算法

✓扫描结果未排序: $B(R)$

SortTableScan(R)

✓扫描结果排序: $3B(R)$

IndexScan(R)---索引扫描算法

✓扫描结果未排序: $B(R)$

SortIndexScan(R)

✓扫描结果排序: $B(R)$ or $3B(R)$

■ **非聚簇关系**—关系的元组不一定集中存放(一个块中不仅是一个关系中的元组):

✓扫描结果未排序: $T(R)$

✓扫描结果排序: $T(R) + 2B(R)$

$B(R)$ 是R的存储块数目
 $T(R)$ 是R的元组数目

19.4 数据库查询的一趟扫描算法

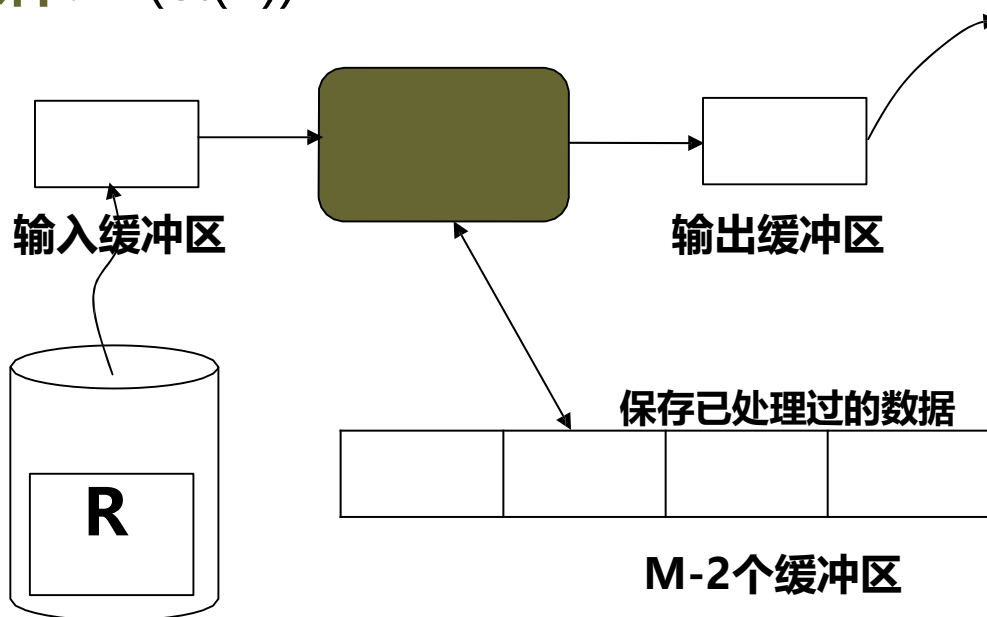


(3) 整个关系的一元操作实现算法

```
SELECT DISTINCT * FROM SC
```

去重复: $\&(R)$

- 需要在内存中保存已处理过的元组
- 当新元组到达时, 需与之前处理过的元组进行比较
- 建立不同的内存数据结构, 来保存之前处理过的数据, 以便快速处理整个关系上的操作
- 算法复杂性: $B(R)$
- 应用条件: $B(\&(R)) \leq M$



建立内存数据结构, 以快速定位一个元组, 如排序结构/散列结构/B+树等

19.4 数据库查询的一趟扫描算法

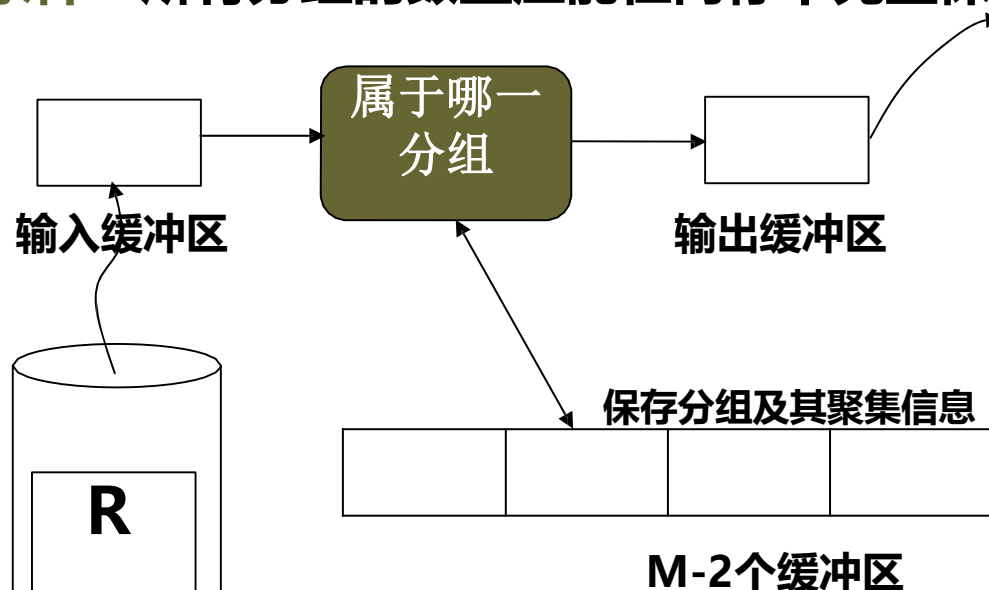


(3) 整个关系的一元操作实现算法

分组聚集 $\gamma_L(R)$

- 需要在内存中保存所有的分组
- 保存每个分组上的聚集信息
- 建立不同的内存数据结构，来保存之前处理过的数据，以便快速处理整个关系上的操作
- 算法复杂性： $B(R)$
- 应用条件：所有分组的数量应能在内存中完整保存

```
SELECT S#, AVG(Score)
FROM SC
GROUP BY S#;
```

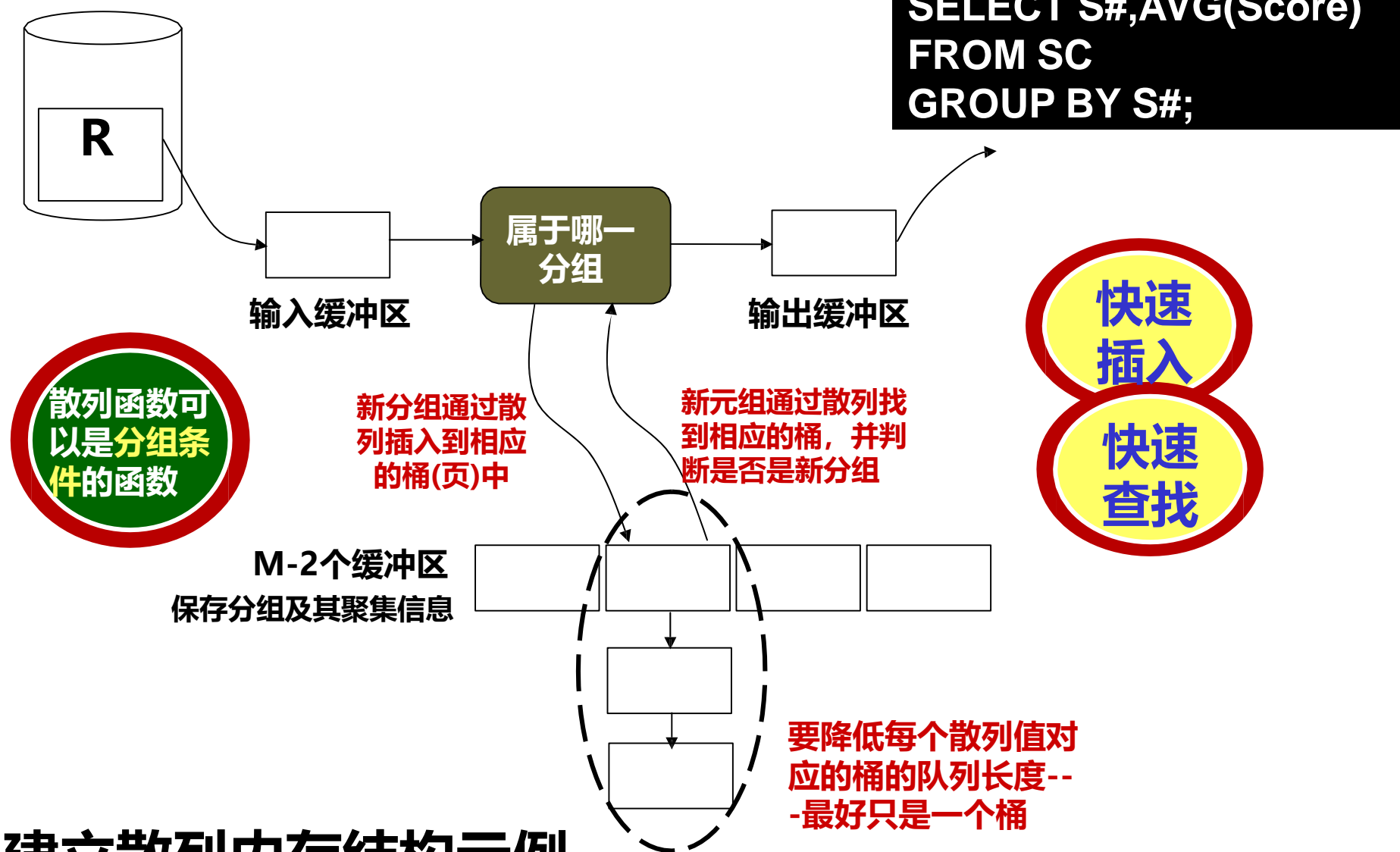


建立内存数据结构，以快速定位一个元组，如排序结构/散列结构/B+树等



19.4 数据库查询的一趟扫描算法

(3) 整个关系的一元操作实现算法



建立散列内存结构示例

数据库系统基础



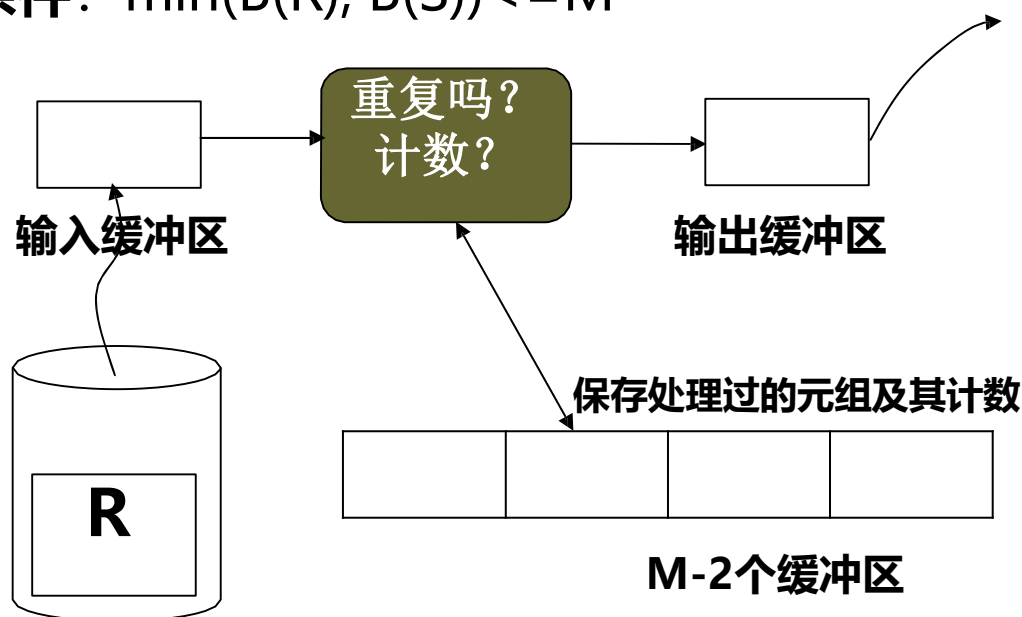
19.4 数据库查询的一趟扫描算法

(4)整个关系的二元操作实现算法

集合上的操作: \cup_S , \cap_S , $-_S$

包上的操作: \cup_B , \cap_B , $-_B$

- 扫描一个关系, 然后再扫描另一个关系
- **集合**的操作需要去重复; **包**的操作需要做计数—每个元组的出现次数----
- 具体操作还需具体分析
- **算法复杂性**: $B(R) + B(S)$
- **应用条件**: $\min(B(R), B(S)) \leq M$



建立内存数据结构, 以快速定位一个元组, 如排序结构/散列结构/B+树等



19.4 数据库查询的一趟扫描算法

(4)整个关系的二元操作实现算法

[连接操作实现算法P4的改进]

●P4 算法着重于降低I/O次数，在I/O次数不变的情况下，能否还提高性能呢？

●对内存操作的两重循环是否可改善呢？

散列S的M-2个数据块，调整相应的操作，是否改善了昵？

[连接操作的大关系实现算法P4]

应用条件：算法假定 $B_S \geq M$, $B_R \geq M$.

把关系S划分为 $B_S/(M-2)$ 个子集合，每个子集合具有M-2块。令 M_S 为M-2块容量的主存缓冲区， M_R 为1块容量的R的主存缓冲区，还有1块作为输出缓冲区。

For i = 1 to $B_S/(M-2)$ //注：一次读入M-2块

read i-th Sub-set of S into M_S ;

For j = 1 to B_R //注：一次读入一块

read j-th block of R into M_R ;

For p = 1 to $(M-2)b/L_S$

read p-th record of S;

For q = 1 to b/L_R

read q-th record of R;

if $R.A \theta S.B$ then

{ 串接 p-th record of S and q-th record of R;

存入结果关系; }

Next q

Next p

Next j

Next i

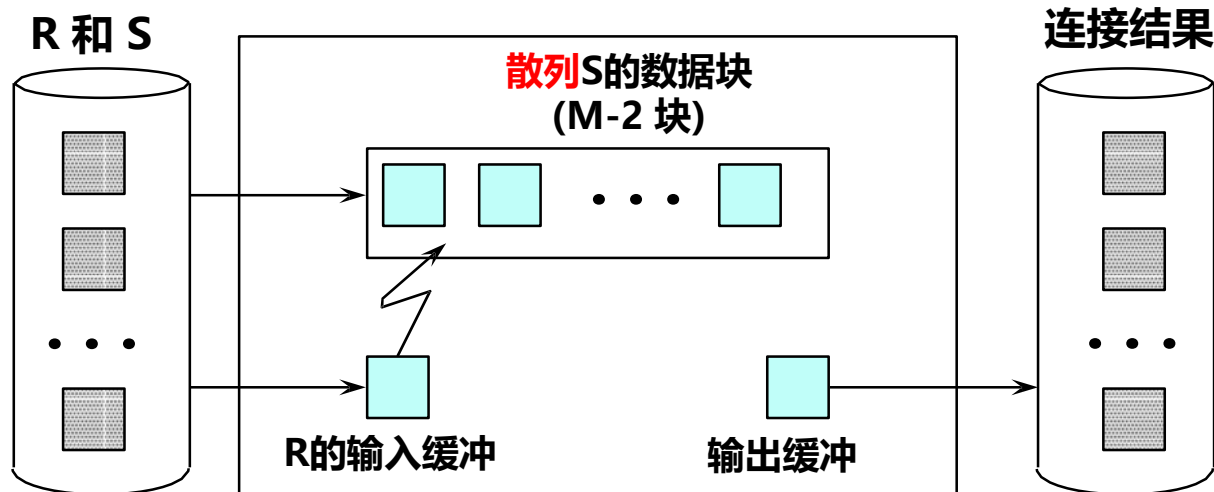
R \bowtie S
 $R.A \theta S.B$



充分利用内存

两个关系都不能完全装入内存

散列函数可取连接条件中的相应属性
如 $R.A \theta S.B$, 即S按B属性值进行散列, R按A属性值进行散列





第19讲 数据库查询实现算法-I

19.1 数据库查询实现算法概述？

19.2 连接操作的实现算法--由逻辑层面到物理层面？

19.3 利用迭代器构造查询实现算法？

19.4 数据库查询的一趟扫描算法？

19.5 基于索引的算法？

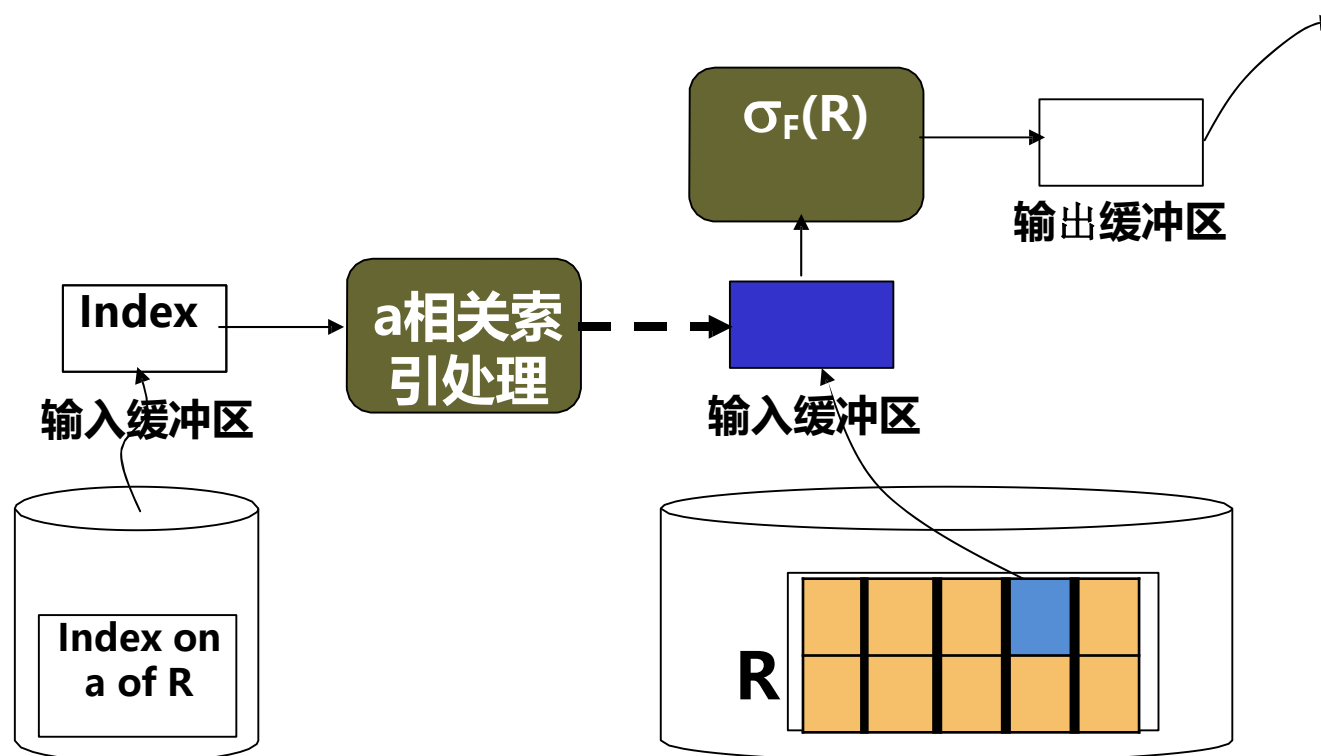
19.5 基于索引的算法



(1) 基于索引的选择算法?

$\sigma_F(R)$ ---SELECTION

- 选择条件中有涉及到索引属性时, 可以使用索引, 辅助快速检索;
- 在某些属性上存在着索引, 可能在多个属性上都存在着索引;
- 聚簇和非聚簇索引, 使用时其效率是不一样的。



19.5 基于索引的算法



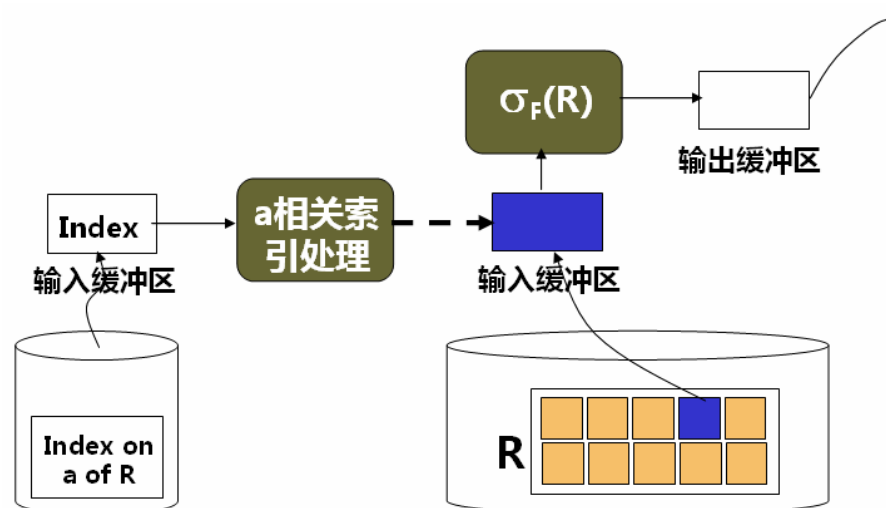
(1) 基于索引的选择算法?

索引应用分析示例

假设 $B(R)=1000$, $T(R)=20000$, 即: R 有20000个元组存放到1000个块中。 a 是 R 的一个属性, 在 a 上有一个索引, 并且考虑 $\sigma_{a=0}(R)$ 操作:

- 如果 R 是聚簇的, 且不使用索引, 查询代价 = 1000个I/O;
- 如果 R 不是聚簇的, 且不使用索引, 查询代价 = 20000个I/O。
- 如果 $V(R,a)=100$ 且索引是聚簇的, 查询代价 = $1000/100=10$ 个I/O。

$V(R, a)$ 表示 a 属性在 R 中出现的不同值的个数。



19.5 基于索引的算法



(1) 基于索引的选择算法?

索引应用分析示例(续)

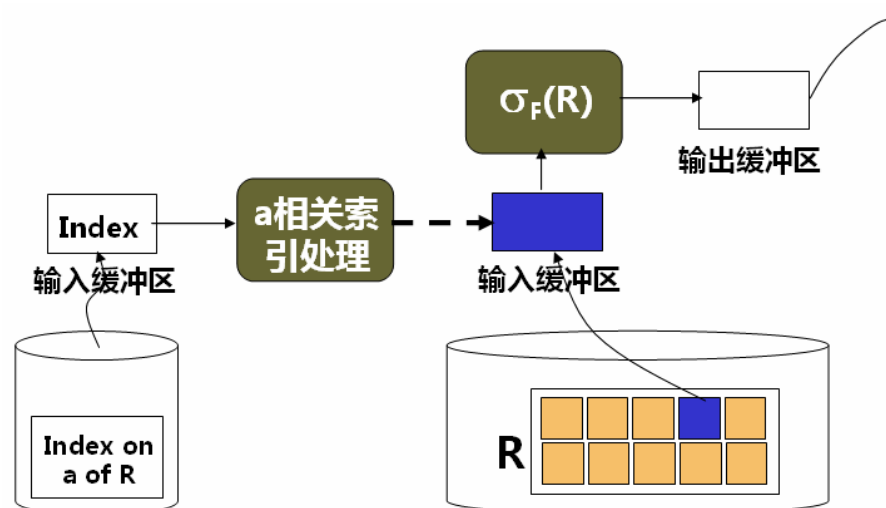
假设 $B(R)=1000$, $T(R)=20000$, 即: R 有20000个元组存放到1000个块中。 a 是 R 的一个属性, 在 a 上有一个索引, 并且考虑 $\sigma_{a=0}(R)$ 操作:

●如果 $V(R,a)=100$ 且索引是非聚簇的, 查询代价?

= $20000/100=200$ 个 I/O。

●如果 $V(R,a)=20000$, 即 a 是关键字, 查询代价?

= $20000/20000=1$ 个 I/O。不管是否是聚簇的。





19.5 基于索引的算法

(2)基于有序索引的连接算法? Zig-Zag连接算法

$$\begin{array}{ccc} R & \bowtie & S \\ R.Y = S.Y \end{array}$$

R 和S 都有在Y属性上的B+Tree索引;

R 和S均从左至右读取索引树的叶子结点。

(1)读R的第一个索引项赋予a, 再读S的第一个索引项赋予b;

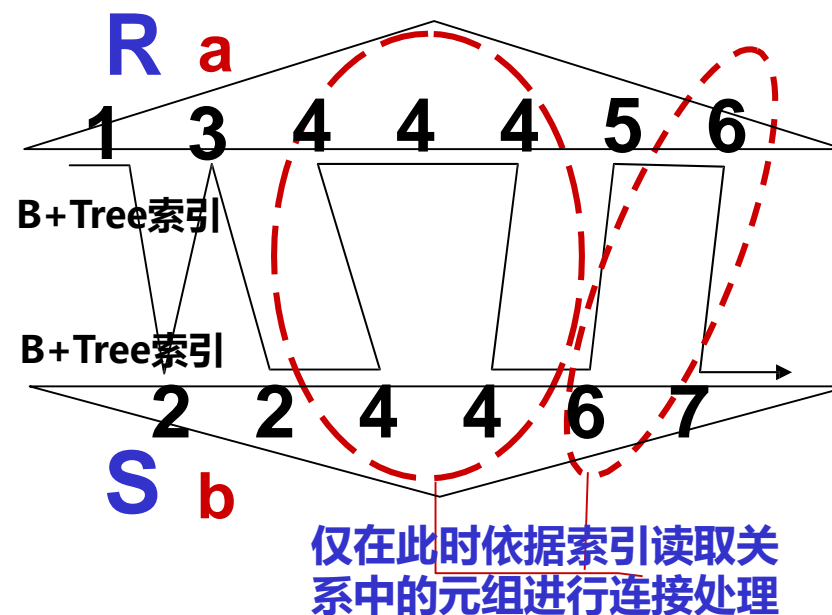
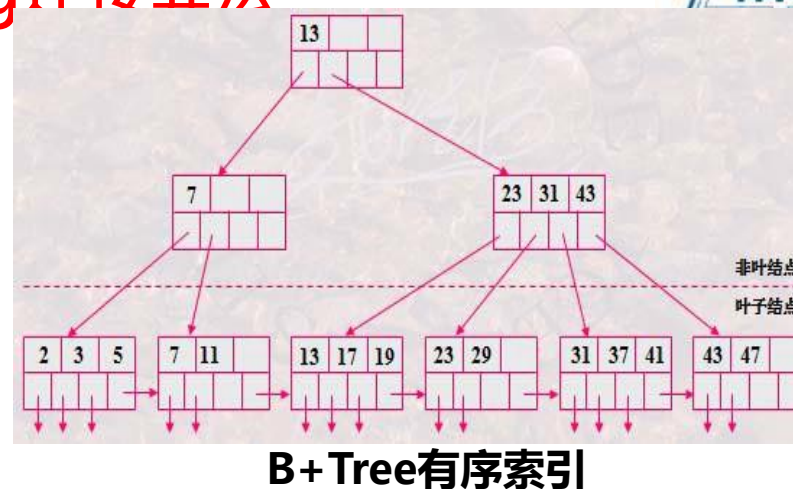
(2)如果 $a \neq b$, 则:

(21)如果 $a < b$, 则将R的下一个索引项赋予a; 继续执行(2)

(22)如果 $a > b$, 则将S的下一个索引项赋予b; 继续执行(2)

(3)如果 $a = b$, 则将R和S关系中对应的元组读出并进行连接, 直到R的所有相等的a值和S的所有相等的b值对应的元组都处理完毕; 将R的下一个索引项赋予a, 继续执行(2)。

Zig-Zag算法, “跳来跳去”



回顾本讲学了什么



回顾本讲学习了什么？

