

REPORT

1 차 설계서

KU 건국대학교
KONKUK UNIV.



과 목 명 | 전공기초프로젝트 1

담당교수 | 차 리 서 교수님

학과 | 소프트웨어학과

소속 | 1 팀

팀원 | 201714150 김 동 진

201714151 박 민 기

201714152 박 종 현

201714158 허 승 회

제출일 | 2019.04.10

미로 찾기 프로그램 1 차 설계서

(2019 전공기초프로젝트 1)

화 · 목 분반 1 팀

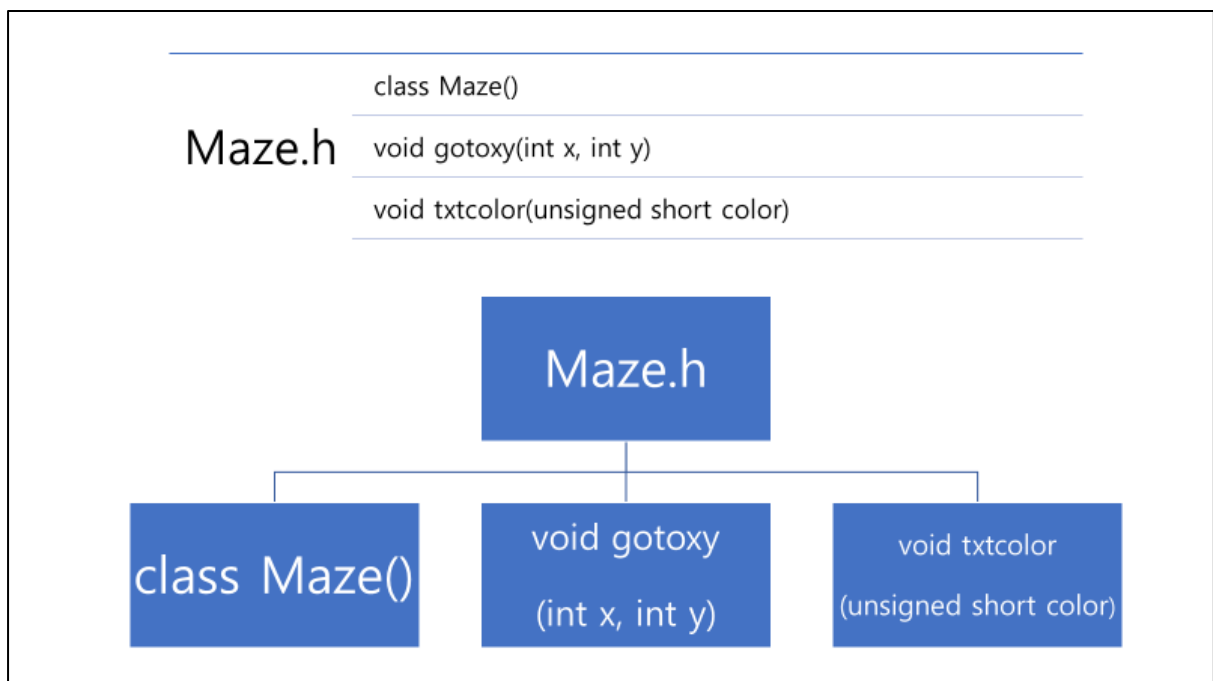
소프트웨어학과 201714150 김 동 진

소프트웨어학과 201714151 박 민 기

소프트웨어학과 201714152 박 종 현

소프트웨어학과 201714158 허 승 회

1. 계층 및 용어 정리



Maze

Class

Method

```
void makeMaze()
void checkMaze()
void startMaze()
void mazeSize() // 맵 크기 계산
void printMaze() // 화면에 맵 프린트
void storeInArray() // 2차 배열에 집어넣기
Maze(); // 생성자
```

Maze

Class

Variable

```
int i, j
int row, col
int **map
char tmp
ifstream file
string name
int exitcount, exit1_col, exit1_row, exit2_col, exit2_row, exit3_col, exit3_row
int entrance_col, entrance_row
int , exit4_col, exit4_row, exit5_col, exit5_row
```

Maze()

Constructor

```
string name;

row = 1;

col = 0;

exitcount = 1;

exit1_col = exit1_row = exit2_col = exit2_row = exit3_col = exit3_row = e
xit4_col = exit4_row = exit5_col = exit5_row = 500;

entrance_col =1;

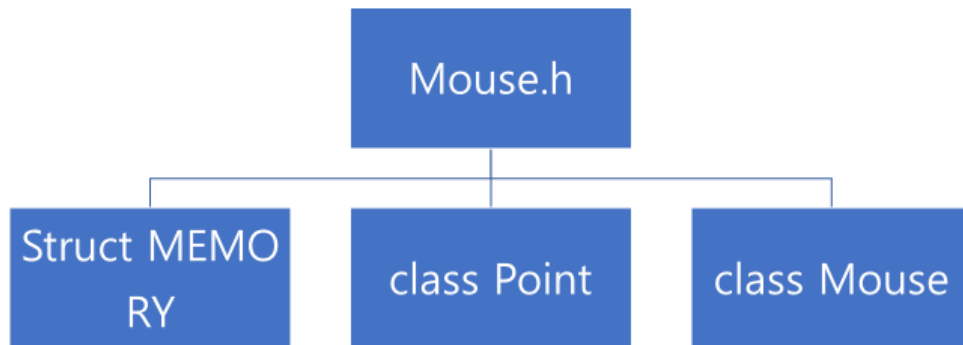
entrance_row = 1;
```

Mouse.h

Struct MEMORY

class Point

class Mouse



Mouse

(Maze &maze)

Constructor

```
row = maze.row;

col = maze.col;

m_col = maze.entrance_col;

m_row = maze.entrance_row;

energy = row * col * 2;

memory = (MEMORY **)malloc((row) * sizeof(MEMORY*));

맵사이즈 만큼 메모리 동적 할당 뒤

Memory 구조체에 알맞게 채워 넣는다

save = (Point **)malloc((row * 100) * sizeof(Point*));

// 갈림길 좌표 저장 포인터

save[tel] = new Point(m_row, m_col, teleport_count);
```

Class

Mouse

```
int i, j
int col, row // 좌표
int m_col, m_row; // 쥐의 좌표
int energy; // default = row*col*2
int tpcol, tprow;
int checkc, checkr;
MEMORY **memory; // mouse가 지나왔던 길 저장
Point **save;
stackClass alreadyStack; // 최단거리 길을 저장 할 스택
Mouse(Maze& maze); // 생성자
bool asktp();
void movePaint(int **map); // 쥐 움직이는 모습 시각화
void lookAround(int **map); // 주변을 둘러보고 메모리에 저장 & 갈림길 수 return
void strategy(int **map); // 전략
```

Class

Point

```
int x;
int y;
int cnt;
Point(int x, int y, int cnt)
```

Struct

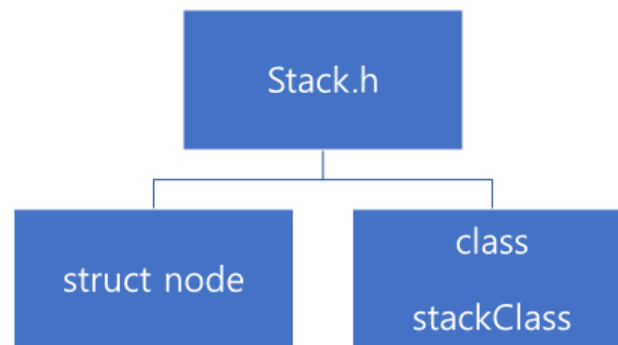
Memory

```
int state; // 0이면 길, 1이면 벽
int trace; // 0이면 갈 수 있는 장소, 1이면 갔던 장소
int crossroads; // 갈림길
```

Stack.h

struct node

class stackClass



Struct

node

```
int row;  
int col;  
node *Next;
```

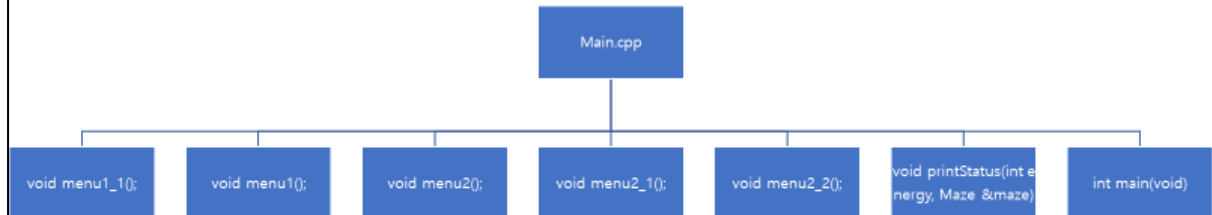
class

stackClass

```
int pointCol;  
int pointRow;  
int size;  
stackClass();  
stackClass(const stackClass & s);  
~stackClass();  
void Push(int m_row, int m_col);  
void Pop();  
int Size();  
boolean IsEmpty();  
node_pointer Top;
```

Main.cpp

```
void menu1_10();  
void menu1();  
void menu2();  
void menu2_10();  
void menu2_20();  
void printStatus(int energy, Maze &maze);  
int main(void)
```



외부 참조 라이브러리

<iostream>

<conio.h>

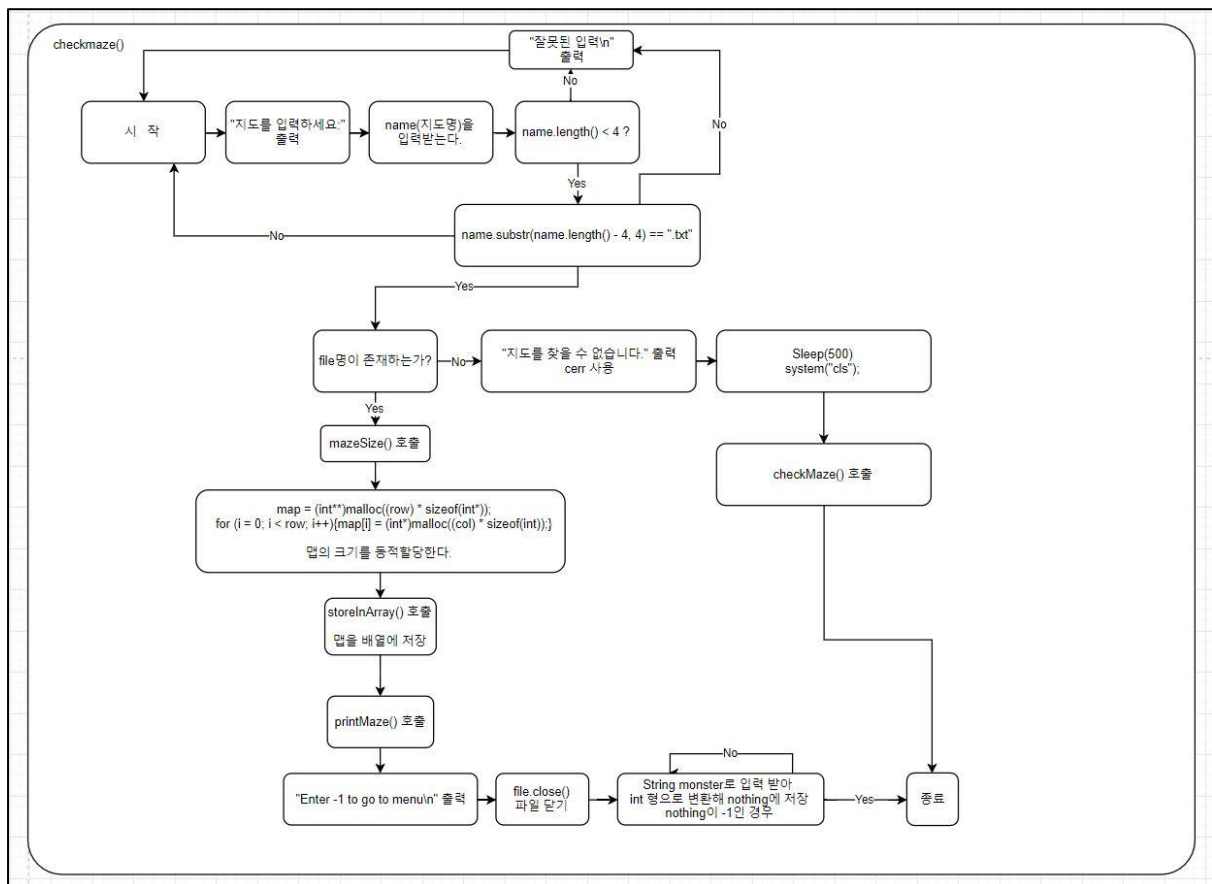
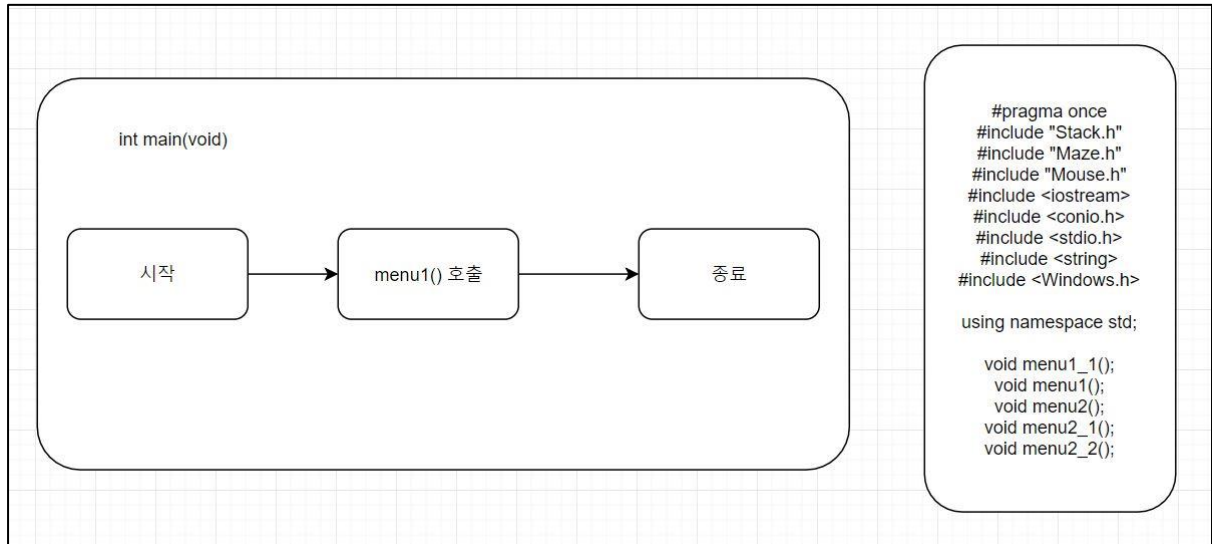
<stdio.h>

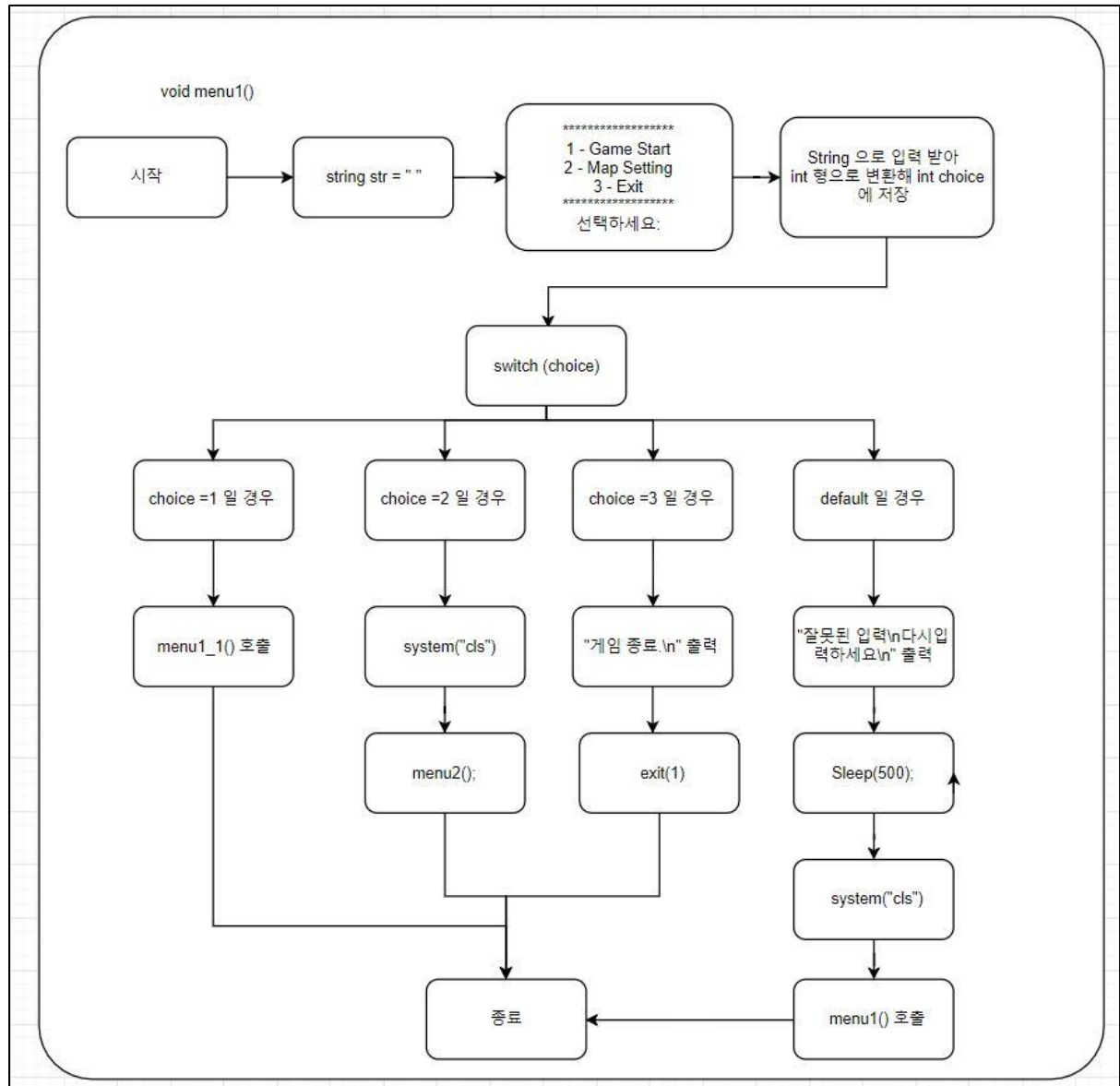
<string>

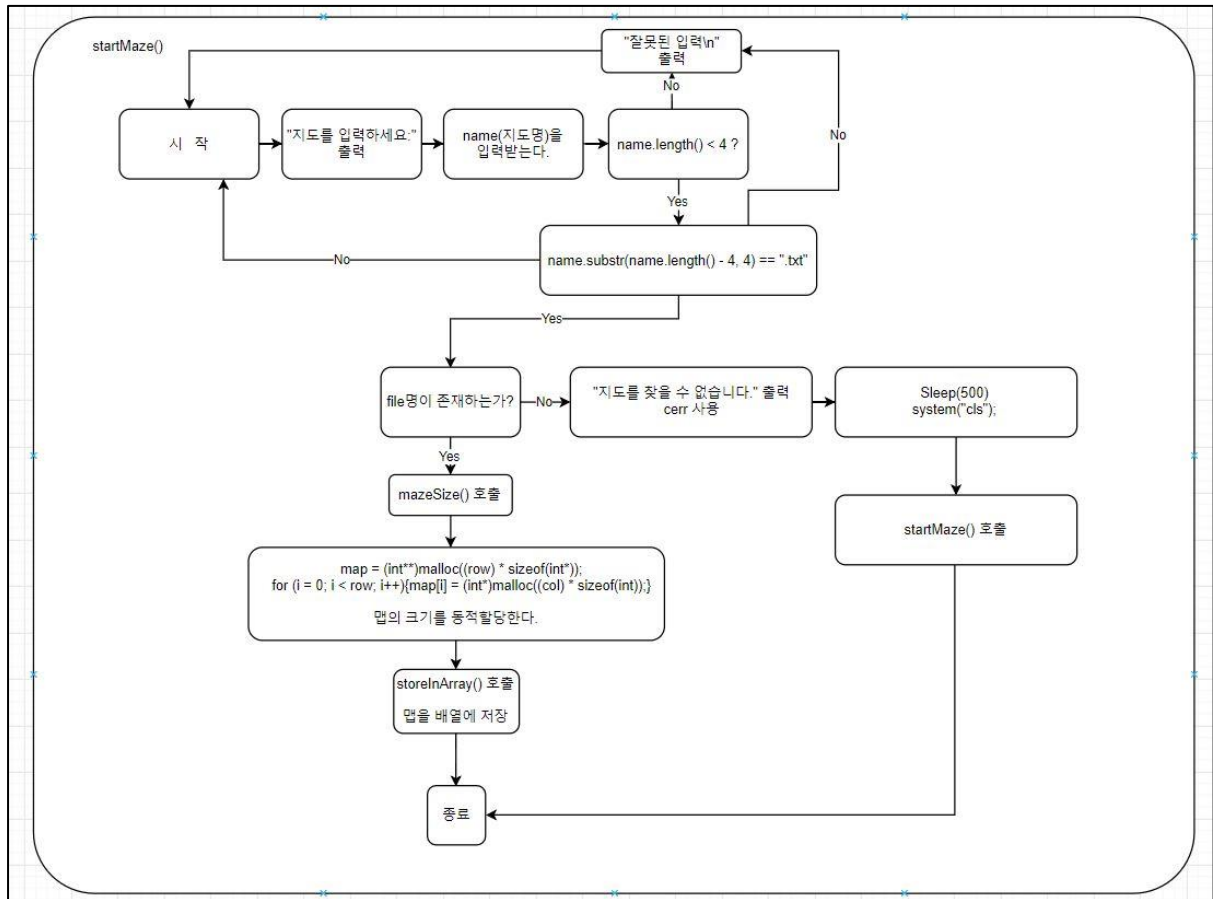
<Windows.h>

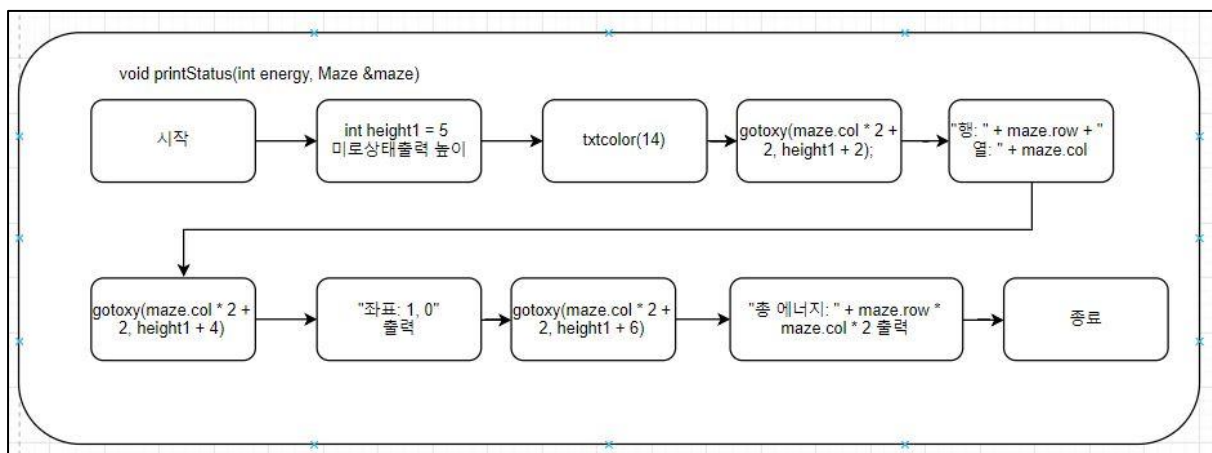
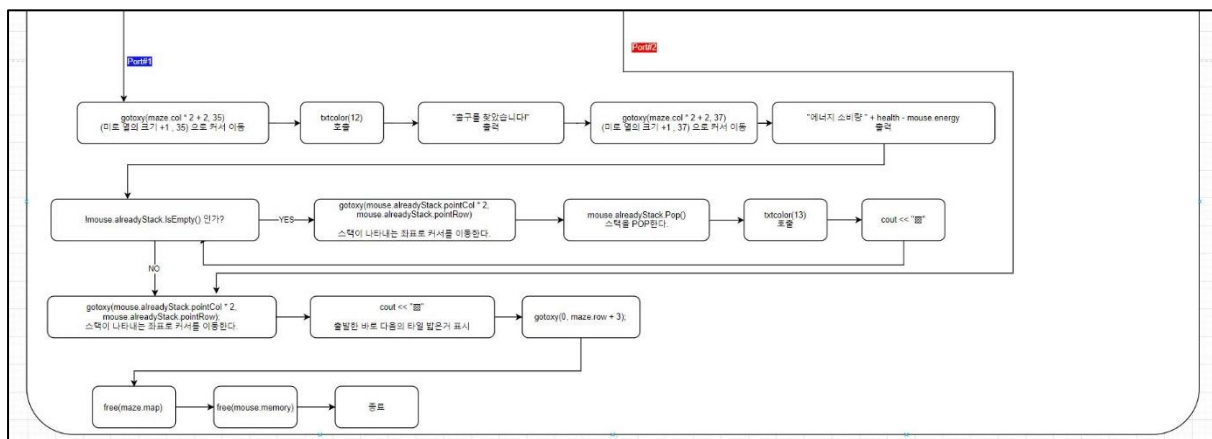
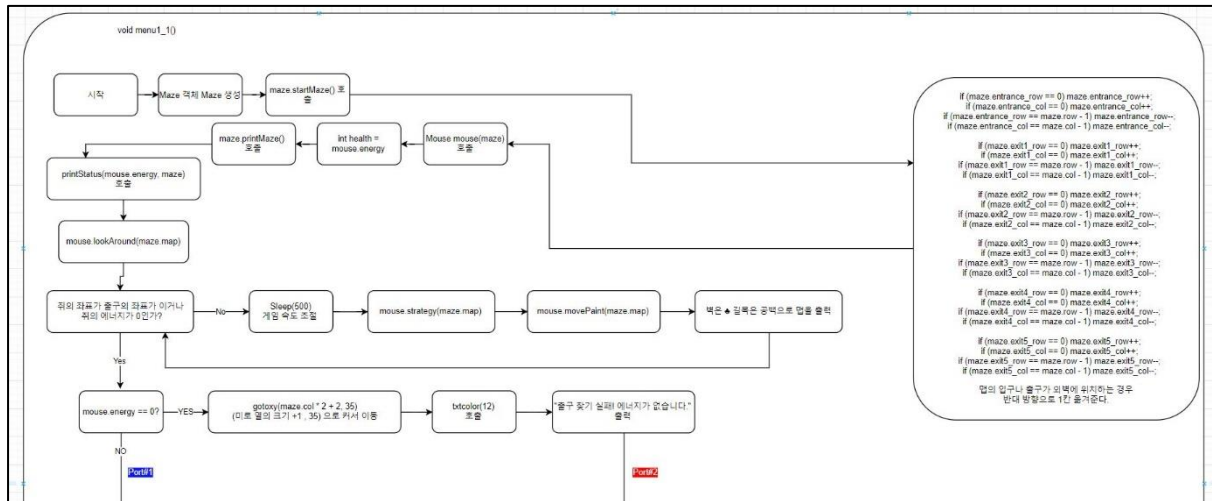
2. 맵 작성

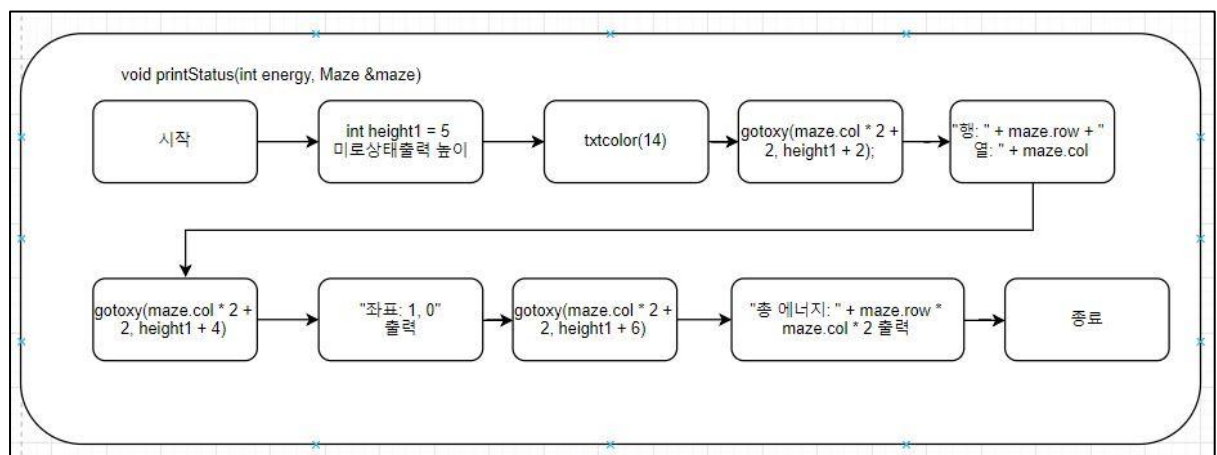
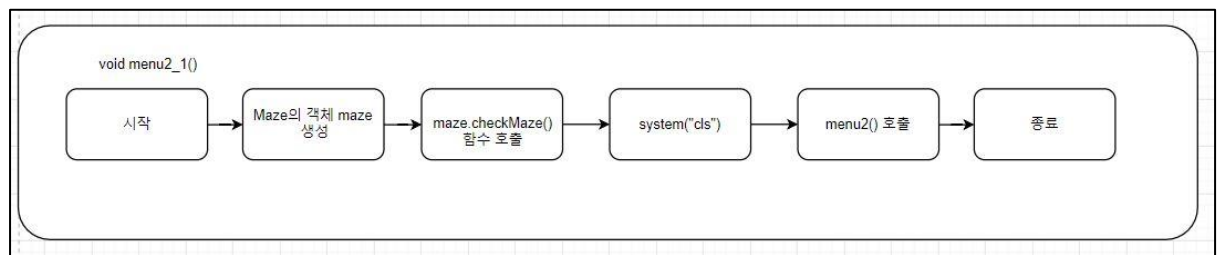
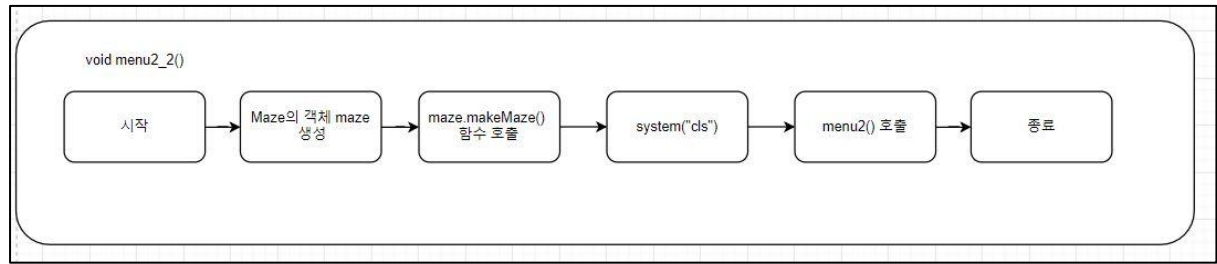
Main











Mouse

```
#include "Mouse.h"
int tel = 0;
int teleport_number = 1;
int teleport_count = 1;

Mouse::Mouse(Maze& maze)
{
    row = maze.row;
    col = maze.col;
    m_col = maze.entrance_col;
    m_row = maze.entrance_row;
    energy = row * col * 2;
    memory = (MEMORY * *)malloc((row) * sizeof(MEMORY));
    for (i = 0; i < row; i++)
    {
        memory[i] = (MEMORY*)malloc((col) * sizeof(MEMORY));
    }
    for (i = 0; i < row; i++)
    {
        for (j = 0; j < col; j++)
        {
            memory[i][j].trace = 0;
            if (i == 0 || i == row - 1) // 외곽벽 (위, 아래)
            {
                memory[i][j].state = 1;
                memory[i][j].trace = 1;
            }
        }
        memory[i][0].state = 1; // 외곽벽 (왼쪽, 오른쪽)
        memory[i][0].trace = 1;
        memory[i][col - 1].state = 1;
        memory[i][col - 1].trace = 1;
    }

    save = (Point * *)malloc((row * 100) * sizeof(Point)); // 갈림길 좌표 저장 포인터
    for (i = 0; i < row * 100; i++)
    {
        save[i] = (Point*)malloc((col * 100) * sizeof(Point));
    } // 동적할당
    save[tel] = new Point(m_row, m_col, teleport_count);
}
```

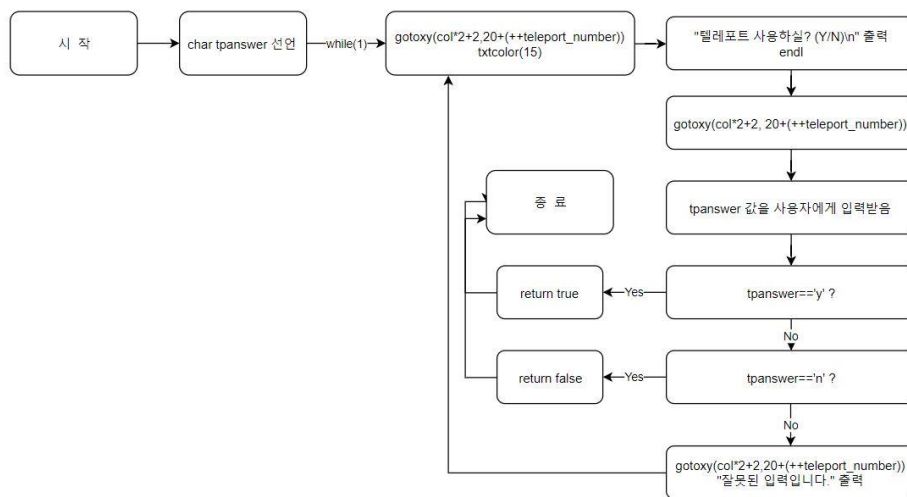
코드에 대한 설명부

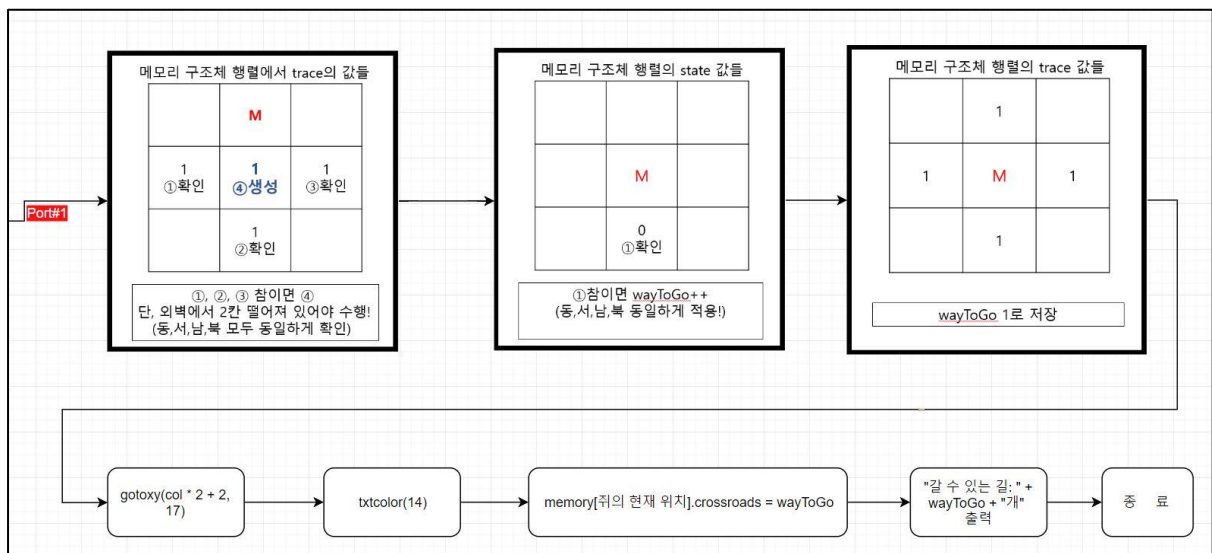
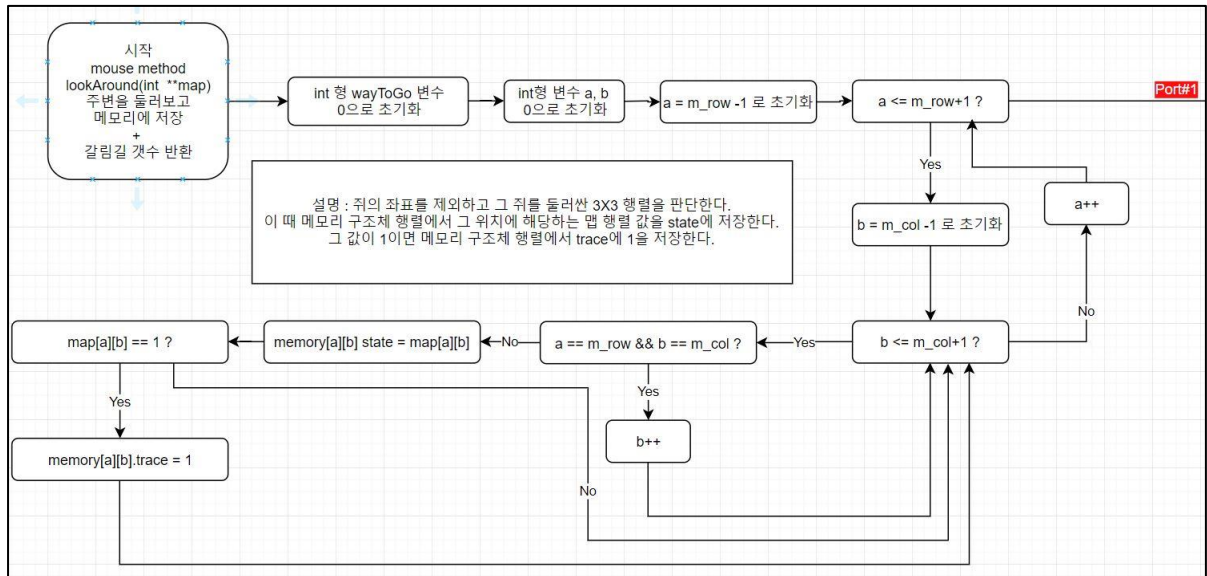
save 포인터 인덱스인 tel에 0을 저장
텔레포트를 사용한 횟수인 teleport_number에 1을 저장
텔레포트를 사용한 횟수인 teleport_count에 1을 저장

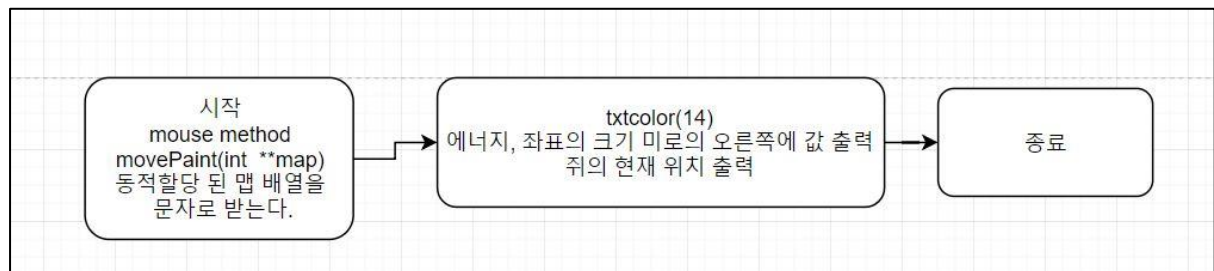
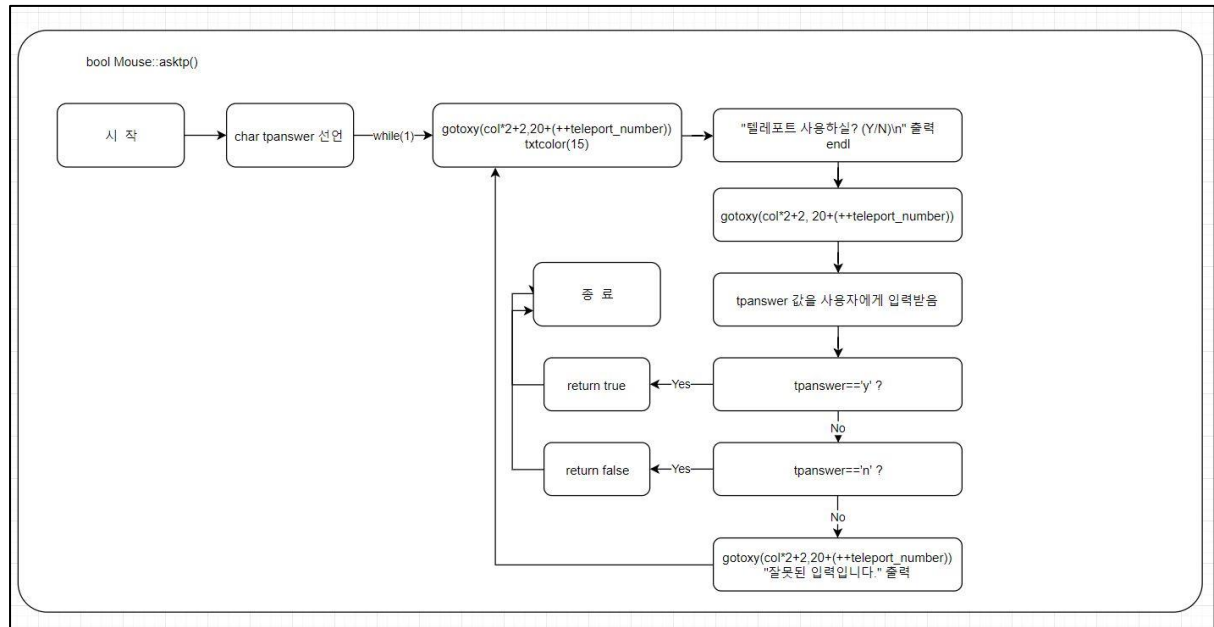
Mouse::Mouse(Maze &maze)
row 와 col에 미로의 행과 열을 저장
m_col과 m_row에 미로의 입구에 대한 행과 열을 저장
에너지는 미로의 행*열*2이다.
구조체 memory를 미로의 행과 열 크기 만큼 메모리 동적할당 한다.

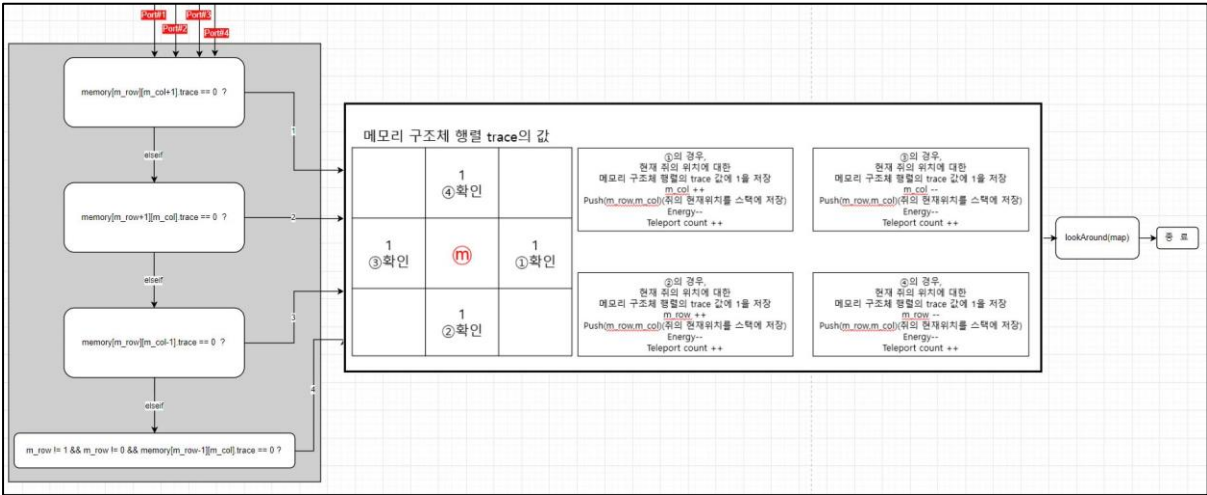
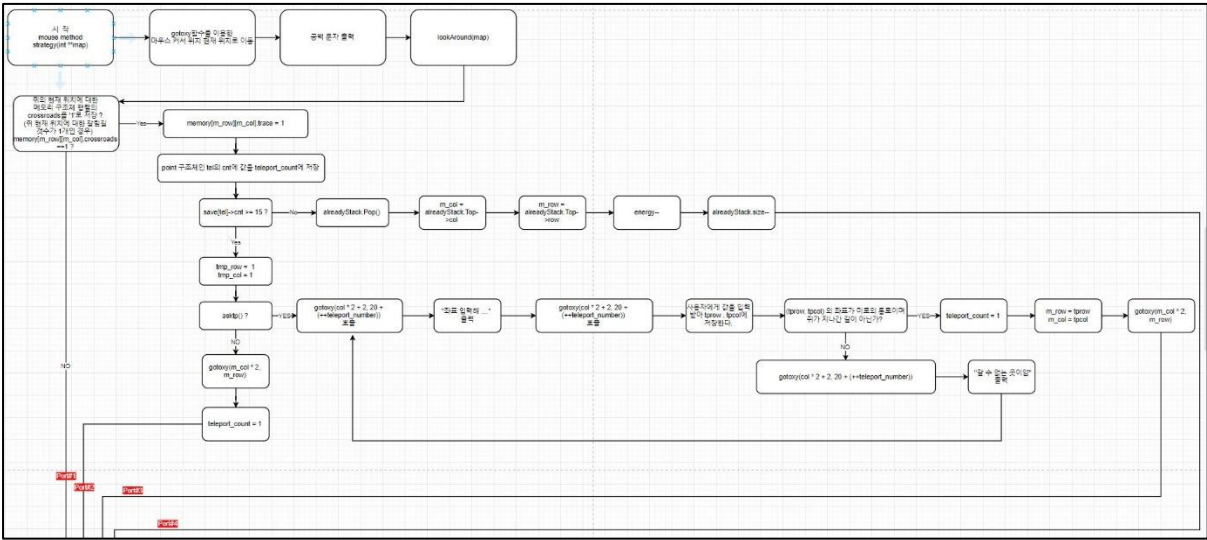
구조체 memory에 대하여 미로의 가장 바깥벽은 state와 trace를 1로 저장
갈림길 좌표 저장 포인터인 save에 미로의 행과 열 만큼의 동적할당한다.

bool Mouse::asktp()



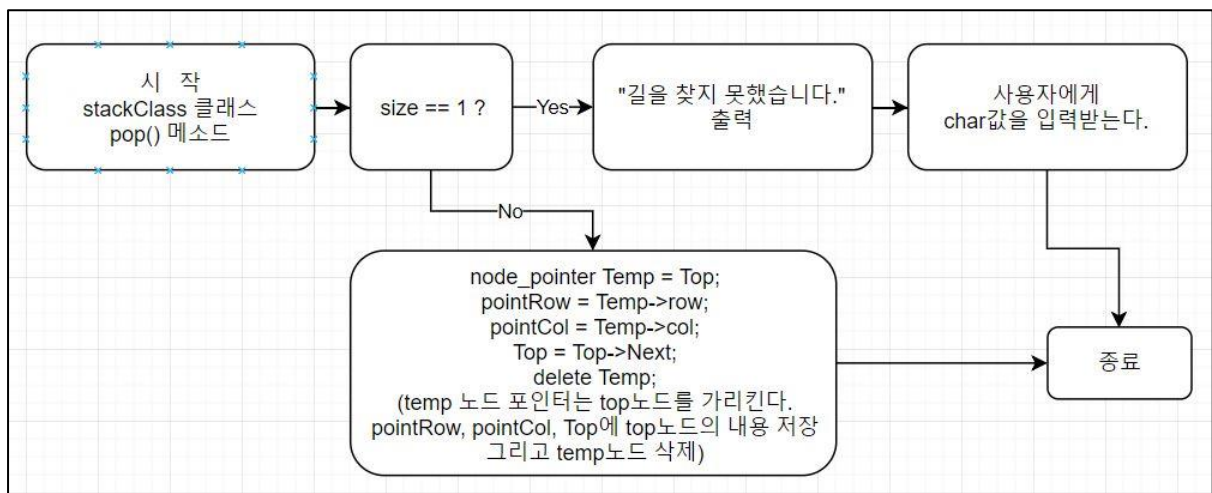
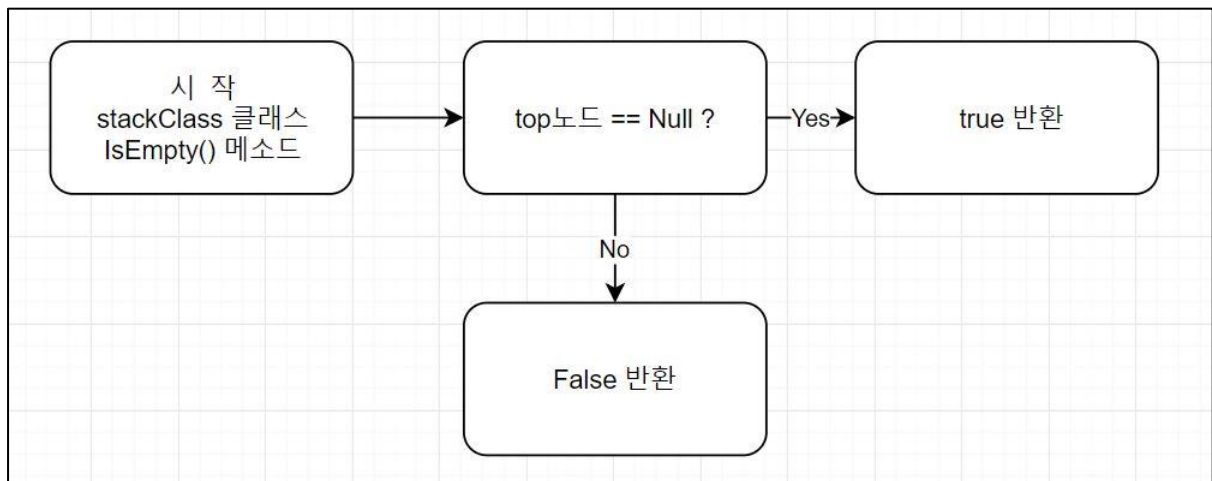
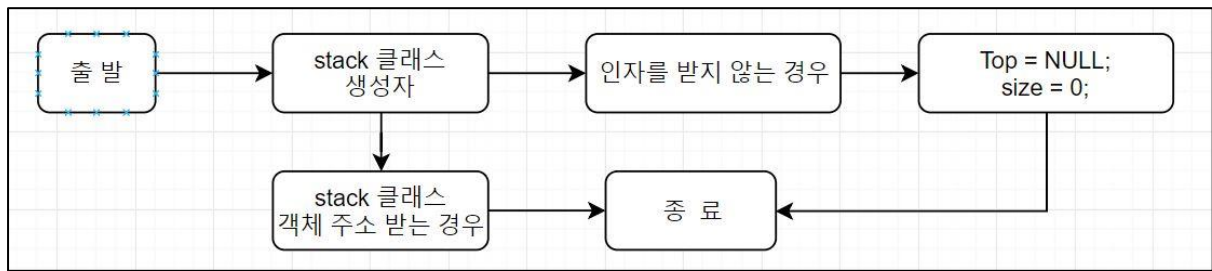


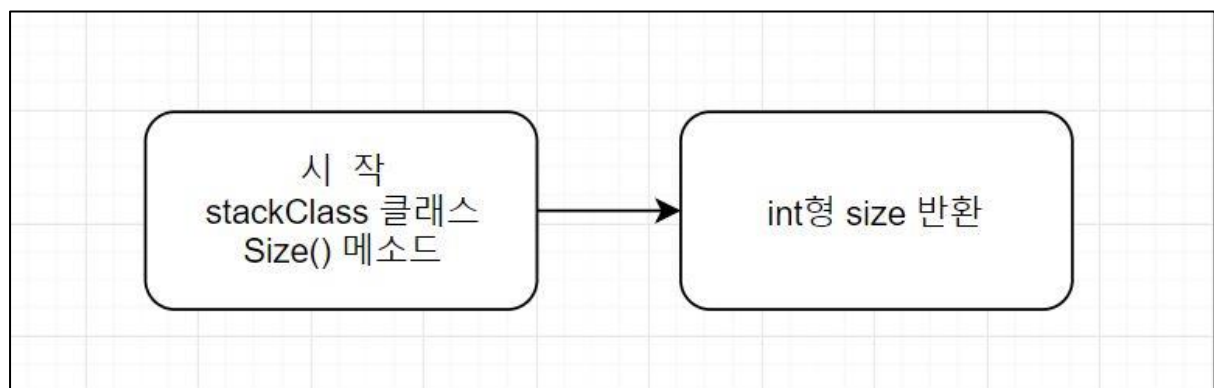
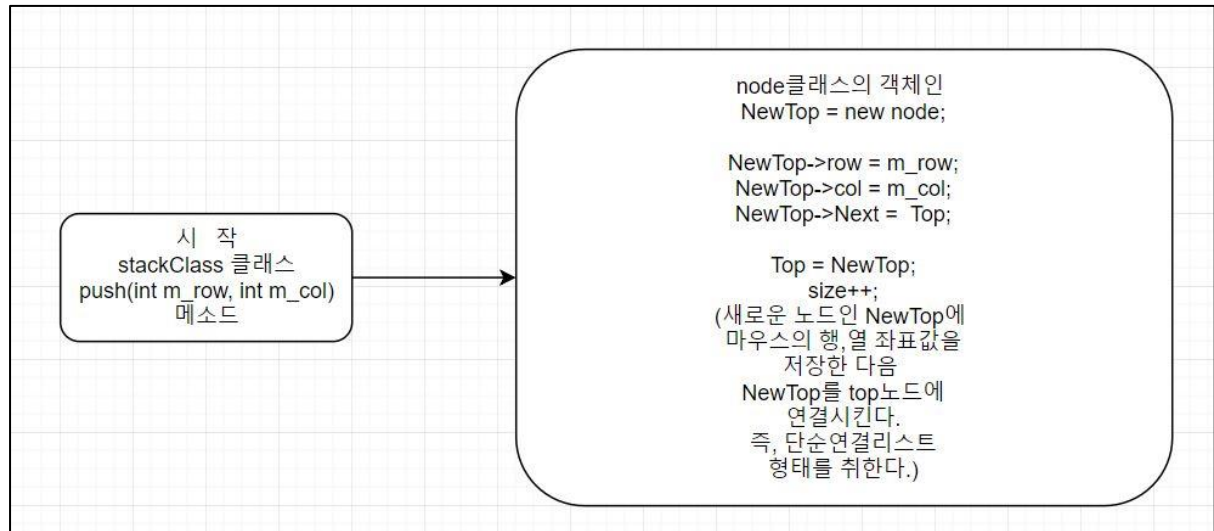




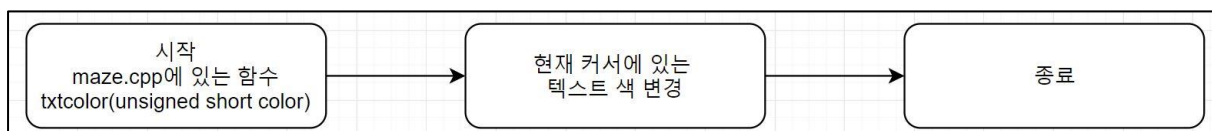
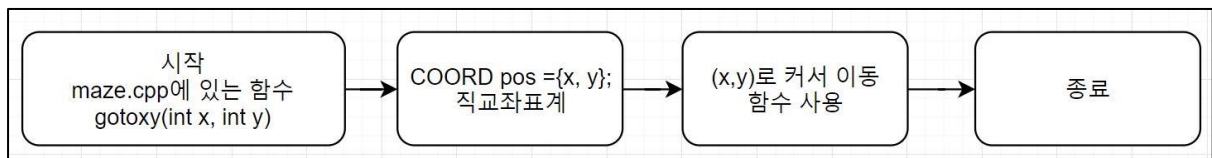
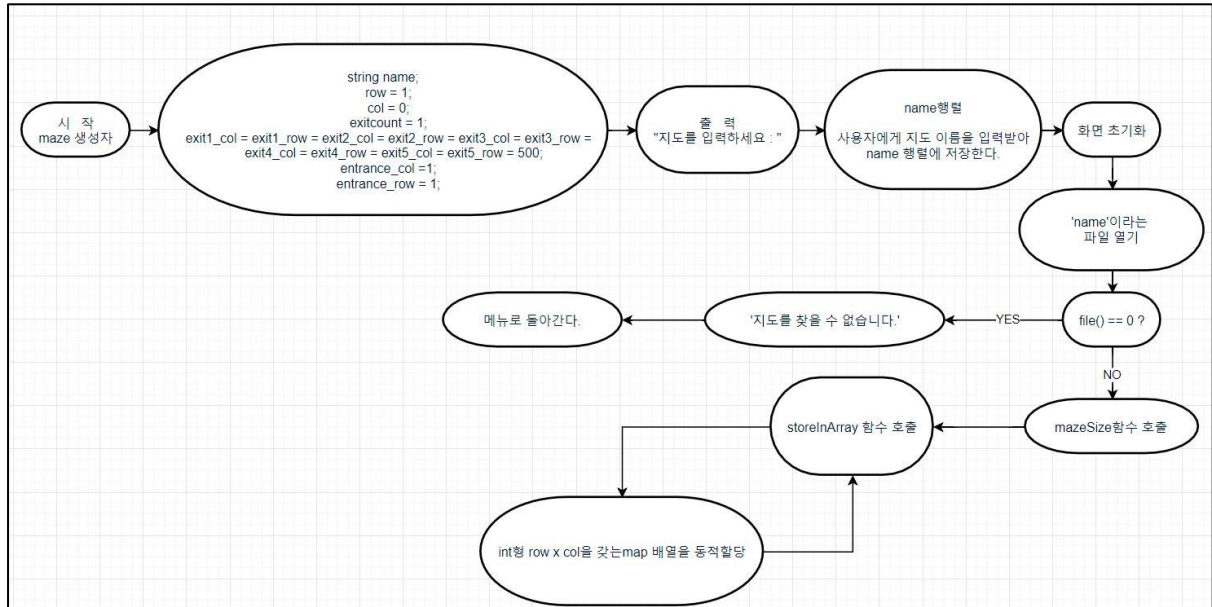
메모리 구조체 행렬 trace의 값			
1 ④ 확인	1 ② 확인	1 ③ 확인	1 ① 확인
④의 경우, 현재 좌의 위치에 대한 메모리 구조체 행렬의 trace 값에 1을 저장 Push(m_row, m_col)의 현재 위치를 스택에 저장 Energy-- Teleport count ++	②의 경우, 현재 좌의 위치에 대한 메모리 구조체 행렬의 trace 값에 1을 저장 Push(m_row, m_col)의 현재 위치를 스택에 저장 Energy-- Teleport count ++	③의 경우, 현재 좌의 위치에 대한 메모리 구조체 행렬의 trace 값에 1을 저장 m_col-- Push(m_row, m_col)의 현재 위치를 스택에 저장 Energy-- Teleport count ++	①의 경우, 현재 좌의 위치에 대한 메모리 구조체 행렬의 trace 값에 1을 저장 m_row-- Push(m_row, m_col)의 현재 위치를 스택에 저장 Energy-- Teleport count ++

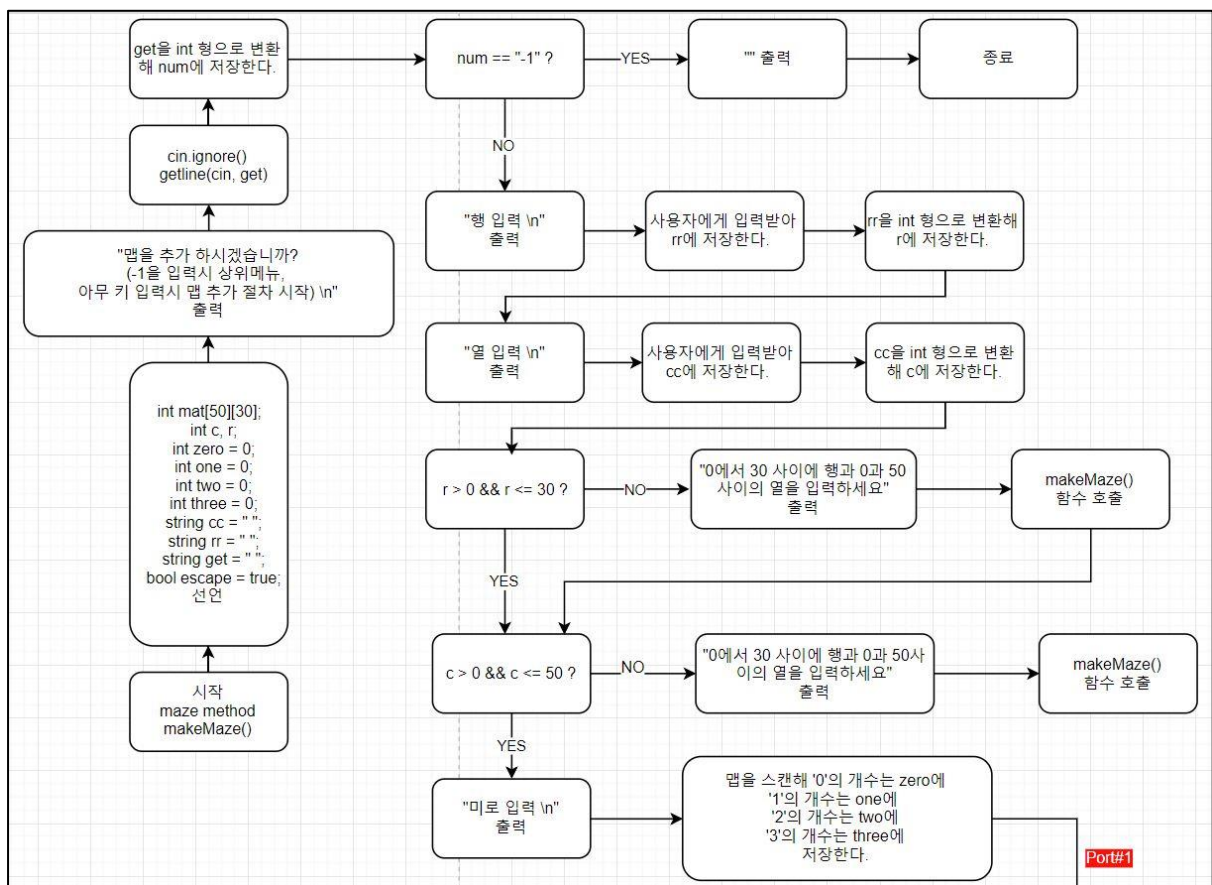
Stack

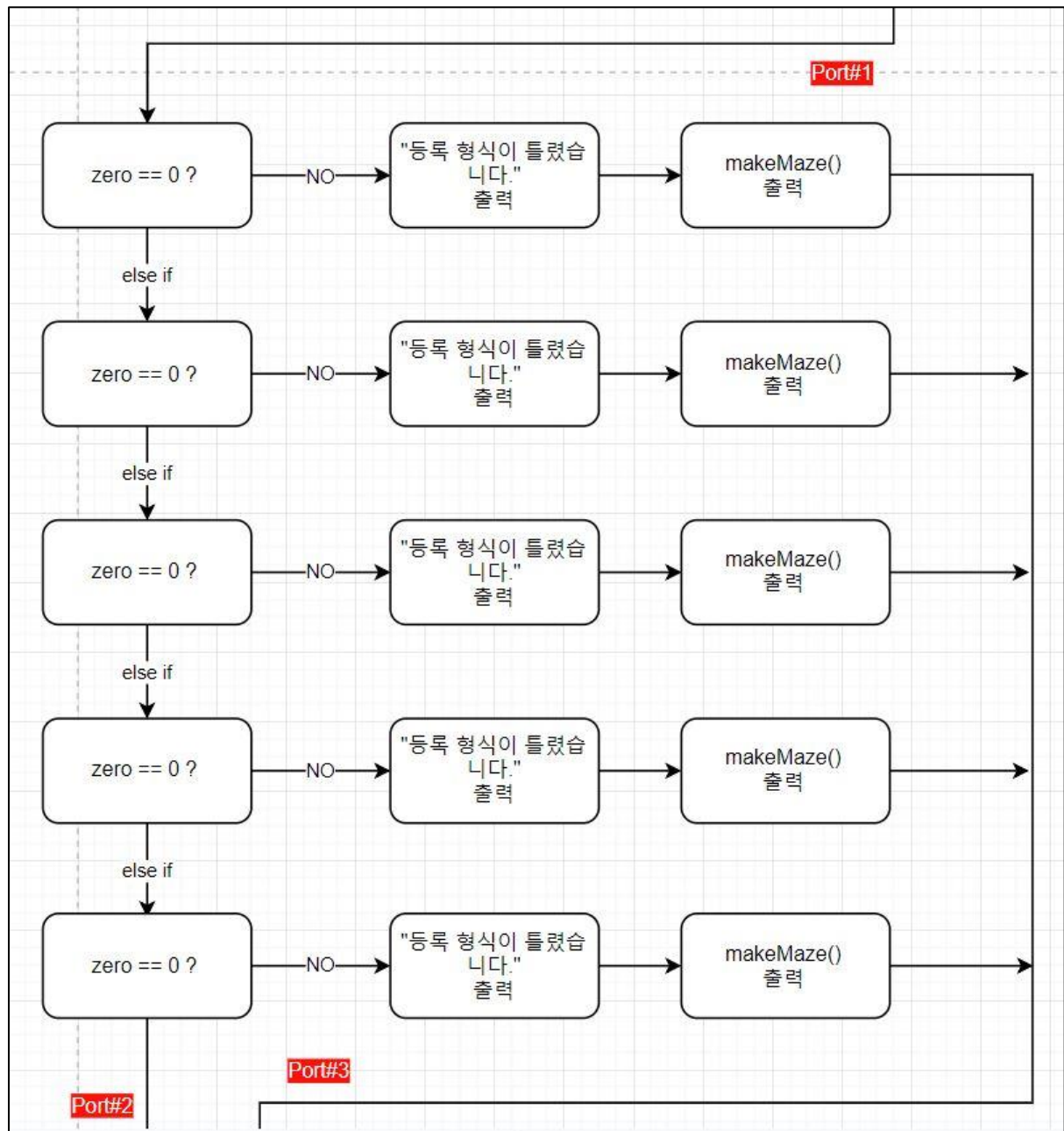


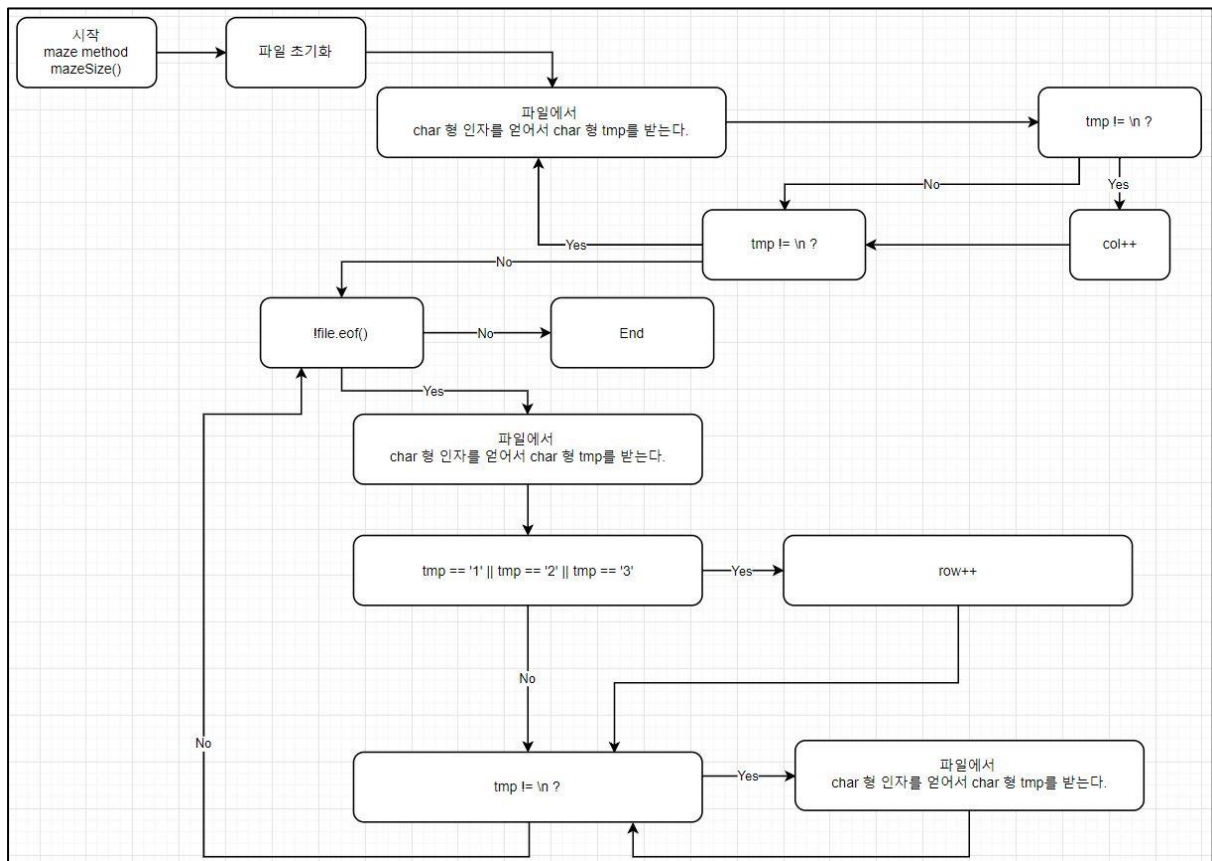
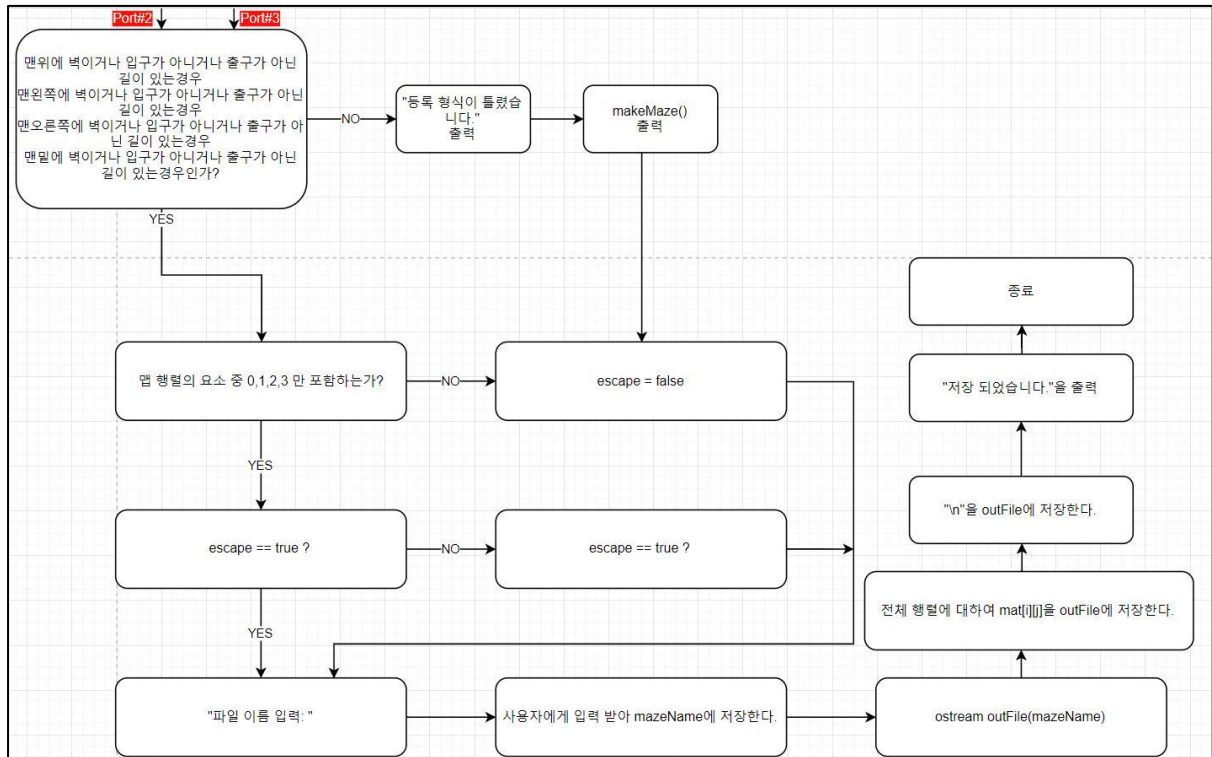


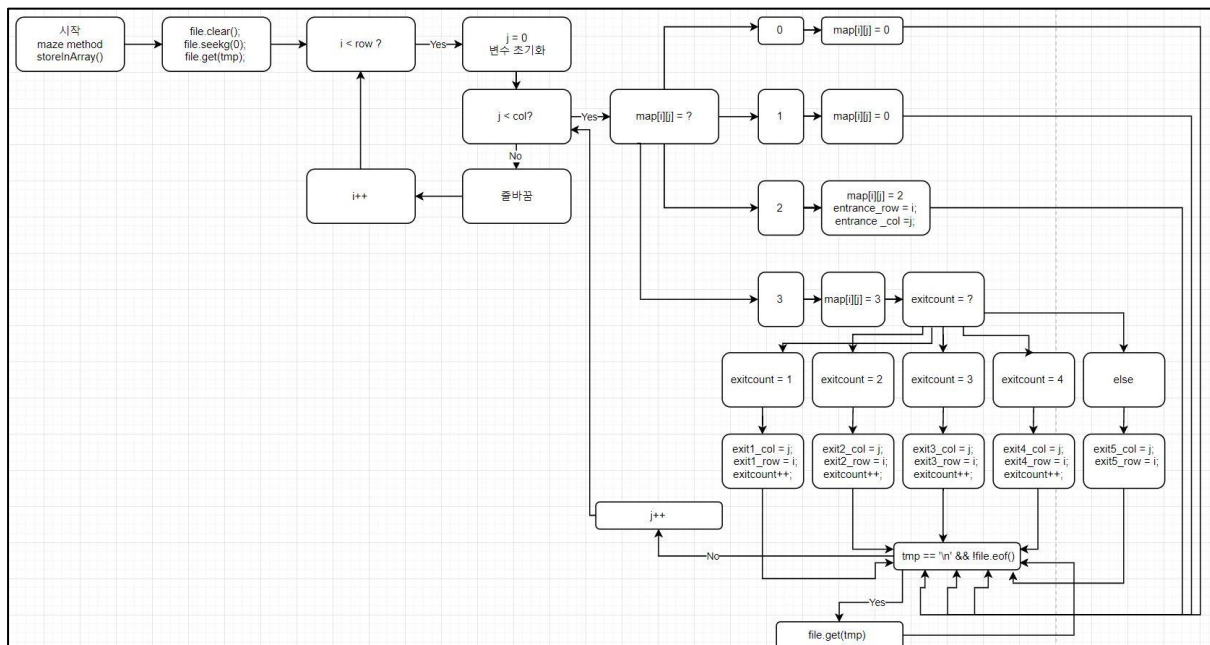
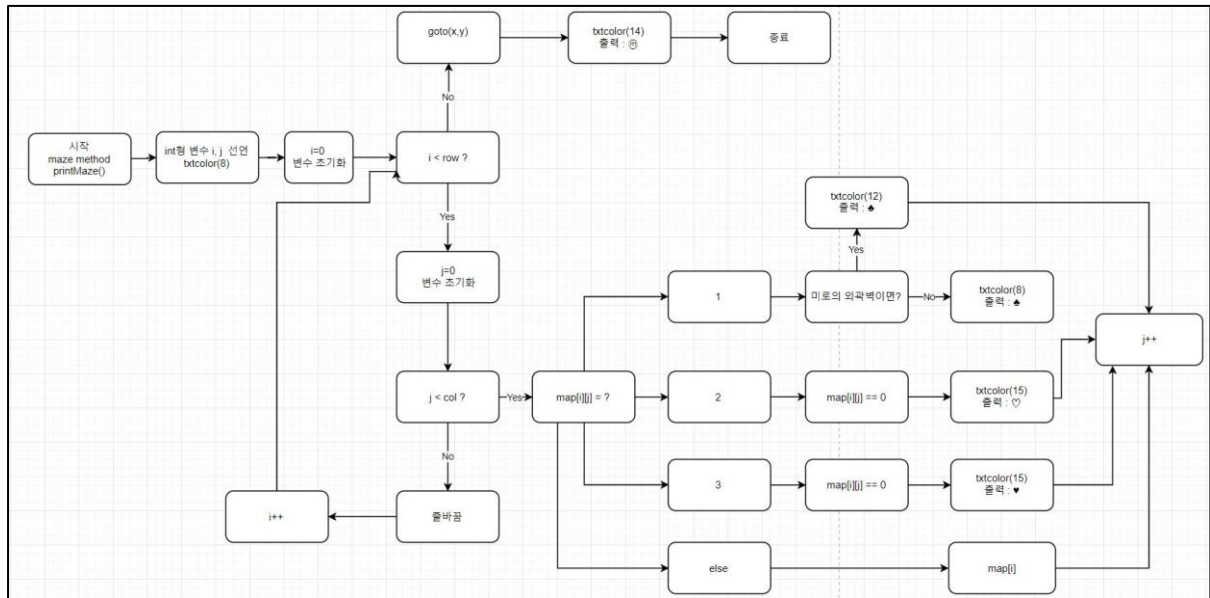
Maze











3. 설계서 작성 시 발견한 기획서 추가 보완 사항

- 맵 만들기에서 파일 이름 크기 제한을 추가시켜야 하여야 한다. 즉, `char[20]`을 사용하여 파일 이름을 만들게 제한한다.
- 맵 추가 기능에서 미로 만들 시 행렬의 크기는 최소 (3,3) 행렬 이상이 되어야 한다.
- 텍스트 파일로 맵을 읽어 올 시 행렬의 크기는 최소 (3,3) 행렬 이상이 되어야 한다.