

1,265 人赞同了该回答

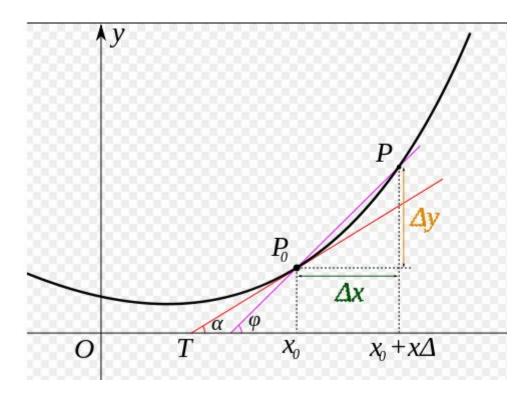
下面我一开始不提梯度的概念,完全根据自己的理解进行下文的梳理,一步一步推出梯度的来历:

导数

导数的几何意义可能很多人都比较熟悉: 当函数定义域和取值都在实数域中的时候,导数可以表示函数曲线上的切线斜率。除了切线的斜率,导数还表示函数在该点的变化率。

$$f'(x_0) = \lim_{\Delta x o 0} rac{\Delta y}{\Delta x} = \lim_{\Delta x o 0} rac{f(x_0 + \Delta x) - f(x_0)}{\Delta x}$$

将上面的公式转化为下面图像为:



(来自维基百科)

直白的来说,导数代表了在自变量变化趋于无穷小的时候,函数值的变化与自变量变化的比值代表了导数,**几何意义**有该点的切线。物**理意义**有该时刻的(瞬时)变化率…

注意在一元函数中,只有一个自变量变动,也就是说只存在一个方向的变化率,这也就是为什么一元函数没有偏导数的原因。

偏导数

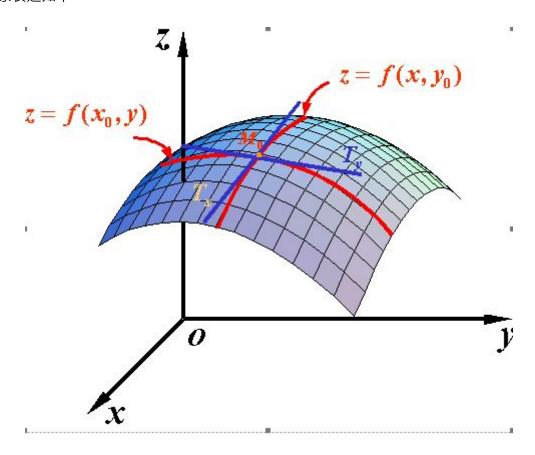
既然谈到偏导数,那就至少涉及到两个自变量,以两个自变量为例,z=f(x,y). 从导数到偏导数,也就是从曲线来到了曲面. 曲线上的一点,其切线只有一条。但是曲面的一点,切线有无数条。

而我们所说的偏导数就是指的是多元函数沿坐标轴的变化率.

 $f_x(x,y)$ 指的是函数在y方向不变,函数值沿着x轴方向的变化率

 $f_{y}(x,y)$ 指的是函数在x方向不变,函数值沿着y轴方向的变化率

对应的图像形象表达如下:



那么偏导数对应的几何意义是是什么呢?

偏导数 $f_x(x_0,y_0)$ 就是曲面被平面 $y=y_0$ 所截得的曲面在点 M_0 处的切线 M_0T_x 对x轴的斜率 偏导数 $f_y(x_0,y_0)$ 就是曲面被平面 $x=x_0$ 所截得的曲面在点 M_0 处的切线 M_0T_y 对y轴的斜率

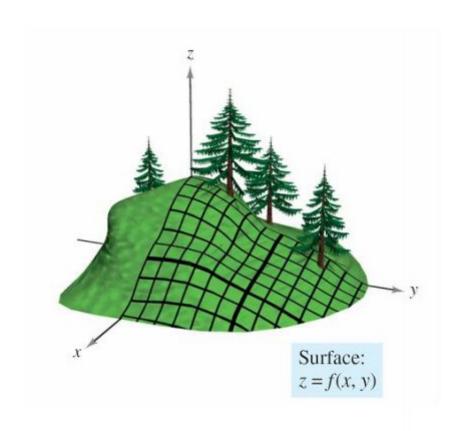
可能到这里,读者就已经发现偏导数的局限性了,原来我们学到的偏导数指的是多元函数沿坐标轴的变化率,但是我们往往很多时候要考虑多元函数沿任意方向的变化率,那么就引出了方向导数.

方向导数

终于引出我们的重头戏了,方向导数,下面我们慢慢来走进它

假设你站在山坡上, 相知道山坡的坡度(倾斜度)

山坡图如下:



假设山坡表示为z = f(x, y),你应该已经会做主要俩个方向的斜率.

y方向的斜率可以对y偏微分得到.

同样的,x方向的斜率也可以对x偏微分得到

那么我们可以使用这俩个偏微分来求出任何方向的斜率(类似于一个平面的所有向量可以用俩个基向量来表示一样)

现在我们有这个需求,想求出 u 方向的斜率怎么办 $\partial z = f(x,y)$ 为一个曲面, $p(x_0,y_0)$ 为 f 定义域中一个点,单位向量 $u = \cos\theta i + \sin\theta j$ 的斜率,其中 θ 是此向量与 x 轴正向夹角 ∂u 可以表示对任何方向导数的方向 ∂u 下图:

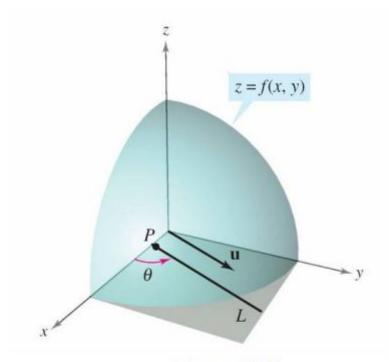


Figure 13.43

那么我们来考虑如何求出u方向的斜率,可以类比于前面导数定义,得出如下:

设 f(x,y) 为一个二元函数, $u=cos\theta i+sin\theta j$ 为一个单位向量,如果下列的极限值存在

$$\lim_{t o 0}rac{f(x_0+tcos heta,y_0+tsin heta)-f(x_0,y_0)}{t}$$
 此方向导数记为 $D_u f$

则称这个极限值是 f 沿着 u 方向的方向导数,那么随着 θ 的不同,我们可以求出任意方向的方向导数 $\hat{\eta}$ 这也表明了方向导数的用处,是为了给我们考虑函数对任意方向的变化率 $\hat{\eta}$

在求方向导数的时候,除了用上面的定义法求之外,我们还可以用偏微分来简化我们的计算。

表达式是: $D_u f(x,y) = f_x(x,y) cos\theta + f_y(x,y) sin\theta$ (至于为什么成立,很多资料有,不是这里讨论的重点)

那么一个平面上无数个方向,函数沿哪个方向变化率最大呢?

目前我不管梯度的事, 我先把表达式写出来:

$$D_u f(x,y) = f_x(x,y) cos heta + f_y(x,y) sin heta$$

设
$$A = (f_x(x,y), f_y(x,y))$$
 $\hat{\eta} I = (cos\theta, sin\theta)$

那么我们可以得到:

 $D_u f(x,y) = A ullet I = |A| * |I| coslpha$ 为向量 A 与向量 I 之间的夹角I

那么此时如果 $D_u f(x,y)$ 要取得最大值,也就是当 α 为 $^{\circ}$ 度的时候,也就是向量 I (这个方向是一直在变,在寻找一个函数变化最快的方向)与向量 A (这个方向当点固定下来的时候,它就是固定的)平行的时候,方向导数最大 $^{\circ}$ 方向导数最大,也就是单位步伐,函数值朝这个反向变化最快 $^{\circ}$

好了,现在我们已经找到函数值下降最快的方向了,这个方向就是和 A 向量相同的方向m么此时我把2向量命名为梯度(当一个点确定后,梯度方向是确定的),也就是说明了为什么梯度方向是函数变化率最大的方向了!!(因为本来就是把这个函数变化最大的方向命名为梯度)

我的理解是,本来梯度就不是横空出世的,当我们有了这个需求(要求一个方向,此方向函数值变化最大),得到了一个方向,然后这个方向有了意义,我们给了它一个名称,叫做梯度(纯个人理解ò希望对大家理解有帮助)欢迎知友提出问题交流ò