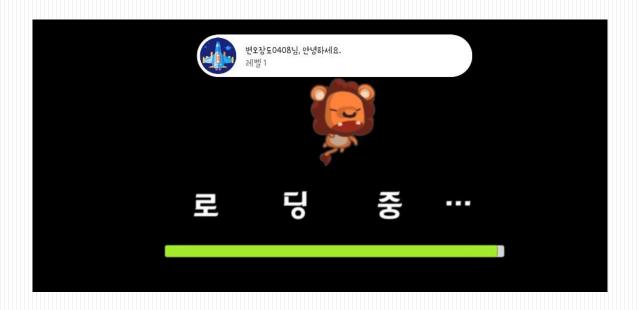
Progress

<Little Forest>

Team_M4 발표자 : 강민정



Google play game과 연결

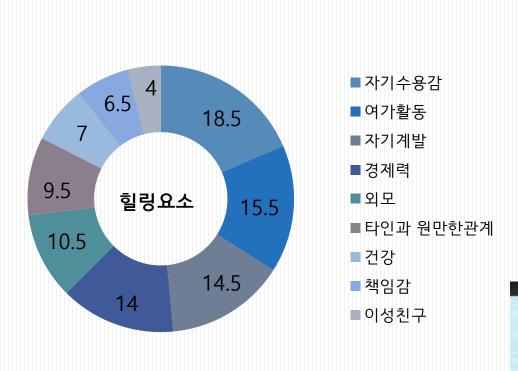
-> google fit에서 개인별 걸음 수와 수면 정보를 받아올 준비

http 통신

```
byte[] bytes = nativecam.instance.bytes;
WWWForm form = new WWWForm();
form.AddField("frameCount", Time.frameCount.ToString());
form.AddBinaryData("image", bytes);
                                                                <!DOCTYPE html>
                                                                <html>
                                                                <head>
                                                                   <meta charset="utf-8" />
w = \text{new WWW}("\text{http:}//35.184.192.93:443//file}", form);
                                                                  <title>M4</title>
vield return w:
                                                                  <link type="text/css" rel="stylesheet"</pre>
                                                                          href="/static/app.css" />
if (w.error != null)
                                                                </head>
                                                                <body>
   Debug.Log(w.error);
                                                                please send image
                                                                </body>
                                                                </html>
```

안드로이드 폰과의 http통신

-> 서버에서 html을 받아오는 것 logcat을 통해 확인





```
healing.A <-'

#Measurement Model
생존 ~ 경제력+외모+건강
관계 ~ 사랑+인간관계
성장 ~ 자기수용감+자기계발+책임감+여가활동
score ~ 생존+관계+성장
#Error Covariance
'
healing.A.fit <- sem(healing.A, data=healing)
semPaths(healing.A.fit,whatLabels = "std", style = "lisrel", nCharNodes = 0)
summary(healing.A.fit,fit.measures=TRUE,rsquare=TRUE,standardized=TRUE)
fitMeasures(healing.A.fit)
modificationindices(healing.A.fit, sort=TRUE)
```

Regressions:

| 생존 ~ 경제력 외모 |
|---------------------------|
| 건강 관계 ~ 사랑 인간관계 |
| 지위 성장 ~ 자기수용감 |
| 자기계발 책임감 여가활동 |
| score ~ 생존 관계 성장 |

| Estimate | Std.Err | z-value | P(> z) | Std.lv | Std.all |
|----------------------------------|-------------------------|----------------------------|----------------------------------|-------------------------|-------------------------|
| 10.846 | 0.705 | 15.376 | 0.000 | 10.846 | 0.579 |
| 6.633 | 0.472 | 14.064 | 0.000 | 6.633 | 0.542 |
| 4.797 | 0.867 | 5.536 | 0.000 | 4.797 | 0.209 |
| 3.985 | 0.521 | 7.643 | 0.000 | 3.985 | 0.249 |
| 7.017 | 0.751 | 9.340 | 0.000 | 7.017 | 0.389 |
| 9.404 | 0.647 | 14.532 | 0.000 | 9.404 | 0.599 |
| 0.223 | 1.253 | 0.178 | 0.859 | 0.223 | 0.012 |
| 9.906 | 1.975 | 5.017 | 0.000 | 9.906 | 0.369 |
| 6.954 | 1.152 | 6.035 | 0.000 | 6.954 | 0.399 |
| 12.574 | 2.042 | 6.156 | 0.000 | 12.574 | 0.393 |
| 0.002 0.002 0.002 0.002 | 0.000 0.000 0.000 | 15.300 17.731 15.516 | 0.000 0.000 0.000 0.000 | 0.002 0.002 0.002 | 0.424 0.497 0.414 |



감사합니다.