

# CDIO-projekt

## LEGO-robot

**Gruppe nr.:** 4  
**Rapport nr.:** X (endelig rapport)  
**Livscyklus fase:** Færdig  
**Plan status:** Følges



Afleveret via CampusNet

**s042067 - Clausen, Per Boye**  
Initialer: PC — Projektleder



Afleveret via CampusNet

**s070162 - Kronborg, Jeppe**  
Initialer: JK



Afleveret via CampusNet

**s093482 - Brix, Terkel Thorbjørn**  
Initialer: TB



Afleveret via CampusNet

**s083117 - Andersen, Morten Hulvej**  
Initialer: MA — Stedfortræder



Afleveret via CampusNet

**s093478 - Hansen, Mathias**  
Initialer: MH

Kapitel 1

Indledning

1.1 Problemformulering. . . . . 1

1.2 Konkurerencen . . . . . 1

Problemformulering 1.1

Konkurerencen 1.2

## Kapitel 2

---

### Analyse

---

2.1 Krav . . . . .	2
2.2 Successkriterier . . . . .	2
2.3 Mål . . . . .	2
2.4 Lösningsstrategi/Projektplan . . . . .	2
2.4.1 Robot . . . . .	2
2.4.2 Billedbehandling . . . . .	2
2.4.3 Stifinding . . . . .	2

---

Krav	2.1
------	-----

---

Successkriterier	2.2
------------------	-----

---

Mål	2.3
-----	-----

---

Løsningsstrategi/Projektplan	2.4
------------------------------	-----

---

2.4.1 Robot

2.4.2 Billedbehandling

2.4.3 Stifinding

Kapitel 3

Design

3.1 Robot . . . . .	3
3.1.1 Bygning . . . . .	3
3.2 Billedbehandling . . . . .	3
3.3 Stifinding . . . . .	3

Robot	3.1
-------	-----

3.1.1 Bygning
---------------

Billedbehandling	3.2
------------------	-----

Stifinding	3.3
------------	-----

## Kapitel 4

### Implementering

4.1 Robot . . . . .	4
4.1.1 Iterationer . . . . .	4
4.2 Billedbehandling . . . . .	4
4.3 Stifinding . . . . .	4
4.4 User Interface Design . . . . .	4
4.5 Kommunikation . . . . .	4
4.5.1 At gå fra 1 til 2 robotter . . . . .	4
4.5.2 RMI . . . . .	4
4.6 Fejlhåndtering . . . . .	4

#### Robot 4.1

##### 4.1.1 Iterationer

#### Billedbehandling 4.2

#### Stifinding 4.3

#### User Interface Design 4.4

#### Kommunikation 4.5

#### **4.5.1 At gå fra 1 til 2 robotter**

#### **4.5.2 RMI**

### **Fejlhåndtering**

### **4.6**

---

## Kapitel 5

---

### Test

---

5.1 Robot . . . . .	5
5.2 Billedbehandling . . . . .	5
5.2.1 Tidstagning. . . . .	5
5.3 Stifinding . . . . .	5
5.3.1 Tidstagning. . . . .	5

Robot	5.1
-------	-----

---

Billedbehandling	5.2
------------------	-----

---

5.2.1 Tidstagning

Stifinding	5.3
------------	-----

---

5.3.1 Tidstagning

Kapitel 6

Videreudvikling

6.1 Robot . . . . .	6
6.2 Billedbehandling . . . . .	6
6.3 Stifinding . . . . .	6

Robot	6.1
Billedbehandling	6.2
Stifinding	6.3



## Kapitel 7

---

### Process

---

7.1 Ansvarsfordeling . . . . .	7
7.2 Kvalitet . . . . .	7

Ansvarsfordeling	7.1
------------------	-----

---

Kvalitet	7.2
----------	-----

---

Kapitel 8

Konklusion

8.1 Konkurrenzen . . . . . 8

Konkurrenzen 8.1