# REPORT 2 th 4 day

KU 건국대학교 KONKUK UNIV.



과 목 명 |전공기초프로젝트 1

담당교수 | 차 리 서 교수님

학과 | 소프트웨어학과

소속 | 1 팀

팀원 | 201714150 김 동 진

201714151 박 민 기

201714152 박 종 현

201714158 허 승 회

제출일 | 2019.05.29

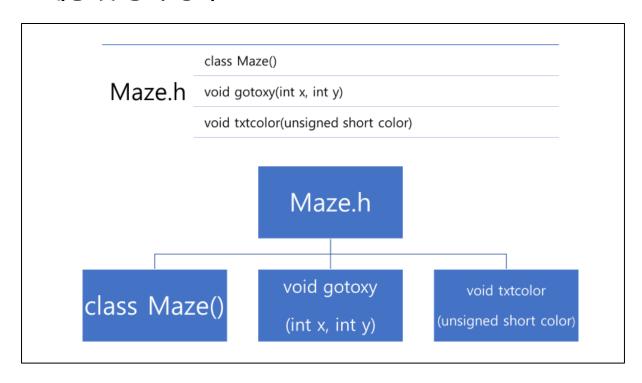
# 미로 찾기 프로그램 2 차 설계서

(2019 전공기초프로젝트 1)

화 · 목 분반 1 팀

소프트웨어학과 201714150 김 동 진 소프트웨어학과 201714151 박 민 기 소프트웨어학과 201714152 박 종 현 소프트웨어학과 201714158 허 승 회

#### 1. 계층 및 용어 정리



Maze	void makeMaze()
Maze	void checkMaze()
Class	void startMaze()
Class	void mazeSize() // 맵 크기 계산 void printMaze() // 화면에 맵 프린트
Method	void storeInArray() // 오차 배열에 집어넣기
	_ Maze(); // 생성자
Maze	_ int i, j
	int row, col
	int **map
Class	char tmp
	ifstream file
Variable	string_name int_exitcount, exit1_col, exit1_row, exit2_col, exit2_row, exit3_col, exit3_row
	int entrance_col, entrance_row
	int , exit4_col, exit4_row, exit5_col, exit5_row

```
string name;

row = 1;

col = 0;

Maze()

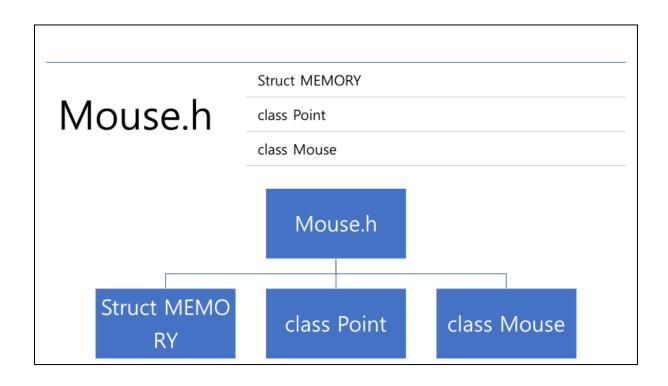
exitcount = 1;

constructor

exit1_col = exit1_row = exit2_col = exit2_row = exit3_col = exit3_row = e xit4_col = exit4_row = exit5_col = exit5_row = 500;

entrance_col = 1;

entrance_row = 1;
```



	row = maze.row;
	col = maze.col;
	m_col = maze.entrance_col;
Mouse	m_row = maze.entrance_row;
Mouse	energy = row * col * 2;
(Maze &maze)	memory = (MEMORY * *)malloc((row) * sizeof(MEMORY*));
	맵사이즈 만큼 메모리 동적 할당 뒤
Constructor	Memory 구조체에 알맞게 채워 넣는다
	save = (Point * *)malloc((row * 100) * sizeof(Point*));
	// 갈림길 좌표 저장 포인터
	save[tel] = new Point(m_row, m_col, teleport_count);

class

int x; // 갈림길 좌표 저장받는 변수

int y; // 갈림길 좌표 저장받는 변수

int cnt: // teleport\_count를 받는 변수

**Point** 

Point(int x, int y, int cnt) // 좌표와 teleport\_count를 받아 실시간으로 갱신

Struct

int state; // 0이면 길, 1이면 벽

**MEM** 

int trace; // 0이면 갈 수 있는 장소, 1이면 갔던 장소

ORY

int crossroads; // 갈림길

int tptp // 텔레포트 카운트

## class

### Mouse

int į, j // row, col의 for문의 변수

int col, row // 좌표

int m\_col, m\_row; // 쥐의 좌표

int energy; // default = row\*col\*2

int tpcol, tprow; // 텔레포트의 좌표

int <u>checkc, checkr;</u> // 열과 행을 확인하는 변수

MEMORY \*\*memory; // mouse가 지나왔던 길 저장

Point \*\*save; // 갈림길 좌표를 받는 포인터

stackClass alreadyStack; // 최단거리 길을 저장 할 스택

Mouse(Maze& maze); // 생성자

bool asktp(); // 텔레포트 사용여부를 물어보는 변수

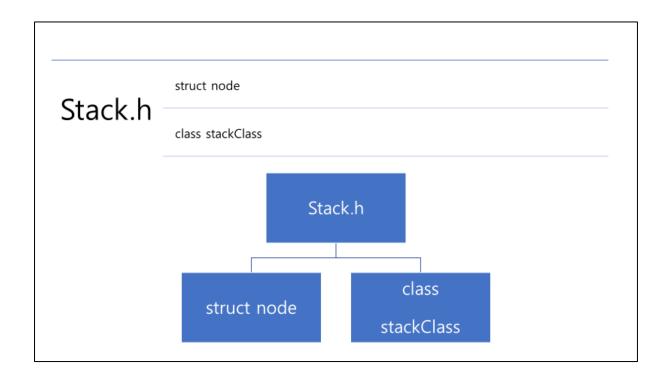
void <u>movePaint</u>(int \*\*map); // 쥐 움직이는 모습 시각화

void lookAround(int \*\*map); // 주변을 둘러보고 메모리에 저장 & 갈림길 수 return

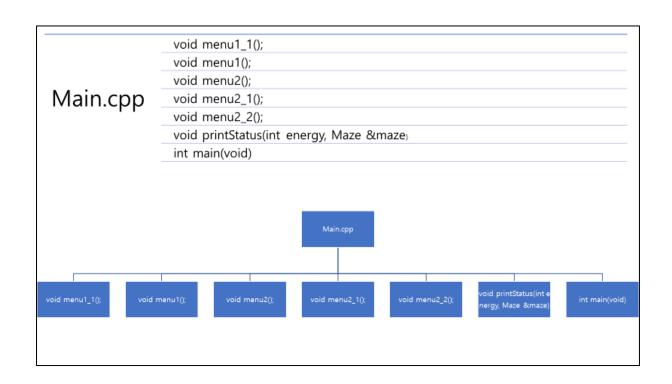
void strategy(int \*\*map); // 전략

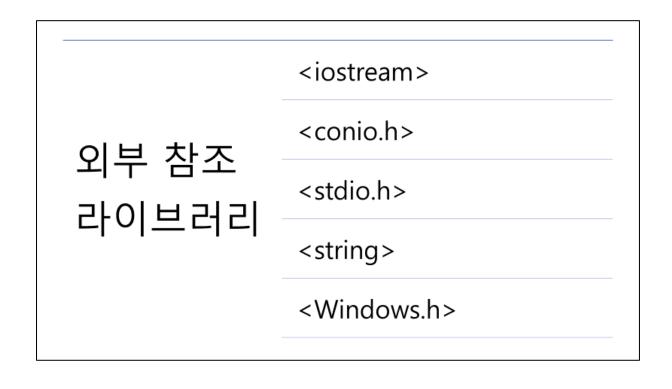
bool is digits(const std::string& str) // 숫자확인 함수

char\* string to char(string a) 스트링을 char로 바꿔주는 함수



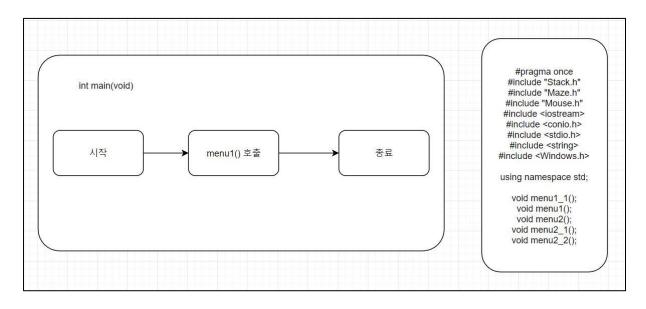
Struct	int row;
	int col;
node	node *Next;
class	int pointCol;
	int pointRow;
	int size;
	stackClass();
	stackClass(const stackClass & s);
	~stackClass();
stackClass	void Push(int m_row, int m_col);
	void Pop();
	int Size();
	boolean IsEmpty();
	node_pointer Top;

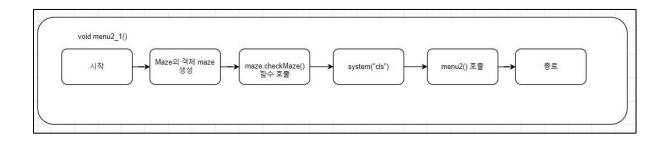


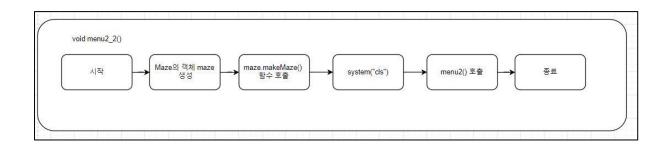


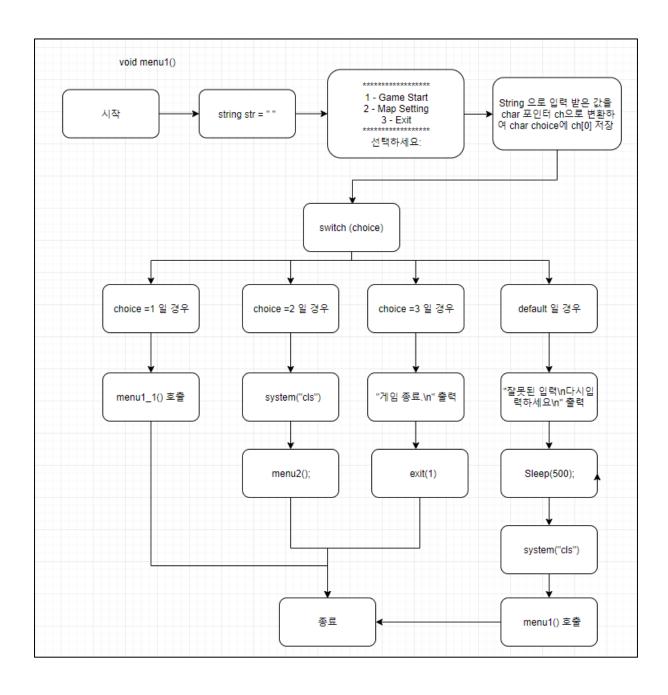
#### 2. 맵 작성

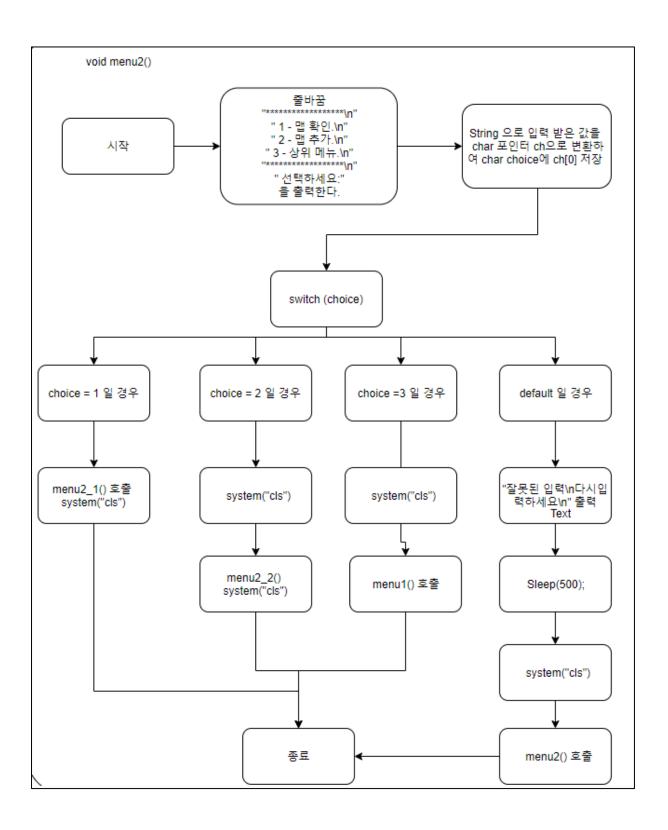
#### Main

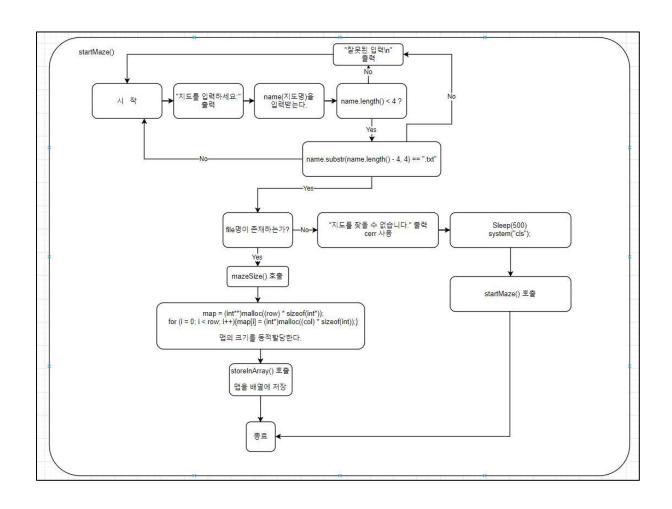


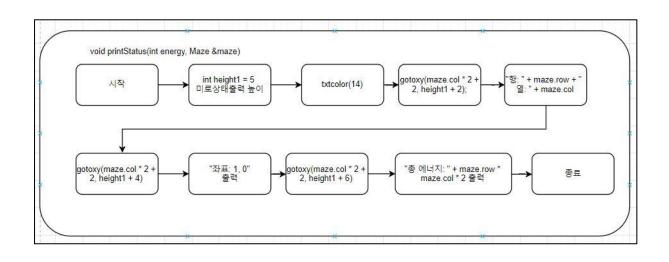


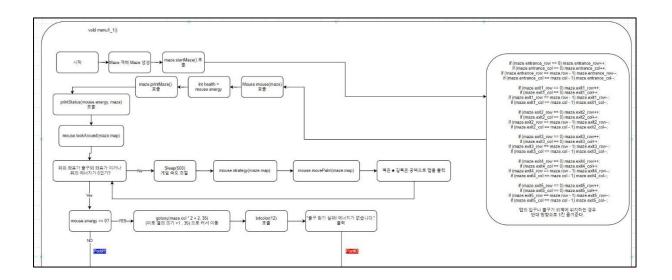


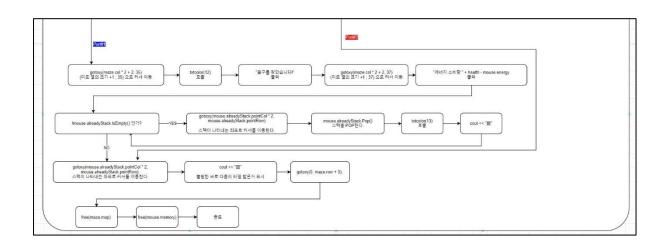


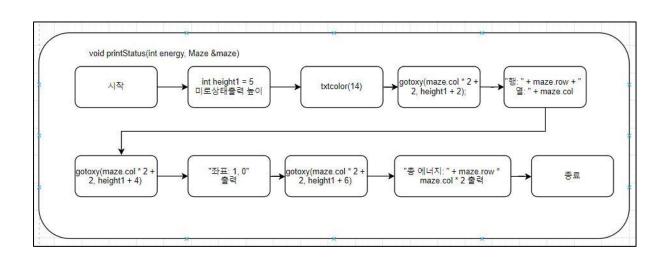








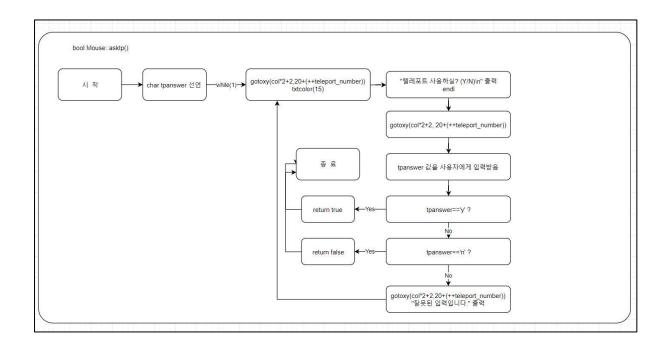


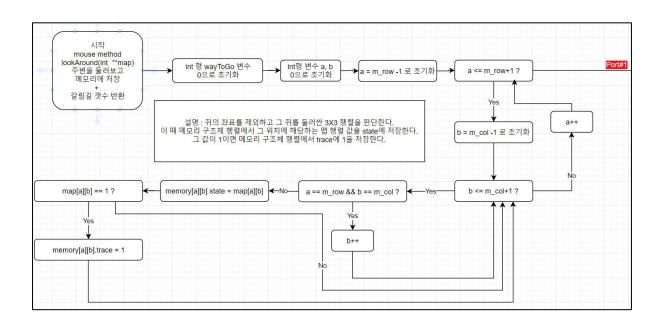


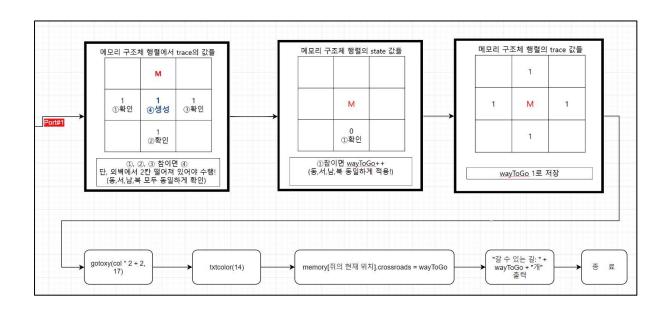
#### Mouse

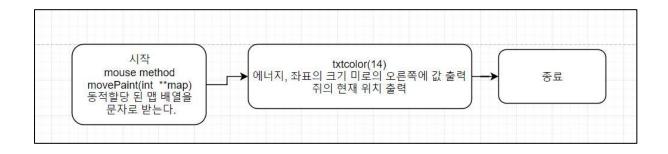
```
#include "Stack.h"
#include "Maze.h"
                                       #pragma once
                                       typedef struct {
                  using namespace std;
                                         class Point{
                                           public:
                                             int x;
                                             int y;
                                 int cnt;
Point(int x, int y, int cnt) {
                                         this->x = x;
this->y = y;
                                       this->cnt = cnt:
                                               }
};
                                       class Mouse{
                                            public:
int i, j;
                              int col, row; // 좌표
int m_col, m_row; // 쥐의 좌표
                           int energy; // default = row*col*2
              MEMORY **memory; // mouse가 지나왔던 길 저장
Point **save;
stackClass alreadyStack; // 최단거리 길을 저장 할 스택
Mouse(int map_row, int map_col); // 생성자
void movePaint(int **map); // 쥐 움직이는 모습 시각화
void lookAround(int **map); // 주변을 둘러보고 메모리에 저장 & 갈림길 수 return
                            void strategy(int **map); // 전략
                                               };
```

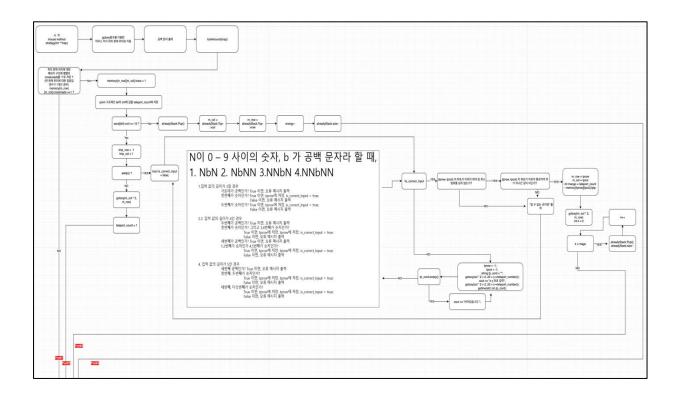
```
#include "Mouse.h"
int teleport_number = 1;
int teleport_count = 1;
Mouse::Mouse(Maze& maze)
col = maze.col;
m_col = maze.entrance_col;
m_row = maze entrance_co;
m_row = maze entrance row;
energy = row * col * 2;
memory = (MEMORY * *)malloc((row) * sizeof(MEMORY*));
for (i = 0; i < row; i++)
                                                                                                                                                                                    코드에 대한 설명부
                                                                                                                                                            save 포인터 인덱스인 tel에 0을 저장
텔레포트를 사용한 횟수인 teleport_number에 1을 저장
텔레포트를 사용한 횟수인 teleport_count 에 1을 저장
 memory[i] = (MEMORY*)malloc((col) * sizeof(MEMORY));
for (i = 0: i < row: i++)
 for (j = 0; j < col; j++)
                                                                                                                                                                             Mouse: Mouse(Maze &maze)
                                                                                                                                                  mouse.imouser imouse and a man of the mouse of mouse cold 미로의 행과 열을 저장 m_col과 m_row에 미로의 입구에 대한 행과 열을 저장 에너지는 미로의 행뿐/2이다.
구조체 memory를 미로의 행과 열 크기 만큼 메모리 동적할당 한다.
  `memory[i][j].trace = 0;
if (i == 0 || i == row - 1) // 외곽벽 (위, 아래)
   memory[i][j].state = 1;
memory[i][j].trace = 1;
                                                                                                                                              구조체 memory에 대하여 미로의 가장 바깥벽은 state와 trace를 1로 저장
                                                                                                                                               갈림길 좌표 저장 포인터인 save에 미로의 행과 열 만큼의 동적할당한다.
7
memory[i][0] state = 1; // 외곽벽 (왼쪽, 오른쪽)
memory[i][col - 1].state = 1;
memory[i][col - 1].trace = 1;
save = (Point * *)malloc((row * 100) * sizeof(Point*)); // 갈림길 좌표 저장 포인터
for (i = 0; i < row * 100; i++)
{
save[i] = (Point*)malloc((col * 100) * sizeof(Point));
} // 동적할당
save[tel] = new Point(m_row, m_col, teleport_count);
```

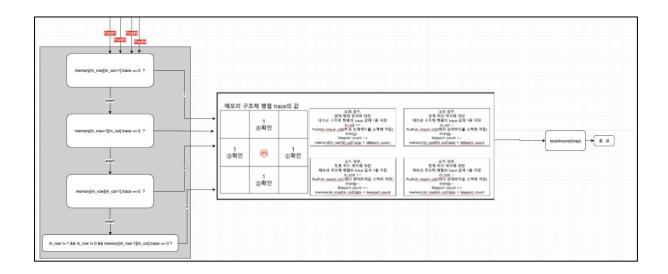




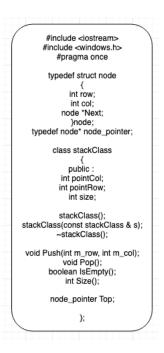


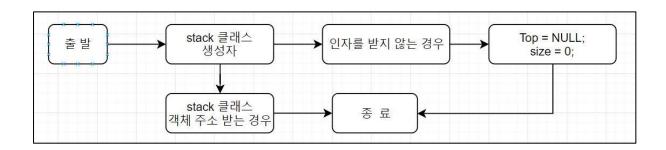


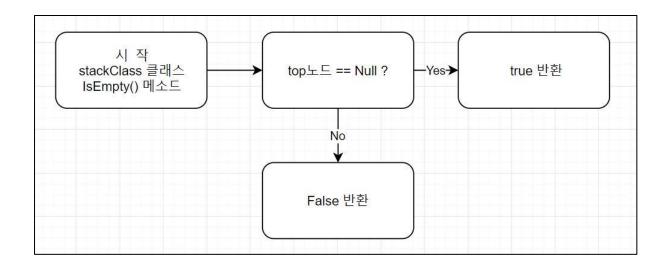


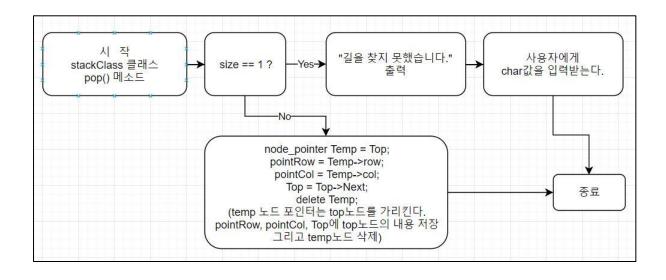


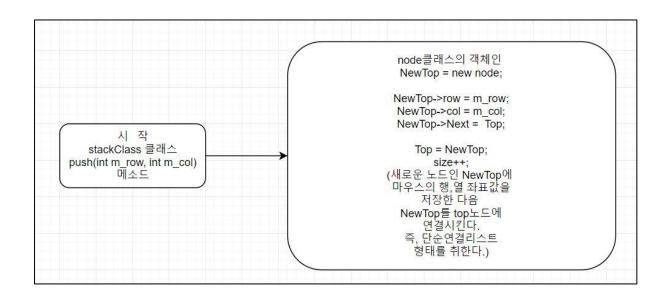
#### Stack

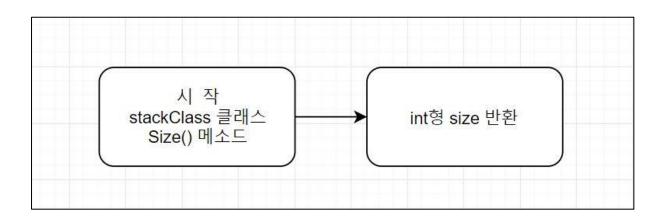












# 지 라이 (striam) (conio.h) (stdio.h) (string) (string) (windows.h) (algorithm) (cctype)

#### Maze

#### Maze.h

```
#include <fstream>
#include iostream>
#include <conio.h>
#include <conio.h>
#include <string>
#pragma once
using namespace std;

class Maze
{
    public:
    int i, j:
    int row, col;
    int "map;
    char tmp;
    ifstream file;
    string name;
int exitcount, exit1_col, exit1_row, exit2_col, exit2_row, exit3_col, exit3_row,
    exit3_row, exit5_col, exit5_row; // 출구 좌표
    int entrance_col, entrance_row; // 입구 좌표
    int entrance_col, // 생성저
    void makeMaze(); // 앱생선
    void checkMaze(); // 앱해인 2-2
    void startMaze(); // 개임시작
    void makeMaze(); // 개임시작
    void printMaze(); // 해결 피린트
    void storeInArray(); // 2차 배열에 집어넣기
    );

void gotoxy(int x, int y); // (x, y)좌표로 이동하는 함수. WinAPI 사용
    void txtcolor(unsigned short color); // 테스트 색 변경 함수. WinAPI 사용
```

